

感谢购买RKC的仪表。使用本产品前,请认真阅读本说明书,在理解内容的基础上正确使用。并请飞妥善保存,以便随时参考。



警 告

- 如果本产品的故障或异常有可能导致系统重大事故的场合,请在外部设置适当的保护电路,以防事故发生。
- 请在完成所有接线工作之前,不要通电。否则可能导致触电、火灾、故障。
- 请在本产品所记载的型号范围内使用。否则可能导致火灾、故障。
- 请不要用在易燃、易爆气体的场所。
- 请不要触摸电源端子等高电压部位。因有触电的危险。
- 请不要分解、修理以及改造本产品。否则可能导致触电、火灾、故障。

注 意

- 本产品是A级机器。有时在家庭环境内发生电波干扰。此时,请用户采取充分对策。
- 本产品进行了强化绝缘防触电保护。将本产品安装在设备上以及接线时,要求安装的设备符合相应规定。
- 与本产品连接的所有输入输出信号线在室内超过30m以上的场合,为了防止浪涌请设置适当的抑制浪涌电路。
- 本产品是以安装在测量盘面上为前提而生产的,为了避免用户接近电源端子等高压部位,请安装时采取必要措施。
- 请务必遵守本说明书所记载的注意事项。否则有导致重大伤害以及事故的危险。
- 接配线时,请按照各地的规定。
- 为了防止触电、仪器故障以及误动作,请在完成电源、输出、输入等全部配线之后投入电源。另,修复输入断线,以及修复输出部分(如更换接触器、SSR等)时,请先切断电源,待完成全部配线之后再投入电源。
- 为了防止机器损坏和防止机器故障,请在与本产品连接的电源线或大电流容量的输入输出线上,用安装适当容量的保险丝等方法保护电路。
- 请不要将金属片或电线碎屑混入本产品内。否则可能导致触电、火灾、故障。
- 请按照规定的力矩牢固地拧紧端子螺丝。否则可能导致触电、火灾。
- 为了不妨碍散热,请不要堵塞本产品的周围。且请不要堵塞通风口。
- 请不要在未使用的端子上接任何线。
- 请务必在清洁前关掉电源。
- 请用干的软布擦去本产品的污垢。而且不要用稀释剂。因有可能变形、变色。
- 请不要用硬物擦蹭或敲打显示器。
- 请不要把模快插件接在电话回线上。

使 用 之 前

- 本说明书是以读者具有电气、控制、计算机以及通信等方面的基础知识为前提。
- 本说明书中使用的图例、数据例以及画面例是为了便于理解而记入的,并不保证是其动作的结果。
- 本公司对用户或第三者遭受如下损失,不负一切责任。
 - 由于利用本产品所产生的结果而遭受的损失
 - 由于本公司不可预测的本产品的缺陷而遭受的损失
 - 其他,所有的间接损失
- 为了长期安全地使用本产品,定期维修是必要的。本产品的某些元件有的受寿命限制;有的因长年使用性能会发生变化。
- 在没有事先预告的情况下,有可能变更本说明书的记载内容。有关本说明书的内容,期望无任何漏洞,您如果有疑问或异议,请与本公司联系。
- 禁止擅自转载和复制本说明书的一部分或全部。

1. 确认现货

请参照下列代码,确认本产品是否与您指定的型号一致。

CB100 □□□□-□□ * □□ - □□/□/Y

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩

① 控制动作

F: 附自动演算(AT)功能PID动作(逆动作)
D: 附自动演算(AT)功能PID动作(正动作)
W: 附自动演算(AT)功能加热/冷却PID动作(水冷)
A: 附自动演算(AT)功能加热/冷却PID动作(风冷)

*1
*2

② 输入种类, ③ 范围代码: 参照8.输入范围表的代码。

④ 第1控制输出 [OUT1](加热侧)

M: 继电器接点 T: Triac(三端双向可控硅开关) V: 电压脉冲
8: 电流输出(4~20 mA DC) G: Trigger(驱动Triac用触发输出)

⑤ 第2控制输出 [OUT2](冷却侧)

无此项: 控制动作 F或D。 T: Triac(三端双向可控硅开关)

M: 继电器接点 V: 电压脉冲 8: 电流输出(DC 4~20 mA)

⑥ 第1警报 [ALM1], ⑦ 第2警报 [ALM2]

N: 无警报输出	H: 上限输入值警报
A: 上限偏差警报	J: 下限输入值警报
B: 下限偏差警报	K: 附待机输入值上限警报
C: 上下限偏差警报	L: 附待机输入值下限警报
D: 范围内警报	P: 加热器断线警报(HBA)(CTL-6)*2
E: 附待机上限偏差警报	S: 加热器断线警报(HBA)(CTL-12)*2
F: 附待机下限偏差警报	R: 控制环断线警报*3
G: 附待机上下限偏差警报	V: 上限设定值(SV)警报
H: 上限输入值警报	W: 下限设定值(SV)警报

⑧ 通信功能 N: 无通信功能 5: RS-485(2线式)

⑨ 防水/防尘结构 N: 非防水/防尘结构 1: 防水/防尘结构

⑩ 盒子颜色 N: 白色基调 A: 黑色基调

*1 控制动作 W或A的场合,无自主校正功能。

*2 不能在第1警报指定加热器断线警报;而且控制输出是电流输出的场合,不能指定加热器断线警报。

*3 控制环断线警报只能在第1警报或第2警报中选择其一。

<附件>

安装框: 1个。安装螺丝钉: 2个。

使用说明书: 1册[IMCB01-E7]。

2. 安 装

2.1 安装注意事项

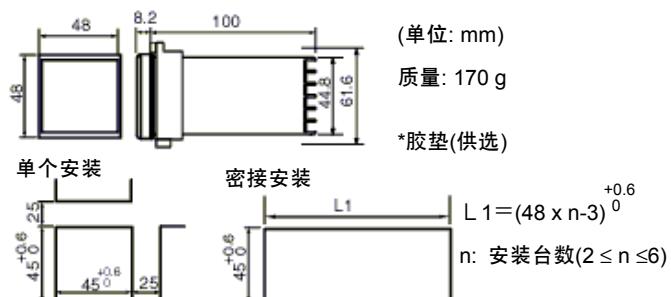
(1) 本产品可以使用于以下环境。(IEC61010-1)

• 过压分类II • 污染程度2

(2) 请特别注意避免安装在以下场所。

- 使用时的周围温度超过范围0~50°C的场所。
- 使用时的周围湿度超过范围45~85% RH的场所。
- 因温度急剧变化可能结露的场所。
- 发生腐蚀性气体、可燃性气体的场所。
- 直接震动或冲击本产品的场所。
- 有水、油、化学品、烟雾或蒸气的场所。
- 灰尘、盐分、金属粉末多的场所。
- 杂波干扰大或容易发生静电、磁场、噪音的场所。
- 空调或暖气的气流直接辐射到的场所。
- 阳光直接照射的场所。
- 由于热辐射等产生热积累的场所。

2.2 外形尺寸·盘面加工尺寸



- 对应盘面厚度: 1~10 mm。(密接安装时请考虑盘面强度)。
- 密接安装时不对应防水防尘规格。

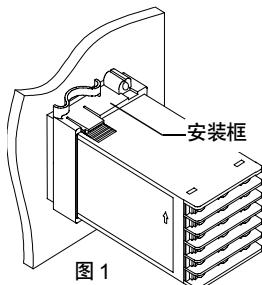
2.3 安装方法

(1) 请参照「2.2 外形尺寸・盘面加工尺寸」在盘面开孔。

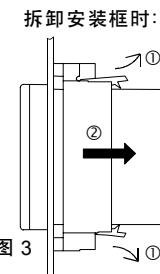
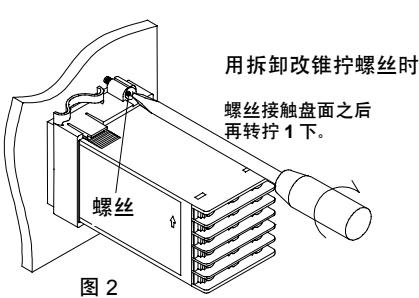
(2) 把本仪器从盘面的前面插入即可。

(3) 从本仪器的后部插入安装框。

(4) 推按安装框, 直到本仪器被牢固的固定在盘面上为止。(图1)



参考

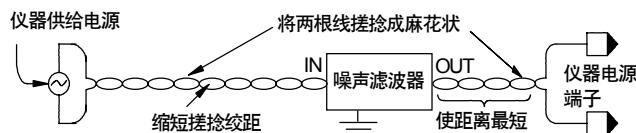


- 防水·防尘结构型(供选)以安装在盘面上的状态时, 本仪表的前面部分符合 IP65。为了确保防水·防尘效果, 安装本仪器后请确认胶垫没有错位没有及缝隙。
- 如果胶垫老化了的场合, 请与 RKC 或附近的 RKC 代理商联系。
- 也可用螺丝钉进行安装。按照上述步骤(图 1)插入安装框后, 在上下两个地方固定(图 1)。请使用附件的螺丝钉用。用螺丝钉固定着安装框的场合, 请先松螺丝钉。然后, 解除挂在盒子上的安装框防滑钩, 即可卸下安装框(图3)。

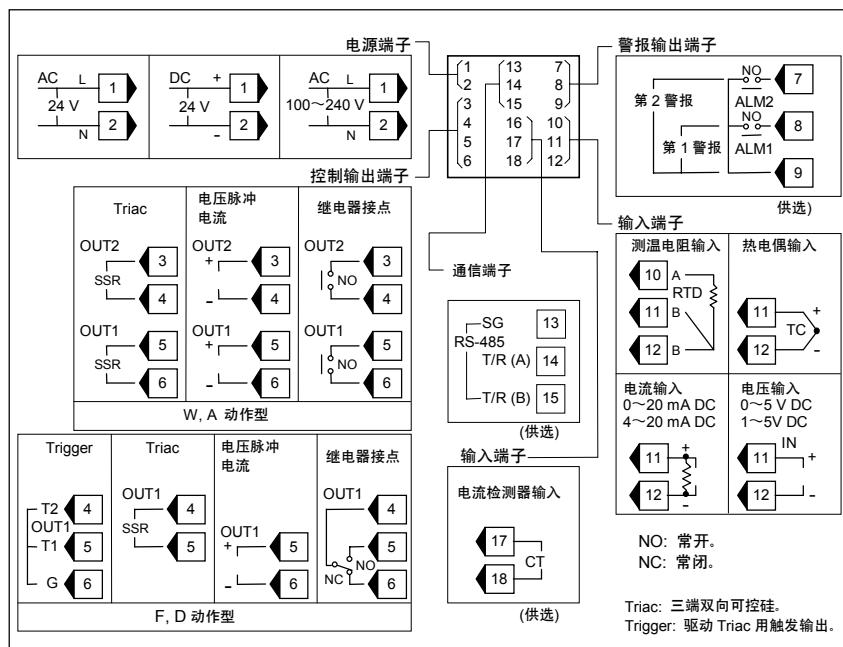
3. 配线

3.1 配线注意事项

- 热电偶输入的场合, 请使用所规定的补偿导线。
- 测温电阻输入的场合, 请使用导线电阻小, 且3根导线之间无电阻差的线材。
- 为了避免噪声干扰的影响, 接线时, 请将输入信号线远离仪器电源线、动力电源线和负载线。
- 连接仪器电源线时, 应避免来自动力电源的噪声影响。如果是容易受噪声影响的场合, 建议使用噪声滤波器。
 - 请将两根线搓捻成麻花状。搓捻绞距越短越有利于防御噪声。
 - 噪声滤波器必须安装在接地的盘面上, 并使噪声滤波器输出和仪器电源端子的接线距离最短。
 - 请不要在噪声滤波器输出侧安装保险、开关等, 否则会降低噪声滤波器的效果。
- 请使用电压降小且搓捻的电源线。
- 投入电源时接点输出需要约4秒的准备时间。作为外部的连锁电路等信号使用时, 请使用延迟继电器。
- 在本仪器无电源开关及保险丝。如果需要, 请在本仪器的附近另行安装。
[建议保险丝规格: 额定电压为 250 V, 额定电流为 1 A。建议保险丝种类: 延时保险]
- 电流输入的场合, 必须在输入端子间接入一个 $250 \Omega (\pm 0.02 \% \pm 10 ppm, 0.25 W)$ 以上的并联电阻。请客户自己准备此电阻。
有关端子螺丝, 请不要拧的太紧。(螺丝尺寸: M3 x 6。建议拧螺丝力矩: 0.4 N·m[4 kgf·cm])。
- 关于24 V电源规格的仪器, 请从SELV电路(可以保证安全的电源)供给电源。



3.2 端子构成



■ 主要规格

电源电压:

85~264 V AC (包括电源电压的变化)

频率: 50/60 Hz。额定电压: 100~240 V AC。

21.6~26.4 V AC (包括电源电压的变化)

频率: 50/60 Hz。额定电压: 24 V AC。

21.6~26.4 V DC (包括电源电压的变化)

额定电压: 24 V DC。

消耗功率:

最大 7 VA (100 V AC 时) 最大 10 VA (240 V AC 时)

最大 5 VA (24 V AC 时) 最大 160 mA (24 V DC 时)

报警输出的额定值:

继电器接点输出: 250 V AC, 1 A (电阻负载)

控制输出的额定值:

继电器接点输出: 250 V AC, 3 A (电阻负载)

电压脉冲输出: 0/12 V DC (电阻负载: 600 Ω 以下)

电流输出: 4~20 mA DC (电阻负载: 600 Ω 以下)

Trigger输出(驱动Triac触发输出):

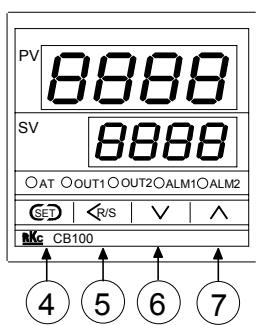
零交叉方式用于驱动中容量(100 A以下)的Triac。

使用负荷电压: 100 V AC 系列, 200 V AC 系列。

使用负荷: 电阻负荷

Triac(三端双向可控硅)输出: 0.5 A (周围温度: 40 °C 以下)

4. 各部分的名称



- ① 测量值(PV)显示器 [绿]
显示测量值(PV)或各种参数记号。
- ② 设定值(SV)显示器 [橙]
显示设定值(SV)或各参数的设定值(或CT输入值)。
- ③ 显示灯
- 自动演算(AT)灯 [绿]
正在实行自动演算时灯闪烁。
- 警报输出灯[红](ALM1, ALM2)
ALM1: 第1警报输出ON时
灯亮。

ALM2: 第2警报输出ON时
灯亮。

● 控制输出灯[绿](OUT1, OUT2)

OUT1: 控制输出ON时灯亮。**
OUT2: 冷却侧控制输出ON时
灯亮。**

** 电流输出时灯的显示:

输出0%以下: 灯灭。
输出100%以上: 灯亮。
输出大于0%但小于100%:
灯暗亮。

④ SED (设定键)

使用于调出参数以及登录设
定。

⑤ <R/S (移位& R/S键)

● 使用于设定变更时移动位数。
● 使用于RUN/STOP功能的切换。

⑥ V (下调键)

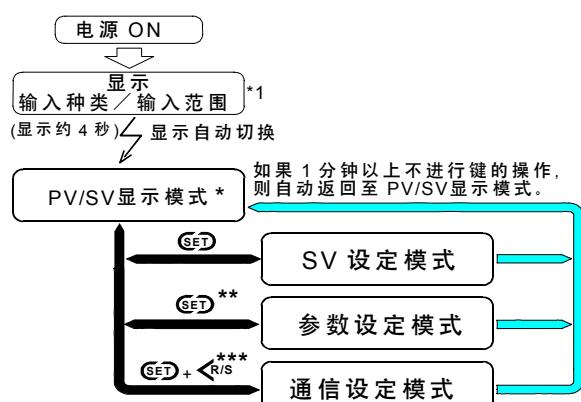
使用于减少数值。

⑦ ^ (上调键)

使用于增加数值。

5. 设 定

5.1 各模式的调出步骤



* 可以进行RUN/STOP的切换。每按1秒钟<R/S键，
进行RUN/STOP的切换。

** 按2秒钟以上设定(SET)键。

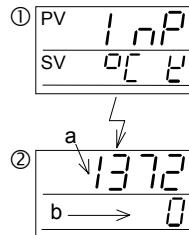
*** 一边按设定键(SET)，一边按<R/S键。

有关通信协议规定、识别符以及通信通信设定模式，
请参照另外的通信使用说明书"Communication"
(IMCB03-E口)(英文版)。

*1 显示输入种类／输入范围

接通电源时自动显示输入种类和输入范围。

例：输入种类为K型热电偶、输入范围为0~1372°C的场合



① 显示输入种类

I nP : 显示输入记号
□□□ : 显示单位(°C)或 □□F (°F)
[电压/电流输入时不显示]
□□ : 显示输入种类记号(参照下表)

② 显示输入范围

a: 输入范围上限值
b: 输入范围下限值

输入种类记号表

记号	热电偶(TC)								RTD	电压 (电流)
	K	J	R	S	B	E	T	N		
				*				PL II	W5Re/W26Re	U L JPt 100 Pt 100

* 特殊规格Z-1021时不能显示。

5.2 各模式的内容

■ PV/SV显示模式

显示现在的测量值(PV)以及设定值(SV)。

另，在此模式可以实行运行(RUN)/停止运行(STOP)的切换。

■ SV设定模式

设定设定值(SV)的模式(出厂值: 0 °C[°F]或0.0 °C[°F])。

■ 参数设定模式

为了设定警报以及PID等各种参数的模式。每按一次设定键(SET)，将依次显示参数记号。详细内容请参照下表。

记号	名称	设定范围	说明	出厂值
CF 1	电流检测器 输入值1(CT1)	0.0~100.0 A [仅显示]	显示来自电流检测器的输入值。 [有加热器断线警报时可以显示]	
AL 1	第1警报(ALM1)	● 温度输入时 偏差警报、输入值警报、SV警报: -1999~+9999 °C[°F] 或 -199.9~+999.9 °C[°F] ● 电压/电流输入时: 偏差警报: 一幅度~+幅度: (但是在9999以内)。 输入值警报、SV警报: 与输入范围相同。	设定第1警报和第2警报的设定值。	温度输入: 50或(50.0)
AL 2	第2警报(ALM2)		警报动作间隙 ● 温度输入时: 2或2.0 °C[°F] ● 电压/电流输入时: 幅度的0.2%	电压/电流 输入: 5.0
HBA 1	加热器断线 警报1(HBA)	0.0~100.0 A *1	参考电流检出器(CT)的输入值进行设定。 此警报是单相。请参照*1。	0.0

记号	名称	设定范围	说明	出厂值
LBA	控制环断线警报(LBA)	0.1~200.0分(不能设定0.0分)*2.	设定控制环断线警报 (LBA) 的设定值。请参照*2。	8.0
LBD	LBA不感带(LBD)	●温度输入时: 0~9999 °C[F] ●电压／电流输入时: 幅度的0~100 %	设定不进行控制环断线警报输出的区域。 如设定为「0」, 则LBD不起作用。 <u>动作间隙</u> ●温度输入时: 0.8 °C[F] ●电压／电流输入时: 幅度的0.8 %	0
ATU	自动演算(AT)	0: 自动演算的结束或中止 1: 自动演算的开始	进行自动演算功能的ON/OFF。	0
STU	自主演算(ST)	0: 自主演算的中止 1: 自主演算的开始	进行自主演算功能的ON/OFF。	0
P	比例带(P)	●温度输入时: 1(0.1)~幅度或 9999(999.9) °C[F] ●电压／电流输入时: 幅度的0.1~100.0 %	进行PI、PD或PID控制时设定。 加热的／冷却PID动作的场合为加热侧比带。 「0 (0.0)」设定为ON/OFF动作(二位置动作)控制。 <u>ON/OFF动作控制间隙</u> ●温度输入时: 2 °C[F] 或 2.0 °C[F] ●电压／电流输入时: 幅度的0.2 %	温度输入: 30 或(30.0) 电压／电流 输入: 3.
I	积分时间(I)	1~3600秒(设定为0秒: PD控制)	为了消除比例控制所产生的残留偏差而设定积分动作的时间。	240
D	微分时间(D)	1~3600秒(设定为0秒: PI控制)	为了防止波动提高控制的稳定性, 而预测输出的变化, 设定微分动作的时间。	60
AR	限制积分动作生效范围(ARW)	加热侧比例带的1~100 %。 (设定为0秒: 积分动作OFF)	对于防止由积分动作而引起的过调节或欠调节有效。	100
T	比例周期(加热侧)(T)	1~100秒 (不可设定0秒) 电流输出时: 不可设定。	设定控制输出的周期。 加热／冷却PID动作的场合, 为加热侧比例周期。	请参照*3.
PC	比例带(冷却侧)(Pc)	加热侧比例带的1~1000 %。 (不可设定为0%)	设定加热／冷却PID动作时的冷却侧比例带。	100
db	不感带(db)	●温度输入时: -10~+10 °C[F] 或 -10.0~+10.0 °C[F] ●电压／电流输入时: 幅度的-10.0~+10.0 %	设定加热侧比例带和冷却侧比例带之间的控制不感带。 如果设定为负 (-), 则为重叠。	0或0.0
t	比例周期(冷却侧)(t)	1~100秒(不可设定为0秒) 电流输出时: 不可设定	设定加热／冷却PID动作时的冷却侧比例周期。	请参照*4.
Pb	PV偏置(Pb)	●温度输入时: -1999~+9999 °C[F] 或 -199.9~+999.9 °C[F] ●电压／电流输入时: -幅度~+幅度	通过在测量值 (PV) 施加偏置, 进行补正传感器等。	0或0.0
LCK	设定数据锁定功能(LCK)	请参照*5.	设定数据锁定的锁定等级。	0000

参考 根据规格, 有的参数记号不显示。

*1 设定加热器断线警报 (HBA) 的注意事项

- 在第2警报选择了加热器断线警报 (HBA) 的场合可以显示。
- 控制输出是电流输出的场合, 不能使用加热器断线警报。
- 请把加热器断线警报的设定值设定为电流检出器的输入值的85 %左右。在电源变动大等的场合, 请把值设定稍小些。另, 当并联接续数支加热器时, 请把值设定稍大些(但要在CT值以内), 这样即使仅1支加热器断线也可让加热器断线警报输出ON。
- 把加热器断线警报设定值设定为「0.0」时, 或没有接续电流检出器时, 加热器断线警报输出ON。

*2 设定控制环断线警报 (LBA) 的注意事项

- 在第1警报或第2警报选择了控制环断线警报(LBA)的场合可以显示。
- 通常把控制环断线警报的设定值设定为积分时间(I)的2倍左右。
- 加热／冷却PID动作的场合, 不能使用控制环断线警报。
- 正在自动演算时, 控制环断线警报功能不起作用。
- 在PID演算值(输出的ON时间／周期)是0 %或100 %时, 控制环断线警报功能起作用。据此, 从发生异常到控制环断线警报功能动作的时间, 是在PID演算值变为0 %或100 %所需的时间加上控制环断线警报的设定值。
- 如果控制环断线警报的设定时间过短或不符合控制对象的场合, 有时控制环断线警报为ON/OFF或变不成ON。这种场合, 请把控制环断线警报的设定时间设定稍微长些。

5.3 参数设定步骤



操作键时的注意事项

- 仅变更了设定值, 其值并不能被登录。为了登录, 请按设定键 (SET)。
- 被锁定的参数显示灯明亮, 但不能进行设定变更。

- 如果控制环断线警报的设定时间过短或不符合控制对象的场合, 有时控制环断线警报为ON/OFF或变不成ON。这种场合, 请把控制环断线警报的设定时间设定稍微长些。

*3 第1控制输出 继电器接点: 20秒。

电压脉冲／Trigger(驱动Triac用触发)／Triac: 2秒。

*4 第2控制输出 继电器接点: 20秒。电压脉冲／Triac: 2秒。

*5 设定数据锁定等级的选择内容

设定	锁定等级内容
0000	可以设定SV和全部参数
0001	仅可以设定SV和警报 (ALM1, ALM2)
0010	仅可以设定警报(ALM1, ALM2)以外的项目
0011	仅可以设定SV
0100	仅可以设定SV以外的项目
0101	仅可以设定警报(ALM1, ALM2)
0110	仅可以设定SV和警报(ALM1, ALM2)以外的项目
0111	SV和全部参数都不可以设定

- 被锁定的设定项目只能进行确认。

- 不管设定了「0001」、「0011」、「0101」或「0111」中的哪个, 警报设定项目「HBA」、「LBA」和「LBD」都被锁定。

■ 设定值(SV)的设定步骤(SV)

(1) 调至 SV 设定模式

PV
30
SV
0000

按设定键 (SET), 调至 SV 设定模式。在此模式可以设定变更明亮灯的位置。

例: 将设定值 (SV) 从 0 °C 变更为 200 °C 的场合

(2) 移动明亮灯的位置

PV
30
SV
0000

按<R/S 键, 移动明亮灯的位置, 使百位的显示灯明亮。

(3) 设 定

PV
30
SV
0200

按上调键(或下调键)使百位的显示灯为 2。

(4) 登 录

PV
30
SV
200

按设定键(SET), 登录设定的值。设定值的各位显示灯明亮, 返回至 PV/SV 显示模式。

■ 设定值(SV)以外的参数的设定步骤

设定步骤与「■设定值 (SV) 的设定步骤」的 (2)~(4) 相同。设定结束后, 如果按设定键 (SET), 就显示下个参数记号。不进行参数的设定时, 请返回 PV/SV 显示模式。

6. 操 作

6.1 操作步骤

注 意

- 请连接符合仪器规格的输入信号线之后接通电源。如输入信号线开路, 本仪器就判断输入断线。
 - 超过刻度上限*1: 热电偶 (TC) 输入、测温电阻 (RTD) 输入 (输入短路时为低于刻度下限)。
 - 低于刻度下限*1: 热电偶 (TC) 输入 (定货时指定)、电压输入 (电流输入)*2。
- *1 警报输出ON (控制动作 W 或 A 的场合, 加热侧和冷却侧的控制输出都为OFF)。
- *2 控制输出的种类为「DC 0~5 V」或「DC 0~20 mA」的场合, 控制输出和警报输出都不确定。
- 对于20 ms以下的停电, 本仪器不受影响。停电超过20 ms的场合, 判断电源为关断 (OFF), 恢复供电时以电源OFF直前的数据再次开始运行。
- 警报的待机动作不仅接通电源时起作用, 而且变更设定值 (SV) 时也起作用。

- (1) 在接通电源之前, 请确认已经完成安装以及配线。
(2) 请把设定值 (SV) 以及各参数设定为符合控制对象的值。
(3) 因为在本仪器没有电源开关, 所以一接通电源就开始运行。
[出厂时的设定: RUN (实行运行)]

参 考

本仪器保持电源关断直前的数据。
例如, 在STOP状态关断电源的场合, 再次接通电源时以STOP状态起动。

■ 关于RUN/STOP

如果切换至停止运行(STOP), 则显示及输出等的状态如下:

- 显 示: 在PV显示器显示 STOP (STOP)。
- 输 出: 控制输出为OFF, 警报输出为OFF
- 自动演算: 中止自动演算(AT) (PID常数没有被更新)

■ 关于特殊规格Z-1018的RUN/STOP显示

用RUN/STOP切换调至了停止运行 (STOP) 状态时, 将表示STOP状态的参数记号显示在SV显示器。

另, 在STOP显示状态时, 如果按设定键 (SET) 就可以确认和变更设定值 (SV)。

6.2 设定数据锁定(LCK)功能

设定数据锁定(LCK)功能是指把使用频度低的参数锁定, 以防止误操作的功能。

6.3 自动演算(AT)功能

所谓自动演算(AT)功能是指自动地测量、演算、设定最佳的PID以及LBA常数的功能。

可以从接通电源后、升温过程中以及控制稳定时的各种状态开始自动演算。

■ 开始进行自动演算的条件

全部满足以下条件后, 请起动自动演算。

- 开始自动演算前, 结束PID和LBA以外的全部参数的设定。
- 设定数据锁定功能的设定为「0000」。

■ 自动演算中止的条件

如果出现如下任一状况时, 自动演算中止。

- 变更了SV时
- 变更了PV偏置时
- 从RUN切换成了STOP状态时
- PV值出现异常时 (输入断线时)
- 关断电源时
- 发生超过20 ms的停电时
- 开始自动演算后经过约9个小时也不结束时

参 考

- 自动演算的中止条件成立时, 立即中止自动演算并转换至PID控制。此时, PID和LBA各常数的值没有被更新 (保持开始自动演算前的值不变)。
- 如果在控制系统内发生振荡等不适合的场合, 请不要使用自动演算功能。这种场合, 请设定符合控制对象的值。

6.4 自主演算(ST)功能

所谓自主演算(ST)功能是指由于接通电源时、变更SV值时或控制对象的特性变动时而引起控制系统温度振动的场合, 本仪器自动地演算、设定最佳PID常数的功能。

注 意

- 在有周期性外来干扰、发生脉动的控制系统, 请把自主演算功能调为OFF。
- 自主演算功能调为ON状态时, 接通电源或变更SV值的场合, 在接通本仪器电源的同时或直前, 请接通控制对象(加热器)的电源。
- 为了把自主演算功能设定为ON状态, 必须设定: P≠0、I≠0、D≠0、ARW≠0。
- 正在实行自动演算时, 自主演算功能不起作用。
- 控制动作作为加热／冷却PID动作的场合, 自主演算功能不起作用。
- 正在实行自主演算时, 不能设定变更PID和ARW常数。

7. 异常时的显示

■ 故障显示

	RAM异常 (写入的设定数据不良等)	请与RKC或附近的RKC代理商联系。
--	--------------------	--------------------

■ 超过刻度上限和低于刻度下限

测量值 (PV)	测量值 (PV) 超过了输入范围 (闪烁显示)	警 告 为了防止触电, 请在更换传感器时 务必关断电源。 检查传感器以及输入导线。
□□□□ 闪烁	超过刻度上限: 测量值 (PV) 超过了输入范围的上限。	
□□□□ 闪烁	低于刻度下限: 测量值 (PV) 低于了输入范围的下限。	

8. 输入范围表

输入种类		范围代码	输入种类		范围代码	输入种类		范围代码
热电偶输入	K	0 ~ 200	E	0 ~ 800	E . 01	Pt100	0.0 ~ 200.0	D . 08
		0 ~ 400		0 ~ 1000	E . 02		0.0 ~ 300.0	D . 09
		0 ~ 600	N	0 ~ 1200	N . 01		0.0 ~ 500.0	D . 10
		0 ~ 800		0 ~ 1300	N . 02		-199.9 ~ +649.0	P . 01
		0 ~ 1000	T	-199.9 ~ +400.0	T . 01		-199.9 ~ +200.0	P . 02
		0 ~ 1200		-199.9 ~ +100.0	T . 02		-100.0 ~ + 50.0	P . 03
		0 ~ 1372		-100.0 ~ +200.0	T . 03		-100.0 ~ +100.0	P . 04
		0 ~ 100		0.0 ~ 350.0	T . 04		-100.0 ~ +200.0	P . 05
		0 ~ 300	W 5Re / W 26Re	0 ~ 2000	W . 01		0.0 ~ 50.0	P . 06
		0 ~ 450		0 ~ 2320	W . 02		0.0 ~ 100.0	P . 07
		0 ~ 500	PL	0 ~ 1300	A . 01		0.0 ~ 200.0	P . 08
	J	0 ~ 200		0 ~ 1390	A . 02		0.0 ~ 300.0	P . 09
		0 ~ 400		0 ~ 1200	A . 03		0.0 ~ 500.0	P . 10
		0 ~ 600	U	-199.9 ~ +600.0	U . 01	*1 0 ~ 399 °C : 保证精度范围外		
		0 ~ 800		-199.9 ~ +100.0	U . 02	*2 -199.9 ~ -100.0 °C : 保证精度范围外		
R	J	0 ~ 1000		0.0 ~ 400.0	U . 03	*3 在Z-1021规格没有此项		
		0 ~ 1200	L	0 ~ 400	L . 01			
		0 ~ 450		0 ~ 800	L . 02			
	R	0 ~ 1600	Pt100	-199.9 ~ +649.0	D . 01			
		0 ~ 1769		-199.9 ~ +200.0	D . 02			
S	R	0 ~ 1350		-100.0 ~ + 50.0	D . 03			
		0 ~ 1600	S . 01	-100.0 ~ +100.0	D . 04			
B	S	0 ~ 1769		-100.0 ~ +200.0	D . 05			
	B	400 ~ 1800	B . 01	0.0 ~ 50.0	D . 06			
		0 ~ 1820	B . 02	0.0 ~ 100.0	D . 07			

*1 0 ~ 399 °C : 保证精度范围外
 *2 -199.9 ~ -100.0 °C : 保证精度范围外
 *3 在Z-1021规格没有此项

输入种类	范围代码
DC 0 ~ 5 V	4 . 01
DC 0 ~ 10 V **	5 . 01
DC 1 ~ 5 V	0.0 ~ 100.0
DC 0 ~ 20 mA	6 . 01
DC 4 ~ 20 mA	7 . 01
	8 . 01

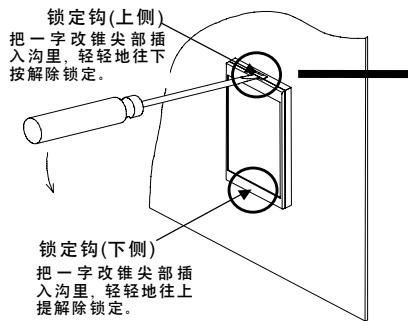
** Z-1010 规格

9. 内部装置的取出方法



- 为了防止触电以及防止机器故障, 非指定人员请不要取出内部装置。
- 为了防止触电以及防止机器故障, 请务必先关断电源之后取出内部装置。
- 为了防止受伤以及防止机器故障, 请不要接触内部装置的印刷线路板。

为了防止触电根据IEC61010-1的要求, 特意设计成了如下结构 (即取出内部装置时需要使用工具的结构)。



CB100

- 推荐工具: 一字改锥
- 建议改锥的尖端幅度小于 6 mm

