



数字指示控制器

GZ400/GZ900

使用说明书
[主机通信篇]

使用前

使用本书的前提条件为，读者需具备与电器、控制、计算机、通信等相关的基础知识。

- 本书中所使用的图示、数值示例和画面示例，是以易于理解本书的方式予以记载，并不对这些示例的动作进行保证。
- 即使用户或第三者蒙受如下损害，本公司也概不负责。
 - 使用本产品所带来影响导致的损害
 - 本公司无法预测的本产品缺陷导致的损害
 - 使用本产品的仿制品而造成的损害
 - 其他全部间接的损害
- 为了使本产品可持续地、安全地使用，需要定期保养。本产品的搭载构件中有寿命固定的，也有随时间劣化的。
- 本书的记载内容，可能在未经通知下更改。本书力图提供正确无误的内容，但若书中出现您有疑问之处，请与本公司联络。
- 禁止转载、复制本书的一部分或全部。

- Windows 是 Microsoft Corporation 的商标。
- MODBUS 是 Schneider Electric 的注册商标。
- 另外，本书所记载的公司名或商品名通常为各公司的商标或注册商标。

安全上的注意事项

■ 关于图示

本使用说明书使用了各种图示，以便让您安全正确地使用本产品，防止对您或他人造成人身伤害或财产损失。图示及其意思如下所示。请充分理解图示的内容后再阅读正文。



警告

：记载了触电、火灾（烧伤）等可能对使用者的生命、健康造成危险的注意事项。



注意

：记载了若不遵守操作步骤等规定则可能导致仪器损坏的注意事项。



：在安全方面特别提醒注意的位置使用该记号。



警告

- 为防止由本产品的故障或异常所造成的系统重大事故，请于外部设置合适的保护电路。
- 全部的配线结束之前，请不要接通电源。否则可能导致触电、火灾、故障。
- 请不要在所记载的规格范围外使用本产品。否则将会造成火灾、故障。
- 请勿在有易燃性及爆炸性气体的场所使用本产品。
- 请不要触碰电源端子等高电压部。否则有触电的危险。
- 请不要分解、修理和改造本产品。否则可能导致触电、火灾、故障。

注意

- 本产品的目的是用于产业机械、机床、测量仪器。
(请勿用于原子能设备和与人身相关的医疗仪器)
- 本产品属于 A 级仪器。本产品在家庭环境内，有可能引起电波干扰。此时，请使用者采取充分的措施。
- 本产品通过强化绝缘，进行了触电保护。将本产品安装到设备以及配线时，请遵从该设备适合的规格的要求。
- 连接至本产品的所有输入/输出信号线，如在屋内的配线长度超过 30 m 时，为防止浪涌，请安装合适的浪涌抑制电路。此外，在室外配线时，与配线长度无关，请安装适当的抑制浪涌的回路装置。
- 本产品是以安装在测量盘面上使用为前提而生产的，为了避免用户接近电源端子等高电压部位，请在最终产品上采取必要措施。
- 请务必遵守本说明书所记载的注意事项。否则，一旦使用，则有可能导致重大伤害或事故。另外，若不遵从本书的指示，有可能会损坏本仪器中所具备的保护装置。
- 配线时，请遵照当地的规定。
- 为了防止因本产品的故障导致损伤，请在与本产品接续的电源线或大电流容量的输入输出线上，用有充分的遮断容量的、适当的过电流保护设备（保险丝以及断路器等）方法来进行电路保护。
- 若由于本产品的故障而引发失控或无法输出警报，可能对接续至本产品的仪器造成危险。为了确保本产品发生故障时仍能安全使用，请对最终产品采取妥善的应对措施。
- 请不要将金属片或导线碎屑混入本产品中。否则可能导致触电、火灾、故障。
- 请按照所记载的转矩将端子螺丝拧紧。若未完全拧紧，可能造成触电、火灾。
- 为了不影响散热，使用时请保证本产品周围未被阻塞。此外，请不要阻塞通风孔。
- 请勿在不使用的端子处进行任何接续。
- 请务必在断开电源后再进行清洁。
- 请用柔软的干布擦拭本产品的污渍。再者，请不要使用稀释剂类物品。否则有可能导致变形、变色。
- 请不要用硬物擦拭、敲打显示部。

关于废弃

废弃本产品时，请按照各地方自治政府的产业废弃物处理方法进行处理。

关于本书的标记

■ 关于图示



重要 : 对操作、使用上的重要事项使用该标志。



: 对操作、使用上的补充说明使用该标志。



: 对详情、相关信息的参照对象使用该标志。

■ 关于字符标记

11 段字符

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	负数	小数点
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	-	.
A	B (b)	C	c	D (d)	E	F	G	H	I	J	K
A	b	C	c	d	E	F	G	H	I	J	K
L	M	N	n	O (o)	P	Q	R	S	T	t	U
L	M	N	n	o	P	Q	R	S	T	t	U
u	V	W	X	Y	Z	度	/	破折号 (角分符号)	* (星号)	→	
u	v	w	x	y	z	°	/	'	*	→	

7 段字符

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	负数	小数点
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	-	.
A	B (b)	C	c	D (d)	E	F	G	H	I	J	K
A	b	C	c	d	E	F	G	H	I	J	K
L	M	N (n)	O (o)	P	Q	R	S	T	t	U	u
L	M	N	o	P	Q	R	S	T	t	U	u
V	W	X	Y	Z	度	/	破折号 (角分符号)	* (星号)			
V	W	X	Y	Z	°	/	'	*			

■ 关于缩写

说明中有以字母缩写的名称。

缩写	名 称	缩写	名 称
PV	测量值	TC (输入)	热电偶 (输入)
SV	设定值	RTD (输入)	测温电阻 (输入)
MV	操作输出值	V (输入)	电压 (输入)
AT	自整定	I (输入)	电流 (输入)
ST	启动整定	HBA (1、2)	加热器断线警报 (1、2)
OUT (1~3)	输出 (1~3)	CT (1、2)	电流检测器 (1、2)
DI (1~6)	数字输入 (1~6)	LBA	控制回路断线警报
DO (1~4)	数字输出 (1~4)	LBD	LBA 不感带

关于相关说明书的构成

与本产品有关的说明书包括本书，共有 7 种。请结合客户的用途，一起阅读相关的说明书。各种说明书可从本公司的主页下载。

网址: <https://www.rkcinst.co.jp/chinese/download-center/>

名 称	管理编号	记载内容
GZ400/GZ900 设置与配线使用说明书 GZ400/GZ900 Installation Manual	IMR03D01-C□ IMR03D01-E□	与产品本体同箱随附。 对安装与配线进行说明。
GZ400/GZ900 简易操作说明书	IMR03D02-C□	与产品本体同箱随附。 对基本的键操作、模式的转变及数据设定步骤进行说明。
GZ400/GZ900 参数一览	IMR03D03-C□	与产品本体同箱随附。 汇总显示各模式的参数项目。
GZ400/GZ900 使用说明书 [硬件篇]	IMR03D04-C□	对安装与配线的方法、故障时的处理方法及产品规格等进行说明。
GZ400/GZ900 使用说明书 [参数/功能篇]	IMR03D05-C□	参数篇: 对运行模式、参数的切换方法、各参数的数据范围及与设定变更相关的初始化和自动变换进行说明。 功能篇: 对各功能的详情及使用方法等进行说明。
GZ400/GZ900 使用说明书 [主机通信篇]	IMR03D07-C2	本书。 对 RKC 通信/MODBUS 的通信协议和通信相关的设定等进行说明。
GZ400/GZ900 使用说明书 [PLC 通信篇]	IMR03D08-C□	对与可编程控制器 (PLC) 通信时的设定等进行说明。



操作前请务必阅读使用说明书，妥善保管使用说明书，以便需要时随时查阅。

关于本说明书的使用方法

本说明书由 1 章～8 章及附录构成。

查找主机通信相关内容的说明时，请使用以下的一览表。

	目 的	参照对象
☐	希望确认主机通信的特点	1. 概 要
☐	希望确认与主计算机的接续方法	2. 接 续
☐	希望确认 RKC 专用通信时的接续方法	2. 接 续
☐	希望确认通信参数的设定方法	3. 通信参数的设定
☐	希望确认 RKC 通信协议的内容	4. RKC 通信协议
☐	希望确认 MODBUS 协议的内容	5. MODBUS 协议
☐	希望确认 MODBUS 数据映射的使用方法	5. MODBUS 协议
☐	希望确认存储区域数据的使用方法	5. MODBUS 协议
☐	希望确认数据映射的结构	6. 通信数据一览
☐	希望确认表的查阅方式	6. 通信数据一览
☐	希望确认 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据的通信识别符、寄存器地址、数据的属性、数据范围及出厂值	6. 通信数据一览
☐	希望确认 MODBUS (单字节) 数据的寄存器地址	6. 通信数据一览
☐	希望确认相当于 FB 系列的通信数据的寄存器地址	6. 通信数据一览
☐	希望确认相当于 HA 系列的通信数据的通信识别符及寄存器地址	6. 通信数据一览
☐	希望确认发生故障时的应对措施	7. 故障的分析及处理
☐	希望确认主机通信的规格	8. 规 格
☐	希望确认 JIS/ASCII 7 位代码表	A. 附 录

目 录

	页码
使用前	
安全上的注意事项	i-1
■ 关于图示	i-1
警告	i-1
注意	i-2
关于废弃	i-2
关于本书的标记	i-3
■ 关于图示	i-3
■ 关于字符标记	i-3
■ 关于缩写	i-4
关于相关说明书的构成	i-5
关于本说明书的使用方法	i-6
1. 概 要	1-1
第 1 章对 GZ400/GZ900 主机通信的概要进行说明。	
2. 接 续	2-1
第 2 章对与主计算机的接续方法进行说明。	
2.1 配线时的注意事项	2-2
2.2 主机通信时的接续	2-3
2.2.1 GZ400/GZ900 的接口为 RS-485 时	2-3
■ 通信端子编号与信号内容	2-3
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-485 时	2-4
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-232C 时	2-5
■ 主计算机 (主侧) 对应 USB 时	2-6
2.2.2 GZ400/GZ900 的接口为 RS-422A 时	2-7
■ 通信端子编号与信号内容	2-7
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-422A 时	2-8
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-232C 时	2-9
■ 主计算机 (主侧) 对应 USB 时	2-10
2.3 RKC 专用通信时的接续	2-11
■ RKC 专用通信接口的位置	2-11
■ 接续方法	2-11

3. 参数的设定.....3-1

第 3 章对进行主机通信所需的参数设定进行说明。

3.1 通信参数的设定	3-2
3.1.1 参数的说明	3-2
3.1.2 设定操作	3-4
3.2 通信数据类型的选择	3-5
3.2.1 通信数据类型的种类	3-5
3.2.2 参数的说明	3-6
3.2.3 设定操作	3-7
3.3 通信时的注意点	3-8
■ 传输和接收时的处理时间	3-8
■ RS-485 的传输接收时机	3-9
■ 故障安全	3-9

4. RKC 通信协议.....4-1

第 4 章对 RKC 通信协议进行说明。

4.1 查询	4-2
4.1.1 查询步骤	4-3
4.1.2 查询步骤示例 (主计算机要求数据时)	4-7
4.2 选择	4-8
4.2.1 选择步骤	4-8
4.2.2 选择步骤示例 (主计算机发送设定值时)	4-12

5. MODBUS 协议.....5-1

第 5 章对 MODBUS 协议进行说明。

5.1 信息构成	5-2
5.2 功能代码	5-3
5.3 信号传输模式	5-3
5.4 从属的应答	5-4
5.5 CRC-16 的算法	5-5
5.6 寄存器的读出与写入	5-8
■ 读出保持寄存器内容 [03H]	5-8
■ 写入单一保持寄存器 [06H]	5-10
■ 通信诊断 (环路回送检查) [08H]	5-11
■ 写入复数保持寄存器 [10H]	5-12
5.7 处理数据时的注意事项	5-13
5.8 MODBUS 数据映射的使用方法	5-15
5.9 存储区域数据的使用方法	5-18
5.9.1 存储区域数据的读出与写入	5-18
5.9.2 控制区域的切换	5-22

6. 通信数据一览 6-1

第 6 章对通信数据进行说明。

6.1 关于数据映射结构	6-2
6.1.1 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据映射的结构	6-2
6.1.2 MODBUS (单字节) 数据映射的结构	6-4
6.1.3 相当于 HA 系列的通信数据映射的结构	6-5
6.2 表的查阅方式	6-6
■ RKC 通信识别符/MODBUS 双字节数据映射时	6-6
■ MODBUS 单字节数据映射时	6-8
■ 相当于 HA 系列的通信数据映射时	6-9
■ 相当于 FB 系列的通信数据映射时	6-11
6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据	6-12
6.3.1 GZ400/900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节]	6-12
6.3.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 双字节]	6-80
6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节]	6-98
6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节]	6-103
6.3.5 相当于 HA 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 双字节]	6-137
6.4 MODBUS (单字节) 数据	6-142
6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节]	6-142
6.4.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 单字节]	6-152
6.4.3 数据映射地址 [MODBUS 单字节]	6-165
6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节]	6-169
6.4.5 相当于 FB 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 单字节]	6-180

7. 故障的分析及处理 7-1

第 7 章对通信发生故障时的对应进行说明。

7.1 RKC 通信	7-3
7.2 MODBUS	7-4

8. 规 格 8-1

第 8 章对主机通信的规格进行叙述。

8.1 RKC 通信	8-2
8.2 MODBUS	8-3
8.3 RKC 专用通信	8-4

A. 附 录	A-1
A.1 JIS/ASCII 7 位代码表	A-2
A.2 关于相当于本公司产品 REX-F400/F700/F900 的通信数据	A-3

概要

1

本章对 GZ400/GZ900 主机通信的概要进行说明。



通信功能是在主计算机上监视或设定 GZ400/GZ900 数据的功能。GZ400/GZ900 通过 RKC 通信 (依据 ANSI X3.28-1976 子分类 2.5、A4 标准) 或者 MODBUS, 与主计算机进行数据的传输和接收。通信功能是通过订货时的型号代码对选配的通信功能进行指定的情况下使用。

此外, GZ400/GZ900 标配 RKC 专用通信接口, 因此可以使用 RKC 专用通信。

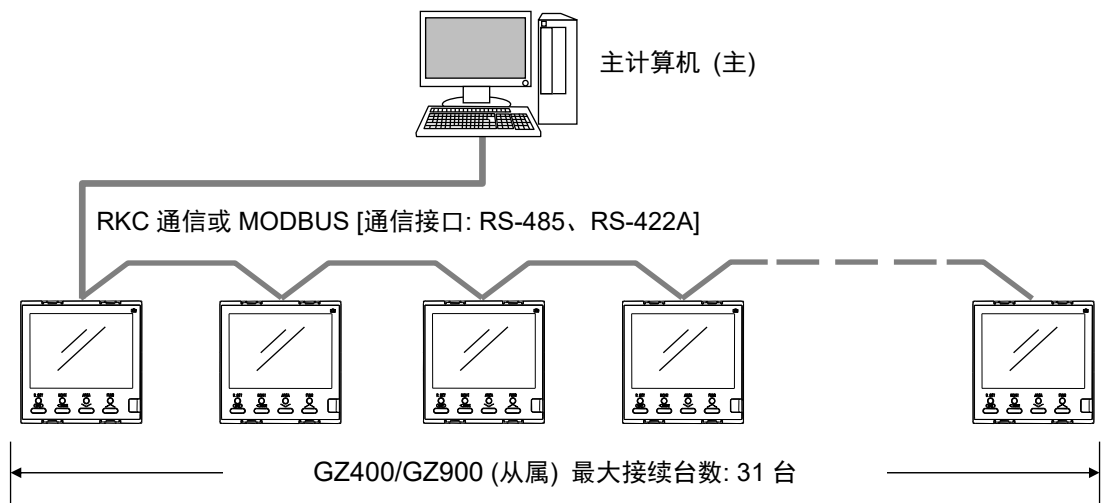
在本书中, MODBUS 的情况下将主计算机称为主, 将 GZ400/GZ900 称为从属。

■ 主机通信 (RKC 通信、MODBUS) [选配]

通信接口: RS-485
RS-422A

● 多点接续

1 台主计算机 (主) 最多可以与 31 台 GZ400/GZ900 进行通信。



● 通信数据类型的种类

在与计算机的通信中使用的数据种类如下。

通信数据类型可以通过输入数据类型 (Input Data Type) 选择。

📖 关于输入数据类型, 请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

RKC 通信

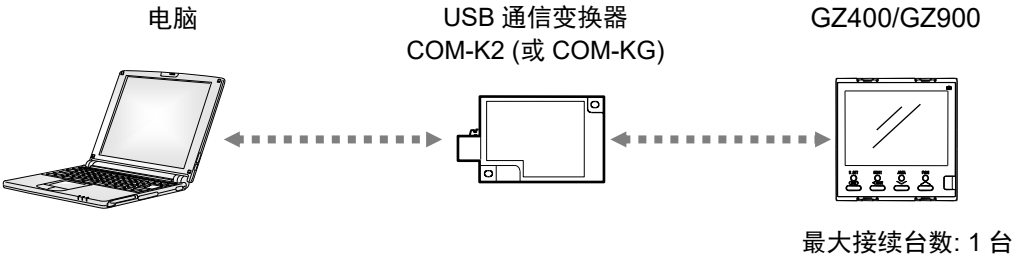
- 数据位数 7 位 GZ400/GZ900 的通信数据
- 数据位数 6 位 GZ400/GZ900 的通信数据
- 数据位数 7 位 相当于本公司产品 HA 系列的通信数据 (RKC 通信识别符兼容)
使用本公司产品 HA 系列的 RKC 通信识别符, 可以使用与本公司产品 HA 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。但是,
没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时, 将变为虚拟数据。

MODBUS

- 双字节 GZ400/GZ900 的通信数据
- 单字节 GZ400/GZ900 的通信数据
- 单字节 相当于本公司产品 FB 系列的数据 (MODBUS 寄存器地址兼容)
使用本公司产品 FB 系列的 MODBUS 寄存器地址, 可以使用与本公司产品 FB 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。但是, 没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时, 将变为未定义数据。
- 双字节 相当于本公司产品 HA 系列的数据 (MODBUS 寄存器地址兼容)
使用本公司产品 HA 系列的 MODBUS 寄存器地址, 可以使用与本公司产品 HA 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。但是, 没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时, 将变为虚拟数据。

■ RKC 专用通信

利用 RKC 专用通信, 可以通过电脑设定 GZ400/GZ900 的数据。
利用本公司生产的“设定支持工具 PROTEM2”, 若将在 GZ400/GZ900 中设定过的数据保存到电脑, 即可将其转发到其他的 GZ400/GZ900, 这样与用前方按键逐台设定 GZ400/GZ900 相比, 可以缩短作业时间。
进行 RKC 专用通信时, 需要本公司生产的 USB 通信变换器 COM-K2 或 COM-KG (另售)。



📖 重要

RKC 专用通信是参数设定专用。请勿用于控制中的数据录入等。



通过未配备通信功能 (选配) 的 GZ400/GZ900 也可以使用 RKC 专用通信。



RKC 专用通信对应 RKC 通信协议 (依据 ANSI X3.28-1976 子分类 2.5、A4)。

■ PLC 通信

PLC 通信功能是在 GZ400/GZ900 与可编程控制器 (PLC) 之间进行数据传输和接收、数据设定的功能。
可以无程序地接续 GZ400/GZ900 与可编程控制器 (PLC)。



本书对主机通信 (RKC 通信、MODBUS) 的内容进行说明。
关于 PLC 通信, 请参照 GZ400/GZ900 使用说明书 [PLC 通信篇] (IMR03D08-C□)。

■ 设定支持工具 PROTEM2

设定支持工具 PROTEM2 是为管理本公司控制器（包括 GZ400/GZ900）的参数设定值与测量值而采用的综合软件，它包含以下工具。

PROTEM2 可从本公司的主页下载。

关于 PROTEM2 的详情及运行环境，请参照本公司主页。



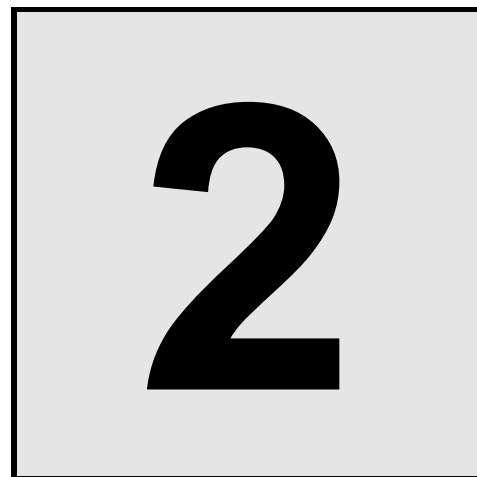
使用 PROTEM2 时，需要在使用的电脑中安装 Microsoft 公司的 Microsoft.NET Framework 4.5 或更高版本。



PROTEM2 对应 RKC 通信协议或 MODBUS。

此外，PROTEM2 无论 RKC 专用通信或主机通信时都可使用。

接 续



本章对与主计算机接续的方法进行说明。

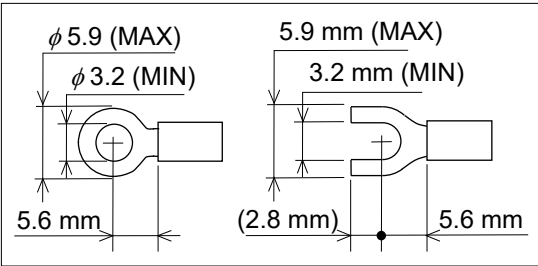
2.1 配线时的注意事项	2-2
2.2 主机通信时的接续	2-3
2.2.1 GZ400/GZ900 的接口为 RS-485 时	2-3
■ 通信端子编号与信号内容	2-3
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-485 时	2-4
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-232C 时	2-5
■ 主计算机 (主侧) 对应 USB 时	2-6
2.2.2 GZ400/GZ900 的接口为 RS-422A 时	2-7
■ 通信端子编号与信号内容	2-7
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-422A 时	2-8
■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-232C 时	2-9
■ 主计算机 (主侧) 对应 USB 时	2-10
2.3 RKC 专用通信时的接续	2-11
■ RKC 专用通信接口的位置	2-11
■ 接续方法	2-11

警告

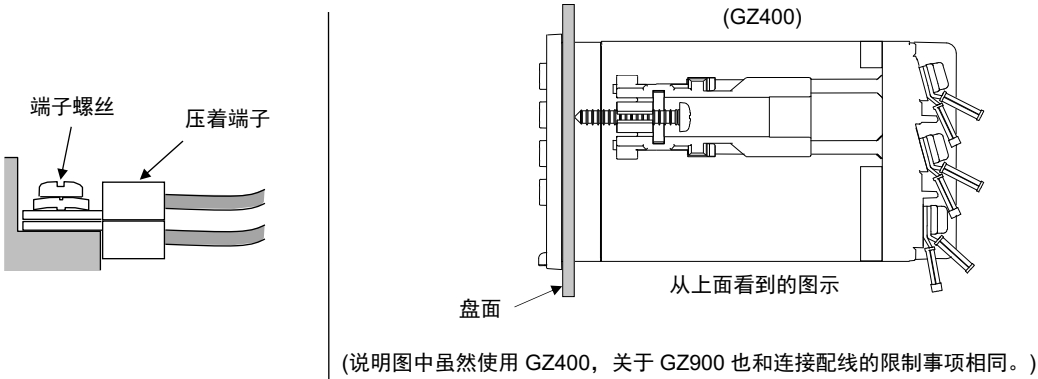
为了防止触电和防止仪器故障，在配线全部完成前请勿接通电源。此外，在为本仪器通电前请务必确认配线是否正确。

2.1 配线时的注意事项

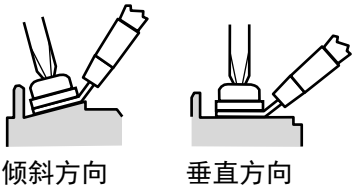
- 为了避免通信线受杂波干扰的影响，请远离仪器电源线、动力电源线、负载线进行配线。
- 请使用与螺丝尺寸相符的压着端子。
端子螺丝尺寸: M3 × 7 (5.8 × 5.8 带角座)
推荐拧紧力矩: 0.4 N·m
适用线材: 0.25~1.65 mm² 的单线或捻线
指定尺寸: 参照右图
指定压着端子: 带绝缘覆盖的圆形端子 V1.25-MS3
日本压着端子制造株式会社制造
- 请注意勿将压着端子等的导体部分与邻接的导体部分 (端子等) 接触。
- 使用推荐尺寸以外的压着端子时，有可能无法拧紧端子螺丝。此时，请预先折弯压着端子后，再进行配线。过度拧紧端子螺丝会导致螺丝损坏。
- 对于 1 个端子螺丝，可最多使用 2 个压着端子进行连接配线。即使在这种情况下也**对应强化绝缘**。使用 2 个压着端子时，请重叠如下。



重叠 2 个压着端子的参考图和折弯的参考图



- 拧本仪器的端子螺丝时，请像右图那样，注意其角度。另，如拧螺丝时用力过大，则会导致螺丝纹路损坏，请注意。

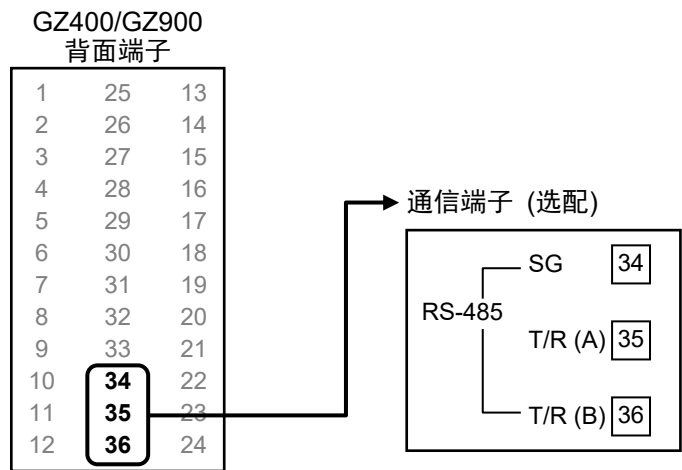


2.2 主机通信时的接续

主机通信是通过通信接口 RS-485 或 RS-422A 与主计算机相接续。

2.2.1 GZ400/GZ900 的接口为 RS-485 时

■ 通信端子编号与信号内容

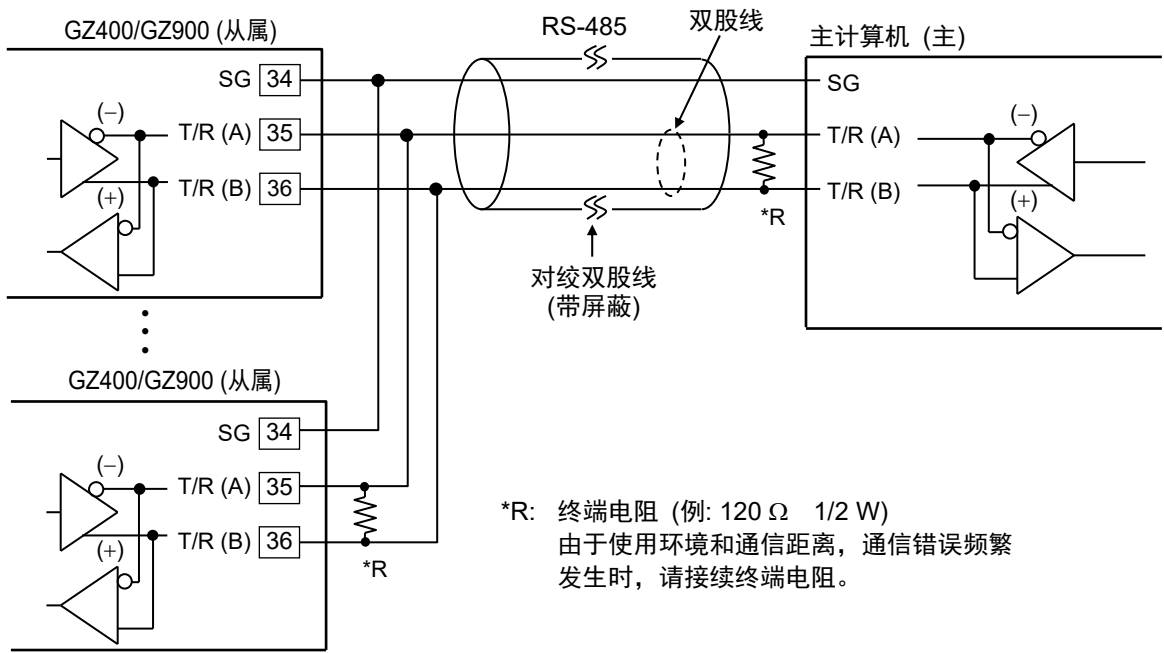


RS-485

GZ400/GZ900 端子编号	记 号	信号名称
34	SG	信号接地
35	T/R (A)	收发信数据
36	T/R (B)	收发信数据

■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-485 时

● 接续示例



最大接续台数: 31 台

*R: 终端电阻 (例: 120 Ω 1/2 W)
由于使用环境和通信距离, 通信错误频繁发生时, 请接续终端电阻。

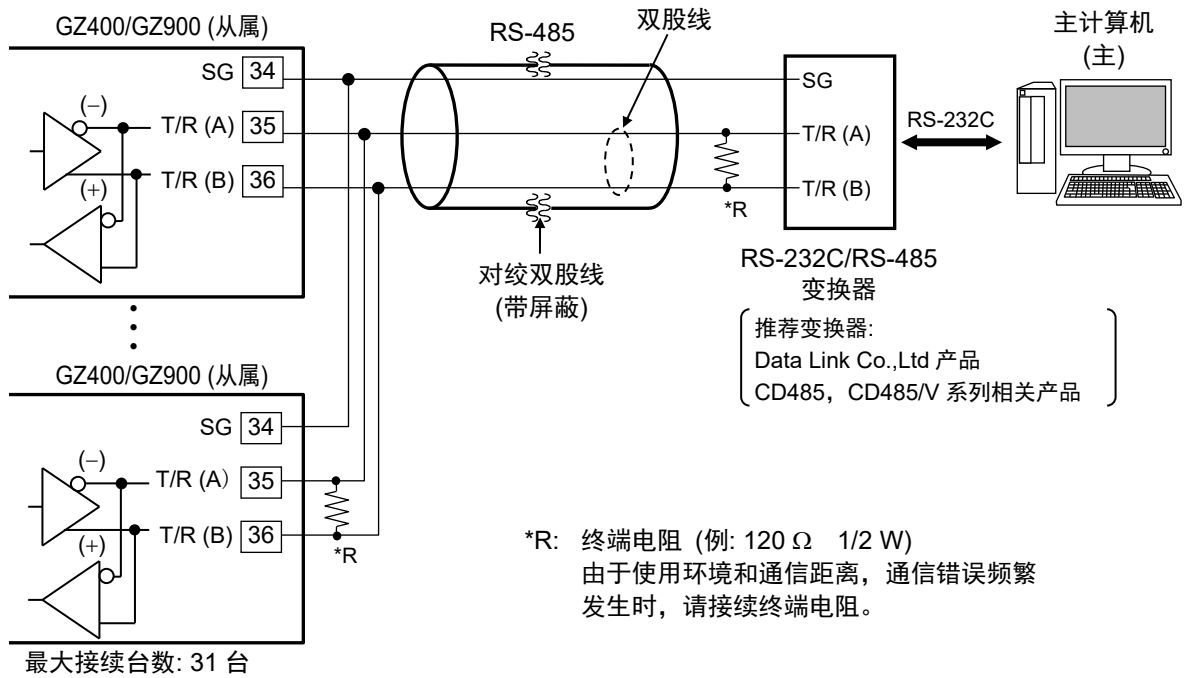


请顾客准备通信电缆及终端电阻。

■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-232 时

使用传输和接收自动切换型的 RS-232C/RS-485 变换器。

● 接续示例

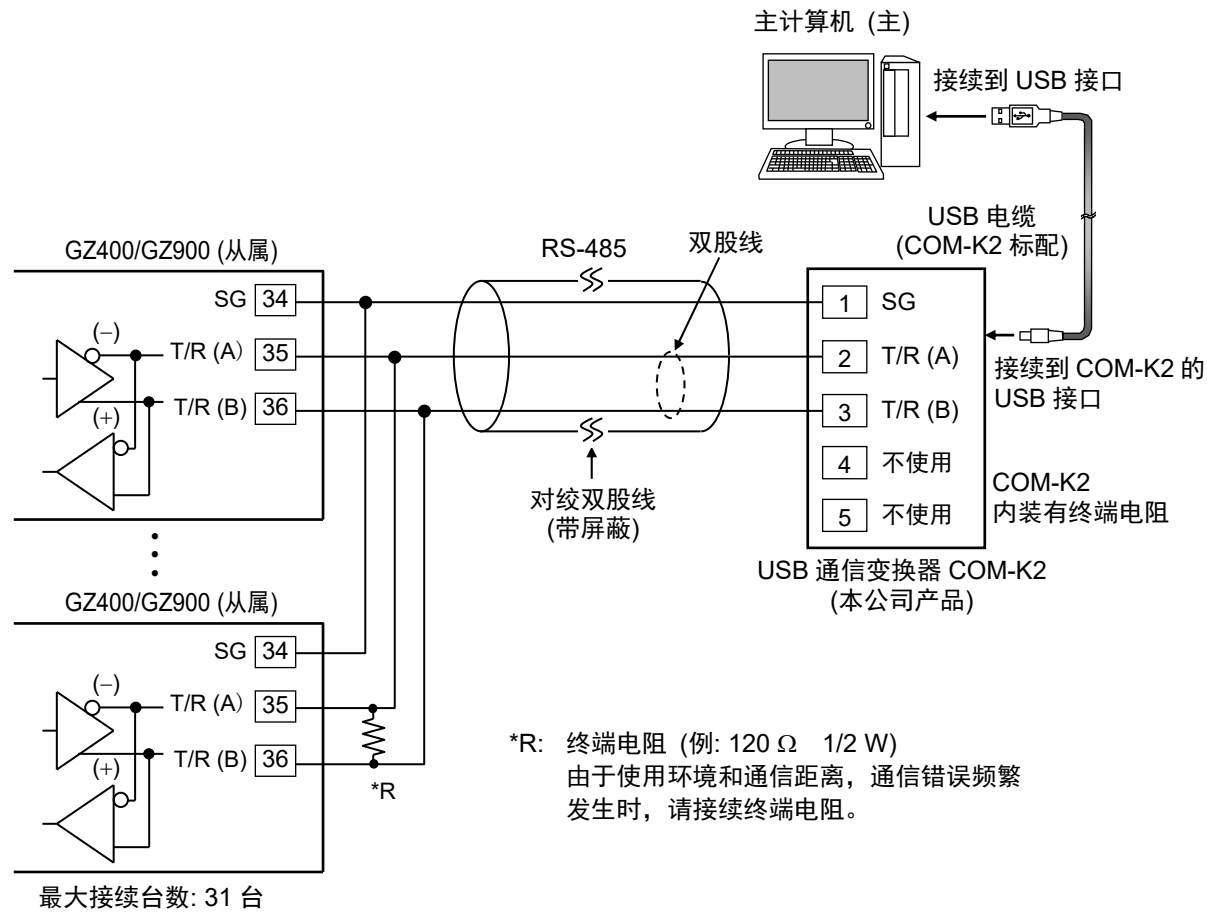


📖 请顾客准备通信电缆及终端电阻。

■ 主计算机 (主侧) 对应 USB 时

在主计算机与本仪器之间接续 USB 通信变换器。

● 接续示例



📖 请顾客准备通信电缆及终端电阻。

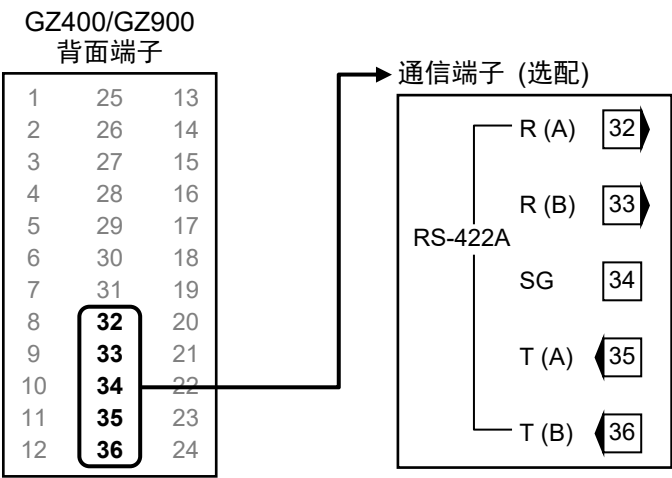
👉 推荐的 USB 通信变换器: COM-K2 或 COM-KG (本公司产品)

关于 COM-K2, 请参照 COM-K2 Instruction Manual。

关于 COM-KG, 请参照 COM-KG Instruction Manual。

2.2.2 GZ400/GZ900 的接口为 RS-422A 时

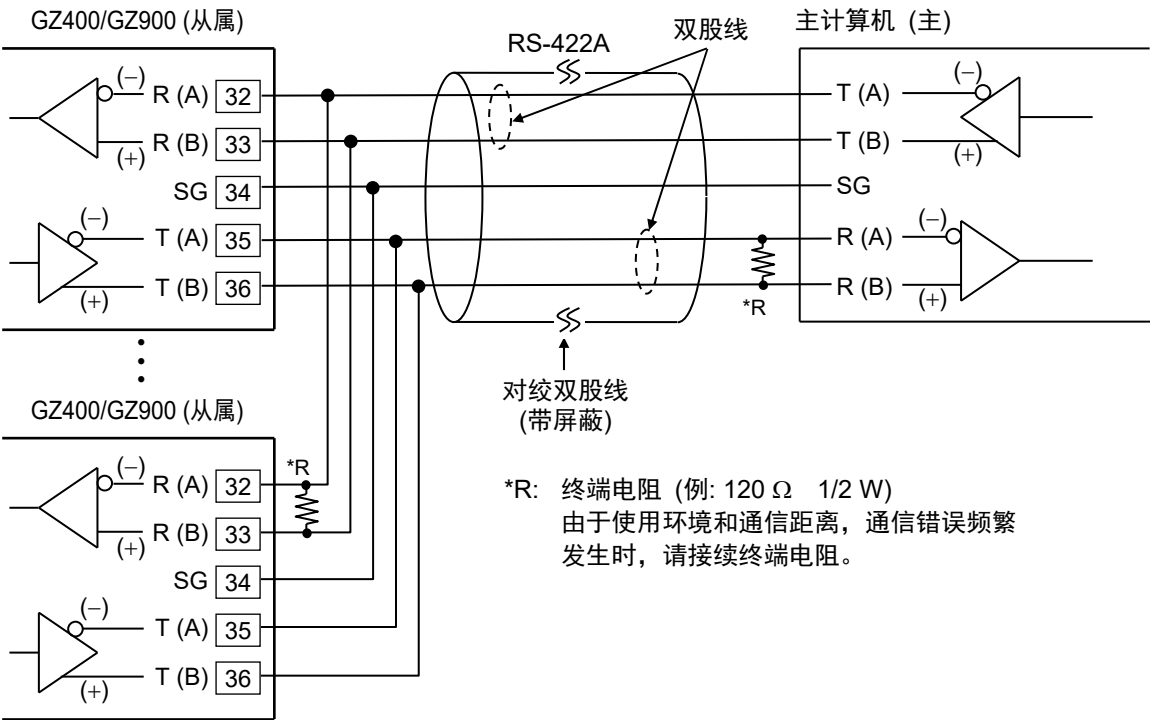
■ 通信端子编号与信号内容



RS-422A

GZ400/GZ900 端子编号	记 号	信号名称
32	R (A)	接收数据
33	R (B)	接收数据
34	SG	信号接地
35	T (A)	发送数据
36	T (B)	发送数据

- 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-422A 时
- 接续示例



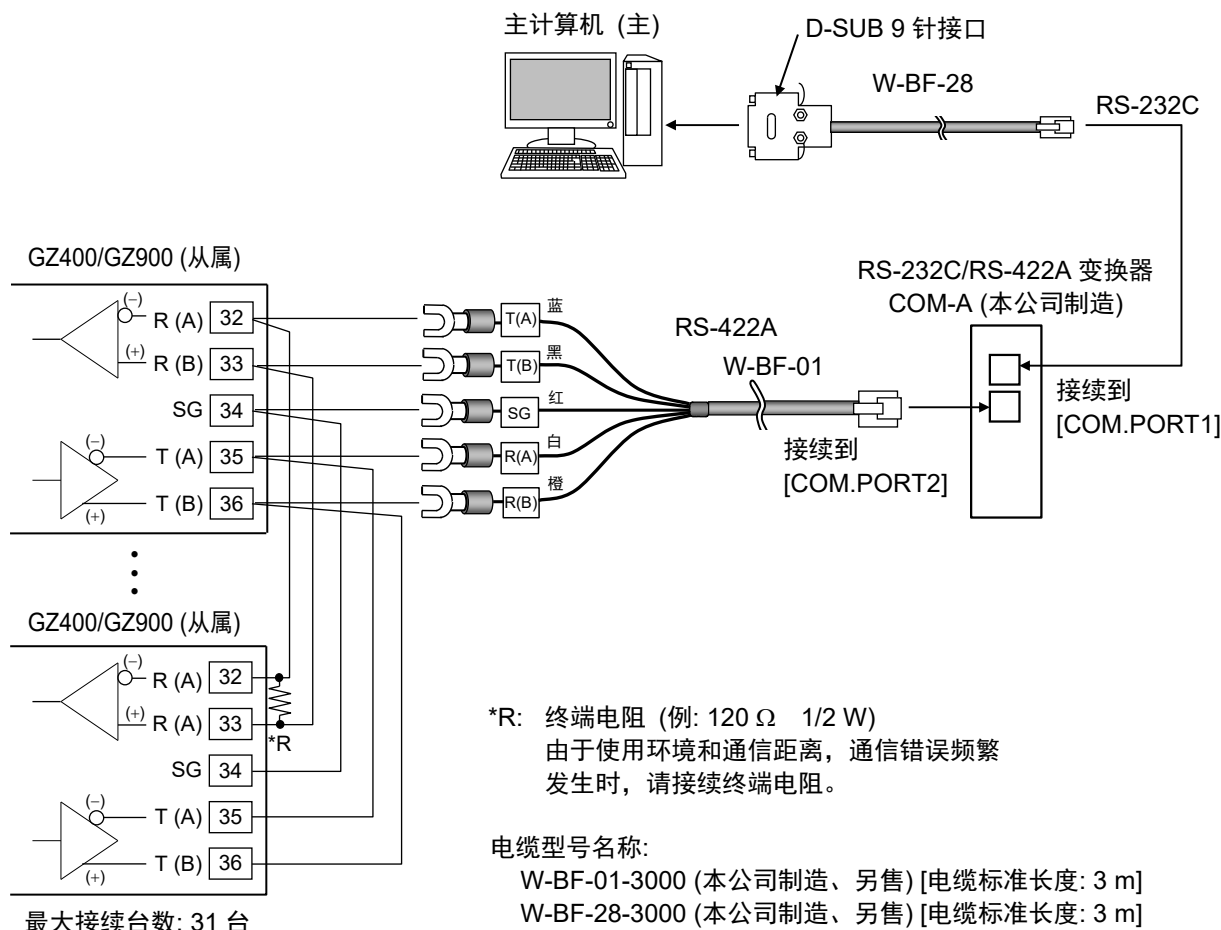
最大接续台数: 31 台

请顾客准备通信电缆及终端电阻。

■ 主计算机 (主侧) 的接口为 RS-232 时

使用 RS-232C/RS-422A 变换器。

● 接续示例



请顾客准备通信电缆及终端电阻。



将本仪器与主计算机相连时, 可以使用本公司生产的接续电缆 (另售) W-BF-01 及 W-BF-28。但是, 该电缆并非对绞双股线, 受杂波影响时, 请顾客准备对绞双股线。



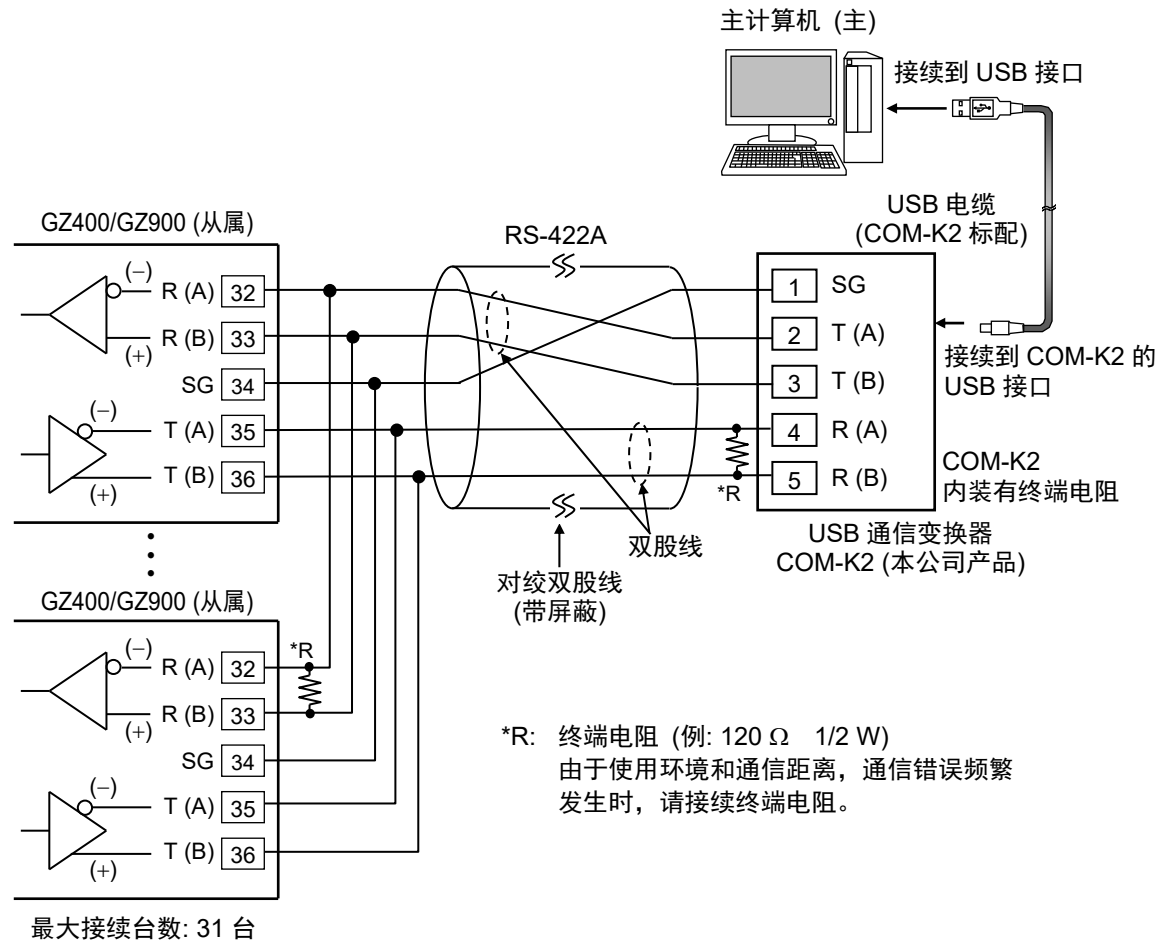
推荐的 RS-232C/RS-422A 变换器: COM-A (本公司产品)

关于 COM-A, 请参照 COM-A/COM-B 使用说明书。

■ 主计算机 (主侧) 对应 USB 时

在主计算机与本仪器之间接续 USB 通信变换器。

● 接续示例



📖 请顾客准备通信电缆及终端电阻。

👉 推荐的 USB 通信变换器: COM-K2 或 COM-KG (本公司产品)

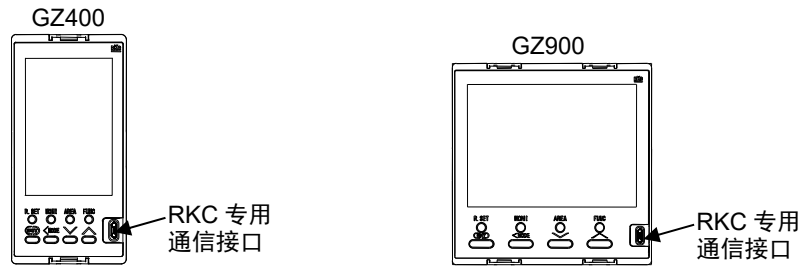
关于 COM-K2, 请参照 COM-K2 Instruction Manual。

关于 COM-KG, 请参照 COM-KG Instruction Manual。

2.3 RKC 专用通信时的接续

■ RKC 专用通信接口的位置

RKC 专用通信接口位于本仪器的前面。图中为打开盖板的状态。



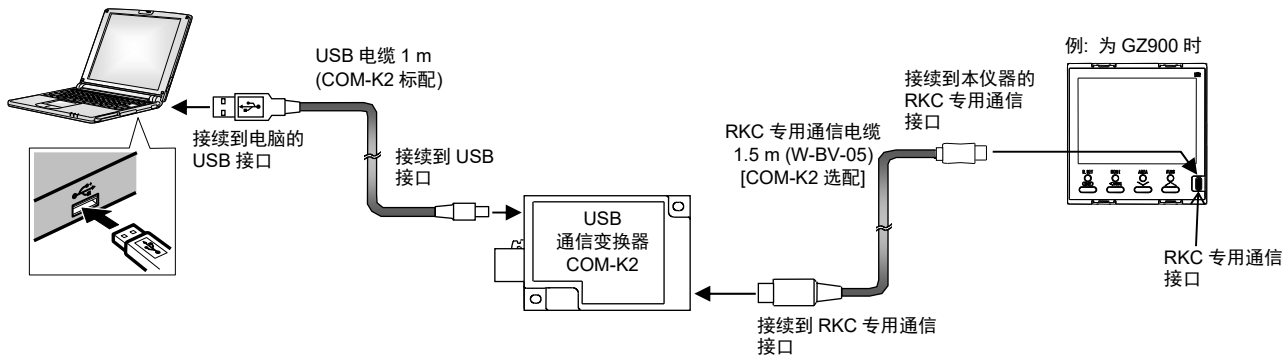
■ 接续方式

本仪器通过 USB 电缆以及 RKC 专用通信电缆接续 COM-K2 (或 COM-KG) 及电脑。请注意接口的朝向并接续。



重要

RKC 专用通信是参数设定专用。请勿用于控制中的数据录入等。



RKC 专用通信接续示例

- 设定支持工具
PROTEM2
运行环境：请通过下载对象的说明书进行确认。
- 电脑上的通信设定
(以下值全部为固定值)
通信速度： 38400 bps
起始位： 1
数据位： 8
奇偶校验位： 无
停止位： 1
- 电脑的通信接口
USB 接口：依据 USB Ver.2.0
- RKC 专用通信时设备地址固定为“0”。
- 本仪器的设备地址设定可忽略。
- RKC 专用通信对应 RKC 通信协议（依据 ANSI X3.28-1976 子分类 2.5、A4）。
- 未配备通信功能（选配）也可以使用 RKC 专用通信。
- 推荐的 USB 通信变换器：COM-K2 或 COM-KG（本公司产品）
关于 COM-K2，请参照 COM-K2 Instruction Manual。
关于 COM-KG，请参照 COM-KG Instruction Manual。



使用 COM-K2 时，需在电脑中安装 USB 驱动。USB 驱动程序可以从本公司主页下载。
在 Windows10 下使用 COM-KG 时，不用安装 USB 驱动软件。



本仪器的电源断开时，可以通过 COM-K2 或 COM-KG 向本仪器供电。但是，由于为参数设定专用，因此变为以下的动作。

- 控制停止 (输出 OFF、继电器开启状态)。
- 主机通信停止。
- PV/SV 监视画面中，测量值 (PV) 显示器显示“Load”，设定值 (SV) 显示器显示“-----”，LCD 背景灯的一部分灭灯。



从 COM-K2 或 COM-KG 向本仪器供电的状态下，本仪器的电源接通时，本仪器重置启动并正常运行。



本仪器的电源接通时，可与主机通信同时使用。

参数的设定

3

本章对进行主机通信所需的参数设定进行说明。

3.1 通信参数的设定	3-2
3.1.1 参数的说明	3-2
3.1.2 设定操作	3-4
3.2 通信数据类型的选择	3-5
3.2.1 通信数据类型的种类	3-5
3.2.2 参数的说明	3-6
3.2.3 设定操作	3-7
3.3 通信时的注意点	3-8
■ 传输和接收时的处理时间	3-8
■ RS-485 的传输接收时机	3-9
■ 故障安全	3-9

3.1 通信参数的设定

3.1.1 参数的说明

为了在 GZ400/GZ900 (从属) 与主计算机 (主) 之间进行通信, 需设定以下参数。通信相关参数位于工程模式的功能块 No.60: 通信 (SCI) 中。此外, 可以通过“通信应答监视”监视通信的状态。

■ 功能块 No.60: 通信 (SCI)

No.	记 号	名 称	数据范围	说 明	出厂值
—	<i>Fn60</i>	功能块 No.60	功能块 No.60 的最初参数		—
282	<i>CMPS</i>	选择通信协议	0: RKC 通信 1: MODBUS (数据传输顺序: 高位字→低位字) 2: MODBUS (数据传输顺序: 低位字→高位字) 3: PLC 通信 (三菱电机制 PLC 通信协议 QnA 兼容 3C 帧格式 4) 主机通信时不可设定	选择通信协议种类。	订购时已指定通信协议时, 订购时的通信协议即为出厂值。 有通信功能, 未指定通信协议时: 0
283	<i>Addr</i>	设备地址	RKC 通信: 0~99 MODBUS: 1~99 PLC 通信: 0~30	请设定多点接续为不重复。	RKC 通信: 0 MODBUS: 1 PLC 通信: 0
284	<i>bPS</i>	通信速度	0: 2400 bps 1: 4800 bps 2: 9600 bps 3: 19200 bps 4: 38400 bps 5: 57600 bps 6: 115200 bps	请保持与相接续的主计算机 (主) 相同的通信速度。	3
285	<i>bit</i>	数据位构成	0~11 参照数据位构成表 (P. 3-3)	请保持与相接续的主计算机 (主) 相同的数据位构成。	0
286	<i>INT</i>	间隔时间	0~250 ms	接收来自主计算机的电文 (信息) 后, GZ400/GZ900 发送应答电文 (信息) 之前的等待发送时间为间隔时间。 主计算机的发送/接收切换来不及, 请设定间隔时间。	10
287	<i>CMRM</i>	通信应答监视	参照●通信应答监视 (P. 3-3)	显示通信的状态	—

数据位构成表

设定值	数据位	奇偶校验位	停止位
0	8	无	1
1	8	无	2
2	8	偶数	1
3	8	偶数	2
4	8	奇数	1
5	8	奇数	2

设定值	数据位	奇偶校验位	停止位
6	7	无	1
7	7	无	2
8	7	偶数	1
9	7	偶数	2
10	7	奇数	1
11	7	奇数	2

■: MODBUS 时不可设定



关于间隔时间

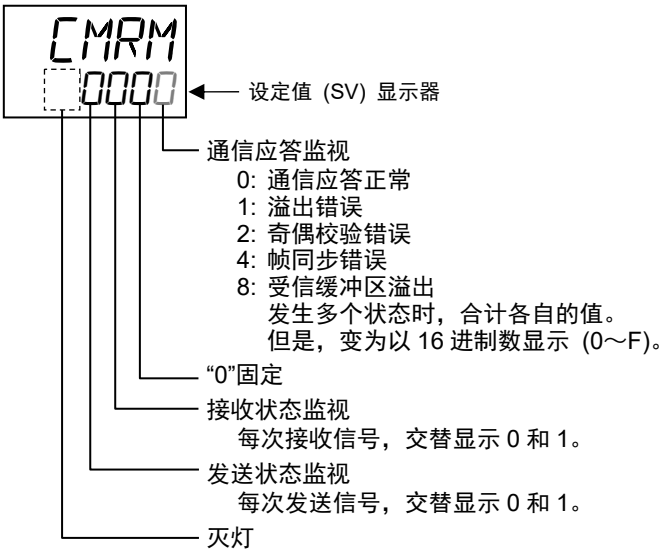
主计算机发送完成最终字符的停止位，在 GZ400/GZ900 这边确保传输线切换到接收信息为止（到 GZ400/GZ900 可以发送为止）的上限时间。这是间隔时间。若不设定间隔时间，不仅无法实现主计算机这边的接收状态，反而变成 GZ400/GZ900 这边的发送状态，无法进行正常通信。



就通信协议、设备地址（从属地址）、通信速度、数据位构成及间隔时间，可以使用 PROTEM2，通过 RKC 专用通信进行设定。此外，也可以通过主机通信进行设定。

● 通信应答监视

通信应答监视



3.1.2 设定操作

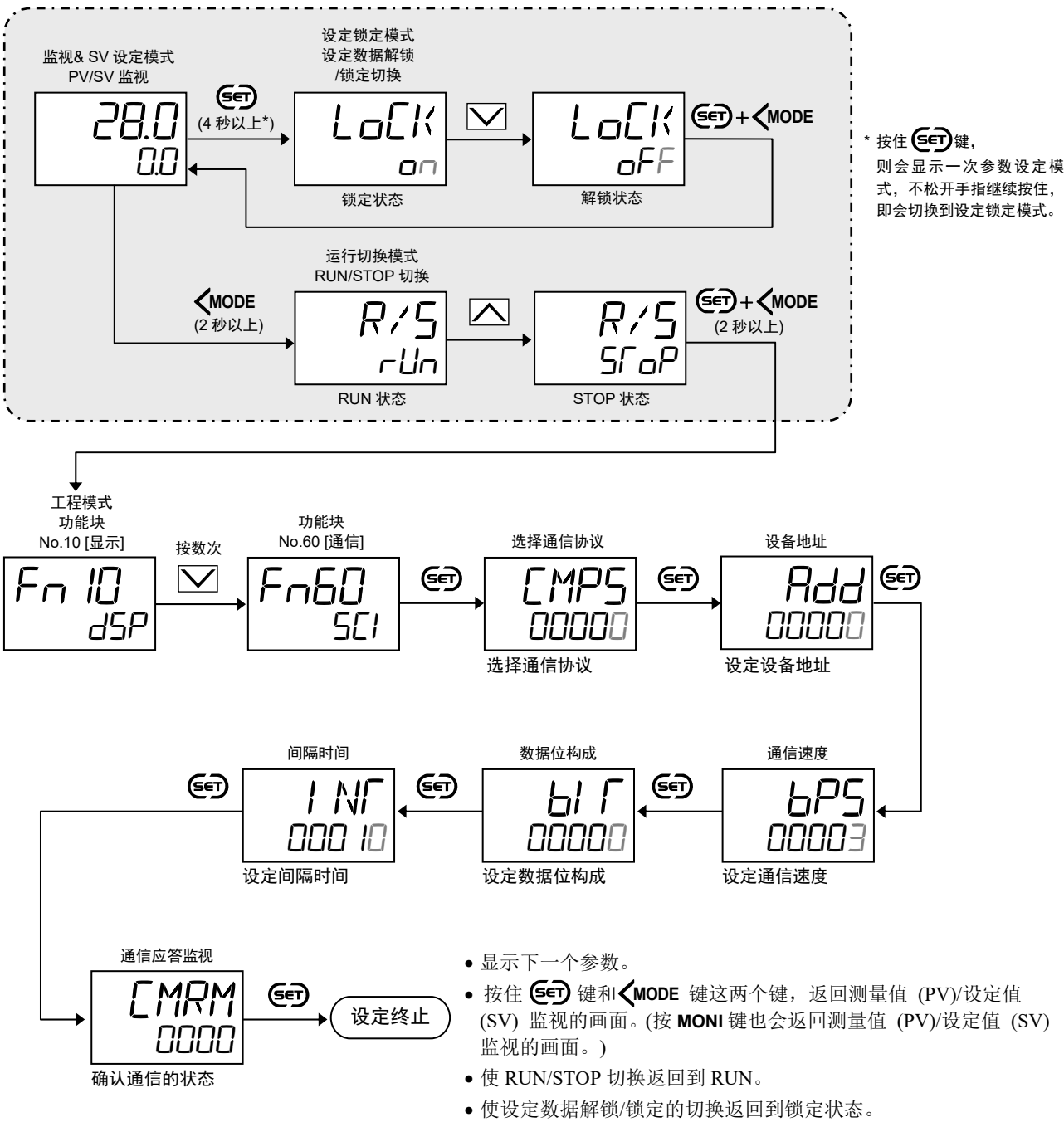
通信相关参数位于工程模式的功能块 No.60: 通信 (SCI) 中。

关于设定值的变更与录入

- 闪烁的数位可变更。通过按 **<MODE** 键可移动闪烁的数位。
- 录入已变更的内容时，请务必按 **(SET)** 键。显示将切换到下一个设定项目。
仅通过 **▲** 键、**▼** 键的操作不会录入变更的内容。
- 设定变更后，无需进行录入操作，经过 60 秒即会返回 A:监视& SV 设定模式。此种情况下，变更后的数据也不会录入。

■ 设定流程

为切换到工程模式的准备



3.2 通信数据类型的选择

3.2.1 通信数据类型的种类

在与计算机的通信中使用的数据种类如下。通信数据类型的选择通过输入数据类型 (Indf) 进行。

 关于输入数据类型，请参照 3.2.2 参数的说明 (P. 3-6)。

RKC 通信

通信数据类型	输入数据类型的设定值
• 数据位数 7 位 GZ400/GZ900 的通信数据	0
• 数据位数 6 位 GZ400/GZ900 的通信数据	1
• 数据位数 7 位 相当于本公司产品 HA 系列的通信数据 (RKC 通信识别符兼容) 使用本公司产品 HA 系列的 RKC 通信识别符，可以使用与本公司产品 HA 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。 但是，没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时，将变为虚拟数据。	2

 关于 RKC 通信的数据映射，请参照 6.3.1 GZ400/GZ90 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)。

MODBUS

通信数据类型	输入数据类型的设定值
• 双字节 GZ400/GZ900 的通信数据  详情请参照 6.3.1 GZ400/GZ90 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)。	0
• 单字节 GZ400/GZ900 的通信数据  详情请参照 6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-142)。	1
• 单字节 相当于本公司产品 FB 系列的通信数据 (MODBUS 寄存器地址兼容) 使用本公司产品 FB 系列的 MODBUS 寄存器地址，可以使用与本公司产品 FB 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。 但是，没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时，将变为未定义数据。  详情请参照 6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-169)。	1
• 双字节 相当于本公司产品 HA 系列的通信数据 (MODBUS 寄存器地址兼容) 使用本公司产品 HA 系列的 MODBUS 寄存器地址，可以使用与本公司产品 HA 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。 但是，没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时，将变为虚拟数据。  详情请参照 6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-103)。	2

3.2.2 参数的说明

通信数据类型的选择通过输入数据类型 (INDI) 进行。输入数据类型位于工程模式的功能块 No.21: 输入 1 (I INP) 中。

■ 功能块 No.21: 输入 1 (I INP)

No.	记 号	名 称	数据范围	说 明	出厂值
—	Fn21	功能块 No.21	功能块 No.21 的最初参数		—
⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
165	INDI	输入数据类型	0: 测量值位数 5 位 RKC 通信数据位数 7 位 MODBUS 数据: 双字节 PLC 通信数据: 双字节 (系统数据: 单字节) 1: 测量值位数 4 位 RKC 通信数据位数 6 位 MODBUS 数据: 单字节 * PLC 通信数据: 单字节 2: 相当于本公司产品 HA 系列 (RKC 通信识别符与 MODBUS 寄存器地址 切换为相当于本公司产品 HA 系列的数据) 测量值位数 5 位 RKC 通信数据位数为 7 位 MODBUS 数据: 双字节 PLC 通信数据: 双字节 (系统数据: 单字节)) * 包括相当于本公司产品 FB 系列的数据。 输入数据类型从 0 (或 2) 变更为 1 的场合, 输入 范围是 5 位数 (例如, 输入范围上限 1372.0) 时, 需要将输入范围变更为 4 位数。 时间单位显示因输入数据类型不同而异。 输入数据类型为 “0” 或 “2” 的场合 时/分/秒、时/分、分/秒、秒 输入数据类型为 “1” 的场合 时/分、分/秒、秒	选择输入数据 类型。	按照订购时指 定的输入值范 围代码



通信数据类型可以通过主机通信的输入数据类型确认。

输入数据类型

RKC 通信识别符: SE (参照 P. 6-50)

MODBUS 双字节: 01A4H、01A5H (参照 P. 6-50)

MODBUS 单字节: 20D2H (参照 P. 6-148)

3.2.3 设定操作

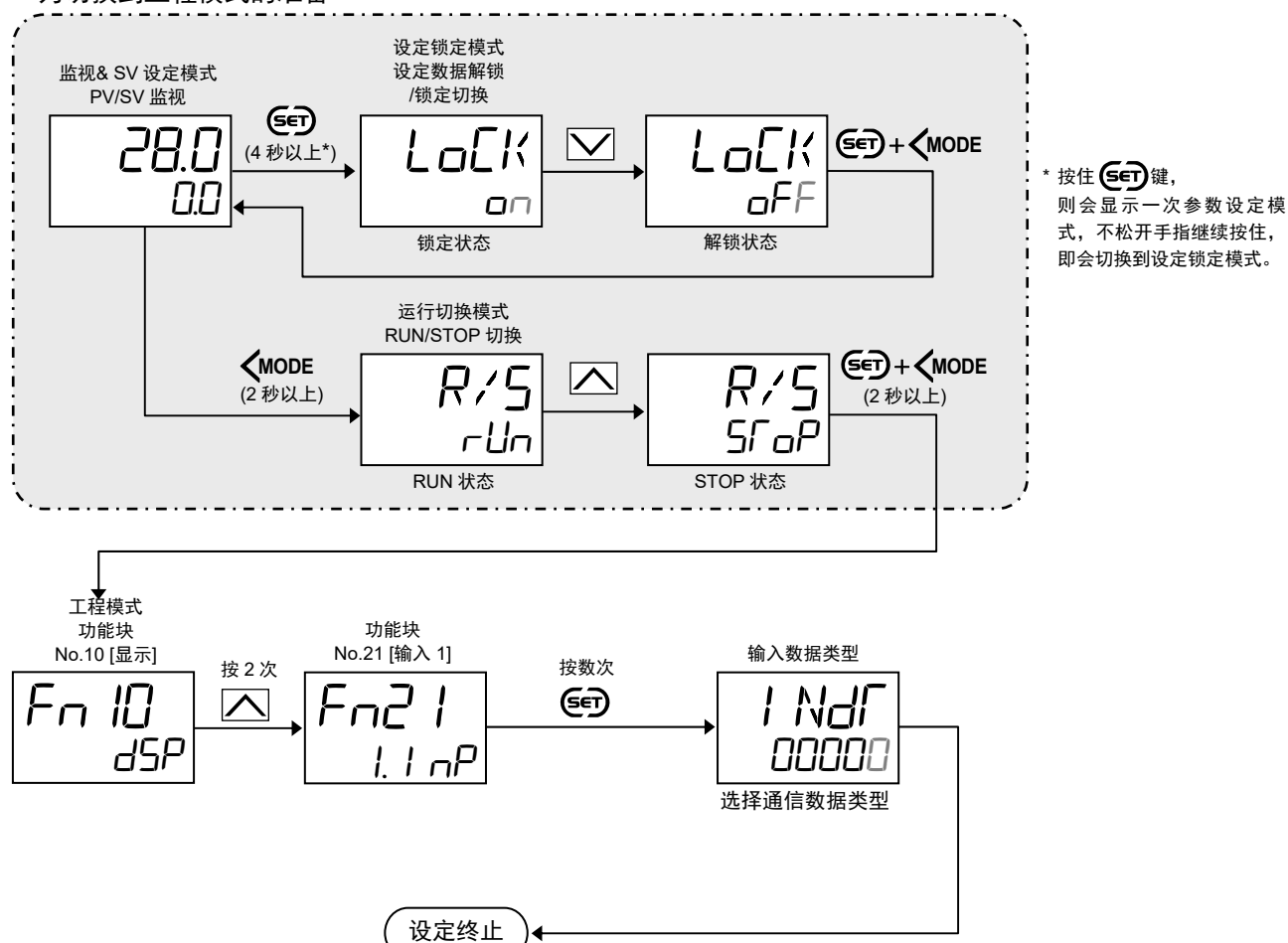
输入数据类型位于工程模式的功能块 No.21: 输入 1 (1.1 nP) 中。

关于设定值的变更与录入

- 闪烁的数位可变更。通过按 **◀MODE** 键可移动闪烁的数位。
- 录入已变更的内容时，请务必按 **(SET)** 键。显示将切换到下一个设定项目。
仅通过 **△** 键、**▽** 键的操作不会录入变更的内容。
- 设定变更后，无需进行录入操作，经过 60 秒即会返回 A:监视& SV 设定模式。此种情况下，变更后的数据也不会录入。

■ 设定流程

为切换到工程模式的准备



- 显示下一个参数。
- 按住 **(SET)** 键和 **◀MODE** 键这两个键，返回测量值 (PV)/设定值 (SV) 监视的画面。(按 **MONI** 键也会返回测量值 (PV)/设定值 (SV) 监视的画面。)
- 使 RUN/STOP 切换返回到 RUN。
- 使设定数据解锁/锁定的切换返回到锁定状态。

3.3 通信时的注意点

■ 传输和接收时的处理时间

GZ400/GZ900 在传输和接收时需要如下所示的处理时间。
查询步骤的“发送 BCC 后，等待应答的时间”及选择步骤的“发送肯定应答 ACK 或者否定应答 NAK 后，等待应答的时间”为 GZ400/GZ900 所需的处理时间。所以，超过该时间之后，请将主计算机从接收切换至发送。

 应答发送时间为设定间隔时间为 0 ms 的时间。

RKC 通信 (查询步骤) 的处理时间

处理内容	时间
接收呼出 ENQ 后，发送应答的时间	最大 4.48 ms
接收肯定应答 ACK 或否定应答 NAK 后，发送应答的时间	最大 4.64 ms
发送 BCC 后，等待应答的时间	最大 304 μ s

RKC 通信 (选择步骤) 的处理时间

处理内容	时间
接收 BCC 后，发送应答的时间	最大 280 ms
发送肯定应答 ACK 后，等待应答的时间	最大 276 μ s
发送否定应答 NAK 后，等待应答的时间	最大 276 μ s

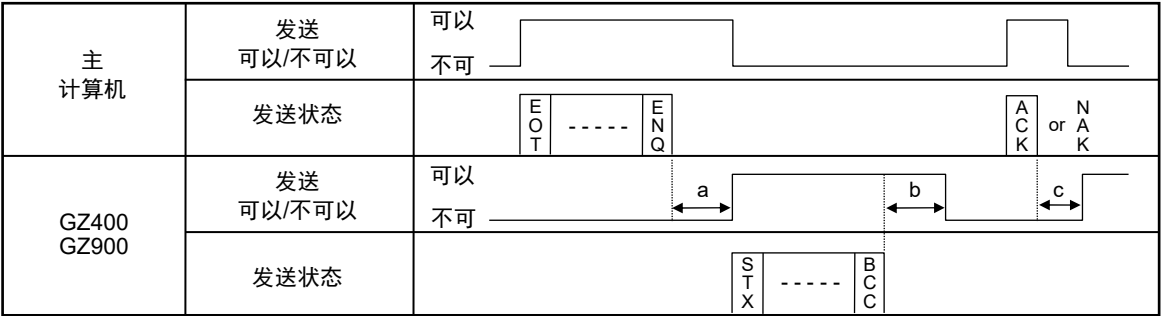
MODBUS 的处理时间 (最大值)

处理内容	时间
读出保持寄存器内容 [03H] 接收指令信息后，发送应答的时间	最大 14.8 ms
写入单一保持寄存器 [06H] 接收指令信息后，发送应答的时间	最大 160 ms
通信诊断 (环路回送检查) [08H] 接收指令信息后，发送应答的时间	最大 14.8 ms
写入复数保持寄存器 [10H] 接收指令信息后，发送应答的时间	最大 312 ms

■ RS-485 的传输接收时机

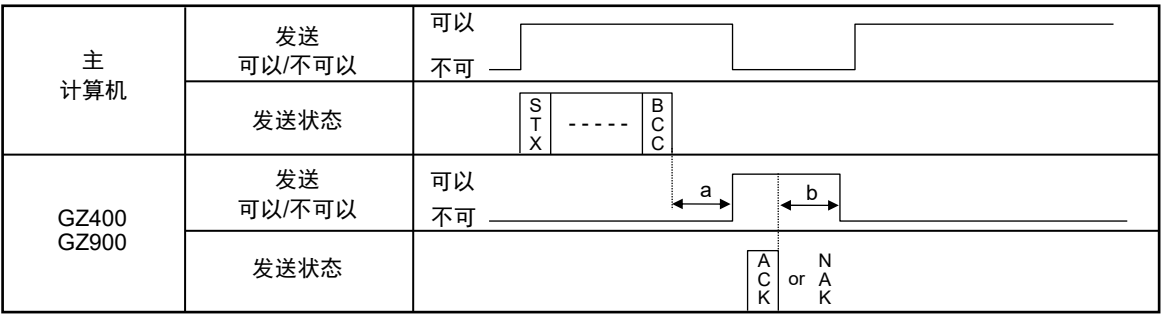
RS-485 规格的通信，在 1 个传输线路进行传输接收。因此，需要在正确的传输接收的切换时机进行。

● 查询步骤



- a: (接收呼出 ENQ 后，发送应答的时间) + (间隔时间)
b: 发送 BCC 后，等待应答的时间
c: (接收肯定应答 ACK 或否定应答 NAK 后，发送应答的时间) + (间隔时间)

● 选择步骤



- a: (接收 BCC 后，发送应答的时间) + (间隔时间)
b: (发送肯定应答 ACK 后，等待应答的时间) 或者 (发送否定应答 NAK 后，等待应答的时间)

- 确认主计算机确实将数据上传到传输线上后，请将发送切换到接收。
- 查询步骤的“发送 BCC 后，等待应答的时间”及选择步骤的“发送肯定应答 ACK 或者否定应答 NAK 后，等待应答的时间”为 GZ400/GZ900 所需的处理时间。
所以，超过该时间之后，请将主计算机从接收切换至发送。

■ 故障安全

可能会因传输线路断线、短路及高阻抗状态导致发生传输错误的情况。推荐在主计算机的接收器这边配有故障安全功能作为避免传输错误的方法。通过故障安全功能，在传输线路陷入高阻抗状态时将接收器输出稳定为标记状态“1”，从而防止帧同步错误的发生。

MEMO

RKC 通信协议



本章对 RKC 通信协议进行说明。

4.1 查询.....	4-2
4.1.1 查询步骤.....	4-3
4.1.2 查询步骤示例 (主计算机要求数据时).....	4-7
4.2 选择.....	4-8
4.2.1 选择步骤.....	4-8
4.2.2 选择步骤示例 (主计算机发送设定值时).....	4-12



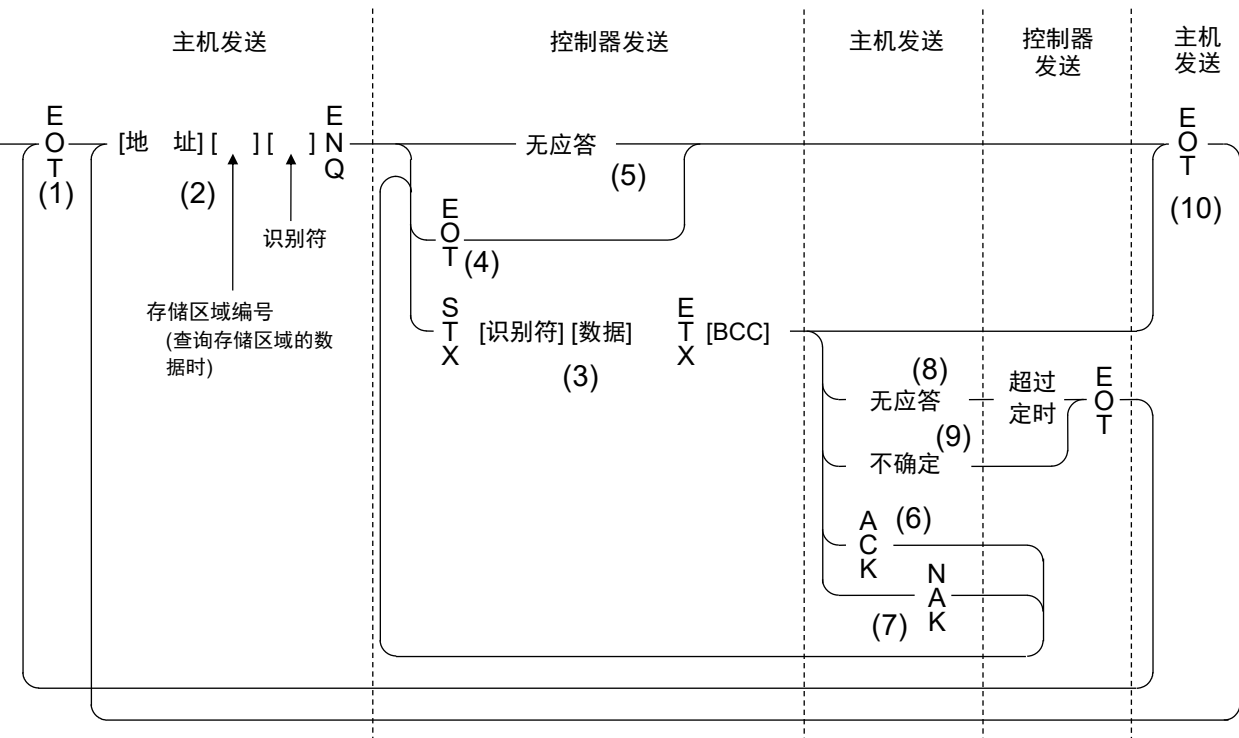
RKC 通信是采用查询/选择方式来作为确立数据链路方式。
基本步骤是依据 ANSI X3.28-1976 子分类 2.5、A4 及 JIS 的基本形数据传输控制步骤。(对于选择, 采用快速选择)
本章中将 GZ400/GZ900 称为控制器。

- 查询/选择方式是由主计算机控制所有控制器, 只许可与该主计算机之间的信息传送。为了让主计算机诱导来自控制器的情报的收发信息, 应按照查询步骤或选择步骤发送信息。
- 使用于通信的代码, 包括传输控制字符共 7 位 JIS/ASCII 代码。
控制器使用的传输控制符:
EOT (04H)、ENQ (05H)、ACK (06H)、NAK (15H)、STX (02H)、ETX (03H)
() 内为 16 进制数。

 RKC 通信的数据收发状态 (通信数据的监视及设定) 可通过使用以下软件进行确认。
设定支持工具“PROTEM2”
这些软件可从本公司的主页下载。

4.1 查询

查询是一种动作, 它由主计算机从多点接续的控制器中选择 1 台, 诱导发送数据。其步骤如下所示。



4.1.1 查询步骤

(1) 数据链路的初始化

主计算机在发送查询顺序之前，为了数据链路的初始化而发送 EOT。

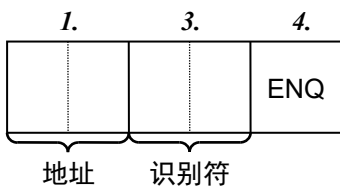
(2) 发送查询顺序

主计算机按以下格式发送查询顺序。

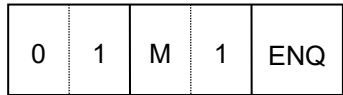
格式包括未指定存储区域编号的格式和指定时的格式。

■ 未指定存储区域编号时

为不属于存储区域的识别符时，以该格式发送。

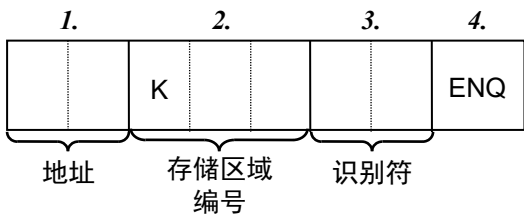


<例>:

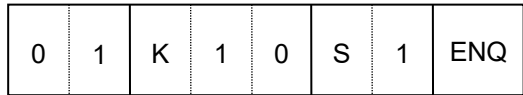


■ 指定存储区域编号时

为对应存储区域的识别符时，以该格式发送。



<例>:



1. 地址 (位数: 2 位)

查询的控制器设备地址。

请与 3. 参数的设定 (P. 3-1) 中的设备地址设定值保持相同。

只要根据 EOT 的收发信，数据链路未被初始化，发送过一次的查询地址就变为有效。

2. 存储区域编号 (位数: 3 位)

指定存储区域编号所需的识别符。存储区域编号 (1~16) 以“K1”~“K16”表示。存储区域编号为“K0”时，即已指定了控制区域。

现在用于控制的存储区域称为“控制区域”。

查询存储区域对应的识别符时，若省略了存储区域编号的指定，则已指定了控制区域。

为不属于存储区域的识别符指定了存储区域编号时，存储区域编号会被忽略。

3. 识别符 (位数: 2 位)

识别向控制器要求的数据。识别符之后肯定会附 ENQ 码。

 识别符的详情请参照 6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据 (P. 6-12)。

4. ENQ

显示查询顺序终结的传输控制符。

之后主计算机等待控制器的应答。

(3) 控制器的数据发送

控制器在查询顺序正确接收时，按照以下格式发送数据。

1.	2.	3.	4.	5.
STX	识别符	数据	ETX	BCC

1. STX

显示文本 (识别符及数据) 开始的传输控制符。

2. 识别符 (位数: 2 位)

识别发送到主计算机的数据种类 (测量值、状态、设定值)。

 识别符的详情请参照 6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据 (P. 6-12)。

3. 数据 (位数: 7 位或 6 位)

通过控制器带有的识别符来显示的数据。负数 (-) 符号及包含小数点的 10 进制 ASCII 码。
数据无法清零。

 以下项目的数据位数如下所示。

- 监视仪器编号 (识别符 RX): 10 位
- 监视型号 (识别符 ID): 32 位

 存储区域运行经过时间监视与区域保温时间变为如下数据。

- 为 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒时
为 0:00:00~9:59:59，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。
- 为 0 小时 00 分~99 小时 59 分时:
为 0:00~99:59，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。
- 为 0 分 00 秒~199 分 59 秒时:
为 0:00~199:59，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。
- 为 0.00 秒~59.99 秒时:
为 0:00~59:00，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。

 通信数据的位数可以通过输入数据类型选择。
关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

4. ETX

显示文本终结的传输控制符。

5. BCC

为了检测错误，在信息组检验字符 (BCC) 上采用水平奇偶性。

BCC 用水平奇偶性 (偶数) 计算。

计算方法:

对于从 STX 的下一个字符到 ETX 为止的全部字符，取其异或逻辑 (Exclusive OR)。

不包含 STX。

<例>:

计算示例

STX	M	1	0	0	1	0	0	.	0	ETX	BCC	的情况
-----	---	---	---	---	---	---	---	---	---	-----	-----	-----

4DH 31H 30H 30H 31H 30H 30H 2EH 30H 03H ← 这个数字显示了 16 进制数。

$BCC = 4DH \oplus 31H \oplus 30H \oplus 30H \oplus 31H \oplus 30H \oplus 30H \oplus 2EH \oplus 30H \oplus 03H = 50H$

($\oplus$ 表示 Exclusive OR。)

BCC 的值为 50H。

(4) EOT 发送 (控制器的数据发送结束)

控制器在以下情况发送 EOT 并结束数据链路。

- 指定的识别符无效时
- 数据格式存在错误时
- 即使数据链路被初始化，数据未被主计算机发送时
- 所有的数据发送结束时

(5) 控制器无应答

控制器在查询地址未被正确接收时无应答。主计算机根据需要通过超时等采取恢复处理。

(6) ACK (肯定应答)

主计算机能够正确接收来自控制器所发送的数据时，发送 ACK。之后，控制器按照 6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据 (P. 6-12) 的顺序，发送现已发送之识别符的下一个识别符及其数据。切断来自控制器的数据时，发送 EOT 并结束数据链路。

(7) NAK (否定应答)

主计算机无法正确接收来自控制器所发送的数据时，发送 NAK。之后，控制器再发送相同数据。因未规定再发送次数，请在未恢复的情况下在主计算机进行适当处理。

(8) 主计算机无应答

在控制器发送数据后，若主计算机无应答，控制器在超时后发送 EOT 并结束数据链路。超过定时约 3 秒。

(9) 主计算机应答不确定

主计算机应答不确定时，控制器发送 EOT，并结束数据链路。

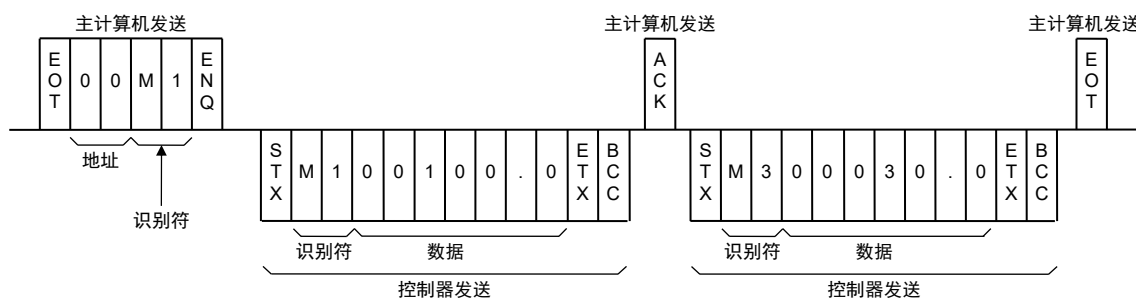
(10) EOT (结束数据链路)

欲切断主计算机与控制器之间的通信时，或者控制器为无应答时结束数据链路时，发送 EOT。

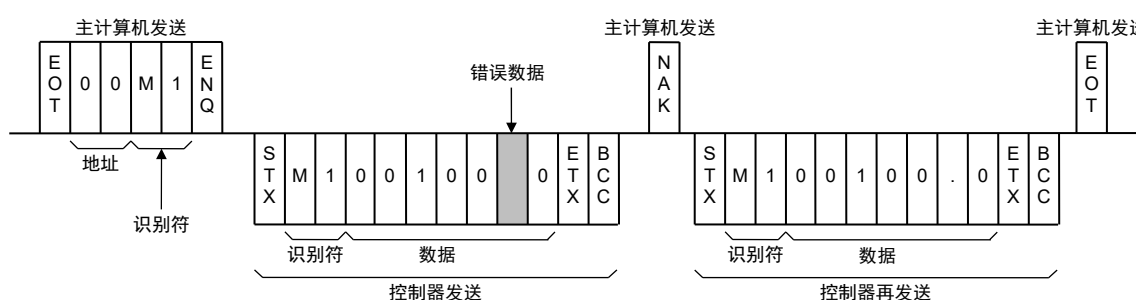
4.1.2 查询步骤示例 (主计算机要求数据时)

(1) 查询监视项目 (例: 输入 1 的测量值 M1) 时

■ 正常的传输

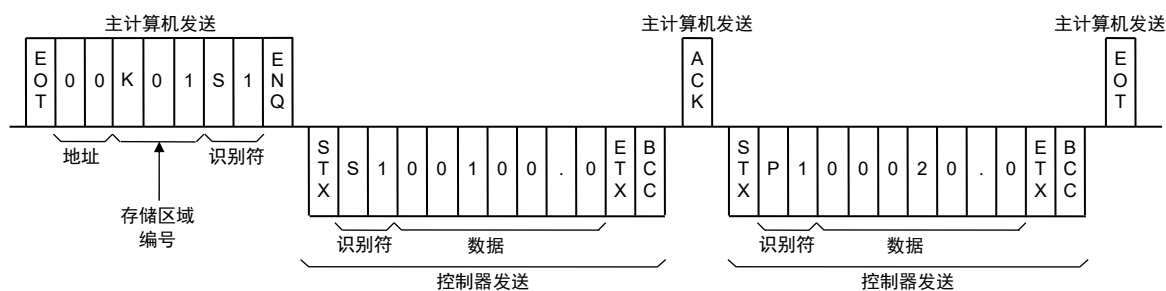


■ 数据有错误时

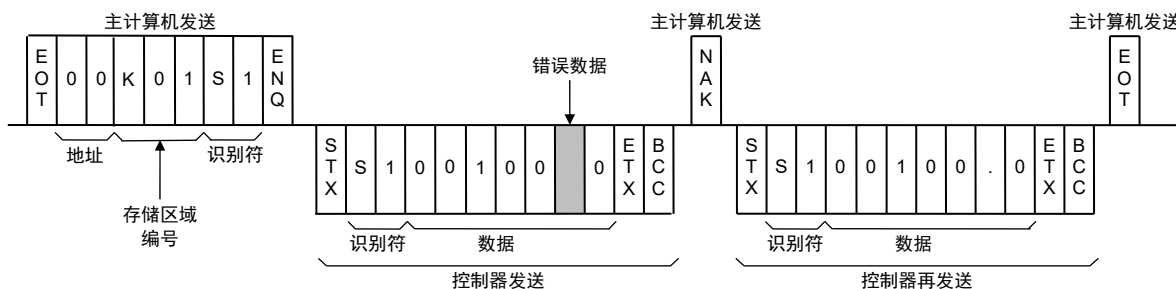


(2) 查询属于存储区域的项目 (例: 输入 1 的设定值 S1) 时

■ 正常的传输



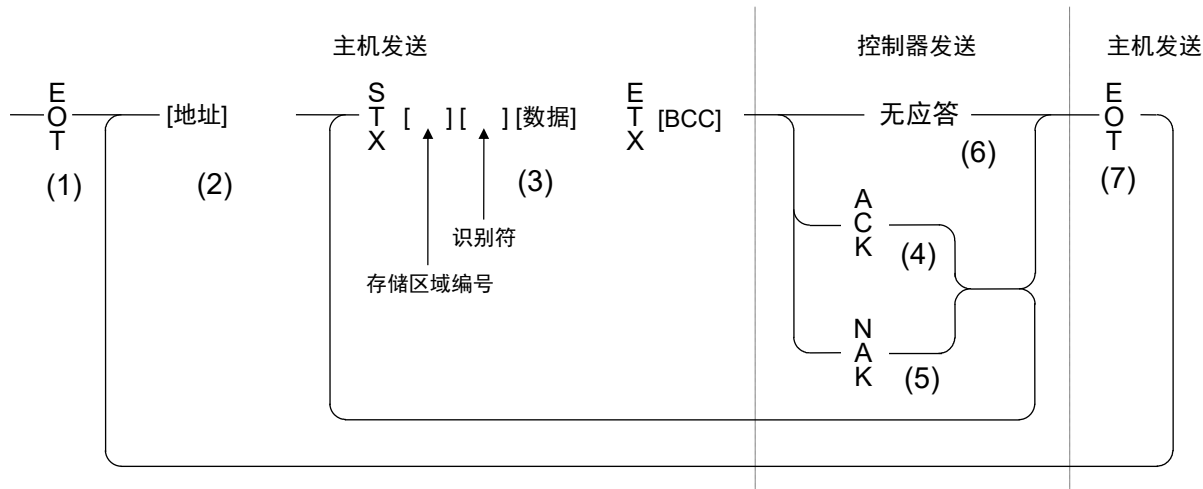
■ 数据有错误时





4.2 选择

选择是一种动作，它由主计算机从多点接续的控制器中选择 1 台，为接收数据进行诱导操作。其步骤如下所示。



4.2.1 选择步骤

(1) 数据链路的初始化

主计算机在发送选择顺序之前，为了数据链路的初始化而发送 EOT。

(2) 发送选择地址

主计算机发送作为选择顺序而被选出来的选址。

- 地址 (位数: 2 位)
选择的控制器设备地址。
请与 3.参数的设定 (P. 3-1) 中的设备地址设定值保持相同。



只要根据 EOT 的收发信，数据链路未被初始化，发送过一次的选择地址就变为有效。

(3) 主计算机的数据发送

主计算机继选择地址之后按照以下所示的格式发送数据。

■ 未指定存储区域时

	2.	3.		
STX	识别符	数据	ETX	BCC

■ 指定存储区域时

	1.	2.	3.		
STX	存储区域编号	识别符	数据	ETX	BCC

 关于 STX、ETX、BCC，请参照 4.1 查询 (P. 4-2)。

1. 存储区域编号 (位数: 3 位)

指定存储区域编号所需的识别符。存储区域编号 (1~16) 以“K1”~“K16”表示。存储区域编号为“K0”时，即已指定了控制区域。



现在用于控制的存储区域称为“控制区域”。



选择存储区域对应的识别符时，若省略了存储区域编号的指定，则对控制区域进行选择。



为不属于存储区域的识别符指定了存储区域编号时，存储区域编号会被忽略。

2. 识别符 (位数: 2 位)

识别主计算机发送之数据的种类 (设定值)。



详情请参照 6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据 (P. 6-12)。

3. 数据

通过控制器带有的识别符来显示的数据。负数 (－) 及包含小数点 (period) 的 10 进制 ASCII 码。(可以消零)

位数根据识别符而不同。(7 位或 6 位)



存储区域运行经过时间监视与区域保温时间变为如下数据。

为 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒时

为 0:00:00~9:59:59，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。

为 0 小时 00 分~99 小时 59 分时:

为 0:00~99:59，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。

为 0 分 00 秒~199 分 59 秒时:

为 0:00~199:59，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。

为 0.00 秒~59.99 秒时:

为 0:00~59:00，时间单位的分隔以“: (3AH)”表示。

而且，分及秒的数据设定为 60 以上时，如下所示向上整合。

例: 1:65 (1 小时 65 分) → 2:05 (2 小时 05 分)

0:65 (0 分 65 秒) → 1:05 (1 分 05 秒)



通信数据的位数可以通过输入数据类型选择。

关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

● 数值数据的处理

可以接收的数据

- 控制器可以接收清零的数据或小数点以下省略的数据。
位数是根据识别符而不同。(但是位数在 7 位以内)

例: 数据为-1.5 时, 即使主计算机发送 -001.5、-01.5、-1.5、-1.50、-1.500, 控制器也可以接收信息。

- 主计算机向无小数点的项目发送有小数点的数据时, 控制器接收舍去小数点后数字的值。

例: 设定范围为 0~200 时, 控制器接收信息如下。

发送数据	0.5	100.5
接收数据	0	100

- 控制器接收规定的小数点以下位数的值。舍去之后的位数。

例: 设定范围为-10.00~+10.00 时, 控制器接收信息如下。

发送数据	-1.5	-0.058	.05	-0
接收数据	-0.50	-0.05	0.05	0.00

不可以接收的数据

主计算机发送如下数据时, 控制器回应 NAK。

+	加号及带加号的数据
-	仅减号 (无数字)
.	小数点 (period)
-.	仅减号与小数点 (period)

(4) ACK (肯定应答)

控制器能够正确接收来自主计算机所发送的数据时, 发送 ACK。之后在主计算机这边如有下一个发送的数据时, 可继续发送数据。发送完成数据时, 发送 EOT 并结束数据链路。

(5) NAK (否定应答)

控制器在如下所示的情况下, 发送 NAK。此时, 请在主计算机这边进行数据再发送等适当的恢复处理。

- 发生线路上的错误时 (奇偶校验错误、帧同步错误等)
- BCC 检验错误时
- 指定的识别符无效时
- 接收数据超过设定范围时
- 接收数据为 RO (仅可读取) 的识别符时

(6) 无应答

控制器在选择地址未被正确接收时无应答。此外，STX、ETX、BCC 不能正确接收时也是无应答。

(7) EOT (结束数据链路)

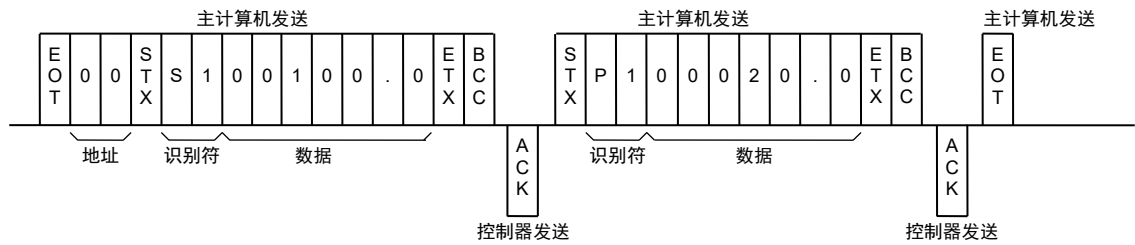
因主计算机这边发送的数据丢失时，或者由于控制器无应答导致数据链终结时，请从主计算机发送 EOT。



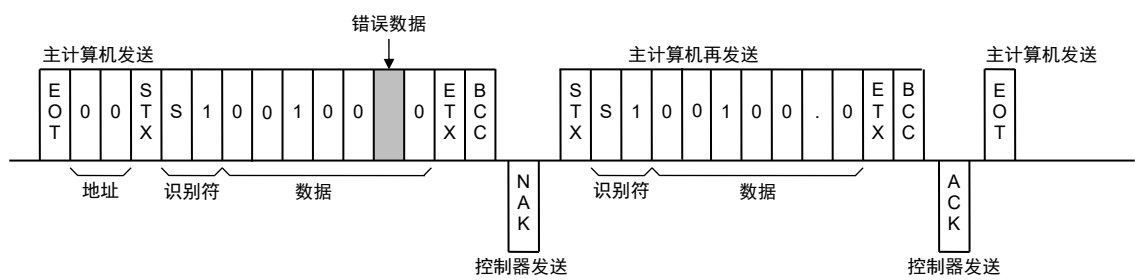
4.2.2 选择步骤示例 (主计算机发送设定值时)

(1) 选择属于控制区域的项目 (例: 输入 1 的设定值 S1) 时

正常的传输

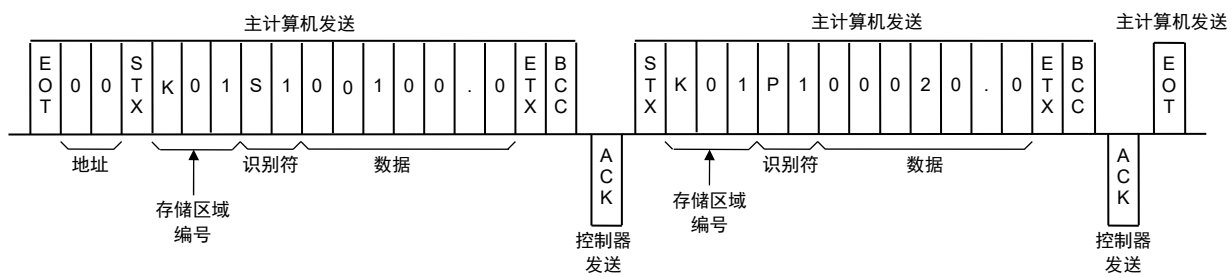


数据有错误时

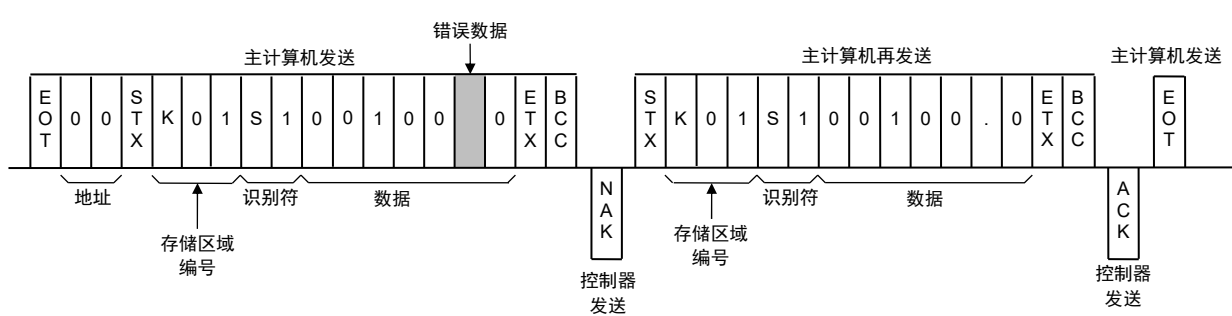


(2) 选择属于存储区域的项目 (例: 输入 1 的设定值 S1) 时

正常的传输



数据有错误时



MODBUS 协议

5

本章对 MODBUS 协议进行说明。

5.1 信息构成.....	5-2
5.2 功能代码.....	5-3
5.3 信号传输模式.....	5-3
5.4 从属的应答	5-4
5.5 CRC-16 的算法.....	5-5
5.6 寄存器的读出与写入	5-8
■ 读出保持寄存器内容 [03H].....	5-8
■ 写入单一保持寄存器 [06H].....	5-10
■ 通信诊断 (环路回送检查) [08H]	5-11
■ 写入复数保持寄存器 [10H].....	5-12
5.7 处理数据时的注意事项	5-13
5.8 MODBUS 数据映射的使用方法	5-15
5.9 存储区域数据的使用方法.....	5-18
5.9.1 存储区域数据的读出与写入	5-18
5.9.2 控制区域的切换	5-22

在本章中将主计算机称为主，将 GZ400/GZ900 称为从属。
信号传输采取的形式是通过主侧的程序进行控制，任何情况下都是由主开始信号传输，从属对该信号做出应答。主开始信号传输，会以既定的顺序向从属发出一系列数据（指令信息）。从属在接收到主发来的指令信息后，会对其进行解读并执行。之后，从属会向主应答既定的数据（应答信息）。

 MODBUS 的数据收发状态（通信数据的监视及设定），可通过使用以下软件进行确认。
设定支持工具“PROTEM2”
这些软件能从本公司的主页上下载。

5.1 信息构成

信息是由从属地址、功能代码、数据以及错误检验 4 个部分构成，并一定按照该顺序发送。

从属地址
功能代码
数据
错误检验 (CRC-16)

信息的构成

■ 从属地址

通过 GZ400/GZ900 的前方按键设定了 1~99 号。

 从属地址为 0 时，将不会进行通信。
 详情请参照 3. 通信参数的设定 (P. 3-1)。

主计算机仅会与 1 台从属进行信号传输。也就是说，主计算机发出的指令信息，虽然所有接续的从属都接收，但只有同指令信息中的从属地址相符的从属，才能接收到该指令信息。

■ 功能代码

对想执行的功能进行指定的代码号。

 详情请参照 5.2 功能代码 (P. 5-3)。

■ 数据

为了执行功能代码指定的功能，传送所需的数据。

 详情请参照 5.6 寄存器的读出与写入 (P. 5-8) 及 6. 通信数据一览 (P. 6-1)。

■ 错误检验

在信息结束时，会发送用于检测信号传输所引起之信息错误的错误检验代码 (CRC-16: 周期冗余检验)。

 详情请参照 5.5 CRC-16 的算法 (P. 5-5)。

5.2 功能代码

功能代码的内容

功能代码 (16 进制)	功 能	内 容
03H	读出保持寄存器内容	测量值 (PV)、事件状态监视等
06H	写入单一保持寄存器	设定值 (SV)、事件设定值、PID 常数、PV 偏置等 (1 字单位)
08H	通信诊断 (环路回送检查)	通信诊断 (环路回送检查)
10H	写入复数保持寄存器	设定值 (SV)、事件设定值、PID 常数、PV 偏置等

不同功能的信息长度 (单位: byte)

功能代码 (16 进制)	功 能	指令信息		应答信息	
		最小	最大	最小	最大
03H	读取保持寄存器的内容	8	8	5	255
06H	写入单一保持寄存器	8	8	5	8
08H	通信诊断 (环路回送检查)	8	8	5	8
10H	写入复数保持寄存器	11	255	5	8

5.3 信号传输模式

主和从属之间的信号传输，是采用 Remote Terminal Unit (RTU) 模式。

项 目	内 容
数据的数位长度	8 位 (2 进制)
信息的开始符号	不要
信息的结束符号	不要
信息的长度	参照 5.2 功能代码
数据的时间间隔	24 位时间以内 *
错误检测	CRC-16 (周期冗余检验)

* 从主发出指令信息时，请保证构成 1 条信息的数据间隔在 24 位时间以内。若超过该时间间隔，从属将会认为从主发来的信息已结束，从而导致信息格式错误，从属无应答。

5.4 从属的应答

(1) 正常时的应答

- 在读出保持寄存器内容时，从属将会在指令信息相同的从属地址和功能代码，添加数据数和读取出的数据，一并作为应答信息发送回去。
- 在写入单一保持寄存器时，从属会发送与指令信息相同的应答信息。
- 通信诊断 (环路回送检查) 时，从属会发送与指令信息相同的应答信息。
- 在写入复数保持寄存器时，从属会将指令信息的一部分 (从属地址、功能代码、开始编号、保持寄存器数) 作为应答信息发送回去。

(2) 异常时的应答

- 指令信息的内容中如出现问题 (除去传输错误) 时，从属将不执行任何指令仅传送错误应答信息回去。

从属地址
功能代码
错误代码
错误检验 (CRC-16)

错误应答信息

- 通过从属自我诊断功能判断出有错误时，对于一切指令信息均发送相应的错误应答信息。
- 错误应答信息的功能代码，是在指令信息的功能代码上添加“80H”的值。

错误代码	内 容
1	功能代码不良 (指定的功能代码不支持)
2	指定了不对应的地址时
3	- 超过“读出保持寄存器的内容”或“写入复数保持寄存器”的最大个数时 “写入复数保持寄存器”时，数据数 (要求字节数) 设定未变为要求个数设定的 2 倍时
4	自我诊断错误时

- 错误判断的顺序
错误代码 1 > 错误代码 3 > 错误代码 2 > 错误代码 4

(3) 无应答

从属在以下情况下，将无视指令信息不做应答。

- 指令信息中的从属地址，与从属所设定的地址不一致时
- 主与从属的 CRC 代码不一致时，或检测出传输错误 (溢出错误、帧同步错误、奇偶校验错误等) 时
- 构成信息的数据与数据的时间间隔超过 24 位时间时

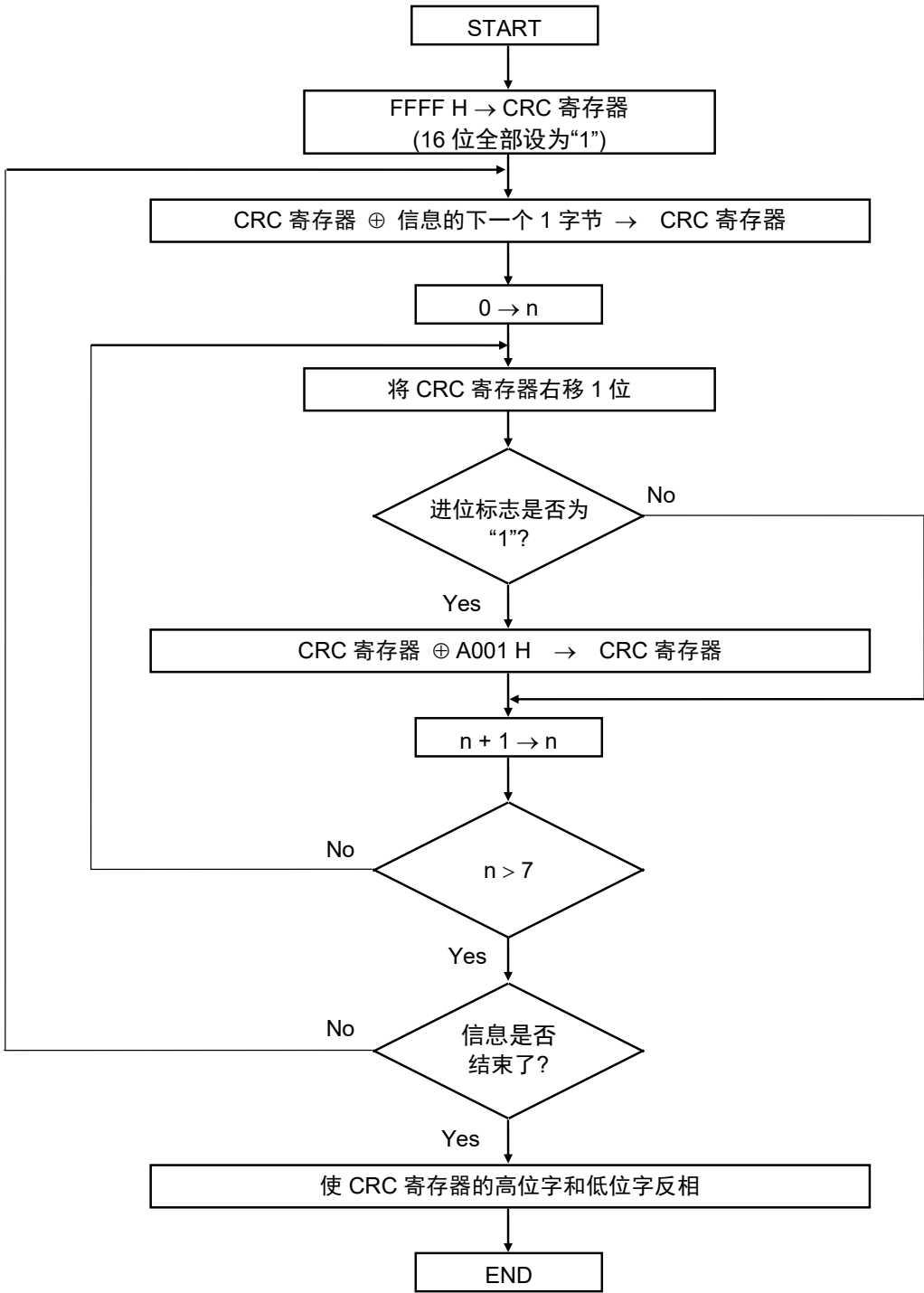
5.5 CRC-16 的算法

CRC 为 2 字节 (16 位) 的错误检验代码。信息构成后 (仅数据。不包含起始位、停止位及奇偶校验位)、发送设备计算 CRC 代码, 将其计算结果附加到信息的最后。接收设备 (从属) 从收到的信息中计算 CRC 代码。计算出的 CRC 代码如果与发送来的 CRC 代码不同, 从属侧就将无应答。

CRC 代码是按以下步骤生成的。

1. 将 16 位 CRC 寄存器赋值为 FFFF H。
2. CRC 寄存器与信息中的第 1 个字节数据 (8 位) 会进行异或逻辑计算 (Exclusive OR)。将其结果存回 CRC 寄存器。
3. 将 CRC 寄存器右移 1 位。
4. 当进位标志为 1 时, CRC 寄存器和 A001 H 会进行异或逻辑计算 (Exclusive OR), 并将其结果存回 CRC 寄存器。(进位标志为 0 时将重复执行步骤“3。”)
5. 重复执行步骤“3.”、“4.”, 直到 8 次移位完成。
6. CRC 寄存器和信息的下 1 个字节数据 (8 位) 会进行异或逻辑计算 (Exclusive OR)。
7. 对以下所有信息 (1 字节)(除 CRC 外), 重复执行步骤“3.”~“6.”。
8. 算出的 CRC 寄存器为 2 字节的错误检验代码, 将高低位字节反转后附加到信息之后。

■ CRC-16 的算法流程



n: 移位的次数

■ CRC 算出的 C 语言示例程序

该程序假定 'uint16' 与 'uint8' 的数据型存在。

'uint16' 是16位的整数 (大半的C编译器中为无符号短整型 unsigned short), 'uint8' 是8位的整数 (unsigned char)。

'z_p' 是指向MODBUS信息的指针。

'z_massege_length' 是除CRC外的MODBUS信息的长度。

MODBUS 信息在电文中有可能含有 'NULL' 代码, 因此无法使用 C 语言的字符串操作函数。

```
uint16 calculate_crc (byte *z_p, uint16 z_message_length)

/* CRC runs cyclic Redundancy Check Algorithm on input z_p      */
/* Returns value of 16 bit CRC after completion and              */
/* always adds 2 crc bytes to message                            */
/* returns 0 if incoming message has correct CRC                 */

{
    uint16 CRC= 0xffff;
    uint16 next;
    uint16 carry;
    uint16 n;
    uint8 crch, crcl;

    while (z_messaage_length--) {
        next = (uint16) *z_p;
        CRC ^= next;
        for (n = 0; n < 8; n++) {
            carry = CRC & 1;
            CRC >>= 1;
            if (carry) {
                CRC ^= 0xA001;
            }
        }
        z_p++;
    }
    crch = CRC / 256;
    crcl = CRC % 256
    z_p [z_messaage_length++] = crcl;
    z_p [z_messaage_length] = crch;
    return CRC;
}
```

5.6 寄存器的读出与写入

■ 读出保持寄存器内容 [03H]

从指定的编号开始，读出指定个数的连续保持寄存器的内容。保持寄存器的内容，分割为高位 8 位和低位 8 位，根据编号顺序成为应答信息中的数据。

[例] 读出从属地址 2 的保持寄存器 0000H~0003H (共 4 个) 的数据时

● 双字节时

指令信息

从属地址		02H	} 最初的保持寄存器编号 (地址) } 请设定在 1~62 (0001H~003EH) 个的范围之内。
功能代码		03H	
开始编号	高位	00H	
	低位	00H	
个 数	高位	00H	
	低位	04H	
CRC-16	高位	44H	
	低位	3AH	

应答信息 (正常时)

从属地址		02H	→ 保持寄存器数 × 2
功能代码		03H	
数据数		08H	
最初的保持寄存器内容 (最初的数据的低位字)	高位	00H	
	低位	62H	
下一个保持寄存器内容 (最初的数据的高位字)	高位	00H	
	低位	00H	
下一个保持寄存器内容 (下一个数据的低位字)	高位	00H	
	低位	14H	
下一个保持寄存器内容 (下一个数据的高位字)	高位	00H	
	低位	00H	
CRC-16	高位	99H	
	低位	51H	

应答信息 (异常时)

从属地址		02H
80H + 功能代码 (+表示逻辑和)		83H
错误代码		03H
CRC-16	高位	F1H
	低位	31H

● 单字节时

指令信息

从属地址		02H
功能代码		03H
开始编号	高位	00H
	低位	00H
个 数	高位	00H
	低位	04H
CRC-16	高位	44H
	低位	3AH

最初的保持寄存器编号 (地址)

请设定在 1~125 (0001H~007DH) 个的范围之内。

应答信息 (正常时)

从属地址		02H
功能代码		03H
数据数		08H
最初的保持寄存器内容 (最初的数据)	高位	00H
	低位	62H
下一个保持寄存器内容 (下一个数据)	高位	00H
	低位	14H
下一个保持寄存器内容 (下一个数据)	高位	00H
	低位	00H
下一个保持寄存器内容 (下一个数据)	高位	00H
	低位	00H
CRC-16	高位	E9H
	低位	56H

→ 保持寄存器数 × 2

应答信息 (异常时)

从属地址		02H
80H + 功能代码 (+表示逻辑和)		83H
错误代码		03H
CRC-16	高位	F1H
	低位	31H

■ 写入单一保持寄存器 [06H]

将数据写入指定编号的保持寄存器中。写入数据在指令信息中按照高位 8 位，低位 8 位的顺序排列。
可指定的寄存器，只有 R/W 保持寄存器。

[例] 写入从属地址 1 的保持寄存器 0072H 中时

指令信息

从属地址		01H	} 任意的数据 (数据范围内)
功能代码		06H	
保持寄存器编号	高位	00H	
	低位	72H	
写入数据	高位	00H	
	低位	01H	
CRC-16	高位	E8H	
	低位	11H	

应答信息 (正常时)

从属地址		01H	} 与指令信息的内容相同。
功能代码		06H	
保持寄存器编号	高位	00H	
	低位	72H	
写入数据	高位	00H	
	低位	01H	
CRC-16	高位	E8H	
	低位	11H	

应答信息 (异常时)

从属地址		01H
80H + 功能代码 (+表示逻辑和)		86H
错误代码		02H
CRC-16	高位	C3H
	低位	A1H



为双字节时，不能仅仅进行高位字寄存器的写入。正常应答，但不写入。

■ 通信诊断 (环路回送检查) [08H]

将指令信息直接作为应答信息回传。用于检验主与从属之间的信号传输。

[例] 从属地址 1 的环路回送检查

指令信息

从属地址		01H	
功能代码		08H	
测试代码	高位	00H	} 测试代码务必为“00”。
	低位	00H	
数据	高位	1FH	} 任意的数据
	低位	34H	
CRC-16	高位	E9H	
	低位	ECH	

应答信息 (正常时)

从属地址		01H	
功能代码		08H	
测试代码	高位	00H	} 与指令信息的内容相同。
	低位	00H	
数据	高位	1FH	
	低位	34H	
CRC-16	高位	E9H	
	低位	ECH	

应答信息 (异常时)

从属地址		01H
80H + 功能代码 (+表示逻辑和)		88H
错误代码		03H
CRC-16	高位	06H
	低位	01H

■ 写入复数保持寄存器 [10H]

从指定的编号开始，分别将指定的数据写入指定个数的保持寄存器中。
写入数据根据保持寄存器编号（地址）的顺序，分别按照高位 8 位、低位 8 位的顺序排列在指令信息中。
可指定的寄存器，只有 R/W 保持寄存器。

[例] 写入从属地址 1 的保持寄存器 0070H~0071H (共 2 个) 时

指令信息

从属地址		01H		
功能代码		10H		
开始编号	高位	00H	}	最初的保持寄存器编号（地址）
	低位	70H		
个 数	高位	00H	}	请在以下范围内设定。 双字节: 1~61 (0001H~003DH) 个 单字节: 1~123 (0001H~007BH) 个
	低位	02H		
数据数		04H	}	保持寄存器数 × 2
存入最初寄存器的数据	高位	00H		
	低位	01H	}	任意的数据
存入下一个寄存器的数据	高位	00H		
	低位	00H		
CRC-16	高位	A5H		
	低位	4BH		

应答信息（正常时）

从属地址		01H
功能代码		10H
开始编号	高位	00H
	低位	70H
个 数	高位	00H
	低位	02H
CRC-16	高位	40H
	低位	13H

应答信息（异常时）

从属地址		01H
80H + 功能代码 (+表示逻辑和)		90H
错误代码		02H
CRC-16	高位	CDH
	低位	C1H

5.7 处理数据时的注意事项

- 本通信中使用的数据如下所示。

数据范围: 0000H~FFFFH (但是, 仅设定范围的值有效)



“-1”变为“FFFFH”。

- 有小数点的数值, 在通信中会作为无小数点的数值来处理。

[例 1] 输入 1 的操作输出值监视 [加热侧] 为 5.0 %时

5.0 会作为 50 处理。

50 = 0032H

输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	高位	00H
	低位	32H

[例 2] 输入 1 的设定值 (SV) 为-20.0 °C 时

-20.0 会作为-200 处理。

-200 = 0000H - 00C8H = FF38H

输入 1 的设定值 (SV)	高位	FFH
	低位	38H

- 在本通信中将变量作为双字节或单字节处理。



MODBUS 的单字节/双字节的切换通过输入数据类型进行。

关于输入数据类型, 请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

[双字节时]

- 变量会作为 4 字节数据处理。
- 每 1 变量使用 2 个寄存器地址 (高位字的地址、低位字的地址)。
- 2 字数据的读写按照从低位字到高位字或从高位字到低位字的顺序进行。



数据传输顺序可通过工程模式的选择通信协议进行选择。

关于选择通信协议, 请参照 3.1 通信参数的设定 (P. 3-2)。

- 为了将变量作为 4 字节数据处理, 写入时存在以下限制。
 - 不能仅写入高位字。正常应答, 但不写入。
 - 仅写入低位字时通过符号扩展进行。

例 1: 仅在低位字中写入了“0020H”时

高位字判断为“0000H”。

例 2: 仅在低位字中写入“FFFFH (-1)”时

高位字判断为“FFFFH”。

[单字节时]

- 变量会作为 2 字节数据处理。
- 每 1 变量使用 1 个寄存器地址。

- 在本通信中, 存储区域所含的变量在用于控制区域与用于设定区域时使用不同的地址。

- 写入数据的过程中，即使产生错误（数据范围错误），也不会返回错误应答信息。除了产生错误的的数据，为了能填入正常的的数据，需要在设定完成后，对数据进行确认。
- 在主侧接收到应答信息后，请空出 24 位时间间隔，再发出下一条指令信息。
- 寄存器的定义
 - ① 未定义寄存器
种在规格所定义的数据映射范围内为扩展而保留的寄存器。
 - ② 非法寄存器
种超出规格所定义的数据映射范围的寄存器。
 - ③ 不使用寄存器
在通过功能选择改变使用和不使用的项目中，其属于不使用状态的寄存器。或非公开项目的寄存器。

- 寄存器的操作

(1) 寄存器的读取

通信数据中所包含的寄存器的种类	读取时的操作
① 未定义寄存器	仅对未定义寄存器返回 0000h
② 非法寄存器	如果包含非法寄存器，则返回错误代码 2*
③ 不使用寄存器	仅对不使用寄存器返回 0000h
④ 除上述以外的寄存器	可读取寄存器

(2) 单个寄存器的写入

通信数据中所包含的寄存器的种类	写入时的操作
① 未定义寄存器	废弃写入数据
② 非法寄存器	返回错误代码 2*，并废弃写入数据
③ 不使用寄存器	废弃写入数据
④ 写入禁止寄存器（只读寄存器）	
⑤ 超出设定范围数值的写入	
⑥ 双字数据的高位字寄存器	写入寄存器
⑦ 除上述以外的寄存器	

(3) 多个寄存器的写入

通信数据中所包含的寄存器的种类	写入时的操作
① 未定义寄存器	废弃未定义寄存器的写入数据
② 非法寄存器	如果包含非法寄存器，则返回错误代码 2*，并且废弃所有的写入数据
③ 不使用寄存器	废弃不使用寄存器的写入数据
④ 写入禁止寄存器（只读寄存器）	废弃写入禁止寄存器的写入数据
⑤ 超出设定范围数值的写入	废弃超出设定范围数值的写入数据
⑥ 最后的写入寄存器为高位字寄存器	废弃最后的写入寄存器的数据
⑦ 除上述以外的寄存器	写入寄存器

* 如果已发生错误的错误代码判断顺序较高，则优先这些错误。

5.8 MODBUS 数据映射的使用方法

数据映射功能是通过仅将想要经常通信的数据集中到指定地址区域从而实现快速通信的功能。

在下表的“实际读出/写入数据的寄存器地址”中，最多配置使用任意 32 种通信数据。

通信数据的分配是利用“指定映射数据的寄存器地址 (数据指定用)”来完成。

	双字节时	单字节时
指定映射数据的寄存器地址 (数据指定用)	16 进制 (HEX): 1000H~103FH 10 进制 (DEC): 4096~4159	16 进制 (HEX): 1000H~101FH 10 进制 (DEC): 4096~4127
实际读出/写入数据的寄存器地址 (配置对象)	16 进制 (HEX): 1500H~153FH 10 进制 (DEC): 5376~5439	16 进制 (HEX): 1500H~151FH 10 进制 (DEC): 5376~5407
可映射数据的寄存器地址	参照 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)、6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-103)	参照 6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-142)、6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-169)

☞ 数据映射地址一览请参照 6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节] (P. 6-98)、6.4.3 数据映射地址 [MODBUS 单字节] (P. 6-165)。

例 1：以双字节映射读出数据时

映射的数据： 输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]、
事件 1 状态监视、事件 2 状态监视共 4 种

选择通信协议：1 (MODBUS [数据传输顺序：高位字→低位字])

1. 在寄存器地址设定 1~寄存器地址设定 4 (数据指定用) 的低位字中写入“0000H”，在高位字中写入映射数据的寄存器地址 (低位字或者高位字其中一个)。

映射的数据

名 称	寄存器地址			
	HEX (16 进制)		DEC (10 进制)	
	低位	高位	低位	高位
输入 1 的测量值 (PV)	0000	0001	0	1
输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	000E	000F	14	15
事件 1 状态监视	001C	001D	28	29
事件 2 状态监视	001E	001F	30	31

在数据指定用寄存器地址的低位字中写入“0000H”，在高位字中写入映射数据的寄存器地址 (低位字或者高位字其中一个*)
* 无论写入哪一个动作都是一样的。

数据指定用

名 称	寄存器地址				设定数据
	HEX (16 进制)		DEC (10 进制)		
	低位	高位	低位	高位	
寄存器地址设定 1 [配置对象: 低位字 1500H、高位字 1501H]	1000	1001	4096	4097	低位字: 0000H 高位字: 0000H 或 0001H
寄存器地址设定 2 [配置对象: 低位字 1502H、高位字 1503H]	1002	1003	4098	4099	低位字: 0000H 高位字: 000EH 或 000FH
寄存器地址设定 3 [配置对象: 低位字 1504H、高位字 1505H]	1004	1005	4100	4101	低位字: 0000H 高位字: 001CH 或 001DH
寄存器地址设定 4 [配置对象: 低位字 1506H、高位字 1507H]	1006	1007	4102	4103	低位字: 0000H 高位字: 001EH 或 001FH

映射后，实际进行读出/写入的寄存器地址 1500H～1507H 的配置如下。

寄存器地址				名 称
HEX (16 进制)		DEC (10 进制)		
低位	高位	低位	高位	
1500	1501	5376	5377	输入 1 的测量值 (PV)
1502	1503	5378	5379	输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]
1504	1505	5380	5381	事件 1 状态监视
1506	1507	5382	5383	事件 2 状态监视

2. 按照以下指令信息读出映射的数据。

从属地址		02H	
功能代码		03H	
开始编号	高位	15H	} 最初的保持寄存器编号 (1500H)
	低位	00H	
个 数	高位	00H	} 数据个数 (4 个)
	低位	04H	
CRC-16	高位	40H	
	低位	36H	

例 2: 以单字节映射读出数据时

映射的数据: 输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]、
事件 1 状态监视、事件 2 状态监视共 4 种

1. 在寄存器地址设定 1～寄存器地址设定 4 (数据指定用) 中写入映射数据的寄存器地址。

映射的数据

名 称	寄存器地址		在数据指定用的寄存器地址中 写入映射数据的 寄存器地址
	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
输入 1 的测量值 (PV)	2000	8192	
输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	2007	8199	
事件 1 状态监视	200E	8206	
事件 2 状态监视	200F	8207	

数据指定用

名 称	寄存器地址		设定数据
	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
寄存器地址设定 1 [配置对象: 1500H]	1000	4096	2000
寄存器地址设定 2 [配置对象: 1501H]	1001	4097	2007
寄存器地址设定 3 [配置对象: 1502H]	1002	4098	200E
寄存器地址设定 4 [配置对象: 1503H]	1003	4099	201F

映射后，实际进行读出/写入的寄存器地址 1500H~1503H 的配置如下。

寄存器地址		名 称
HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
1500	5376	输入 1 的测量值 (PV)
1501	5377	输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]
1502	5378	事件 1 状态监视
1503	5379	事件 2 状态监视

2. 按照以下指令信息读出映射的数据。

从属地址		02H	
功能代码		03H	
开始编号	高位	15H	} 最初的保持寄存器编号 (1500H)
	低位	00H	
个 数	高位	00H	} 数据个数 (4 个)
	低位	04H	
CRC-16	高位	40H	
	低位	36H	

5.9 存储区域数据的使用方法

存储区域是指最多可在 16 个区域存储设定值 (SV) 等设定数据的功能。
在所存储的 16 个区域中，视需要调出 1 个区域用于控制。用于该控制的存储区域被称为“控制区域”。
在存储区域数据中，可对属于存储区域的设定值进行确认及变更。

5.9.1 存储区域数据的读出与写入

存储区域数据的读出与写入方法有以下 2 种。

● 直接指定方式 (双字节、单字节)

直接指定方式使用寄存器地址 0500H~0E1FH (双字节) 或 2500H~298FH (单字节) 进行存储区域数据的读出与写入。

● 区域指定方式 (双字节、单字节)

若按照设定存储区域编号指定进行读出与写入的存储区域编号，则指定的存储区域编号的数据会被调用到存储区域的寄存器地址中。

使用该寄存器地址进行存储区域数据的读出与写入。

而且，区域指定方式假设主要在相当于本公司产品 HA 系列的数据¹或本公司产品 FB 系列的数据²中使用。

¹ 所谓相当于 HA 系列的通信数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 HA 系列的通信数据

² 所谓相当于 FB 系列的通信数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 FB 系列的通信数据

■ 直接指定方式 (双字节、单字节)

直接指定方式使用寄存器地址 0500H~0E1FH (双字节) 或 2500H~298FH (单字节) 进行存储区域数据的读出与写入。

存储区域编号	存储区域数据的寄存器地址					
	双字节时				单字节时	
	HEX (16进制)		DEC (16进制)		HEX (16进制)	DEC (10进制)
	低位	高位	低位	高位		
存储区域 1	0500	0501	1280	1281	2500	9472
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0590	0591	1424	1425	2548	9544
存储区域 2	0592	0593	1426	1427	2549	9545
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0622	0623	1570	1571	2591	9617
存储区域 3	0624	0625	1572	1573	2592	9618
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	06B4	06B5	1716	1717	25DA	9690
存储区域 4	06B6	06B7	1718	1719	25DB	9691
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0746	0747	1862	1863	2623	9763
存储区域 5	0748	0749	1864	1865	2624	9764
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	07D8	07D9	2008	2009	266C	9836

存储区域编号	存储区域数据的寄存器地址					
	双字节时				单字节时	
	HEX (16进制)		DEC (16进制)		HEX (16进制)	DEC (10进制)
	低位	高位	低位	高位		
存储区域6	07DA	07DB	2010	2011	266D	9837
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	086A	086B	2154	2155	26B5	9909
存储区域7	086C	086D	2156	2157	26B6	9910
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	08FC	08FD	2300	2301	26FE	9982
存储区域8	08FE	08FF	2302	2303	26FF	9983
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	098E	098F	2446	2447	2747	10055
存储区域9	0990	0991	2448	2449	2748	10056
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0A20	0A21	2592	2593	2790	10128
存储区域10	0A22	0A23	2594	2595	2791	10129
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0AB2	0AB3	2738	2739	27D9	10201
存储区域11	0AB4	0AB5	2740	2741	27DA	10202
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0B44	0B45	2884	2885	2822	10274
存储区域12	0B46	0B47	2886	2887	2823	10275
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0BD6	0BD7	3030	3031	286B	10347
存储区域13	0BD8	0BD9	3032	3033	286C	10348
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0C68	0C69	3176	3177	28B4	10420
存储区域14	0C6A	0C6B	3178	3179	28B5	10421
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0CFA	0CFB	3322	3323	28FD	10493
存储区域15	0CFC	0CFD	3324	3325	28FE	10494
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0D8C	0D8D	3468	3469	2946	10566
存储区域16	0D8E	0D8F	3470	3471	2947	10567
	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
	0E1E	0E1F	3614	3615	298F	10639

■ 存储区域数据一览请参照 6.3.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 双字节] (P. 6-80)、6.4.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 单字节] (P. 6-152)。

■ 存储区域数据为“等级 PID 功能”时，分成 3 组使用。

关于等级 PID 功能的详情，请参照 GZ400/GZ900 使用说明书 [参数/功能篇] (IMR03D05-C□)。

■ 区域指定方式 (双字节、单字节)

若按照设定存储区域编号指定进行读出与写入的存储区域编号，则指定的存储区域编号的数据会被调用到存储区域的寄存器地址中。

使用该寄存器地址进行存储区域数据的读出与写入。

而且，区域指定方式假设主要在相当于本公司产品 HA 系列的数据¹或本公司产品 FB 系列的数据²中使用。

¹ 所谓相当于 HA 系列的通信数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 HA 系列的通信数据

² 所谓相当于 FB 系列的通信数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 FB 系列的通信数据

设定存储区域编号 (指定存储区域的寄存器地址)	相当于本公司产品 HA 系列的数据 双字节 16 進数 (HEX): 0500H、0501H 10 進数 (DEC): 1280、1281 相当于本公司产品 FB 系列的数据 单字节 16 进制 (HEX): 0500H 10 进制 (DEC): 1280
存储区域数据的寄存器地址 (进行数据的读出与写入的寄存器地址)	相当于本公司产品 HA 系列的数据 双字节 16 進数 (HEX): 0502H~0535H 10 進数 (DEC): 1282~1333 相当于本公司产品 FB 系列的数据 单字节 16 进制 (HEX): 0501H~055EH 10 进制 (DEC): 1281~1374

🔍 存储区域数据一览请参照 6.3.5 相当于 HA 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 双字节] (P. 6-137)、6.4.5 相当于 FB 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 单字节] (P. 6-180)。

● 双字节时

指定的存储区域编号的数据
被调用到寄存器地址 0502H~0535H 中

名 称	16 进制 (HEX)	
	低位	高位
事件 1 设定值 (EV1)	0502H	0503H
事件 1 设定值 (EV1) [上侧]		
事件 2 设定值 (EV2)	0504H	0505H
事件 2 设定值 (EV2) [上侧]		
事件 3 设定值 (EV3)	0506H	0507H
事件 3 设定值 (EV3) [上侧]		
输入 1 的 控制回路断线警报 (LBA) 时间	0508H	0509H
输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	050AH	050BH
事件 4 设定值 (EV4)	050CH	050DH
事件 4 设定值 (EV4) [上侧]		
输入 2 的 控制回路断线警报 (LBA) 时间	050EH	050FH
输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	0510H	0511H
输入 1 的设定值 (SV)	0512H	0513H
输入 1 的比例带 [加热侧]	0514H	0515H
⋮	⋮	⋮
远程/本地切换选择 (区域)	0534H	0535H

存储区域 16
⋮
存储区域 2
存储区域 1

将进行读出与写入的存储区域编号写入
寄存器地址
低位字: 0500H
高位字: 0501H
中

→

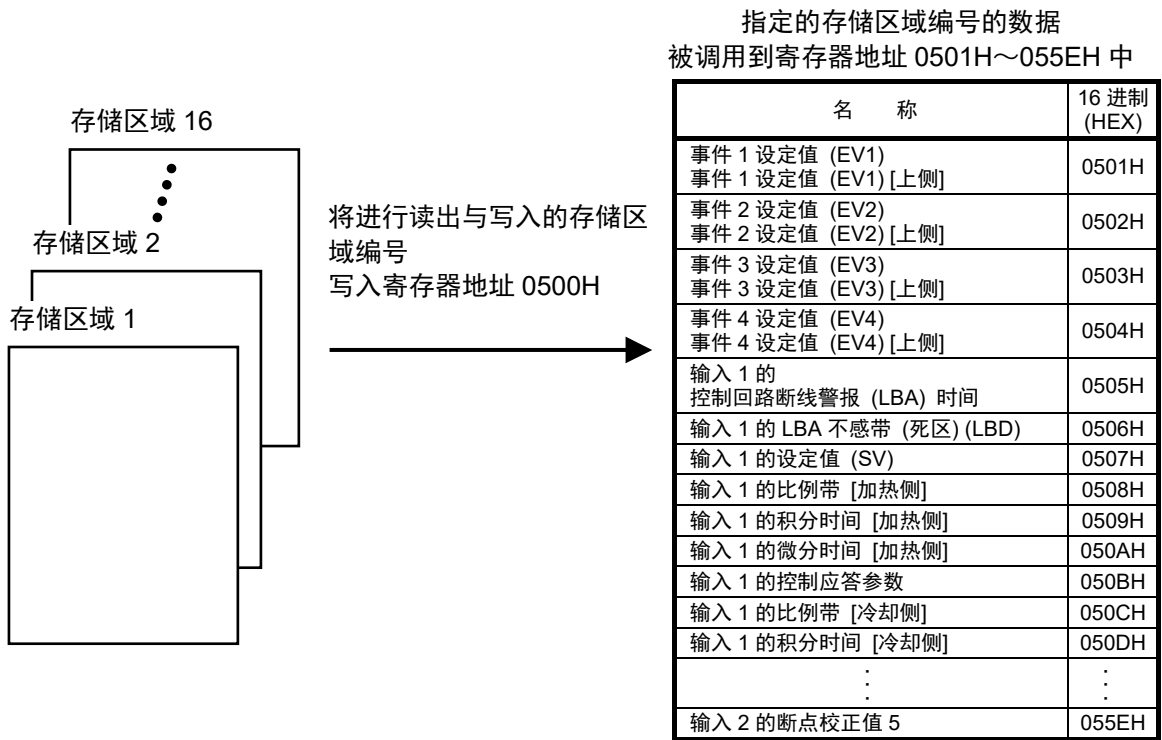
例 1: 读出存储区域 2 的事件 1 设定值 (EV1) 的数据时

1. 在设定存储区域编号 (低位字: 0500H、高位字: 0501H) 中写入存储区域编号“2”。
存储区域 2 的数据被调用到寄存器地址 0502H~0535H 中。
2. 读出事件 1 设定值 (EV1) (低位字: 0502H、高位字: 0503H) 的数据。

例 2: 将存储区域 3 的输入 1 的设定值 (SV) 变更为 200 时

1. 在设定存储区域编号 (低位字: 0500H、高位字: 0501H) 中写入存储区域编号“3”。
存储区域 3 的数据被调用到寄存器地址 0502H~0535H 中。
2. 在输入 1 的设定值 (SV) (低位字: 0512H、高位字: 0513H) 中写入 200。

● 单字节时



例 1: 读出存储区域 2 的事件 1 设定值 (EV1) 的数据时

1. 在设定存储区域编号 (0500H) 中写入存储区域编号“2”。
存储区域 2 的数据被调用到寄存器地址 0501H~055EH 中。
2. 读出事件 1 设定值 (EV1) (0501H) 的数据。

例 2: 将存储区域 3 的输入 1 的设定值 (SV) 变更为 200 时

1. 在设定存储区域编号 (0500H) 中写入存储区域编号“3”。
存储区域 3 的数据被调用到寄存器地址 0501H~055EH 中。
2. 在输入 1 的设定值 (SV) (0507H) 中写入 200。

5.9.2 控制区域的切换

通过存储区域切换，指定用于控制的存储区域。现在用于控制的区域被称为“控制区域”。

	双字节时	单字节时
存储区域切换	● GZ400/GZ900 通信数据 16 进制 (HEX): 低位字: 0064H 高位字: 0065H 10 进制 (DEC): 低位字: 100 高位字: 101 ● 相当于 HA 系列的通信数据 * 16 进制 (HEX): 低位字: 003CH 高位字: 003DH 10 进制(DEC): 低位字: 60 高位字: 61	● GZ400/GZ900 通信数据 16 进制 (HEX): 2032H 10 进制 (DEC): 8242 ● 相当于 FB 系列的通信数据 ** 16 进制 (HEX): 0024H 10 进制 (DEC): 36
控制区域 (现在用于控制的区域)	● GZ400/GZ900 通信数据 16 进制 (HEX): 007EH~010FH 10 进制 (DEC): 126~271 ● 相当于 HA 系列的通信数据 * 16 进制 (HEX): 003EH~0071H、02A2H、 02A3H、02A4H、02A5H、 02BCH、02BDH、02BEH、 02BFH 10 进制 (DEC): 62~113、674、675、676、677、 700、701、702、703	● GZ400/GZ900 通信数据 16 进制 (HEX): 203FH~2087H 10 进制 (DEC): 8255~8327 ● 相当于 FB 系列的通信数据 ** 16 进制 (HEX): 0026H~0039H、00A5H、00A6H、00A9H、 00AAH 10 进制 (DEC): 0038~0057、0165、0166、0169、 0170

* 所谓相当于 HA 系列的通信数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 HA 系列的通信数据

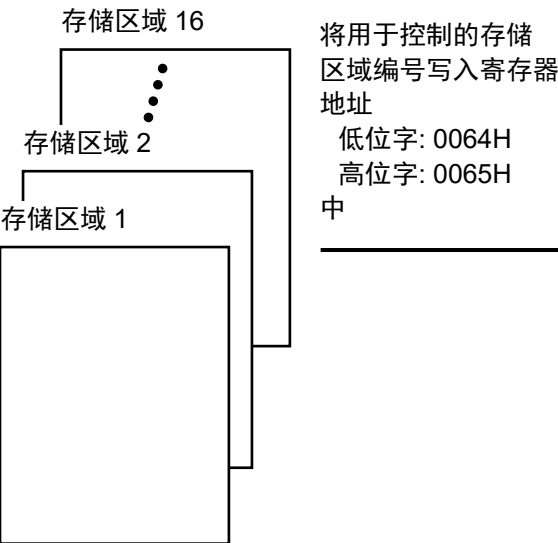
** 所谓相当于 FB 系列的通信数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 FB 系列的通信数据

 控制区域的数据一览请参照 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)、6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-103)、6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-142)、6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-169)。

 在 RUN 或 STOP 的任意状态下均可切换存储区域。

● GZ400/GZ900 通信数据 (双字节) 时

指定的存储区域编号的数据
被调用到寄存器地址 007EH~010FH 中

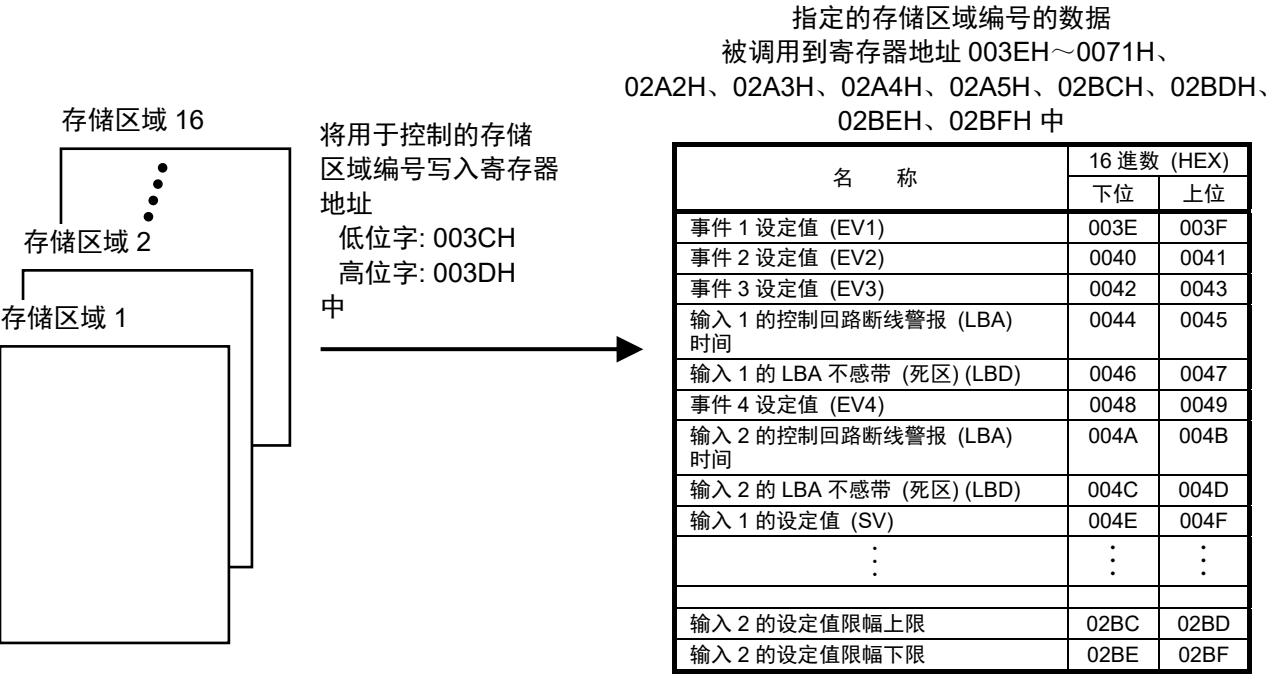


名 称	16 进制 (HEX)	
	低位	高位
输入 1 的设定值 (SV)	007E	007F
输入 2 的设定值 (SV)	0080	0081
温差输入的设定值 (SV)	0082	0083
事件 1 设定值 (EV1)	0084	0085
事件 1 设定值 (EV1') [下侧]	0086	0087
事件 2 设定值 (EV2)	0088	0089
事件 2 设定值 (EV2') [下侧]	008A	008B
事件 3 设定值 (EV3)	008C	008D
事件 3 设定值 (EV3') [下侧]	008E	008F
事件 4 设定值 (EV4)	0090	0091
事件 4 设定值 (EV4') [下侧]	0092	0093
⋮	⋮	⋮
输入 2 的断点校正 5	010E	010F

例: 调用存储区域 3 的数据进行控制时 (双字节)

1. 在存储区域切换 (低位字: 0064H、高位字: 0065H) 中写入存储区域编号“3”。存储区域 3 的数据被调用到寄存器地址 007EH~010FH 中。
2. 使用寄存器地址 007EH~010FH 的数据进行控制。

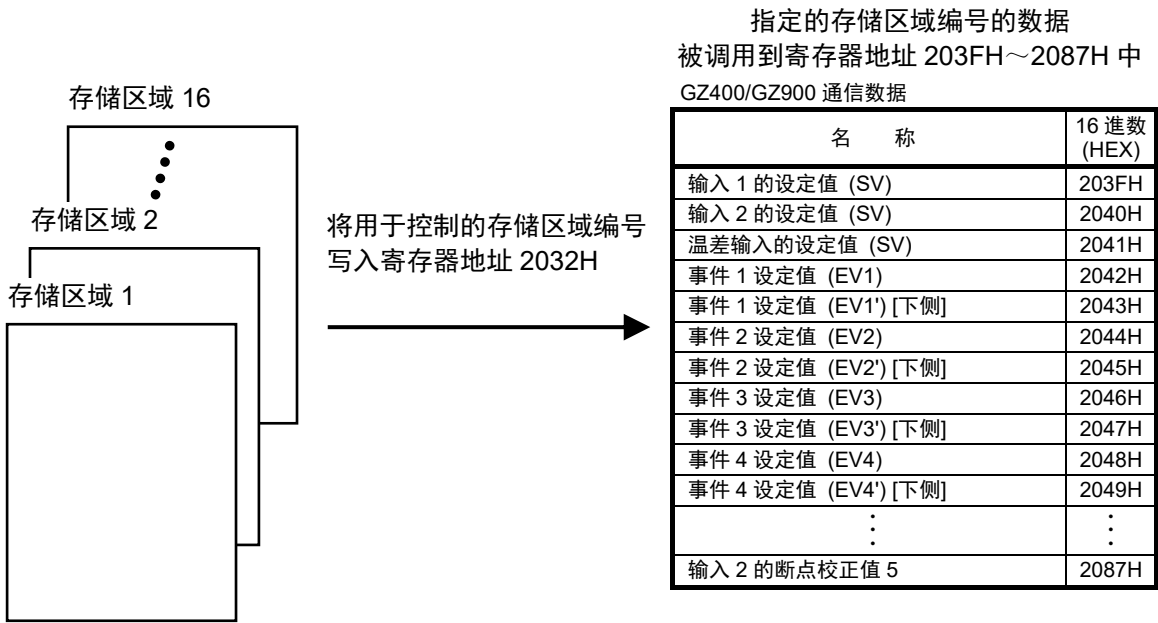
● 相当于 HA 系列的通信数据 (双字节) 时



例: 调用存储区域 3 的数据进行控制时 (双字节)

1. 在存储区域切换 (低位字: 003CH、高位字: 003DH) 中写入存储区域编号“3”。存储区域 3 的数据被调用到寄存器地址 003EH~0071H、02A2H、02A3H、02A4H、02A5H、02BCH、02BDH、02BEH、02BFH 中。
2. 使用寄存器地址 03EH~0071H、02A2H、02A3H、02A4H、02A5H、02BCH、02BDH、02BEH、02BFH 的数据进行控制。

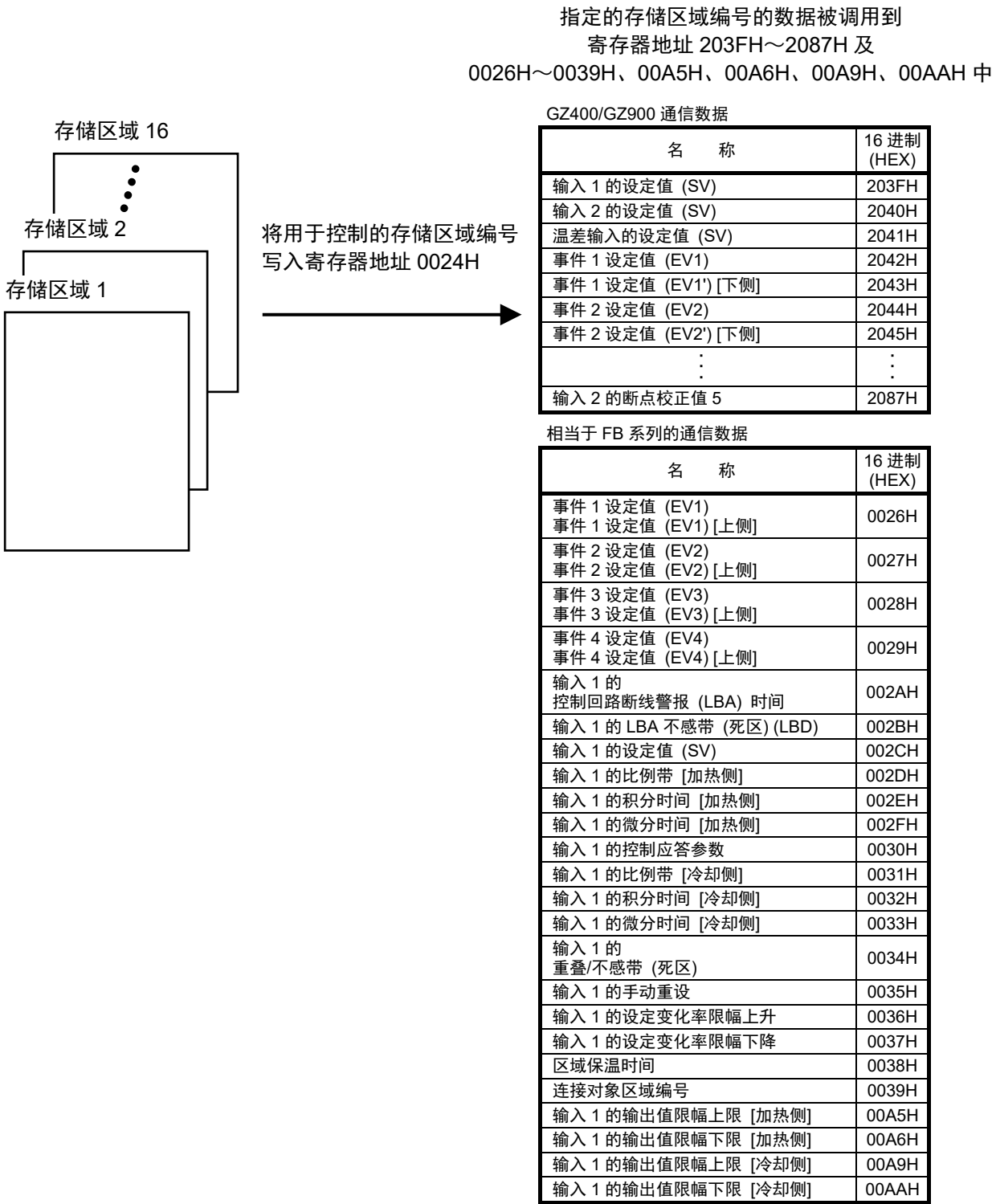
● GZ400/GZ900 通信数据 (单字节) 时



例: 调用存储区域 3 的数据进行控制时 (单字节)

1. 在存储区域切换 (2032H) 中写入存储区域编号“3”。
存储区域 3 的数据被调用到寄存器地址 203FH~2087H 中。
2. 使用寄存器地址 203FH~2087H 的数据进行控制。

- 相当于 FB 系列的通信数据（单字节）时



相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] 的控制区域所调用的数据与 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] 的控制区域所调用的数据重复，但在相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] 的控制区域中不能调用存储区域内的所有数据。通过控制希望使用存储区域内的所有数据时，请使用 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] 的控制区域 (203FH~2087H)。

例: 调用存储区域 3 的数据进行控制时 (单字节)

1. 在存储区域切换 (0024H) 中写入存储区域编号“3”。

存储区域 3 的数据被调用到寄存器地址 0026H~0039H、00A5H、00A6H、00A9H、00AAH 及 0041H~0073H 中。

2. 使用寄存器地址 0026H~0039H、00A5H、00A6H、00A9H、00AAH 及 0041H~0073H 的数据进行控制。



存储区域切换 (0024H) 与区域指定方式的设定存储区域编号 (0500H) 若设定为相同的存储区域编号, 即可同步各自的数据。

- 控制区域 (0026H~0039H、00A5H、00A6H、00A9H、00AAH 及 0041H~0073H) 与存储区域 (0501H~055EH) 变为相同的值
- 若变更控制区域的数据, 存储区域的数据也会被变更
- 若变更存储区域的数据, 控制区域的数据也会被变更

通信数据一览

6

本章对通信数据进行说明。

6.1 关于数据映射结构	6-2
6.1.1 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据映射的结构	6-2
6.1.2 MODBUS (单字节) 数据映射的结构	6-4
6.1.3 相当于 HA 系列的通信数据映射的结构	6-5
6.2 表的查阅方式	6-6
■ RKC 通信识别符/MODBUS 双字节数据映射时	6-6
■ MODBUS 单字节数据映射时	6-8
■ 相当于 HA 系列的通信数据映射时	6-9
■ 相当于 FB 系列的通信数据映射时	6-11
6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据	6-12
6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节]	6-12
6.3.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 双字节]	6-80
6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节]	6-98
6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节]	6-103
6.3.5 相当于 HA 系列的通信数据 (区域指定方式) [MODBUS 双字节]	6-137
6.4 MODBUS (单字节) 数据	6-142
6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节]	6-142
6.4.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 单字节]	6-152
6.4.3 数据映射地址 [MODBUS 单字节]	6-165
6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节]	6-169
6.4.5 相当于 FB 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 单字节]	6-180

6.1 关于数据映射结构

本章的数据映射根据记载内容分成以下 2 部分。

- RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据映射
- MODBUS (单字节) 数据映射
- 相当于 HA 系列的通信数据映射

RKC 通信的位数 (7 位/6 位)、MODBUS 的单字节/双字节或相当于 HA 系列等通信数据类型可以通过输入数据类型 (INdT) 选择。

 关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

6.1.1 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据映射的结构

本节记载 RKC 通信数据的识别符与 MODBUS (双字节) 数据的寄存器地址。
RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据映射的结构如下。

■ RKC 通信

监视项目	 [ACK] 查询分隔位置
设定项目	
与其他机型的识别符兼容用 (虚拟数据)	

■ MODBUS (双字节)

寄存器地址				内 容
HEX (16 进制)		DEC (10 进制)		
低位	高位	低位	高位	
0000 ⋮ 016E	0001 ⋮ 016F	0 ⋮ 366	1 ⋮ 367	GZ400/GZ900 的数据 (常规设定数据) 参照 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P.6-12)
0170 ⋮ 02F6	0171 ⋮ 02F7	368 ⋮ 758	369 ⋮ 759	GZ400/GZ900 的数据 (工程模式数据) 参照 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)
02F8 ⋮ 04FE	02F9 ⋮ 04FF	760 ⋮ 1278	761 ⋮ 1279	非法寄存器
0500 ⋮ 0E1E	0501 ⋮ 0E1F	1280 ⋮ 3614	1281 ⋮ 3615	GZ400/GZ900 的存储区域数据 参照 6.3.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 双字节] (P. 6-80)
0E20 ⋮ 0FFE	0E21 ⋮ 0FFF	3616 ⋮ 4094	3617 ⋮ 4095	非法寄存器
1000 ⋮ 103E	1001 ⋮ 103F	4096 ⋮ 4158	4097 ⋮ 4159	GZ400/GZ900 的映射设定 (32 个) 参照 6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节] 的 ■ 数据指定用 (P. 6-98)
1040 ⋮ 14FE	1041 ⋮ 14FF	4160 ⋮ 5374	4161 ⋮ 5375	非法寄存器
1500 ⋮ 153E	1501 ⋮ 153F	5376 ⋮ 5438	5377 ⋮ 5439	GZ400/GZ900 的映射数据 (32 个) 参照 6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节] 的 ■ 数据读出/写入用 (P. 6-101)
1540 ⋮ 7FFE	1541 ⋮ 7FFF	5440 ⋮ 32766	5441 ⋮ 32767	非法寄存器

☞ 关于非法寄存器，请参照 5.7 处理数据时的注意事项 (P. 5-13)。

☞ 关于数据映射，请参照 5.8 MODBUS 数据映射的使用方法 (P. 5-15)。

☞ 关于存储区域，请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

6.1.2 MODBUS (单字节) 数据映射的结构

记载 MODBUS (单字节) 数据的寄存器地址。

MODBUS (单字节) 数据映射的结构如下。

寄存器地址		内 容
HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
0000 ⋮ 00E0	0 ⋮ 224	相当于本公司产品 FB 系列的数据* (地址兼容) 参照 6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-169)
00E1 ⋮ 04FF	225 ⋮ 1279	非法寄存器
0500 ⋮ 055E	1280 ⋮ 1374	相当于本公司产品 FB 系列的存储区域数据* (地址兼容) 参照 6.4.5 相当于 FB 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 单字节] (P. 6-180)
055F ⋮ 0FFF	1375 ⋮ 4095	非法寄存器
1000 ⋮ 101F	4096 ⋮ 4127	GZ400/GZ900 的映射设定 (32 个) 相当于本公司产品 FB 系列的映射设定最多 16 个 参照 6.4.3 数据映射地址 [MODBUS 单字节] 的 ■ 数据指定用 (P. 6-165)
1020 ⋮ 14FF	4128 ⋮ 5375	非法寄存器
1500 ⋮ 151F	5376 ⋮ 5407	GZ400/GZ900 的映射数据 (32 个) 相当于本公司产品 FB 系列的映射设定最多 16 个 参照 6.4.3 数据映射地址 [MODBUS 单字节] 的 ■ 数据读出/写入用 (P. 6-167)
1520 ⋮ 1FFF	5408 ⋮ 8191	非法寄存器
2000 ⋮ 20B7	8192 ⋮ 8375	GZ400/GZ900 的数据 (常规设定数据) 参照 6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-142)
20B8 ⋮ 217B	8376 ⋮ 8571	GZ400/GZ900 的数据 (工程模式数据) 参照 6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-142)
217C ⋮ 24FF	8572 ⋮ 9471	非法寄存器
2500 ⋮ 298F	9472 ⋮ 10639	GZ400/GZ900 的存储区域数据 参照 6.4.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 单字节] (P. 6-152)
2990 ⋮ 7FFF	10640 ⋮ 32767	非法寄存器

* 可使用与本公司产品 FB 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 通信数据。

但是, 没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时, 将变为未定义寄存器。

 关于非法寄存器, 请参照 5.7 处理数据时的注意事项 (P. 5-13)。

 关于数据映射, 请参照 5.8 MODBUS 数据映射的使用方法 (P. 5-15)。

 关于存储区域, 请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

6.1.3 相当于 HA 系列的通信数据映射的结构

本节记载相当于本公司产品 HA 系列的通信的 RKC 通信数据的识别符与 MODBUS (双字节) 数据的寄存器地址。
RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据映射的结构如下。

■ RKC 通信

监视项目	← 连续 [ACK] 查询分隔位置连续
设定项目	← 连续 [ACK] 查询分隔位置连续
与其他机型的识别符兼容用 (虚拟数据)	

■ MODBUS (双字节)

寄存器地址				内 容
HEX (16 进制)		DEC (10 进制)		
低位	高位	低位	高位	
0000 ⋮ 009A	0001 ⋮ 009B	0 ⋮ 154	1 ⋮ 155	相当于公司产品 HA 系列的数据* (地址兼容) 参照 6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-103)
009C ⋮ 01FE	009D ⋮ 01FF	156 ⋮ 510	157 ⋮ 511	非法寄存器
0200 ⋮ 02FA	0201 ⋮ 02FB	512 ⋮ 762	513 ⋮ 763	相当于公司产品 HA 系列的数据* (地址兼容) 参照 6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-103)
02FC ⋮ 04FE	02FD ⋮ 04FF	764 ⋮ 1278	765 ⋮ 1279	非法寄存器
0500 ⋮ 0534	0501 ⋮ 0535	1280 ⋮ 1332	1281 ⋮ 1333	相当于公司产品 HA 系列的存储区域数据* (地址兼容) 参照 6.3.5 相当于 HA 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 单字节] (P. 6-137)
0536 ⋮ 05FE	0537 ⋮ 05FF	1334 ⋮ 1534	1335 ⋮ 1535	非法寄存器
0600 ⋮ 0878	0601 ⋮ 0879	1536 ⋮ 2168	1537 ⋮ 2169	不使用寄存器
087A ⋮ 0FFE	087B ⋮ 0FFF	2170 ⋮ 4094	2171 ⋮ 4095	非法寄存器
1000 ⋮ 103E	1001 ⋮ 103F	4096 ⋮ 4158	4097 ⋮ 4159	GZ400/GZ900 的映射设定 (32 个) 参照 6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节] 的 ■ 数据指定用 (P. 6-98)
1040 ⋮ 14FE	1041 ⋮ 14FF	4160 ⋮ 5374	4161 ⋮ 5375	非法寄存器
1500 ⋮ 153E	1501 ⋮ 153F	5376 ⋮ 5438	5377 ⋮ 5439	GZ400/GZ900 的映射数据 (32 个) 参照 6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节] 的 ■ 数据读出/写入用 (P. 6-101)
1540 ⋮ 7FFE	1541 ⋮ 7FFF	5440 ⋮ 32766	5441 ⋮ 32767	非法寄存器

* 可使用与本公司产品 HA 系列通信数据相符的 GZ400/GZ900 通信数据。

但是, 没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时, 将变为虚拟数据。

☞ 关于非法寄存器及不使用寄存器, 请参照 5.7 处理数据时的注意事项 (P. 5-13)。

☞ 关于数据映射, 请参照 5.8 MODBUS 数据映射的使用方法 (P. 5-15)。

☞ 关于存储区域, 请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

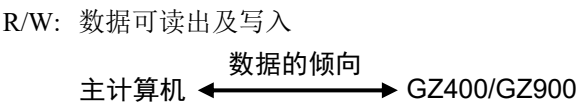
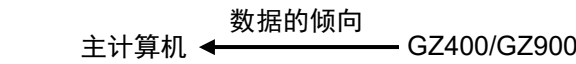
6.2 表的查阅方式

■ RKC 通信识别符/MODBUS 双字节数据映射时

此处就 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12) 数据映射的查阅方式进行说明。

(1)	(2)	(3)	(4)	(5)	(6)	(7)	(8)			
No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的测量值 (PV)	M1	7 或 6	0000	0001	0	1	RO	输入 1 的输入值范围下限 - (输入量程的 5 %以上) ~输入 1 的输入值范围上限+ (输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
2	输入 1 的设定值 (SV) 监视	MS	7 或 6	0002	0003	2	3	RO	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

- (1) No.: 通信数据的编号
- (2) 名 称: 通信数据的名称
■ 关于未定义寄存器及非法寄存器，请参照 5.7 处理数据时的注意事项 (P. 5-13)。
- (3) 识别符: RKC 通信中的通信数据识别符
- (4) 位数: RKC 通信中的通信数据位数
- (5) 寄存器地址: MODBUS 中的通信数据的寄存器地址 (HEX: 16 进制 DEC: 10 进制)
- (6) 属 性: 从主计算机看到的通信数据的访问方向
RO: 数据只读



- (7) 数据范围: 通信数据的读出范围或写入范围
- RKC 通信的每位数据 (ASCII 代码数据)

■ 通信数据的位数可通过输入数据类型 (I Ndl) (P. 3-6) 选择。
 - MODBUS 的位数据 (16 位数据)
- (8) 出厂值: 通信数据的出厂值

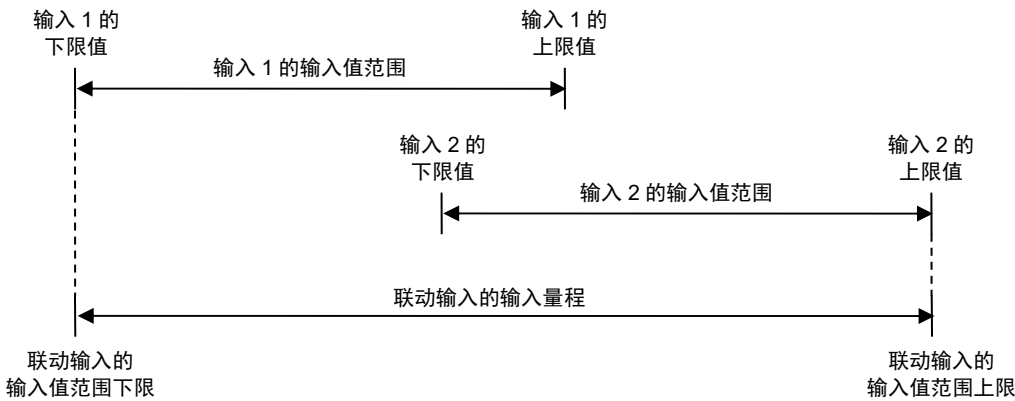


在数据范围及出厂值中，使用了“联动输入的输入量程”、“联动输入的输入值范围上限”及“联动输入的输入值范围下限”的表达方式，这些词在 2 输入联动控制时表示为“输入量程”、“输入值范围上限”及“输入值范围下限”。

具体的范围如下。

- 联动输入的输入值范围上限: 输入 1 和输入 2 的输入值范围上限 (以较大的一方为准)
- 联动输入的输入值范围下限: 输入 1 和输入 2 的输入值范围下限 (以较小的一方为准)
- 联动输入的输入量程: 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限的量程

[例] 输入 1 和输入 2 的输入值范围为如下的关系时



通信数据有“常规设定数据”、“工程模式数据”、“与其他机型的识别符兼容用 (虚拟数据)”。

- 常规设定数据: No. 1~187
- 工程模式数据: No. 188~383
- 与其他机型的识别符兼容用 (虚拟数据): No. 384~389



工程模式数据在 RUN (控制) 中时，属性变为 RO (数据只读)。



警告

工程模式的内容是符合使用条件的最初设定的数据，之后在通常使用的情况下，是无需变更的项目。而且，请注意如果擅自变更设定，会导致仪器的错误动作，形成故障。对于此时发生的仪器故障、损坏，本公司不承担任何责任。



重要

若要进行工程模式的设定，需处于 STOP (控制停止)。但是，若仅需确认，也可在 RUN 状态下进行。

MODBUS 单字节数据映射时

此处就 6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-142) 数据映射的查阅方式进行说明。

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
1	输入 1 的测量值 (PV)	2000	8192	1
2	输入 1 的设定值 (SV) 监视	2001	8193	2

- (1) No.: 通信数据的编号
- (2) 名 称: 通信数据的名称
- (3) 寄存器地址: MODBUS 中的通信数据的寄存器地址 (HEX: 16 进制 DEC: 10 进制)
- (4) 6.3.1 项参照 No.: 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12) 数据映射中参照的通信数据编号

6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] 数据映射的该编号作为依据，寻找相同的编号，参照属性、数据范围及出厂值。

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的测量值 (PV)	MI	7 或 6	0000	0001	0	1	RO	输入 1 的输入值范围下限 -(输入量程的 5%以上) ~输入 1 的输入值范围上限+ (输入量程的 5%以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
2	输入 1 的设定值 (SV) 监视	MS	7 或 6	0002	0003	2	3	RO	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

通信数据有“常规设定数据”与“工程模式数据”。

常规设定数据: No. 1~184

工程模式数据: No. 185~380

工程模式数据在 RUN (控制) 中时，属性变为 RO (数据只读)。

警告

工程模式的内容是符合使用条件的最初设定的数据，之后在通常使用的情况下，是无需变更的项目。而且，请注意如果擅自变更设定，会导致仪器的错误动作，形成故障。对于此时发生的仪器故障、损坏，本公司不承担任何责任。

重要

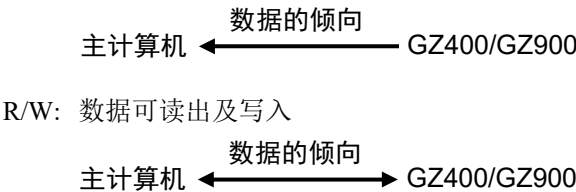
若要进行工程模式的设定，需处于 STOP (控制停止)。但是，若仅需确认，也可在 RUN 状态下进行。

■ 相当于 HA 系列的通信数据映射时

此处就 6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-103) 数据映射的查阅方式进行说明。

1)	(2)	(3)	(4)	(5)	(6)	(7)	(8)			
No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的测量值 (PV)	M1	7	0000	0001	0	1	RO	输入 1 的输入值范围下限 - (输入 1 的输入量程的 5 %以上) ~ 输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
2	输入 2 的测量值 (PV)	M0	7	0002	0003	2	3	RO	输入 2 的输入值范围下限 - (输入 2 的输入量程的 5 %以上) ~ 输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

- (1) No.: 通信数据的编号
- (2) 名 称: 通信数据的名称
- (3) 识别符: RKC 通信中的通信数据识别符
- (4) 位数: RKC 通信中的通信数据位数
- (5) 寄存器地址: MODBUS 中的通信数据的寄存器地址 (HEX: 16 进制 DEC: 10 进制)
- (6) 属 性: 从主计算机看到的通信数据的访问方向
RO: 数据只读

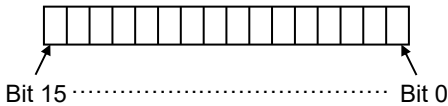


(7) 数据范围: 通信数据的读出范围或写入范围

- RKC 通信的每位数据 (ASCII 代码数据)



- MODBUS 的位数据 (16 位数据)



(8) 出厂值: 通信数据的出厂值



通信数据有“常规设定数据”、“工程模式数据”、“与其他机型的识别符兼容用 (虚拟数据)”。

常规设定数据: No. 1~71、153、154、160、161、166、167、173、174、200、202

工程模式数据: No. 72~152、155~159、162~165、168~172、175~199、201、203、204



工程模式数据在 RUN (控制) 中时, 属性变为 RO (数据只读)。



警告

工程模式的内容是符合使用条件的最初设定的数据, 之后在通常使用的情况下, 是无需变更的项目。而且, 请注意如果擅自变更设定, 会导致仪器的错误动作, 形成故障。对于此时发生的仪器故障、损坏, 本公司不承担任何责任。



重要

若要进行工程模式的设定, 需处于 STOP (控制停止)。但是, 若仅需确认, 也可在 RUN 状态下进行。

■ 相当于 FB 系列的通信数据映射时

此处就 6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节] (P. 6-169) 数据映射的查阅方式进行说明。

1)	(2)	(3)	(4)		
No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
1	测量值 (PV)	输入 1 的测量值 (PV)]	0000	0	1
2	电流检测器 1 (CT1) 输入值监视	电流检测器 1 (CT1) 输入值监视	0001	1	11

- (1) No.: 通信数据的编号
- (2) 名 称: 通信数据的名称
相当于本公司产品 FB 系列的数据:
可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 FB 系列的通信数据
相符的 GZ400/GZ900 数据:
与本公司产品 FB 系列的通信数据相符的 GZ400/GZ900 数据
- (3) 寄存器地址: MODBUS 中的通信数据的寄存器地址 (HEX: 16 进制 DEC: 10 进制)
- (4) 6.3.1 项参照 No.: 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12) 数据映射中参照的通信数据编号

6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] 数据映射的该编号作为依据，寻找相同的编号，参照属性、数据范围及出厂值。

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的测量值 (PV)]	MI	7 或 6	0000	0001	0	1	RO	输入 1 的输入值范围下限 -(输入量程的 5 %以上) ~输入 1 的输入值范围上限+ (输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
2	输入 1 的设定值 (SV) 监视	MS	7 或 6	0002	0003	2	3	RO	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

6.3 RKC 通信/MODBUS (双字节) 数据

6.3.1 GZ400/900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节]

即 RKC 通信的通信识别符与 MODBUS 双字节的寄存器地址。



输入数据类型为“0”时，变为 MODBUS 双字节。



MODBUS 的单字节/双字节的切换通过输入数据类型进行。
关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的测量值 (PV)	M1	7 或 6	0000	0001	0	1	RO	输入 1 的输入值范围下限 - (输入 1 的输入量程的 5 %以上) ~输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
2	输入 1 的设定值 (SV) 监视	MS	7 或 6	0002	0003	2	3	RO	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
3	输入 2 的测量值 (PV)	M0	7 或 6	0004	0005	4	5	RO	输入 2 的输入值范围下限 - (输入 2 的输入量程的 5 %以上) ~输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
4	输入 2 的设定值 (SV) 监视	MT	7 或 6	0006	0007	6	7	RO	输入 2 的设定值限幅下限~输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
5	联动输入的测量值 (PV)	L3	7 或 6	0008	0009	8	9	RO	通过输入 1 进行控制时: 输入 1 的输入值范围下限 - (输入 1 的输入量程的 5 %以上) ~输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %以上) 或 通过输入 2 进行控制时: 输入 2 的输入值范围下限 - (输入 2 的输入量程的 5 %以上) ~输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
6	温差输入的测量值 (PV)	L2	7	000A	000B	10	11	RO	输入数据类型为“0”或“2”时 -19999~+99999 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
			6	—	—	—	—	RO	输入数据类型为“1”时 -1999~+9999 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
7	温差输入的设定值 (SV) 监视	LE	7 或 6	000C	000D	12	13	RO	-(输入 1 的输入量程)~ +(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
8	输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	O1	7 或 6	000E	000F	14	15	RO	-5.0~+105.0 %	—
9	输入 1 的操作输出值监视 [冷却侧]	O2	7 或 6	0010	0011	16	17	RO	-5.0~+105.0 %	—
10	输入 2 的操作输出值监视	O0	7 或 6	0012	0013	18	19	RO	-5.0~+105.0 %	—
11	电流检测器 1 (CT1) 输入值 监视	M3	7 或 6	0014	0015	20	21	RO	0.0~100.0 A	—
12	电流检测器 2 (CT2) 输入值 监视	M4	7 或 6	0016	0017	22	23	RO	0.0~100.0 A	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
13	存储区域运行经过时间监视	TR	7	0018	0019	24	25	RO	输入数据类型为“0”或“2”时 • RKC 通信时 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) • MODBUS 时 0~35999 秒 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	—
			6	—	—	—	—	RO	输入数据类型为“1”时 • RKC 通信时 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) • MODBUS 时 (仅限单字节) 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	—
14	远程设定输入值监视	S2	7 或 6	001A	001B	26	27	RO	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
15	事件 1 状态监视	AA	7 或 6	001C	001D	28	29	RO	0: OFF 1: ON	—
16	事件 2 状态监视	AB	7 或 6	001E	001F	30	31	RO	0: OFF 1: ON	—
17	事件 3 状态监视	AG	7 或 6	0020	0021	32	33	RO	0: OFF 1: ON	—
18	事件 4 状态监视	AH	7 或 6	0022	0023	34	35	RO	0: OFF 1: ON	—
19	加热器断线警报 1 (HBA1) 状态监视	AC	7 或 6	0024	0025	36	37	RO	0: OFF 1: ON	—
20	加热器断线警报 2 (HBA2) 状态监视	AD	7 或 6	0026	0027	38	39	RO	0: OFF 1: ON	—
21	控制回路断线警报 1 (LBA1) 状态监视	AE	7 或 6	0028	0029	40	41	RO	0: OFF 1: ON	—
22	控制回路断线警报 2 (LBA2) 状态监视	AF	7 或 6	002A	002B	42	43	RO	0: OFF 1: ON	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
23	综合事件状态	AJ	7 或 6	002C	002D	44	45	RO	0~4095 0: OFF +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 加热器断线警报 1 (HBA1) +32: 加热器断线警报 2 (HBA2) +64: 控制回路断线警报 1 (LBA1) +128: 控制回路断线警报 2 (LBA2) +256: 输入 1 的输入异常上限 +512: 输入 1 的输入异常下限 +1024: 输入 2 的输入异常上限 +2048: 输入 2 的输入异常下限 有多个相符时，合计每个的值。	—
24	输入 1 的断线状态 监视	B1	7 或 6	002E	002F	46	47	RO	0: OFF 1: ON	—
25	输入 2 的断线状态 监视	B0	7 或 6	0030	0031	48	49	RO	0: OFF 1: ON	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
26	DI 输入状态监视	L1	7 或 6	0032	0033	50	51	RO	RKC 通信时 DI 输入状态以 2 进制配置到各位。 Bit 0: DI1 Bit 1: DI2 Bit 2: DI3 Bit 3: DI4 Bit 4: DI5 Bit 5: DI6 Bit 6～Bit 7: 不使用 数据 0: 开启 1: 关闭	—
									MODBUS 时 0～63 0: 开启 +1: DI1 关闭 +2: DI2 关闭 +4: DI3 关闭 +8: DI4 关闭 +16: DI5 关闭 +32: DI6 关闭 有多个相符时，合计每个的值。	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
27	OUT 状态监视	Q1	7 或 6	0034	0035	52	53	RO	RKC 通信时 OUT 状态以 2 进制配置到各位。 Bit 0: OUT1 Bit 1: OUT2 Bit 2: OUT3 Bit 3～Bit 7: 不使用 数据 0: OFF 1: ON	—
									MODBUS 时 0～7 0: OFF +1: OUT1 ON +2: OUT2 ON +4: OUT3 ON 有多个相符时，合计每个的值。	—
28	DO 状态监视	Q2	7 或 6	0036	0037	54	55	RO	RKC 通信时 DO 状态以 2 进制配置到各位。 Bit 0: DO1 Bit 1: DO2 Bit 2: DO3 Bit 3 DO4 Bit 4～Bit 7: 不使用 数据 0: OFF 1: ON	—
									MODBUS 时 0～15 0: OFF +1: DO1 ON +2: DO2 ON +4: DO3 ON +8: DO3 ON 有多个相符时，合计每个的值。	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
29	综合运行状态	L0	7 或 6	0038	0039	56	57	RO	0～511 0: OFF +1: STOP 状态 +2: 输入 1_手动模式状态 +4: 输入 2_手动模式状态 +8: 远程模式状态 (温差控制状态、2 输入联动控制的输入 2 状态) +16: 输入 1_自整定 (AT) 状态 +32: 输入 2_自整定 (AT) 状态 +64: 输入 1_设定值变化中 +128: 输入 2_设定值变化中 +256: 通信监视结果 有多个相符时，合计每个的值。	—
30	输入 1 的 PID 存储	PC	7 或 6	003A	003B	58	59	RO	通过存储区域编号进行切换: 1～16 通过设定值 (SV) 进行切换: 1～8 通过测量值 (PV) 进行切换: 1～8 [变为以上哪一个，取决于输入 1 的等级 PID 动作选择的设定]	—
31	输入 2 的 PID 存储	PD	7 或 6	003C	003D	60	61	RO	通过存储区域编号进行切换: 1～16 通过设定值 (SV) 进行切换: 1～8 通过测量值 (PV) 进行切换: 1～8 [变为以上哪一个，取决于输入 2 的等级 PID 动作选择的设定]	—
32	输入 1 的峰值保持监视	HQ	7 或 6	003E	003F	62	63	RO	输入 1 的输入值范围下限 – (输入 1 的输入量程的 5 %)～输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
33	输入 1 的谷值保持监视	FQ	7 或 6	0040	0041	64	65	RO	输入 1 的输入值范围下限 – (输入 1 的输入量程的 5 %)～输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
34	输入 2 的峰值保持监视	HR	7 或 6	0042	0043	66	67	RO	输入 2 的输入值范围下限 – (输入 2 的输入量程的 5 %)～输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
35	输入 2 的谷值保持监视	FR	7 或 6	0044	0045	68	69	RO	输入 2 的输入值范围下限 - (输入 2 的输入量程的 5 %) ~ 输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
36	输入 1 的 AT 剩余时间监视	AN	7 或 6	0046	0047	70	71	RO	RKC 通信时 0 小时 00 分~48 小时 00 分	—
									MODBUS 时 0~2880 分	—
37	输入 2 的 AT 剩余时间监视	AO	7 或 6	0048	0049	72	73	RO	RKC 通信时 0 小时 00 分~48 小时 00 分	—
									MODBUS 时 0~2880 分	—
38	输入 1 的 AT/ST 状态监视	AP	7 或 6	004A	004B	74	75	RO	-4~+2 0: AT/ST 结束 +1: AT 实行中 +2: ST 实行中 -1: 因设定变更而停止 -2: 因输入异常而停止 -3: 因超时而停止 -4: 因常数计算异常而停止	—
39	输入 2 的 AT/ST 状态监视	AQ	7 或 6	004C	004D	76	77	RO	-4~+2 0: AT/ST 结束 +1: AT 实行中 +2: ST 实行中 -1: 因设定变更而停止 -2: 因输入异常而停止 -3: 因超时而停止 -4: 因常数计算异常而停止	—
40	错误代码	ER	7 或 6	004E	004F	78	79	RO	0~71 0: 正常 +1: 调整数据异常 +2: 数据备份错误 +4: A/D 变换值异常 (也包括温度补偿值异常) +64: 显示器异常 有多个相符时, 合计每个的值。	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
41	累计运行时间	UT	7 或 6	0050	0051	80	81	RO	0～65535 小时	—
42	周围温度峰值保持监视	HP	7 或 6	0052	0053	82	83	RO	–120～+120 °C	—
43	ROM 版本显示	VR	7 或 6	—	—	—	—	RO	配备的 ROM 版本	—
44	监视型号	ID	32	—	—	—	—	RO	型号代码	—
45	监视仪器编号	RX	10	—	—	—	—	RO	计量器编号	—
46	传输输出 1 的小数点位置	—	—	0054	0055	84	85	RO	传输输出种类为以下时: 小数点位置取决于输入 1 的小数点位置设定 无传输输出 输入 1 的测量值 (PV) 输入 1 的本地 SV 值 输入 1 的 SV 监视值 输入 1 的偏差值 远程设定输入值 温差输入的测量值 (PV) 传输输出种类为以下时: 小数点位置取决于输入 2 的小数点位置设定 输入 2 的测量值 (PV) 输入 2 的本地 SV 值 输入 2 的 SV 监视值 输入 2 的偏差值 传输输出种类为以下时: 1 (小数点后 1 位) 输入 1 的操作输出值 [加热侧] 输入 1 的操作输出值 [冷却侧] 输入 2 的操作输出值 电流检测器 1 (CT1) 输入值 电流检测器 2 (CT2) 输入值	—
47	传输输出 2 的小数点位置	—	—	0056	0057	86	87	RO		—
48	传输输出 3 的小数点位置	—	—	0058	0059	88	89	RO		—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
49	事件 1 小数点位置	—	—	005A	005B	90	91	RO	事件种类为无事件功能、偏差、输入值、设定值时： 输入 1 用、温差输入用：小数点位置取决于输入 1 的小数点位置设定 输入 2 用： 小数点位置取决于输入 2 的小数点位置设定 事件种类为操作输出值时： 1 (小数点后 1 位)	—
50	事件 2 小数点位置	—	—	005C	005D	92	93	RO		—
51	事件 3 小数点位置	—	—	005E	005F	94	95	RO		—
52	事件 4 小数点位置	—	—	0060	0061	96	97	RO		—
53	联锁解除	IL	7 或 6	0062	0063	98	99	R/W	0: 联锁解除 1: 联锁状态 “1: 联锁状态”用于监视。请不要写入。	0
54	存储区域切换	ZA	7 或 6	0064	0065	100	101	R/W	1~16 通过 DI 功能选择，选择了“区切换 (无 SET 信号)”，且通过控制区域内部 (本地)/外部 (External) 切换设定为“外部模式”时变为 RO (只读)。	1
55	输入 1 的保持重设	CQ	7 或 6	0066	0067	102	103	R/W	0: 保持 1: 重设 重设后，自动返回保持状态	0
56	输入 2 的保持重设	CR	7 或 6	0068	0069	104	105	R/W	0: 保持 1: 重设 重设后，自动返回保持状态	0
57	谷值抑制启动信号	S8	7 或 6	006A	006B	106	107	R/W	0~3 0: 无强制 ON +1: 输入 1 的谷值抑制动作_强制 ON +2: 输入 2 的谷值抑制动作_强制 ON	0
58	RUN/STOP 切换	SR	7 或 6	006C	006D	108	109	R/W	0: RUN (控制开始) 1: STOP (控制停止)	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
59	输入 1 的自整定 (AT)	G1	7 或 6	006E	006F	110	111	R/W	0: PID 控制 1: AT 实行 AT 结束后, 自动返回 0	0
60	输入 2 的自整定 (AT)	G0	7 或 6	0070	0071	112	113	R/W	0: PID 控制 1: AT 实行 AT 结束后, 自动返回 0	0
61	输入 1 的启动整定 (ST)	ST	7 或 6	0072	0073	114	115	R/W	0: 不使用 ST 1: 实行 1 次 * 2: 每次实行 * ST 结束后, 自动返回 0	0
62	输入 2 的启动整定 (ST)	SZ	7 或 6	0074	0075	116	117	R/W	0: 不使用 ST 1: 实行 1 次 * 2: 每次实行 * ST 结束后, 自动返回 0	0
63	输入 1 的自动/手动切换	J1	7 或 6	0076	0077	118	119	R/W	0: 自动模式 1: 手动模式	0
64	输入 2 的自动/手动切换	J0	7 或 6	0078	0079	120	121	R/W	0: 自动模式 1: 手动模式	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
65	远程/本地切换	C1	7 或 6	007A	007B	122	123	R/W	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 0: 本地模式 1: 远程模式	0
									输入 2 的用途选择为“2 输入联动控制”时 0: 输入 1 1: 输入 2 在“2 输入联动 PV 切换触发器选择”选择了“按等级进行切换” 的场合, 为 RO (只读)。	0
									输入 2 的用途选择为“2 回路控制/温差控制”时 0: 2 回路控制 1: 温差控制	0
66	控制区内部 (本地)/ 外部 (External) 切换	E1	7 或 6	007C	007D	124	125	R/W	0: 本地模式 1: 外部模式	0
67	输入 1 的设定值 (SV) ★	S1	7 或 6	007E	007F	126	127	R/W	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
68	输入 2 的设定值 (SV) ★	S0	7 或 6	0080	0081	128	129	R/W	输入 2 的设定值限幅下限~输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
69	温差输入的设定值 (SV) ★	S3	7 或 6	0082	0083	130	131	R/W	-(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
70	事件 1 设定值 (EV1) 事件 1 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 1 设定值 (EV1) [上侧] ★	A1	7 或 6	0084	0085	132	133	R/W	●偏差 配置到输入 1 或温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 配置到输入 2 时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择, 选择了 2 输入联动控制时 -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] ●输入值或设定值 配置到输入 1 时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 配置到输入 2 时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 配置到温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择, 选择了 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] ●操作输出值 -5.0~+105.0 %	TC/RTD 输入: 10 V/I 输入: 输入量程的 5 % <

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
71	事件 1 设定值 (EV1') [下侧] ★	BT	7 或 6	0086	0087	134	135	R/W	●偏差 配置到输入 1 或温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 配置到输入 2 时 -(输入 2 的输入量程)~+输入 2 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择, 选择了 2 输入联动控制时 -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] ●输入值或设定值 配置到输入 1 时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 配置到输入 2 时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 配置到温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择, 选择了 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: -10 V/I 输入: -输入量程的 5 %
72	事件 2 设定值 (EV2) 事件 2 种类为上限、下限个别设 定的类型时 事件 2 设定值 (EV2) [上侧] ★	A2	7 或 6	0088	0089	136	137	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
73	事件 2 设定值 (EV2') [下侧] ★	BU	7 或 6	008A	008B	138	139	R/W	与事件 1 设定值 (EV1') [下侧] 相同	
74	事件 3 设定值 (EV3) 事件 3 种类为上限、下限个别设 定的类型时 事件 3 设定值 (EV3) [上侧] ★	A7	7 或 6	008C	008D	140	141	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
75	事件 3 设定值 (EV3') [下侧] ★	BV	7 或 6	008E	008F	142	143	R/W	与事件 1 设定值 (EV1') [下侧] 相同	
76	事件 4 设定值 (EV4) 事件 4 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 4 设定值 (EV4) [上侧] ★	A8	7 或 6	0090	0091	144	145	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
77	事件 4 设定值 (EV4') [下侧] ★	BW	7 或 6	0092	0093	146	147	R/W	与事件 1 设定值 (EV1') [下侧] 相同	
78	输入 1 的比例带 [加热侧] ★	P1	7 或 6	0094	0095	148	149	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~1000.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~1000.0 %) 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
79	输入 1 的积分时间 [加热侧] ★	I1	7 或 6	0096	0097	150	151	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
80	输入 1 的微分时间 [加热侧] ★	D1	7 或 6	0098	0099	152	153	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
81	输入 1 的控制应答参数 ★	CA	7 或 6	009A	009B	154	155	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	PID 控制: 0 加热冷却 PID 控制: 2
82	输入 1 的主动强度 ★	ZP	7 或 6	009C	009D	156	157	R/W	0~4 0: 无功能	2
83	输入 1 的手动重设 ★	MR	7 或 6	009E	009F	158	159	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
84	输入 1 的 FF 量 ★	F3	7 或 6	00A0	00A1	160	161	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
85	输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ★	OH	7 或 6	00A2	00A3	162	163	R/W	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]~105.0 %	105.0
86	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ★	OX	7 或 6	00A4	00A5	164	165	R/W	-5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧]	-5.0
87	输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	A5	7 或 6	00A6	00A7	166	167	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0
88	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	V3	7 或 6	00A8	00A9	168	169	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
89	输入 2 的比例带 ★	P0	7 或 6	00AA	00AB	170	171	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~1000.0 % 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
90	输入 2 的积分时间 ★	I0	7 或 6	00AC	00AD	172	173	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
91	输入 2 的微分时间 ★	D3	7 或 6	00AE	00AF	174	175	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00
92	输入 2 的控制应答参数 ★	C8	7 或 6	00B0	00B1	176	177	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	0
93	输入 2 的主动强度 ★	ZQ	7 或 6	00B2	00B3	178	179	R/W	0~4 0: 无功能	2
94	输入 2 的手动重设 ★	MQ	7 或 6	00B4	00B5	180	181	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
95	输入 2 的 FF 量 ★	F4	7 或 6	00B6	00B7	182	183	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
96	输入 2 的输出值限幅上限 ★	OO	7 或 6	00B8	00B9	184	185	R/W	输入 2 的输出值限幅下限~105.0 %	105.0
97	输入 2 的输出值限幅下限 ★	OS	7 或 6	00BA	00BB	186	187	R/W	-5.0 %~输入 2 的输出值限幅上限	-5.0
98	输入 2 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	A9	7 或 6	00BC	00BD	188	189	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
99	输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	V4	7 或 6	00BE	00BF	190	191	R/W	0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
100	输入 1 的比例带 [冷却侧] ★	P2	7 或 6	00C0	00C1	192	193	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 1 (0.1、0.01)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 1~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.1~1000.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.1~1000.0 %)	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
101	输入 1 的积分时间 [冷却侧] ★	I2	7 或 6	00C2	00C3	194	195	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
102	输入 1 的微分时间 [冷却侧] ★	D2	7 或 6	00C4	00C5	196	197	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00
103	输入 1 的重叠/不感带 (死区) ★	V1	7 或 6	00C6	00C7	198	199	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 〔 2 输入联动控制时: -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) 〕 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的-100.0~+100.0 % 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的-100.0~+100.0 % 〕 通过负 (-) 设定变为重叠。 重叠范围在比例带的范围内。	TC/RTD 输入: 0 V/I 输入: 0.0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
104	输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ★	OL	7 或 6	00C8	00C9	200	201	R/W	加热冷却 PID 控制时 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧]~105.0 %	105.0
	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ★								为 PID 控制时 -5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] 变为与 RKC 通信识别符 OX 相同的数据。	-5.0
105	输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] ★	OY	7 或 6	00CA	00CB	202	203	R/W	-5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]	-5.0
106	区切换的触发器选择 ★	EY	7 或 6	00CC	00CD	204	205	R/W	0~63 0: 无配置 +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 数字输入 1 (DI1) 关闭边缘 +32: 数字输入 1 (DI1) 开启边缘 选择多个时，合计每个的值。	0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
107	区域保温时间 <									

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
111	输入 1 的自动/手动 切换选择 (区域) ★	J2	7 或 6	00D6	00D7	214	215	R/W	0: 无切换 1: 自动模式 (无扰动) 2: 自动模式 (扰动) 3: 手动模式 (无扰动) 4: 手动模式 (扰动)	0
112	输入 1 的操作输出值 (区域) ★	O8	7 或 6	00D8	00D9	216	217	R/W	为 PID 控制时 -5.0~+105.0 % 加热冷却 PID 控制时 -105.0~+105.0 %	PID 控制: -5.0 加热冷却 PID 控制: 0.0
113	输入 2 的 设定变化率限幅上升 ★	HX	7 或 6	00DA	00DB	218	219	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
114	输入 2 的 设定变化率限幅下降 ★	HY	7 或 6	00DC	00DD	220	221	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
115	输入 2 的自动/手动 切换选择 (区域) ★	J3	7 或 6	00DE	00DF	222	223	R/W	0: 无切换 1: 自动模式 (无扰动) 2: 自动模式 (扰动) 3: 手动模式 (无扰动) 4: 手动模式 (扰动)	0
116	输入 2 的操作输出值 (区域) ★	O9	7 或 6	00E0	00E1	224	225	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
117	远程/本地切换选择 (区域) ★	C2	7 或 6	00E2	00E3	226	227	R/W	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 0: 无切换 1: 本地模式 2: 远程模式 输入 2 的用途选择为“2 输入联动控制”时 0: 无切换 1: 输入 1 2: 输入 2 输入 2 的用途选择为“2 回路控制/温差控制”时 0: 无切换 1: 2 回路控制 2: 温差控制	0
118	输入 1 的断点数 ★	YJ	7 或 6	00E4	00E5	228	229	R/W	0~5 0: 输入折线校正功能 OFF	5
119	输入 1 的断点输入值 1 ★	JA	7 或 6	00E6	00E7	230	231	R/W	输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的输入值范围 上限
120	输入 1 的断点输入值 2 ★	JB	7 或 6	00E8	00E9	232	233	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
121	输入 1 的断点输入值 3 ★	JC	7 或 6	00EA	00EB	234	235	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
122	输入 1 的断点输入值 4 ★	JD	7 或 6	00EC	00ED	236	237	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
123	输入 1 的断点输入值 5 ★	JE	7 或 6	00EE	00EF	238	239	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
124	输入 1 的断点校正值 1 ★	UA	7 或 6	00F0	00F1	240	241	R/W	偏差设定时： - (输入 1 的断点校正限制值) ～ + (输入 1 的断点校正限制值) 直接设定时： 输入 1 的输入值范围下限～ 输入 1 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	偏差设定时： 0 直接设定时： 输入 1 的 输入值范围上限
125	输入 1 的断点校正值 2 ★	UB	7 或 6	00F2	00F3	242	243	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
126	输入 1 的断点校正值 3 ★	UC	7 或 6	00F4	00F5	244	245	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
127	输入 1 的断点校正值 4 ★	UD	7 或 6	00F6	00F7	246	247	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
128	输入 1 的断点校正值 5 ★	UE	7 或 6	00F8	00F9	248	249	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
129	输入 2 的断点数 ★	YK	7 或 6	00FA	00FB	250	251	R/W	0～5 0: 输入折线校正功能 OFF	5
130	输入 2 的断点输入值 1 ★	JK	7 或 6	00FC	00FD	252	253	R/W	输入 2 的输入值范围下限～输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的输入值范围 上限
131	输入 2 的断点输入值 2 ★	JL	7 或 6	00FE	00FF	254	255	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
132	输入 2 的断点输入值 3 ★	JM	7 或 6	0100	0101	256	257	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
133	输入 2 的断点输入值 4 ★	JN	7 或 6	0102	0103	258	259	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
134	输入 2 的断点输入值 5 ★	JO	7 或 6	0104	0105	260	261	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
135	输入 2 的断点校正值 1 ★	UK	7 或 6	0106	0107	262	263	R/W	偏差设定时： - (输入 2 的断点校正限制值) ~ + (输入 2 的断点校正限制值) 直接设定时： 输入 2 的输入值范围下限~ 输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	偏差设定时： 0 直接设定时： 输入 2 的 输入值范围上限
136	输入 2 的断点校正值 2 ★	UL	7 或 6	0108	0109	264	265	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
137	输入 2 的断点校正值 3 ★	UM	7 或 6	010A	010B	266	267	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
138	输入 2 的断点校正值 4 ★	UN	7 或 6	010C	010D	268	269	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
139	输入 2 的断点校正值 5 ★	UO	7 或 6	010E	010F	270	271	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
140	显示更新周期	HE	7 或 6	0110	0111	272	273	R/W	1: 50 ms 5: 250 ms 9: 450 ms 2: 100 ms 6: 300 ms 10: 500 ms 3: 150 ms 7: 350 ms 4: 200 ms 8: 400 ms	1
141	输入 1 的 PV 偏置	PB	7 或 6	0112	0113	274	275	R/W	-(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 〔 2 输入联动控制时： - (联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) 〕 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
142	输入 1 的 PV 数字滤波器	F1	7 或 6	0114	0115	276	277	R/W	0.00~10.00 秒 0.00: 无功能	0.00
143	输入 1 的 PV 比率	PR	7 或 6	0116	0117	278	279	R/W	0.500~1.500	1.000
144	输入 1 的 PV 低输入切去	DP	7 或 6	0118	0119	280	281	R/W	输入 1 的输入量程的 0.00~25.00 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.00~25.00 %)	0.00
145	输入 2 的 PV 偏置 (RS 偏置)	RB	7 或 6	011A	011B	282	283	R/W	– (输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 在输入 2 的用途选择项选择了“远程设定输入”时,为 RS 偏置。	0
146	输入 2 的 PV 数字滤波器 (RS 数字滤波器)	F2	7 或 6	011C	011D	284	285	R/W	0.00~10.00 秒 0.00: 无功能 在输入 2 的用途选择项选择了“远程设定输入”时, 为 RS 数字滤波器。	0.00
147	输入 2 的 PV 比率 (RS 比率)	RR	7 或 6	011E	011F	286	287	R/W	输入 2 的 PV 比率 0.500~1.500 RS 比率 0.001~9.999 在输入 2 的用途选择项选择了“远程设定输入”时,为 RS 比率。	1.000
148	输入 2 的 PV 低输入切去	DS	7 或 6	0120	0121	288	289	R/W	输入 2 的输入量程的 0.00~25.00 %	0.00

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
149	OUT1 比例周期	T0	7 或 6	0122	0123	290	291	R/W	0.1～100.0 秒	继电器触点输出: 20.0 电压脉冲输出、 晶体管输出: Note1
150	OUT2 比例周期	T1	7 或 6	0124	0125	292	293	R/W	0.1～100.0 秒	继电器触点输出: 20.0 电压脉冲输出、 晶体管输出: Note2
151	OUT3 比例周期	T2	7 或 6	0126	0127	294	295	R/W	0.1～100.0 秒	电压脉冲输出: Note3
152	OUT1 比例周期的 最低 ON/OFF 时间	OP	7 或 6	0128	0129	296	297	R/W	0～1000 ms	0
153	OUT2 比例周期的 最低 ON/OFF 时间	OQ	7 或 6	012A	012B	298	299	R/W	0～1000 ms	0
154	OUT3 比例周期的 最低 ON/OFF 时间	OR	7 或 6	012C	012D	300	301	R/W	0～1000 ms	0

- Note1: OUT1 功能选择为“输入 1 的控制输出 [冷却侧]”，且输入 1 的控制动作为“加热冷却 PID 控制 [气冷型] 或 [水冷型]”时: 20.0;
其它情况下: 2.0
- Note2: OUT2 功能选择为“输入 1 的控制输出 [冷却侧]”，且输入 1 的控制动作为“加热冷却 PID 控制 [气冷型] 或 [水冷型]”时: 20.0;
其它情况下: 2.0
- Note3: OUT3 功能选择为“输入 1 的控制输出 [冷却侧]”，且输入 1 的控制动作为“加热冷却 PID 控制 [气冷型] 或 [水冷型]”时: 20.0;
其它情况下: 2.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
155	加热器断线警报 1 (HBA1) 设定值	A3	7 或 6	012E	012F	302	303	R/W	0.0~100.0 A 0.0: 无功能	0.0
156	加热器断线警报 1 (HBA1) 延时的次数	TH	7 或 6	0130	0131	304	305	R/W	0~255 次	5
157	加热器断线警报 2 (HBA2) 设定值	A4	7 或 6	0132	0133	306	307	R/W	0.0~100.0 A 0.0: 无功能	0.0
158	加热器断线警报 2 (HBA2) 延时的次数	TI	7 或 6	0134	0135	308	309	R/W	0~255 次	5
159	输入 1 的手动操作输出值	ON	7 或 6	0136	0137	310	311	R/W	为 PID 控制时 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] 加热冷却 PID 控制时* -(输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]) ~+(输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧])	PID 控制: -5.0 加热冷却 PID 控制: 0.0

*加热冷却 PID 控制时，在数据范围内有以下的例外条件。

(1) 输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ≤ 0.0 %时

- 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ≤ 0.0 %时: 0.0 %~+(输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧])
- 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] > 0.0 %时: 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧]

(2) 输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ≤ 0.0 %时

- 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] ≤ 0.0 %时: -(输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧])~0.0 %
- 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] > 0.0 %时: -(输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧])~-(输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧])

(3) 输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ≤ 0.0 %，且输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ≤ 0.0 %时: 0.0 % (固定)

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
160	输入 1 的等级 PID 设定 1*	Q4	7 或 6	0138	0139	312	313	R/W	输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的 输入值范围上限 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入值范围上限 〕
161	输入 1 的等级 PID 设定 2*	Q5	7 或 6	013A	013B	314	315	R/W	与输入 1 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 1 的 等级 PID 设定 1 相同
162	输入 1 的等级 PID 设定 3*	Q6	7 或 6	013C	013D	316	317	R/W	与输入 1 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 1 的 等级 PID 设定 1 相同
163	输入 1 的等级 PID 设定 4*	Q7	7 或 6	013E	013F	318	319	R/W	与输入 1 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 1 的 等级 PID 设定 1 相同
164	输入 1 的等级 PID 设定 5*	Q8	7 或 6	0140	0141	320	321	R/W	与输入 1 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 1 的 等级 PID 设定 1 相同
165	输入 1 的等级 PID 设定 6*	Q9	7 或 6	0142	0143	322	323	R/W	与输入 1 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 1 的 等级 PID 设定 1 相同
166	输入 1 的等级 PID 设定 7*	QA	7 或 6	0144	0145	324	325	R/W	与输入 1 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 1 的 等级 PID 设定 1 相同

*输入 1 的等级 PID 设定 1~7 的值总是保持以下关系。
(输入 1 的等级 PID 设定 1)≤(输入 1 的等级 PID 设定 2)≤(输入 1 的等级 PID 设定 3)≤(输入 1 的等级 PID 设定 4)≤(输入 1 的等级 PID 设定 5)≤
(输入 1 的等级 PID 设定 6)≤(输入 1 的等级 PID 设定 7)

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
167	输入 1 的两位置控制间隙	MH	7 或 6	0146	0147	326	327	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~100.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~100.0 %)	TC/RTD 输入: 2 V/I 输入: 0.2
168	输入 1 的两位置控制间隙上侧	IV	7 或 6	0148	0149	328	329	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~100.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~100.0 %)	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
169	输入 1 的两位置控制间隙下侧	IW	7 或 6	014A	014B	330	331	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~100.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~100.0 %)	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
170	输入 2 的手动操作输出值	OM	7 或 6	014C	014D	332	333	R/W	输入 2 的输出值限幅下限~输入 2 的输出值限幅上限	-5.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
171	输入 2 的等级 PID 设定 1 *	QB	7 或 6	014E	014F	334	335	R/W	输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的 输入值范围上限
172	输入 2 的等级 PID 设定 2 *	QC	7 或 6	0150	0151	336	337	R/W	与输入 2 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 2 的 等级 PID 设定 1 相同
173	输入 2 的等级 PID 设定 3 *	QD	7 或 6	0152	0153	338	339	R/W	与输入 2 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 2 的 等级 PID 设定 1 相同
174	输入 2 的等级 PID 设定 4 *	QE	7 或 6	0154	0155	340	341	R/W	与输入 2 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 2 的 等级 PID 设定 1 相同
175	输入 2 的等级 PID 设定 5 *	QF	7 或 6	0156	0157	342	343	R/W	与输入 2 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 2 的 等级 PID 设定 1 相同
176	输入 2 的等级 PID 设定 6 *	QG	7 或 6	0158	0159	344	345	R/W	与输入 2 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 2 的 等级 PID 设定 1 相同
177	输入 2 的等级 PID 设定 7 *	QH	7 或 6	015A	015B	346	347	R/W	与输入 2 的等级 PID 设定 1 相同	与输入 2 的 等级 PID 设定 1 相同

* 输入 2 的等级 PID 设定 1~7 的值始终保持以下关系。
(输入 2 的等级 PID 设定 1) ≤ (输入 2 的等级 PID 设定 2) ≤ (输入 2 的等级 PID 设定 3) ≤ (输入 2 的等级 PID 设定 4) ≤ (输入 2 的等级 PID 设定 5) ≤ (输入 2 的等级 PID 设定 6) ≤ (输入 2 的等级 PID 设定 7)

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
178	输入 2 的两位置控制间隙	MG	7 或 6	015C	015D	348	349	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~100.0 %	TC/RTD 输入: 2 V/I 输入: 0.2
179	输入 2 的两位置控制间隙上侧	IX	7 或 6	015E	015F	350	351	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~100.0 %	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
180	输入 2 的两位置控制间隙下侧	IY	7 或 6	0160	0161	352	353	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~100.0 %	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
181	输入 1 的 AT 偏置	GB	7 或 6	0162	0163	354	355	R/W	-(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 〔 2 输入联动控制时: -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) 〕 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
182	输入 2 的 AT 偏置	GA	7 或 6	0164	0165	356	357	R/W	-(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
183	FF 量学习	G7	7 或 6	0166	0167	358	359	R/W	0~3 0: 无学习 +1: 输入 1 的学习 +2: 输入 2 的学习 选择多个时, 合计每个的值。	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
184	输入 1 的外部干扰判断点	G8	7 或 6	0168	0169	360	361	R/W	-(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 〔 2 输入联动控制时: -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) 〕 [小数点位置取决于小数点位置设定]	-1
185	输入 2 的外部干扰判断点	G9	7 或 6	016A	016B	362	363	R/W	-(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	-1
186	2 输入联动 PV 切换等级	L8	7 或 6	016C	016D	364	365	R/W	输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的 输入值范围上限
187	2 输入联动 PV 切换时间	L9	7 或 6	016E	016F	366	367	R/W	0.0~100.0 秒	0.0

No.188～383 为工程模式数据。



警告

工程模式的内容是符合使用条件的最初设定的数据，之后在通常使用的情况下，是无需变更的项目。而且，请注意如果擅自变更设定，会导致仪器的错误动作，形成故障。对于此时发生的仪器故障、损坏，本公司不承担任何责任。



重要

若要进行工程模式的设定，需处于 STOP (控制停止)。但是，若仅需确认，也可在 RUN 状态下进行。

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
188	STOP 显示选择	DX	7 或 6	0170	0171	368	369	R/W	0: 在测量值 (PV) 显示器上显示 1: 在设定值 (SV) 显示器上显示 2: 在操作输出值 (MV) 显示器上显示	1
189	ALM 灯点亮条件	LY	7 或 6	0172	0173	370	371	R/W	0~4095 0: OFF +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 加热器断线警报 1 (HBA1) +32: 加热器断线警报 2 (HBA2) +64: 控制回路断线警报 1 (LBA1) +128: 控制回路断线警报 2 (LBA2) +256: 输入 1 的输入异常上限 +512: 输入 1 的输入异常下限 +1024: 输入 2 的输入异常上限 +2048: 输入 2 的输入异常下限 选择多个时，合计每个的值。	255

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
190	输入异常时的 PV 闪烁显示	DU	7 或 6	0174	0175	372	373	R/W	0: 输入异常时闪烁 1: 输入异常时不闪烁	0
191	输入 1 的 SV 显示/不显示	H8	7 或 6	0176	0177	374	375	R/W	0: 不显示 1: 显示输入 1 的设定值 (SV)	1
192	输入 2 的 SV 显示/不显示	HN	7 或 6	0178	0179	376	377	R/W	0: 不显示 1: 显示输入 2 的设定值 (SV)	1
193	输入 1 的 MV 显示/不显示	H9	7 或 6	017A	017B	378	379	R/W	0: 不显示 1: 显示输入 1 的操作输出值 (MV) 2: 显示存储区域运行经过时间 3: 显示电流检测器 1 (CT1) 输入值 4: 显示电流检测器 2 (CT2) 输入值	1
194	输入 2 的 MV 显示/不显示	HO	7 或 6	017C	017D	380	381	R/W	0: 不显示 1: 显示输入 2 的操作输出值 (MV) 2: 显示存储区域运行经过时间 3: 显示电流检测器 1 (CT1) 输入值 4: 显示电流检测器 2 (CT2) 输入值	1
195	监视模式选择不显示	LN	7 或 6	017E	017F	382	383	R/W	0~31 0: 无不显示 +1: 远程设定输入值监视 +2: 操作输出值 (MV) 监视 +4: 电流检测器 (CT) 输入值监视 +8: 综合事件状态 +16: 存储区域运行经过时间 选择多个时, 合计每个的值。	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
196	运行切换模式选择不显示	LM	7 或 6	0180	0181	384	385	R/W	0~63 0: 无不显示 +1: RUN/STOP 切换 +2: 自整定 (AT) +4: 启动整定 (ST) +8: 自动/手动切换 +16: 远程/本地切换 (2 输入联动 PV 切换、2 回路控制/温差控制切换) +32: 控制区内部 (本地)/外部 (External) 切换 选择多个时, 合计每个的值。	0
197	数据确定方式选择	KN	7 或 6	0182	0183	386	387	R/W	0: SET 方式 通过 SET 键确定设定值 (SV) 1: 直接方式 不通过 SET 键确定设定值 (SV)	0
198	FUNC 键配置	FK	7 或 6	0184	0185	388	389	R/W	0: 无功能 1: RUN/STOP 切换 2: 自整定 (AT) (输入 1、2 通用) 3: 输入 1 的自整定 (AT) 4: 输入 2 的自整定 (AT) 5: 自动/手动切换 (输入 1、2 通用) 6: 输入 1 的自动/手动切换 7: 输入 2 的自动/手动切换 8: 远程/本地切换 (2 输入联动 PV 切换、2 回路控制/温差控制切换) 9: 控制区内部 (本地)/外部 (External) 切换 10: 联锁解除 11: 保持重设 (输入 1、2 通用) 12: 输入 1 的保持重设 13: 输入 2 的保持重设 14: 设定数据解锁/锁定切换 15: 区域跳转	1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
199	FUNC 键操作选择	FL	7 或 6	0186	0187	390	391	R/W	0: 按 1 次操作 按 FUNC 键, 通过“FUNC 键配置”设定的功能即会工作 1: 按住操作 按住 FUNC 键, 通过“FUNC 键配置”设定的功能即会工作	0
200	输入 1 的输入种类	XI	7 或 6	0188	0189	392	393	R/W	0: 热电偶 K 1: 热电偶 J 2: 热电偶 R 3: 热电偶 S 4: 热电偶 B 5: 热电偶 E 6: 热电偶 N 7: 热电偶 T 8: 热电偶 W5Re/W26Re 9: 热电偶 PLII 10: 热电偶 U 11: 热电偶 L 12: 热电偶 PR40-20 13: 测温电阻 Pt100 14: 测温电阻 JPt100 15: 电流 DC 0~20 mA 16: 电流 DC 4~20 mA 17: 电压 DC 0~10 V 18: 电压 DC 0~5 V 19: 电压 DC 1~5 V 20: 电压 DC 0~1 V 21: 电压 DC -10~+10 V 22: 电压 DC -5~+5 V 23: 电压 DC 0~100 mV 24: 电压 DC 0~10 mV	与订购时指定的输入值 范围代码相同的 输入种类
201	输入 1 的显示单位	PU	7 或 6	018A	018B	394	395	R/W	0: °C 1: °F	与订购时指定的输入值 范围代码相同的 显示单位
202	输入 1 的小数点位置	XU	7 或 6	018C	018D	396	397	R/W	0: 无小数点 1: 小数点后 1 位 2: 小数点后 2 位 3: 小数点后 3 位 4: 小数点后 4 位 热电偶 (TC) 输入 W5Re/W26Re、PR40-20: 0 (固定) 上述以外的热电偶: 0~1 测温电阻 (RTD) 输入 0~2 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入数据类型为“0”或“2”时: 0~4 输入数据类型为“1”时: 0~3 〔 2 输入联动控制时: 采用输入 1 和输入 2 的小数点位置设定中较小一方的值 〕	与订购时指定的输入值 范围代码相同的 小数点位置 但是, 为 V/I 输入时: 1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
203	输入 1 的输入值范围上限	XV	7 或 6	018E	018F	398	399	R/W	(输入 1 的输入值范围下限 + 1 digit) ～输入 1 的输入值范围最大值 [小数点位置取决于小数点位置设定]	订购时指定的输入值范围代码的上限值 但是, 为 V/I 输入时: 100.0
204	输入 1 的输入值范围下限	XW	7 或 6	0190	0191	400	401	R/W	输入 1 的输入值范围最小值 ～(输入 1 的输入值范围上限 – 1 digit) [小数点位置取决于小数点位置设定]	订购时指定的输入值范围代码的下限值 但是, 为 V/I 输入时: 0.0
205	输入 1 的输入异常判断点上限	AV	7 或 6	0192	0193	402	403	R/W	输入 1 的输入异常判断点下限 ～输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的 输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %)
206	输入 1 的输入异常判断点下限	AW	7 或 6	0194	0195	404	405	R/W	输入 1 的输入值范围下限 – (输入 1 的输入量程的 5 %) * ～输入 1 的输入异常判断点上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] *输入 1 的种类为 RTD 输入时, 下限值相当于约 2 Ω 的值。 (Pt100: –245.5 °C [–409.8 °F], JPt100: –237.6 °C [–395.7 °F])	输入 1 的 输入值范围下限 – (输入 1 的输入量程的 5 %)
207	输入 1 的温度补偿运算	R0	7 或 6	0196	0197	406	407	R/W	0: 无温度补偿运算 1: 有温度补偿运算	1
208	输入 1 的断线时方向	BS	7 或 6	0198	0199	408	409	R/W	0: 超过量程上限 1: 低于量程下限	0
209	输入 1 的折线功能有无选择	YM	7 或 6	019A	019B	410	411	R/W	0: 输入折线校正功能无效 1: 输入折线校正功能有效	0
210	输入 1 的校正值设定方法选择	YH	7 或 6	019C	019D	412	413	R/W	0: 偏差設定 (以相对于断点输入值的偏差来设定) 1: 直接設定 (直接设定校正后的值)	0
211	输入 1 的断点校正限制值	YL	7 或 6	019E	019F	414	415	R/W	0～输入 1 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	10

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
212	输入 1 的开平方运算	XH	7 或 6	01A0	01A1	416	417	R/W	0: 无开平方运算 1: 有开平方运算	0
213	输入 1 的反相输入	IB	7 或 6	01A2	01A3	418	419	R/W	0: 不反相 1: 反相	0
214	输入数据类型	SE	7 或 6	01A4	01A5	420	421	R/W	0: 测量值位数 5 位 RKC 通信数据位数 7 位 MODBUS 数据: 双字节 1: 测量值位数 4 位 RKC 通信数据位数 6 位 MODBUS 数据: 单字节 * 2: 相当于本公司产品 HA 系列 (RKC 通信识别符与 MODBUS 寄存器地址切换为相当于 本公司产品 HA 系列的数据) 测量值位数 5 位 RKC 通信数据位数 7 位 MODBUS 数据: 双字节 * 包括相当于本公司产品 FB 系列的数据。 输入数据类型从 0 (或 2) 变更为 1 的场合， 输入范围是 5 位数 (例如，输入范围上限 1372.0) 时， 需要将输入范围变更为 4 位数。 时间单位显示因输入数据类型不同而异。 输入数据类型为“0”或“2”时 时/分/秒、时/分、分/秒、秒 输入数据类型为“1”时 时/分、分/秒、秒 时间单位显示可通过保温时间单位 (RKC 通信: RU、 MODBUS: 02C0H~02C1H) 选择。	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
215	电源频率	JT	7 或 6	01A6	01A7	422	423	R/W	0: 50 Hz 1: 60 Hz	0
216	输入 2 的输入种类	XR	7 或 6	01A8	01A9	424	425	R/W	0: 热电偶 K 1: 热电偶 J 2: 热电偶 R 3: 热电偶 S 4: 热电偶 B 5: 热电偶 E 6: 热电偶 N 7: 热电偶 T 8: 热电偶 W5Re/W26Re 9: 热电偶 PLII 10: 热电偶 U 11: 热电偶 L 12: 热电偶 PR40-20 · 订购时为选择了测量输入 2 时: 0~24 · 订购时为选择了远程设定输入时: 15~24 13: 测温电阻 Pt100 14: 测温电阻 JPt100 15: 电流 DC 0~20 mA 16: 电流 DC 4~20 mA 17: 电压 DC 0~10 V 18: 电压 DC 0~5 V 19: 电压 DC 1~5 V 20: 电压 DC 0~1 V 21: 电压 DC -10~+10 V 22: 电压 DC -5~+5 V 23: 电压 DC 0~100 mV 24: 电压 DC 0~10 mV	与输入 1 的输入种类 相同 订购时已指定远程设定 输入, 而未指定输入种 类时: 17
217	输入 2 的显示单位	PT	7 或 6	01AA	01AB	426	427	R/W	0: °C 1: °F	与输入 1 的显示单位 相同
218	输入 2 的小数点位置	XZ	7 或 6	01AC	01AD	428	429	R/W	0: 无小数点 1: 小数点后 1 位 2: 小数点后 2 位 3: 小数点后 3 位 4: 小数点后 4 位 热电偶 (TC) 输入 W5Re/W26Re、PR40-20: 0 (固定) 上述以外的热电偶: 0~1 测温电阻 (RTD) 输入 0~2 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入数据类型为“0”或“2”时: 0~4 输入数据类型为“1”时: 0~3	与输入 1 的小数点位置 设定相同

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
219	输入 2 的输入值范围上限	XX	7 或 6	01AE	01AF	430	431	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入及 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入以外时) (输入 2 的输入值范围下限 + 1 digit) ~输入 2 的输入值范围最大值 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入时) (输入 2 的输入值范围下限 + 1 digit) ~输入 1 的输入值范围最大值 [小数点位置取决于小数点位置设定]	与输入 1 的输入值范围 上限相同
220	输入 2 的输入值范围下限	XY	7 或 6	01B0	01B1	432	433	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入及 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入以外时) 输入 2 的输入值范围最小值 ~(输入 2 的输入值范围上限 - 1 digit) 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入时) 输入 1 的输入值范围最小值 ~(输入 2 的输入值范围上限 - 1 digit) [小数点位置取决于小数点位置设定]	与输入 1 的输入值范围 下限相同
221	输入 2 的输入异常判断点上限	AX	7 或 6	01B2	01B3	434	435	R/W	输入 2 的输入异常判断点下限 ~输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 输入值范围上限 + (输 入 2 的输入量程的 5 %)
222	输入 2 的输入异常判断点下限	AY	7 或 6	01B4	01B5	436	437	R/W	输入 2 的输入值范围下限 - (输入 2 的输入量程的 5 %) * ~输入 2 的输入异常判断点上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] *输入 2 的种类为 RTD 输入时, 下限值相当于约 2 Ω 的值。 (Pt100: -245.5 °C [-409.8 °F], JPt100: -237.6 °C [-395.7 °F])	输入 2 的 输入值范围下限 - (输 入 2 的输入量程的 5 %)
223	输入 2 的温度补偿运算	R1	7 或 6	01B6	01B7	438	439	R/W	0: 无温度补偿运算 1: 有温度补偿运算	1
224	输入 2 的断线时方向	BR	7 或 6	01B8	01B9	440	441	R/W	0: 超过量程上限 1: 低于量程下限	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
225	输入 2 的折线功能有无选择	YN	7 或 6	01BA	01BB	442	443	R/W	0: 输入折线校正功能无效 1: 输入折线校正功能有效	0
226	输入 2 的校正值设定方法选择	YI	7 或 6	01BC	01BD	444	445	R/W	0: 偏差設定 (以相对于断点输入值的偏差来设定) 1: 直接設定 (直接设定校正后的值)	0
227	输入 2 的断点校正限制值	YG	7 或 6	01BE	01BF	446	447	R/W	0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	10
228	输入 2 的开平方运算	XG	7 或 6	01C0	01C1	448	449	R/W	0: 无开平方运算 1: 有开平方运算	0
229	输入 2 的反相输入	IC	7 或 6	01C2	01C3	450	451	R/W	0: 不反相 1: 反相	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
230	DI1 功能选择	H2	7 或 6	01C4	01C5	452	453	R/W	0: 无功能 1: RUN/STOP 切换 2: 自动/手动切换 (输入 1、2 通用) 3: 输入 1 的自动/手动切换 4: 输入 2 的自动/手动切换 5: 远程/本地切换 (2 输入联动 PV 切换、2 回路控制/温差控制切换) 6: 联锁解除 7: 保持重设 (输入 1、2 通用) 8: 输入 1 的保持重设 9: 输入 2 的保持重设 10: 自整定 (AT)(输入 1、2 通用) 11: 输入 1 的自整定 (AT) 12: 输入 2 的自整定 (AT) 13: 设定数据解锁/锁定切换 14: 正动作/逆动作切换 15: 区域切换 (2 点 无 SET 信号) 16: 区域切换 (8 点 无 SET 信号) 17: 区域切换 (8 点 有 SET 信号) 18: 区域切换 (16 点 无 SET 信号) 19: 区域切换 (16 点 有 SET 信号) 20: 区域跳转	根据型号代码
231	DI2 功能选择	H3	7 或 6	01C6	01C7	454	455	R/W	0~14 与 DI1 功能选择的设定 0~14 相同	根据型号代码
232	DI3 功能选择	H4	7 或 6	01C8	01C9	456	457	R/W	0~14 与 DI1 功能选择的设定 0~14 相同	根据型号代码
233	DI4 功能选择	H5	7 或 6	01CA	01CB	458	459	R/W	0~14 与 DI1 功能选择的设定 0~14 相同	根据型号代码
234	DI5 功能选择	H6	7 或 6	01CC	01CD	460	461	R/W	0~14 与 DI1 功能选择的设定 0~14 相同	根据型号代码

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
235	DI6 功能选择	H7	7 或 6	01CE	01CF	462	463	R/W	0~14 与 DI1 功能选择的设定 0~14 相同	根据型号代码
236	DI 逻辑反相	D0	7 或 6	01D0	01D1	464	465	R/W	0~31 0: 无逻辑反相 +1: RUN/STOP 切换 +2: 自动/手动切换 +4: 远程/本地切换 (2 输入联动 PV 切换、2 回路控制/温差控制切换) +8: 设定数据解锁/锁定切换 +16: 正动作/逆动作切换 选择多个时, 合计每个的值。	0
237	区切换时间 (无 SET 信号)	LJ	7 或 6	01D2	01D3	466	467	R/W	1~5 秒	2
238	OUT1 功能选择	E0	7 或 6	01D4	01D5	468	469	R/W	0: 无配置 1: 输入 1 的控制输出 [加热侧] 2: 输入 1 的控制输出 [冷却侧] 3: 输入 2 的控制输出 4: 传输输出 5: 逻辑运算输出 (事件、HBA、LBA、输入异常) 6: RUN 状态输出 7: 输入 1 的手动模式状态输出 8: 输入 2 的手动模式状态输出 9: 远程模式状态输出 (温差控制状态输出、2 输入联动控制的输入 2 状态输出) 10: 输入 1 的自整定 (AT) 状态输出 11: 输入 2 的自整定 (AT) 状态输出 12: 在输入 1 的设定值变化过程中输出 13: 在输入 2 的设定值变化过程中输出 14: 通信监视结果的输出 15: FAIL 输出	根据型号代码

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
239	OUT2 功能选择	E2	7 或 6	01D6	01D7	470	471	R/W	与 OUT1 功能选择相同	根据型号代码
240	OUT3 功能选择	E3	7 或 6	01D8	01D9	472	473	R/W	与 OUT1 功能选择相同	4
241	OUT1 逻辑运算选择	W0	7 或 6	01DA	01DB	474	475	R/W	0~4095 0: OFF +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 加热器断线警报 1 (HBA1) +32: 加热器断线警报 2 (HBA2) +64: 控制回路断线警报 1 (LBA1) +128: 控制回路断线警报 2 (LBA2) +256: 输入 1 的输入异常上限 +512: 输入 1 的输入异常下限 +1024: 输入 2 的输入异常上限 +2048: 输入 2 的输入异常下限 选择多个时，合计每个的值。	0
242	OUT2 逻辑运算选择	W2	7 或 6	01DC	01DD	476	477	R/W	与 OUT1 逻辑运算选择相同	根据型号代码
243	OUT3 逻辑运算选择	W3	7 或 6	01DE	01DF	478	479	R/W	与 OUT1 逻辑运算选择相同	4

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
244	励磁/非励磁选择	NA	7 或 6	01E0	01E1	480	481	R/W	0~127 0: 全部励磁 +1: OUT1 非励磁 +2: OUT2 非励磁 +4: OUT3 非励磁 +8: DO1 非励磁 +16: DO2 非励磁 +32: DO3 非励磁 +64: DO4 非励磁 选择多个时，合计每个的值。	0
245	联锁选择	LF	7 或 6	01E2	01E3	482	483	R/W	0~4095 0: 不使用 +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 加热器断线警报 1 (HBA1) +32: 加热器断线警报 2 (HBA2) +64: 控制回路断线警报 1 (LBA1) +128: 控制回路断线警报 2 (LBA2) +256: 输入 1 的输入异常上限 +512: 输入 1 的输入异常下限 +1024: 输入 2 的输入异常上限 +2048: 输入 2 的输入异常下限 选择多个时，合计每个的值。	0
246	STOP 时的输出动作	SS	7 或 6	01E4	01E5	484	485	R/W	0~7 0: OFF +1: 逻辑运算输出 动作继续 +2: 传输输出 动作继续 +4: 仪器状态输出 动作继续 选择多个时，合计每个的值。	0
247	通用输出的种类选择 (OUT3)	XO	7 或 6	01E6	01E7	486	487	R/W	0: 电压脉冲输出 1: 电流输出 (DC 4~20 mA) 2: 电流输出 (DC 0~20 mA)	1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
248	传输输出 1 种类	LA	7 或 6	01E8	01E9	488	489	R/W	0: 无传输输出 1: 输入 1 的测量值 (PV) 2: 输入 1 的本地 SV 值 3: 输入 1 的 SV 监视值 4: 输入 1 的偏差值 5: 输入 1 的操作输出值 [加热侧] 6: 输入 1 的操作输出值 [冷却侧] 7: 输入 2 的测量值 (PV) 8: 输入 2 的本地 SV 值 9: 输入 2 的 SV 监视值 10: 输入 2 的偏差值 11: 输入 2 的操作输出值 12: 远程设定输入值 13: 电流检测器 1 (CT1) 输入值 14: 电流检测器 2 (CT2) 输入值 15: 温差输入的测量值 (PV)	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
249	传输输出 1 刻度上限	HV	7 或 6	01EA	01EB	490	491	R/W	为无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限〕 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 1 的偏差值时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的偏差值时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为操作输出值时 -5.0~+105.0 % 为电流检测器 (CT) 输入值时 0.0~100.0 % 为温差输入的测量值 (PV) 时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值: 输入 1 的输入值范围上限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围上限〕 输入 1 的偏差值: +(输入 1 的输入量程) 输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值: 输入 2 的输入值范围上限 输入 2 的偏差值: +(输入 2 的输入量程) 操作输出值、电流检测器 (CT) 输入值: 100.0 温差输入的测量值 (PV): 100

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
250	传输输出 1 刻度下限	HW	7 或 6	01EC	01ED	492	493	R/W	为无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限〕 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 1 的偏差值时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的偏差值时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为操作输出值时 -5.0~+105.0 % 为电流检测器 (CT) 输入值时 0.0~100.0 % 为温差输入的测量值 (PV) 时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值: 输入 1 的输入值范围下限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限〕 输入 1 的偏差值: -(输入 1 的输入量程) 输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值: 输入 2 的输入值范围下限 输入 2 的偏差值: -(输入 2 的输入量程) 操作输出值、电流检测器 (CT) 输入值: 0.0 温差输入的测量值 (PV): -100
251	传输输出 2 种类	LB	7 或 6	01EE	01EF	494	495	R/W	与传输输出 1 种类相同	0
252	传输输出 2 刻度上限	CV	7 或 6	01F0	01F1	496	497	R/W	与传输输出 1 刻度上限相同	
253	传输输出 2 刻度下限	CW	7 或 6	01F2	01F3	498	499	R/W	与传输输出 1 刻度下限相同	

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
254	传输输出 3 种类	LC	7 或 6	01F4	01F5	500	501	R/W	与传输输出 1 种类相同	1
255	传输输出 3 刻度上限	EV	7 或 6	01F6	01F7	502	503	R/W	与传输输出 1 刻度上限相同	
256	传输输出 3 刻度下限	EW	7 或 6	01F8	01F9	504	505	R/W	与传输输出 1 刻度下限相同	
257	DO1 功能选择	E4	7 或 6	01FA	01FB	506	507	R/W	0: 无配置 1: 逻辑运算输出 (事件、HBA、LBA、输入异常) 2: RUN 状态输出 3: 输入 1 的手动模式状态输出 4: 输入 2 的手动模式状态输出 5: 远程模式状态输出 (温差控制状态输出、2 输入联动控制的输入 2 状态输出) 6: 输入 1 的自整定 (AT) 状态输出 7: 输入 2 的自整定 (AT) 状态输出 8: 在输入 1 的设定值变化过程中输出 9: 在输入 2 的设定值变化过程中输出 10: 通信监视结果的输出 11: FAIL 输出	根据型号代码
258	DO2 功能选择	E5	7 或 6	01FC	01FD	508	509	R/W	与 DO1 功能选择相同	根据型号代码
259	DO3 功能选择	E6	7 或 6	01FE	01FF	510	511	R/W	与 DO1 功能选择相同	根据型号代码
260	DO4 功能选择	E7	7 或 6	0200	0201	512	513	R/W	与 DO1 功能选择相同	根据型号代码

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
261	DO1 逻辑运算选择	W4	7 或 6	0202	0203	514	515	R/W	0~4095 0: OFF +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 加热器断线警报 1 (HBA1) +32: 加热器断线警报 2 (HBA2) +64: 控制回路断线警报 1 (LBA1) +128: 控制回路断线警报 2 (LBA2) +256: 输入 1 的输入异常上限 +512: 输入 1 的输入异常下限 +1024: 输入 2 的输入异常上限 +2048: 输入 2 的输入异常下限 选择多个时，合计每个的值。	根据型号代码
262	DO2 逻辑运算选择	W5	7 或 6	0204	0205	516	517	R/W	与 DO1 逻辑运算选择相同	根据型号代码
263	DO3 逻辑运算选择	W6	7 或 6	0206	0207	518	519	R/W	与 DO1 逻辑运算选择相同	根据型号代码
264	DO4 逻辑运算选择	W7	7 或 6	0208	0209	520	521	R/W	与 DO1 逻辑运算选择相同	根据型号代码
265	事件 1 配置	FA	7 或 6	020A	020B	522	523	R/W	1: 输入 1 用 2: 输入 2 用 3: 温差输入用	1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
266	事件 1 种类	XA	7 或 6	020C	020D	524	525	R/W	0: 无事件功能 1: 上限偏差 (使用 SV 监视值) ^a 2: 下限偏差 (使用 SV 监视值) ^a 3: 上下限偏差 (使用 SV 监视值) ^a 4: 范围内偏差 (使用 SV 监视值) ^a 5: 上下限偏差 (使用 SV 监视值)[上限、下限个别设定] ^a 6: 范围内偏差 (使用 SV 监视值)[上限、下限个别设定] ^a 7: 上限设定值 (使用 SV 监视值) 8: 下限设定值 (使用 SV 监视值) 9: 上限输入值 ^b 10: 下限输入值 ^b 11: 上限偏差 (使用本地 SV 值) ^a 12: 下限偏差 (使用本地 SV 值) ^a 13: 上下限偏差 (使用本地 SV 值) ^a 14: 范围内偏差 (使用本地 SV 值) ^a 15: 上下限偏差 (使用本地 SV 值)[上限、下限个别设定] ^a 16: 范围内偏差 (使用本地 SV 值)[上限、下限个别设定] ^a 17: 上限设定值 (使用本地 SV 值) 18: 下限设定值 (使用本地 SV 值) 19: 上限操作输出值 [加热侧] ^b 20: 下限操作输出值 [加热侧] ^b 21: 上限操作输出值 [冷却侧] ^b 22: 下限操作输出值 [冷却侧] ^b 23: 上下限输入值 [上限、下限个别设定] ^b 24: 范围内输入值 [上限、下限个别设定] ^b ^a 可选择待机及再待机动作。 ^b 可选择待机动作。	订购时已指定事件种类代码时，与事件种类代码相同的事件种类 未指定事件种类代码时： 1
267	事件 1 待机动作	WA	7 或 6	020E	020F	526	527	R/W	0: 无待机 1: 有待机 2: 有再待机 对于无法选择待机动作及再待机动作的事件种类,即使设定待机动作及再待机动作也会被忽略。	订购时已指定事件种类代码时，因事件种类代码不同，待机动作的出厂值各异 未指定事件种类代码时： 0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
268	事件 1 动作间隙	HA	7 或 6	0210	0211	528	529	R/W	偏差、输入值、设定值 ●事件配置为输入 1 或温差输入 0～输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0～联动输入的输入量程) ●事件配置为输入 2 0～输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定] 操作输出值 0.0～110.0 %	偏差、输入值、设定值: TC/RTD 输入: 2 V/I 输入: 输入量程的 0.2 % 操作输出值: 0.2
269	事件 1 计时器	TD	7 或 6	0212	0213	530	531	R/W	0.0～600.0 秒	0.0
270	事件 2 配置	FB	7 或 6	0214	0215	532	533	R/W	与事件 1 配置相同	
271	事件 2 种类	XB	7 或 6	0216	0217	534	535	R/W	与事件 1 种类相同	
272	事件 2 待机动作	WB	7 或 6	0218	0219	536	537	R/W	与事件 1 待机动作相同	
273	事件 2 动作间隙	HB	7 或 6	021A	021B	538	539	R/W	与事件 1 动作间隙相同	
274	事件 2 计时器	TG	7 或 6	021C	021D	540	541	R/W	与事件 1 计时器相同	
275	事件 3 配置	FC	7 或 6	021E	021F	542	543	R/W	与事件 1 配置相同	
276	事件 3 种类	XC	7 或 6	0220	0221	544	545	R/W	与事件 1 种类相同	

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
277	事件 3 待机动作	WC	7 或 6	0222	0223	546	547	R/W	与事件 1 待机动作相同	
278	事件 3 动作间隙	HC	7 或 6	0224	0225	548	549	R/W	与事件 1 动作间隙相同	
279	事件 3 计时器	TE	7 或 6	0226	0227	550	551	R/W	与事件 1 计时器相同	
280	事件 4 配置	FD	7 或 6	0228	0229	552	553	R/W	与事件 1 配置相同	
281	事件 4 种类	XD	7 或 6	022A	022B	554	555	R/W	与事件 1 种类相同	
282	事件 4 待机动作	WD	7 或 6	022C	022D	556	557	R/W	与事件 1 待机动作相同	
283	事件 4 动作间隙	HD	7 或 6	022E	022F	558	559	R/W	与事件 1 动作间隙相同	
284	事件 4 计时器	TF	7 或 6	0230	0231	560	561	R/W	与事件 1 计时器相同	
285	CT1 配置	ZF	7 或 6	0232	0233	562	563	R/W	0: 无 1: OUT1 2: OUT2 3: OUT3	1
286	CT1 种类	YE	7 或 6	0234	0235	564	565	R/W	0: CTL-6-P-N 1: CTL-12-S56-10L-N 2: CTL-6-P-Z	根据型号代码

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
287	CT1 比率	XS	7 或 6	0236	0237	566	567	R/W	0~9999 若变更 CT 种类，自动变为以下值。 CTL-6-P-N: 800 CTL-12-S56-10L-N: 1000 CTL-6-P-Z: 800	订购时已将 CT 种类指定为 CTL-6-P-N 或 CTL-6-P-Z 时: 800 订购时已将 CT 种类指定为 CTL-12-S56-10L-N 时: 1000
288	CT1 低输入切去	M5	7 或 6	0238	0239	568	569	R/W	0.0~1.0 A	0.0
289	CT2 配置	ZG	7 或 6	023A	023B	570	571	R/W	0: 无 1: OUT1 2: OUT2 3: OUT3	根据型号代码
290	CT2 种类	YF	7 或 6	023C	023D	572	573	R/W	0: CTL-6-P-N 1: CTL-12-S56-10L-N 2: CTL-6-P-Z	根据型号代码
291	CT2 比率	XT	7 或 6	023E	023F	574	575	R/W	0~9999 若变更 CT 种类，自动变为以下值。 CTL-6-P-N: 800 CTL-12-S56-10L-N: 1000 CTL-6-P-Z: 800	订购时已将 CT 种类指定为 CTL-6-P-N 或 CTL-6-P-Z 时: 800 订购时已将 CT 种类指定为 CTL-12-S56-10L-N 时: 1000
292	CT2 低输入切去	M7	7 或 6	0240	0241	576	577	R/W	0.0~1.0 A	0.0
293	热/冷启动	XN	7 或 6	0242	0243	578	579	R/W	0: 热启动 1 1: 热启动 2 2: 冷启动 3: STOP 启动	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
294	手动操作输出值选择	OT	7 或 6	0244	0245	580	581	R/W	0: 上一个操作输出值 (无平衡、无扰动功能) 1: 手动操作输出值	0
295	SV 跟踪	XL	7 或 6	0246	0247	582	583	R/W	0~3 0: 无 SV 跟踪 +1: 远程/本地切换时*的 SV 跟踪 * 2 回路控制/温差控制切换时 +2: 自动/手动切换时的 SV 跟踪 选择多个时, 合计每个的值。	1
296	积分/微分时间小数点位置	PK	7 或 6	0248	0249	584	585	R/W	0: 无小数点 1: 小数点后 1 位 2: 小数点后 2 位 3: 小数点后 3 位	2
297	ST 启动条件	SU	7 或 6	024A	024B	586	587	R/W	0: 电源接通时, STOP→RUN 切换时, 或变更设定值 (SV) 时 1: 电源接通时, 或 STOP→RUN 切换时 2: 变更设定值 (SV) 时	0
298	输入 1 的控制动作	XE	7 或 6	024C	024D	588	589	R/W	0: 卓越 II PID 控制 (正动作) 1: 卓越 II PID 控制 (逆动作) 2: 卓越 II 加热冷却 PID 控制 [水冷型] 3: 卓越 II 加热冷却 PID 控制 [气冷型] 4: 卓越 II 加热冷却 PID 控制 [冷却线性型]	订购时已指定的 控制动作
299	输入 1 的输出变化率限幅 上升 [加热侧]	PH	7 或 6	024E	024F	590	591	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
300	输入 1 的输出变化率限幅 下降 [加热侧]	PL	7 或 6	0250	0251	592	593	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
301	输入 1 的输入异常时动作上限	WH	7 或 6	0252	0253	594	595	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 1 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 1 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
302	输入 1 的输入异常时动作下限	WL	7 或 6	0254	0255	596	597	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 1 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 1 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
303	输入 1 的输入异常时操作输出值	OE	7 或 6	0256	0257	598	599	R/W	为 PID 控制时 -5.0~+105.0 % 加热冷却 PID 控制时 -105.0~+105.0 %	PID 控制: -5.0 加热冷却 PID 控制: 0.0
304	输入 1 的 STOP 时操作输出值 [加热侧]	OF	7 或 6	0258	0259	600	601	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0
305	输入 1 的启动判断点	SX	7 或 6	025A	025B	602	603	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) 0: 按照热/冷启动的动作 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的 输入量程的 3 % 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入量程的 3 % 〕
306	输入 1 的等级 PID 动作选择	PP	7 或 6	025C	025D	604	605	R/W	0: 通过存储区域编号进行切换 1: 通过设定值 (SV) 进行切换 (等级 PID 动作) 2: 通过测量值 (PV) 进行切换 (等级 PID 动作)	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
307	输入 1 的等级 PID 动作间隙	L5	7 或 6	025E	025F	606	607	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: 2 V/I 输入: 输入 1 的 输入量程的 0.2 % 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入量程的 0.2 %
308	输入 2 的控制动作	XF	7 或 6	0260	0261	608	609	R/W	0: 卓越 II PID 控制 (正动作) 1: 卓越 II PID 控制 (逆动作)	与输入 1 的控制动作 相同
309	输入 2 的输出变化率限幅 上升	PX	7 或 6	0262	0263	610	611	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
310	输入 2 的输出变化率限幅 下降	PY	7 或 6	0264	0265	612	613	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
311	输入 2 的输入异常时动作上限	WX	7 或 6	0266	0267	614	615	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 2 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 2 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
312	输入 2 的输入异常时动作下限	WY	7 或 6	0268	0269	616	617	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 2 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 2 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
313	输入 2 的输入异常时操作输出值	PE	7 或 6	026A	026B	618	619	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
314	输入 2 的 STOP 时操作输出值	OJ	7 或 6	026C	026D	620	621	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0
315	输入 2 的启动判断点	SW	7 或 6	026E	026F	622	623	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 按照热/冷启动的动作 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的 输入量程的 3 %
316	输入 2 的等级 PID 动作选择	PO	7 或 6	0270	0271	624	625	R/W	0: 通过存储区域编号进行切换 1: 通过设定值 (SV) 进行切换 (等级 PID 动作) 2: 通过测量值 (PV) 进行切换 (等级 PID 动作)	0
317	输入 2 的等级 PID 动作间隙	L6	7 或 6	0272	0273	626	627	R/W	0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: 2 V/I 输入: 输入 2 的 输入量程的 0.2 %
318	输入 1 的输出变化率限幅 上升 [冷却侧]	PM	7 或 6	0274	0275	628	629	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
319	输入 1 的输出变化率限幅 下降 [冷却侧]	PN	7 或 6	0276	0277	630	631	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
320	输入 1 的 STOP 时操作输出值 [冷却侧]	OG	7 或 6	0278	0279	632	633	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0
321	下冲抑制系数	KB	7 或 6	027A	027B	634	635	R/W	0.000~1.000	水冷: 0.100 气冷: 0.250 冷却线性: 1.000
322	重叠/不感带 (死区) 基准点	UY	7 或 6	027C	027D	636	637	R/W	0.0~1.0	0.0
323	谷值抑制功能	G6	7 或 6	027E	027F	638	639	R/W	0: 无功能 1: 按等级进行 FF 量加算 2: FF 量强制加算	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
324	输入 2 的用途选择	KL	7 或 6	0280	0281	640	641	R/W	0: 无功能 1: 远程设定输入功能 2: 2 回路控制/温差控制* 3: 2 输入联动控制 6: 输入回路异常警报 *为加热冷却 PID 控制时无法选择。 • 订购时为选择了测量输入 2 时: 0~3、6 • 订购时为选择了远程设定输入时: 0~1	根据型号代码
325	2 输入联动 PV 切换触发器选择	L7	7 或 6	0282	0283	642	643	R/W	0: 按等级进行切换 1: 按信号进行切换 (键、DI、通信)	0
326	输入回路异常警报设定值	L4	7 或 6	0284	0285	644	645	R/W	0~输入 1 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: 10 V/I 输入: 输入 1 的输入量程的 5 %
327	选择通信协议	IS	7 或 6	0286	0287	646	647	R/W	0: RKC 通信 1: MODBUS (数据传输顺序: 高位字→低位字) 2: MODBUS (数据传输顺序: 低位字→高位字) 3: PLC 通信 (三菱电机制 PLC 通信协议 QnA 兼容 3C 帧格式 4)	订购时已指定通信协议时, 即为订购时的通信协议 有通信功能, 未指定通信协议时: 0
328	设备地址	IP	7 或 6	0288	0289	648	649	R/W	RKC 通信: 0~99 MODBUS: 1~99 PLC 通信: 0~30	RKC 通信: 0 MODBUS: 1 PLC 通信: 0
329	通信速度	IR	7 或 6	028A	028B	650	651	R/W	0: 2400 bps 1: 4800 bps 2: 9600 bps 3: 19200 bps 4: 38400 bps 5: 57600 bps 6: 115200 bps	3

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值																																																				
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)																																																								
				低位	高位	低位	高位																																																							
330	数据位构成	IQ	7 或 6	028C	028D	652	653	R/W	数据位构成表 <table><tr><th>设定值</th><th>数据位</th><th>奇偶校验位</th><th>停止位</th></tr><tr><td>0</td><td>8</td><td>无</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>8</td><td>无</td><td>2</td></tr><tr><td>2</td><td>8</td><td>偶数</td><td>1</td></tr><tr><td>3</td><td>8</td><td>偶数</td><td>2</td></tr><tr><td>4</td><td>8</td><td>奇数</td><td>1</td></tr><tr><td>5</td><td>8</td><td>奇数</td><td>2</td></tr><tr><td>6</td><td>7</td><td>无</td><td>1</td></tr><tr><td>7</td><td>7</td><td>无</td><td>2</td></tr><tr><td>8</td><td>7</td><td>偶数</td><td>1</td></tr><tr><td>9</td><td>7</td><td>偶数</td><td>2</td></tr><tr><td>10</td><td>7</td><td>奇数</td><td>1</td></tr><tr><td>11</td><td>7</td><td>奇数</td><td>2</td></tr></table> RKC 通信时: 0~11 MODBUS 通信时: 0~5	设定值	数据位	奇偶校验位	停止位	0	8	无	1	1	8	无	2	2	8	偶数	1	3	8	偶数	2	4	8	奇数	1	5	8	奇数	2	6	7	无	1	7	7	无	2	8	7	偶数	1	9	7	偶数	2	10	7	奇数	1	11	7	奇数	2	0
设定值	数据位	奇偶校验位	停止位																																																											
0	8	无	1																																																											
1	8	无	2																																																											
2	8	偶数	1																																																											
3	8	偶数	2																																																											
4	8	奇数	1																																																											
5	8	奇数	2																																																											
6	7	无	1																																																											
7	7	无	2																																																											
8	7	偶数	1																																																											
9	7	偶数	2																																																											
10	7	奇数	1																																																											
11	7	奇数	2																																																											
331	间隔时间	IT	7 或 6	028E	028F	654	655	R/W	0~250 ms	10																																																				
332	寄存器种类	QZ	7 或 6	0290	0291	656	657	R/W	三菱 PLC 0: D 寄存器 (数据寄存器) 1: R 寄存器 (文件寄存器) 2: W 寄存器 (链路寄存器) 3: ZR 寄存器 (超过 R 寄存器的 32767 时的序列号指定方法)	0																																																				
333	寄存器开始编号 (高位 4 位)	QS	7 或 6	0292	0293	658	659	R/W	0~15	0																																																				
334	寄存器开始编号 (低位 16 位)	QX	7 或 6	0294	0295	660	661	R/W	0~65535	1000																																																				
335	监视项目寄存器偏置	R3	7 或 6	0296	0297	662	663	R/W	12~65535	12																																																				

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
336	设定项目寄存器偏置	R4	7 或 6	0298	0299	664	665	R/W	0~65535	0
337	仪器连接识别时间	QT	7 或 6	029A	029B	666	667	R/W	0~255 秒	5
338	PLC 应答等待时间	VT	7 或 6	029C	029D	668	669	R/W	0~3000 ms	255
339	PLC 通信开始时间	R5	7 或 6	029E	029F	670	671	R/W	1~255 秒	5
340	从属寄存器偏置	R8	7 或 6	02A0	02A1	672	673	R/W	0~65535	80
341	仪器识别台数	QU	7 或 6	02A2	02A3	674	675	R/W	0~30	8
342	区号	QV	7 或 6	02A4	02A5	676	677	R/W	0~31	0
343	PC 编号	QW	7 或 6	02A6	02A7	678	679	R/W	0~255	255
344	监视项目选择 1	R6	7 或 6	02A8	02A9	680	681	R/W	0~65535	3459
345	监视项目选择 2	R7	7 或 6	02AA	02AB	682	683	R/W	0~65535	16512
346	监视项目选择 3	R9	7 或 6	02AC	02AD	684	685	R/W	0~65535	1024

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
347	设定项目选择 1	RE	7 或 6	02AE	02AF	686	687	R/W	0～65535	16480
348	设定项目选择 2	RF	7 或 6	02B0	02B1	688	689	R/W	0～65535	7850
349	设定项目选择 3	RG	7 或 6	02B2	02B3	690	691	R/W	0～65535	32768
350	设定项目选择 4	RH	7 或 6	02B4	02B5	692	693	R/W	0～65535	771
351	设定项目选择 5	RI	7 或 6	02B6	02B7	694	695	R/W	0～65535	0
352	设定项目选择 6	RJ	7 或 6	02B8	02B9	696	697	R/W	0～65535	5
353	设定项目选择 7	RK	7 或 6	02BA	02BB	698	699	R/W	0～65535	0
354	设定项目选择 8	RL	7 或 6	02BC	02BD	700	701	R/W	0～65535	0
355	设定变化率限幅单位时间	HU	7 或 6	02BE	02BF	702	703	R/W	0.1～360.0 秒	0.1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
356	保温时间单位	RU	7	02C0	02C1	704	705	R/W	输入数据类型为“0”或“2”时 0: 0 小时 00 分~99 小时 59 分 1: 0 分 00 秒~199 分 59 秒 2: 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒 3: 0.00 秒~59.99 秒	3
			6	—	—	—	—	R/W	输入数据类型为“1”时 0: 0 小时 00 分~99 小时 59 分 1: 0 分 00 秒~199 分 59 秒 3: 0.00 秒~59.99 秒	3
357	输入 1 的设定值限幅上限	SH	7 或 6	02C2	02C3	706	707	R/W	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的输入值范围上限 〔 2 输入联动控制时 输入 1 的设定值限幅下限~联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 〕	输入 1 的 输入值范围上限 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入值范围上限 〕
358	输入 1 的设定值限幅下限	SL	7 或 6	02C4	02C5	708	709	R/W	输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的设定值限幅上限 〔 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 〕	输入 1 的 输入值范围下限 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入值范围下限 〕
359	输入 2 的设定值限幅上限	U0	7 或 6	02C6	02C7	710	711	R/W	输入 2 的设定值限幅下限~输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的 输入值范围上限
360	输入 2 的设定值限幅下限	U1	7 或 6	02C8	02C9	712	713	R/W	输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的 输入值范围下限
361	初始化	DC	7 或 6	02CA	02CB	714	715	R/W	1225: 实行初始化 上述以外: 保持设定值 实行初始化后, 本仪器重新启动。此外, 本设定自动返回 0。	0
362	设定数据解锁/ 锁定切换	LU	7 或 6	02CC	02CD	716	717	R/W	0: 解锁状态 1: 锁定状态	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
363	设定锁定等级	LK	7 或 6	02CE	02CF	718	719	R/W	RKC 通信时 设定锁定等级以 2 进制配置到各位。 Bit 0: SV 设定模式* + 参数选择模式 Bit 1: 运行切换模式 Bit 2: 参数设定模式 Bit 3: 准备设定模式 Bit 4: 工程模式 Bit 5～Bit 7: 不使用 数据 0: 可设定 1: 不可设定 * 设定值 (SV)、联锁解除	00000
									MODBUS 时 0～31 0: 无 + 1: SV 设定模式* + 参数选择模式 + 2: 运行模式 + 4: 参数设定模式 + 8: 准备设定模式 +16: 工程模式 * 设定值 (SV)、联锁解除	0
364	区域锁定	LL	7 或 6	02D0	02D1	720	721	R/W	0: 设定数据锁定时存储区域可变更 1: 设定数据锁定时存储区域不可变更 (存储区域切换模式不显示)	0
365	屏蔽功能选择	BQ	7 或 6	02D2	02D3	722	723	R/W	0: 功能 OFF 1: 功能 ON	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
366	参数固定选择	LO	7 或 6	02D4	02D5	724	725	R/W	RKC 通信时 参数固定选择以 2 进制配置到各位。 Bit 0: 自整定 (AT) 固定为 PID 控制 Bit 1: 自动/手动切换 固定为自动模式 Bit 2: 远程/本地切换 固定为本地模式 Bit 3: 控制应答参数 固定为 Slow Bit 4: 热/冷启动 固定为热启动 2 Bit 5～Bit 7: 不使用 数据 0: 可以变更 1: 设定固定	00000
									MODBUS 时 0～31 0: 无 + 1: 自整定 (AT) 固定为 PID 控制 + 2: 自动/手动切换 固定为自动模式 + 4: 远程/本地切换 固定为本地模式 + 8: 控制应答参数 固定为 Slow +16: 热/冷启动 固定为热启动 2	0
367	参数选择直接录入	LD	7 或 6	02D6	02D7	726	727	R/W	0: 参数选择画面直接录入 OFF 1: 参数选择画面直接录入 ON	0
368	参数选择设定 1	BA	7 或 6	02D8	02D9	728	729	R/W	0～313 (画面编号) 0: 无录入	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
369	参数选择设定 2	BB	7 或 6	02DA	02DB	730	731	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
370	参数选择设定 3	BC	7 或 6	02DC	02DD	732	733	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
371	参数选择设定 4	BD	7 或 6	02DE	02DF	734	735	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
372	参数选择设定 5	BE	7 或 6	02E0	02E1	736	737	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
373	参数选择设定 6	BF	7 或 6	02E2	02E3	738	739	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
374	参数选择设定 7	BG	7 或 6	02E4	02E5	740	741	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
375	参数选择设定 8	BH	7 或 6	02E6	02E7	742	743	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
376	参数选择设定 9	BI	7 或 6	02E8	02E9	744	745	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
377	参数选择设定 10	BJ	7 或 6	02EA	02EB	746	747	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
378	参数选择设定 11	BK	7 或 6	02EC	02ED	748	749	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
379	参数选择设定 12	BL	7 或 6	02EE	02EF	750	751	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
380	参数选择设定 13	BM	7 或 6	02F0	02F1	752	753	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
381	参数选择设定 14	BN	7 或 6	02F2	02F3	754	755	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
382	参数选择设定 15	BO	7 或 6	02F4	02F5	756	757	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
383	参数选择设定 16	BP	7 或 6	02F6	02F7	758	759	R/W	0~313 (画面编号) 0: 无录入	0
384	虚拟数据 (REX-F400/F700/ F900: 柱状图显示选择用)	DA	7 或 6	—	—	—	—	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应 答信息, 但会写入“0”。	0
385	虚拟数据 (REX-F400/F700/ F900: 第 2 警报 励磁/非励磁选 择用)	NB	7 或 6	—	—	—	—	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应 答信息, 但会写入“0”。	0
386	虚拟数据 (REX-F400/F700/ F900: 本地/计算机模式识别用)	RA	7 或 6	—	—	—	—	RO	读出数据变为“0”。	0
387	虚拟数据 (REX-F400/F700/ F900: 有无运行执行/停止显示 用)	DH	7 或 6	—	—	—	—	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应 答信息, 但会写入“0”。	0
388	虚拟数据 (REX-F400/F700/ F900: 第 1 警报输入异常时的动 作选择用)	OA	7 或 6	—	—	—	—	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应 答信息, 但会写入“0”。	0
389	虚拟数据 (REX-F400/F700/ F900: 第 2 警报输入异常时的动 作选择用)	OB	7 或 6	—	—	—	—	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应 答信息, 但会写入“0”。	0

6.3.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 双字节]

寄存器地址 0500H~0E1FH 用于对属于存储区域的设定值进行确认及变更。

 关于存储区域，请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

■ 存储区域 1 数据

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的设定值 (SV)	0500	0501	1280	1281	R/W	输入 1 的设定值限幅下限～输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
2	输入 2 的设定值 (SV)	0502	0503	1282	1283	R/W	输入 2 的设定值限幅下限～输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
3	温差输入的设定值 (SV)	0504	0505	1284	1285	R/W	-(输入 1 的输入量程)～+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
4	事件 1 设定值 (EV1) 事件 1 设定值 (EV1) [上侧]	0506	0507	1286	1287	R/W	●偏差 配置到输入 1 或温差输入时 -(输入 1 的输入量程)～+(输入 1 的输入量程) 配置到输入 2 时 -(输入 2 的输入量程)～+(输入 2 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择，选择了 2 输入联动控制时 -(联动输入的输入量程)～+(联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: 10 V/I 输入: 输入量程的 5 %
							●输入值或设定值 配置到输入 1 时 输入 1 的输入值范围下限～输入 1 的输入值范围上限 配置到输入 2 时 输入 2 的输入值范围下限～输入 2 的输入值范围上限 配置到温差输入时 -(输入 1 的输入量程)～+(输入 1 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择，选择了 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限～联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	
							●操作输出值 -5.0～+105.0 %	50.0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
5	事件 1 设定值 (EV1') [下侧]	0508	0509	1288	1289	R/W	●偏差 配置到输入 1 或温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 配置到输入 2 时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择, 选择了 2 输入联动控制时 -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] ●输入值或设定值 配置到输入 1 时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 配置到输入 2 时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 配置到温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择, 选择了 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: -10 V/I 输入: -输入量程的 5 %
6	事件 2 设定值 (EV2) 事件 2 设定值 (EV2) [上侧]	050A	050B	1290	1291	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
7	事件 2 设定值 (EV2') [下侧]	050C	050D	1292	1293	R/W	与事件 1 设定值 (EV1') [下侧] 相同	
8	事件 3 设定值 (EV3) 事件 3 设定值 (EV3) [上侧]	050E	050F	1294	1295	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
9	事件 3 设定值 (EV3') [下侧]	0510	0511	1296	1297	R/W	与事件 1 设定值 (EV1') [下侧] 相同	
10	事件 4 设定值 (EV4) 事件 4 设定值 (EV4) [上侧]	0512	0513	1298	1299	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
11	事件 4 设定值 (EV4') [下侧]	0514	0515	1300	1301	R/W	与事件 1 设定值 (EV1') [下侧] 相同	

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
12	输入 1 的比例带 [加热侧]	0516	0517	1302	1303	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入 量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~1000.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量 程的 0.0~1000.0 %) 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
13	输入 1 的积分时间 [加热侧]	0518	0519	1304	1305	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、 0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数 点位置设定]	240.00
14	输入 1 的微分时间 [加热侧]	051A	051B	1306	1307	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、 0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数 点位置设定]	60.00
15	输入 1 的控制应答参数	051C	051D	1308	1309	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	PID 控制: 0 加热冷却 PID 控制: 2
16	输入 1 的主动强度	051E	051F	1310	1311	R/W	0~4 0: 无功能	2
17	输入 1 的手动重设	0520	0521	1312	1313	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
18	输入 1 的 FF 量	0522	0523	1314	1315	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
19	输入 1 的输出值限幅上 限 [加热侧]	0524	0525	1316	1317	R/W	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]~ 105.0 %	105.0
20	输入 1 的输出值限幅下 限 [加热侧]	0526	0527	1318	1319	R/W	-5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [加热 侧]	-5.0
21	输入 1 的控制回路断线 警报 (LBA) 时间	0528	0529	1320	1321	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0
22	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	052A	052B	1322	1323	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入 量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
23	输入 2 的比例带	052C	052D	1324	1325	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~1000.0 % 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
24	输入 2 的积分时间	052E	052F	1326	1327	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、 0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数 点位置设定]	240.00
25	输入 2 的微分时间	0530	0531	1328	1329	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、 0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数 点位置设定]	60.00
26	输入 2 的控制应答参数	0532	0533	1330	1331	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	0
27	输入 2 的主动强度	0534	0535	1332	1333	R/W	0~4 0: 无功能	2
28	输入 2 的手动重设	0536	0537	1334	1335	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
29	输入 2 的 FF 量	0538	0539	1336	1337	R/W	-100.0~+100.0 %	0.0
30	输入 2 的输出值限幅上 限	053A	053B	1338	1339	R/W	输入 2 的输出值限幅下限~105.0 %	105.0
31	输入 2 的输出值限幅下 限	053C	053D	1340	1341	R/W	-5.0 %~输入 2 的输出值限幅上限	-5.0
32	输入 2 的控制回路断线 警报 (LBA) 时间	053E	053F	1342	1343	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0
33	输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	0540	0541	1344	1345	R/W	0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
34	输入 1 的比例带 [冷却 侧]	0542	0543	1346	1347	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 1 (0.1、0.01)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 1~联动输入的输入 量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.1~1000.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量 程的 0.1~1000.0 %)	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
35	输入 1 的积分时间 [冷 却侧]	0544	0545	1348	1349	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、 0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数 点位置设定]	240.00
36	输入 1 的微分时间 [冷 却侧]	0546	0547	1350	1351	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、 0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数 点位置设定]	60.00

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
37	输入 1 的重叠/不感带 (死区)	0548	0549	1352	1353	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 2 输入联动控制时: -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的-100.0~+100.0 % 2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的-100.0~+100.0 % 通过负 (-) 设定变为重叠。 重叠范围在比例带的范围内。	TC/RTD 输入: 0 V/I 输入: 0.0
38	输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]	054A	054B	1354	1355	R/W	加热冷却 PID 控制时 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧]~105.0 %	105.0
	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]						为 PID 控制时 -5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] 变为与 RKC 通信识别符 OX 相同的数据。	-5.0
39	输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧]	054C	054D	1356	1357	R/W	-5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]	-5.0
40	区切换的触发器选择	054E	054F	1358	1359	R/W	0~63 0: 无配置 +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 数字输入 1 (DI1) 关闭边缘 +32: 数字输入 1 (DI1) 开启边缘 选择多个时, 合计每个的值。	0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
41	区域保温时间	0550	0051	1360	1361	R/W	输入数据类型为“0”或“2”时 • RKC 通信时 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) • MODBUS 时 0~35999 秒 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	RKC 通信: 0:00 (0.00 秒) MODBUS: 0
							输入数据类型为“1”时 • RKC 通信时 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) • MODBUS 时(仅限单字节) 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	RKC 通信: 0:00 (0.00 秒) MODBUS: 0
42	连接对象区域编号	0552	0553	1362	1363	R/W	0~16 0: 无功能	0
43	输入 1 的设定变化率限幅上升	0554	0555	1364	1365	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
44	输入 1 的设定变化率限幅下降	0556	0557	1366	1367	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
45	输入 1 的自动/手动切换选择 (区域)	0558	0559	1368	1369	R/W	0: 无切换 1: 自动模式 (无扰动) 2: 自动模式 (扰动) 3: 手动模式 (无扰动) 4: 手动模式 (扰动)	0
46	输入 1 的操作输出值 (区域)	055A	055B	1370	1371	R/W	为 PID 控制时 -5.0~+105.0 % 加热冷却 PID 控制时 -105.0~+105.0 %	PID 控制: -5.0 加热冷却 PID 控制: 0.0
47	输入 2 的设定变化率限幅上升	055C	055D	1372	1373	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
48	输入 2 的设定变化率限 幅下降	055E	055F	1374	1375	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
49	输入 2 的自动/手动切换 选择 (区域)	0560	0561	1376	1377	R/W	0: 无切换 1: 自动模式 (无扰动) 2: 自动模式 (扰动) 3: 手动模式 (无扰动) 4: 手动模式 (扰动)	0
50	输入 2 的操作输出值 (区域)	0562	0563	1378	1379	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0
51	远程/本地切换选择 (区 域)	0564	0565	1380	1381	R/W	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 0: 无切换 1: 本地模式 2: 远程模式	0
							输入 2 的用途选择为“2 输入联动控制”时 0: 无切换 1: 输入 1 2: 输入 2	
							输入 2 的用途选择为“2 回路控制/温差控制”时 0: 无切换 1: 2 回路控制 2: 温差控制	
52	输入 1 的断点数	0566	0567	1382	1383	R/W	0~5 0: 输入折线校正功能 OFF	5
53	输入 1 的断点输入值 1	0568	0569	1384	1385	R/W	输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入 值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的 输入值范围 上限
54	输入 1 的断点输入值 2	056A	056B	1386	1387	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
55	输入 1 的断点输入值 3	056C	056D	1388	1389	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
56	输入 1 的断点输入值 4	056E	056F	1390	1391	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
57	输入 1 的断点输入值 5	0570	0571	1392	1393	R/W	与输入 1 的断点输入值 1 相同	
58	输入 1 的断点校正值 1	0572	0573	1394	1395	R/W	偏差设定时: - (输入 1 的断点校正限制值) ~ + (输入 1 的断点校正限制值) 直接设定时: 输入 1 的输入值范围下限~ 输入 1 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	偏差设定时: 0 直接设定时: 输入 1 的 输入值范围 上限
59	输入 1 的断点校正值 2	0574	0575	1396	1397	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
60	输入 1 的断点校正值 3	0576	0577	1398	1399	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
61	输入 1 的断点校正值 4	0578	0579	1400	1401	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
62	输入 1 的断点校正值 5	057A	057B	1402	1403	R/W	与输入 1 的断点校正值 1 相同	
63	输入 2 的断点数	057C	057D	1404	1405	R/W	0~5 0: 输入折线校正功能 OFF	5

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
64	输入 2 的断点输入值 1	057E	057F	1406	1407	R/W	输入 2 的输入值范围下限～输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的输入值范围上限
65	输入 2 的断点输入值 2	0580	0581	1408	1409	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
66	输入 2 的断点输入值 3	0582	0583	1410	1411	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
67	输入 2 的断点输入值 4	0584	0585	1412	1413	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
68	输入 2 的断点输入值 5	0586	0587	1414	1415	R/W	与输入 2 的断点输入值 1 相同	
69	输入 2 的断点校正值 1	0588	0589	1416	1417	R/W	偏差设定时： －(输入 2 的断点校正限制值) ～ ＋(输入 2 的断点校正限制值) 直接设定时： 输入 2 的输入值范围下限～ 输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	偏差设定时： 0 直接设定时： 输入 2 的输入值范围上限
70	输入 2 的断点校正值 2	058A	058B	1418	1419	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
71	输入 2 的断点校正值 3	058C	058D	1420	1421	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
72	输入 2 的断点校正值 4	058E	058F	1422	1423	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	
73	输入 2 的断点校正值 5	0590	0591	1424	1425	R/W	与输入 2 的断点校正值 1 相同	

■ 存储区域 2~16 数据

关于属性、数据范围及出厂值，请参照■ 存储区域 1 数据 (P. 6-80) 的相同编号 (No.) 的行。

存储区域2~4数据

No.	名 称	存储区域2				存储区域3				存储区域4			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
1	输入1的设定值 (SV)	0592	0593	1426	1427	0624	0625	1572	1573	06B6	06B7	1718	1719
2	输入2的设定值 (SV)	0594	0595	1428	1429	0626	0627	1574	1575	06B8	06B9	1720	1721
3	温差输入的设定值 (SV)	0596	0597	1430	1431	0628	0629	1576	1577	06BA	06BB	1722	1723
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	0598	0599	1432	1433	062A	062B	1578	1579	06BC	06BD	1724	1725
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	059A	059B	1434	1435	062C	062D	1580	1581	06BE	06BF	1726	1727
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	059C	059D	1436	1437	062E	062F	1582	1583	06C0	06C1	1728	1729
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	059E	059F	1438	1439	0630	0631	1584	1585	06C2	06C3	1730	1731
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	05A0	05A1	1440	1441	0632	0633	1586	1587	06C4	06C5	1732	1733
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	05A2	05A3	1442	1443	0634	0635	1588	1589	06C6	06C7	1734	1735
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	05A4	05A5	1444	1445	0636	0637	1590	1591	06C8	06C9	1736	1737
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	05A6	05A7	1446	1447	0638	0639	1592	1593	06CA	06CB	1738	1739
12	输入1的比例带 [加热侧]	05A8	05A9	1448	1449	063A	063B	1594	1595	06CC	06CD	1740	1741
13	输入1的积分时间 [加热侧]	05AA	05AB	1450	1451	063C	063D	1596	1597	06CE	06CF	1742	1743
14	输入1的微分时间 [加热侧]	05AC	05AD	1452	1453	063E	063F	1598	1599	06D0	06D1	1744	1745
15	输入1的控制应答参数	05AE	05AF	1454	1455	0640	0641	1600	1601	06D2	06D3	1746	1747
16	输入1的主动强度	05B0	05B1	1456	1457	0642	0643	1602	1603	06D4	06D5	1748	1749
17	输入1的手动重设	05B2	05B3	1458	1459	0644	0645	1604	1605	06D6	06D7	1750	1751
18	输入1的FF量	05B4	05B5	1460	1461	0646	0647	1606	1607	06D8	06D9	1752	1753
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	05B6	05B7	1462	1463	0648	0649	1608	1609	06DA	06DB	1754	1755
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	05B8	05B9	1464	1465	064A	064B	1610	1611	06DC	06DD	1756	1757
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	05BA	05BB	1466	1467	064C	064D	1612	1613	06DE	06DF	1758	1759
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	05BC	05BD	1468	1469	064E	064F	1614	1615	06E0	06E1	1760	1761
23	输入2的比例带	05BE	05BF	1470	1471	0650	0651	1616	1617	06E2	06E3	1762	1763
24	输入2的积分时间	05C0	05C1	1472	1473	0652	0653	1618	1619	06E4	06E5	1764	1765
25	输入2的微分时间	05C2	05C3	1474	1475	0654	0655	1620	1621	06E6	06E7	1766	1767
26	输入2的控制应答参数	05C4	05C5	1476	1477	0656	0657	1622	1623	06E8	06E9	1768	1769
27	输入2的主动强度	05C6	05C7	1478	1479	0658	0659	1624	1625	06EA	06EB	1770	1771
28	输入2的手动重设	05C8	05C9	1480	1481	065A	065B	1626	1627	06EC	06ED	1772	1773
29	输入2的FF量	05CA	05CB	1482	1483	065C	065D	1628	1629	06EE	06EF	1774	1775
30	输入2的输出值限幅上限	05CC	05CD	1484	1485	065E	065F	1630	1631	06F0	06F1	1776	1777
31	输入2的输出值限幅下限	05CE	05CF	1486	1487	0660	0661	1632	1633	06F2	06F3	1778	1779
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	05D0	05D1	1488	1489	0662	0663	1634	1635	06F4	06F5	1780	1781
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	05D2	05D3	1490	1491	0664	0665	1636	1637	06F6	06F7	1782	1783
34	输入1的比例带 [冷却侧]	05D4	05D5	1492	1493	0666	0667	1638	1639	06F8	06F9	1784	1785
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	05D6	05D7	1494	1495	0668	0669	1640	1641	06FA	06FB	1786	1787
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	05D8	05D9	1496	1497	066A	066B	1642	1643	06FC	06FD	1788	1789
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	05DA	05DB	1498	1499	066C	066D	1644	1645	06FE	06FF	1790	1791
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	05DC	05DD	1500	1501	066E	066F	1646	1647	0700	0701	1792	1793
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	05DE	05DF	1502	1503	0670	0671	1648	1649	0702	0703	1794	1795
40	区切换的触发器选择	05E0	05E1	1504	1505	0672	0673	1650	1651	0704	0705	1796	1797
41	区域保温时间	05E2	05E3	1506	1507	0674	0675	1652	1653	0706	0707	1798	1799
42	连接对象区域编号	05E4	05E5	1508	1509	0676	0677	1654	1655	0708	0709	1800	1801
43	输入1的设定变化率限幅上升	05E6	05E7	1510	1511	0678	0679	1656	1657	070A	070B	1802	1803
44	输入1的设定变化率限幅下降	05E8	05E9	1512	1513	067A	067B	1658	1659	070C	070D	1804	1805
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	05EA	05EB	1514	1515	067C	067D	1660	1661	070E	070F	1806	1807
46	输入1的操作输出值 (区域)	05EC	05ED	1516	1517	067E	067F	1662	1663	0710	0711	1808	1809
47	输入2的设定变化率限幅上升	05EE	05EF	1518	1519	0680	0681	1664	1665	0712	0713	1810	1811
48	输入2的设定变化率限幅下降	05F0	05F1	1520	1521	0682	0683	1666	1667	0714	0715	1812	1813

存储区域2~4数据

No.	名 称	存储区域2				存储区域3				存储区域4			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
49	输入2的自动/手动切换选择 (区域)	05F2	05F3	1522	1523	0684	0685	1668	1669	0716	0717	1814	1815
50	输入2的操作输出值 (区域)	05F4	05F5	1524	1525	0686	0687	1670	1671	0718	0719	1816	1817
51	远程/本地切换选择 (区域)	05F6	05F7	1526	1527	0688	0689	1672	1673	071A	071B	1818	1819
52	输入1的断点数	05F8	05F9	1528	1529	068A	068B	1674	1675	071C	071D	1820	1821
53	输入1的断点输入值1	05FA	05FB	1530	1531	068C	068D	1676	1677	071E	071F	1822	1823
54	输入1的断点输入值2	05FC	05FD	1532	1533	068E	068F	1678	1679	0720	0721	1824	1825
55	输入1的断点输入值3	05FE	05FF	1534	1535	0690	0691	1680	1681	0722	0723	1826	1827
56	输入1的断点输入值4	0600	0601	1536	1537	0692	0693	1682	1683	0724	0725	1828	1829
57	输入1的断点输入值5	0602	0603	1538	1539	0694	0695	1684	1685	0726	0727	1830	1831
58	输入1的断点校正1	0604	0605	1540	1541	0696	0697	1686	1687	0728	0729	1832	1833
59	输入1的断点校正2	0606	0607	1542	1543	0698	0699	1688	1689	072A	072B	1834	1835
60	输入1的断点校正3	0608	0609	1544	1545	069A	069B	1690	1691	072C	072D	1836	1837
61	输入1的断点校正4	060A	060B	1546	1547	069C	069D	1692	1693	072E	072F	1838	1839
62	输入1的断点校正5	060C	060D	1548	1549	069E	069F	1694	1695	0730	0731	1840	1841
63	输入2的断点数	060E	060F	1550	1551	06A0	06A1	1696	1697	0732	0733	1842	1843
64	输入2的断点输入值1	0610	0611	1552	1553	06A2	06A3	1698	1699	0734	0735	1844	1845
65	输入2的断点输入值2	0612	0613	1554	1555	06A4	06A5	1700	1701	0736	0737	1846	1847
66	输入2的断点输入值3	0614	0615	1556	1557	06A6	06A7	1702	1703	0738	0739	1848	1849
67	输入2的断点输入值4	0616	0617	1558	1559	06A8	06A9	1704	1705	073A	073B	1850	1851
68	输入2的断点输入值5	0618	0619	1560	1561	06AA	06AB	1706	1707	073C	073D	1852	1853
69	输入2的断点校正1	061A	061B	1562	1563	06AC	06AD	1708	1709	073E	073F	1854	1855
70	输入2的断点校正2	061C	061D	1564	1565	06AE	06AF	1710	1711	0740	0741	1856	1857
71	输入2的断点校正3	061E	061F	1566	1567	06B0	06B1	1712	1713	0742	0743	1858	1859
72	输入2的断点校正4	0620	0621	1568	1569	06B2	06B3	1714	1715	0744	0745	1860	1861
73	输入2的断点校正5	0622	0623	1570	1571	06B4	06B5	1716	1717	0746	0747	1862	1863

存储区域5~7数据

No.	名 称	存储区域5				存储区域6				存储区域7			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
1	输入1的设定值 (SV)	0748	0749	1864	1865	07DA	07DB	2010	2011	086C	086D	2156	2157
2	输入2的设定值 (SV)	074A	074B	1866	1867	07DC	07DD	2012	2013	086E	086F	2158	2159
3	温差输入的设定值 (SV)	074C	074D	1868	1869	07DE	07DF	2014	2015	0870	0871	2160	2161
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	074E	074F	1870	1871	07E0	07E1	2016	2017	0872	0873	2162	2163
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	0750	0751	1872	1873	07E2	07E3	2018	2019	0874	0875	2164	2165
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	0752	0753	1874	1875	07E4	07E5	2020	2021	0876	0877	2166	2167
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	0754	0755	1876	1877	07E6	07E7	2022	2023	0878	0879	2168	2169
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	0756	0757	1878	1879	07E8	07E9	2024	2025	087A	087B	2170	2171
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	0758	0759	1880	1881	07EA	07EB	2026	2027	087C	087D	2172	2173
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	075A	075B	1882	1883	07EC	07ED	2028	2029	087E	087F	2174	2175
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	075C	075D	1884	1885	07EE	07EF	2030	2031	0880	0881	2176	2177
12	输入1的比例带 [加热侧]	075E	075F	1886	1887	07F0	07F1	2032	2033	0882	0883	2178	2179
13	输入1的积分时间 [加热侧]	0760	0761	1888	1889	07F2	07F3	2034	2035	0884	0885	2180	2181
14	输入1的微分时间 [加热侧]	0762	0763	1890	1891	07F4	07F5	2036	2037	0886	0887	2182	2183
15	输入1的控制应答参数	0764	0765	1892	1893	07F6	07F7	2038	2039	0888	0889	2184	2185
16	输入1的主动强度	0766	0767	1894	1895	07F8	07F9	2040	2041	088A	088B	2186	2187
17	输入1的手动重设	0768	0769	1896	1897	07FA	07FB	2042	2043	088C	088D	2188	2189
18	输入1的FF量	076A	076B	1898	1899	07FC	07FD	2044	2045	088E	088F	2190	2191
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	076C	076D	1900	1901	07FE	07FF	2046	2047	0890	0891	2192	2193
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	076E	076F	1902	1903	0800	0801	2048	2049	0892	0893	2194	2195
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0770	0771	1904	1905	0802	0803	2050	2051	0894	0895	2196	2197
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	0772	0773	1906	1907	0804	0805	2052	2053	0896	0897	2198	2199
23	输入2的比例带	0774	0775	1908	1909	0806	0807	2054	2055	0898	0899	2200	2201
24	输入2的积分时间	0776	0777	1910	1911	0808	0809	2056	2057	089A	089B	2202	2203
25	输入2的微分时间	0778	0779	1912	1913	080A	080B	2058	2059	089C	089D	2204	2205
26	输入2的控制应答参数	077A	077B	1914	1915	080C	080D	2060	2061	089E	089F	2206	2207
27	输入2的主动强度	077C	077D	1916	1917	080E	080F	2062	2063	08A0	08A1	2208	2209
28	输入2的手动重设	077E	077F	1918	1919	0810	0811	2064	2065	08A2	08A3	2210	2211
29	输入2的FF量	0780	0781	1920	1921	0812	0813	2066	2067	08A4	08A5	2212	2213
30	输入2的输出值限幅上限	0782	0783	1922	1923	0814	0815	2068	2069	08A6	08A7	2214	2215
31	输入2的输出值限幅下限	0784	0785	1924	1925	0816	0817	2070	2071	08A8	08A9	2216	2217
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0786	0787	1926	1927	0818	0819	2072	2073	08AA	08AB	2218	2219
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	0788	0789	1928	1929	081A	081B	2074	2075	08AC	08AD	2220	2221
34	输入1的比例带 [冷却侧]	078A	078B	1930	1931	081C	081D	2076	2077	08AE	08AF	2222	2223
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	078C	078D	1932	1933	081E	081F	2078	2079	08B0	08B1	2224	2225
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	078E	078F	1934	1935	0820	0821	2080	2081	08B2	08B3	2226	2227
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	0790	0791	1936	1937	0822	0823	2082	2083	08B4	08B5	2228	2229
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0792	0793	1938	1939	0824	0825	2084	2085	08B6	08B7	2230	2231
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	0794	0795	1940	1941	0826	0827	2086	2087	08B8	08B9	2232	2233
40	区切换的触发器选择	0796	0797	1942	1943	0828	0829	2088	2089	08BA	08BB	2234	2235
41	区域保温时间	0798	0799	1944	1945	082A	082B	2090	2091	08BC	08BD	2236	2237
42	连接对象区域编号	079A	079B	1946	1947	082C	082D	2092	2093	08BE	08BF	2238	2239
43	输入1的设定变化率限幅上升	079C	079D	1948	1949	082E	082F	2094	2095	08C0	08C1	2240	2241
44	输入1的设定变化率限幅下降	079E	079F	1950	1951	0830	0831	2096	2097	08C2	08C3	2242	2243
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	07A0	07A1	1952	1953	0832	0833	2098	2099	08C4	08C5	2244	2245
46	输入1的操作输出值 (区域)	07A2	07A3	1954	1955	0834	0835	2100	2101	08C6	08C7	2246	2247
47	输入2的设定变化率限幅上升	07A4	07A5	1956	1957	0836	0837	2102	2103	08C8	08C9	2248	2249
48	输入2的设定变化率限幅下降	07A6	07A7	1958	1959	0838	0839	2104	2105	08CA	08CB	2250	2251

存储区域5~7数据

No.	名 称	存储区域5				存储区域6				存储区域7			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
49	输入2的自动/手动切换选择 (区域)	07A8	07A9	1960	1961	083A	083B	2106	2107	08CC	08CD	2252	2253
50	输入2的操作输出值 (区域)	07AA	07AB	1962	1963	083C	083D	2108	2109	08CE	08CF	2254	2255
51	远程/本地切换选择 (区域)	07AC	07AD	1964	1965	083E	083F	2110	2111	08D0	08D1	2256	2257
52	输入1的断点数	07AE	07AF	1966	1967	0840	0841	2112	2113	08D2	08D3	2258	2259
53	输入1的断点输入值1	07B0	07B1	1968	1969	0842	0843	2114	2115	08D4	08D5	2260	2261
54	输入1的断点输入值2	07B2	07B3	1970	1971	0844	0845	2116	2117	08D6	08D7	2262	2263
55	输入1的断点输入值3	07B4	07B5	1972	1973	0846	0847	2118	2119	08D8	08D9	2264	2265
56	输入1的断点输入值4	07B6	07B7	1974	1975	0848	0849	2120	2121	08DA	08DB	2266	2267
57	输入1的断点输入值5	07B8	07B9	1976	1977	084A	084B	2122	2123	08DC	08DD	2268	2269
58	输入1的断点校正1	07BA	07BB	1978	1979	084C	084D	2124	2125	08DE	08DF	2270	2271
59	输入1的断点校正2	07BC	07BD	1980	1981	084E	084F	2126	2127	08E0	08E1	2272	2273
60	输入1的断点校正3	07BE	07BF	1982	1983	0850	0851	2128	2129	08E2	08E3	2274	2275
61	输入1的断点校正4	07C0	07C1	1984	1985	0852	0853	2130	2131	08E4	08E5	2276	2277
62	输入1的断点校正5	07C2	07C3	1986	1987	0854	0855	2132	2133	08E6	08E7	2278	2279
63	输入2的断点数	07C4	07C5	1988	1989	0856	0857	2134	2135	08E8	08E9	2280	2281
64	输入2的断点输入值1	07C6	07C7	1990	1991	0858	0859	2136	2137	08EA	08EB	2282	2283
65	输入2的断点输入值2	07C8	07C9	1992	1993	085A	085B	2138	2139	08EC	08ED	2284	2285
66	输入2的断点输入值3	07CA	07CB	1994	1995	085C	085D	2140	2141	08EE	08EF	2286	2287
67	输入2的断点输入值4	07CC	07CD	1996	1997	085E	085F	2142	2143	08F0	08F1	2288	2289
68	输入2的断点输入值5	07CE	07CF	1998	1999	0860	0861	2144	2145	08F2	08F3	2290	2291
69	输入2的断点校正1	07D0	07D1	2000	2001	0862	0863	2146	2147	08F4	08F5	2292	2293
70	输入2的断点校正2	07D2	07D3	2002	2003	0864	0865	2148	2149	08F6	08F7	2294	2295
71	输入2的断点校正3	07D4	07D5	2004	2005	0866	0867	2150	2151	08F8	08F9	2296	2297
72	输入2的断点校正4	07D6	07D7	2006	2007	0868	0869	2152	2153	08FA	08FB	2298	2299
73	输入2的断点校正5	07D8	07D9	2008	2009	086A	086B	2154	2155	08FC	08FD	2300	2301

存储区域8~10数据

No.	名 称	存储区域8				存储区域9				存储区域10			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
1	输入1的设定值 (SV)	08FE	08FF	2302	2303	0990	0991	2448	2449	0A22	0A23	2594	2595
2	输入2的设定值 (SV)	0900	0901	2304	2305	0992	0993	2450	2451	0A24	0A25	2596	2597
3	温差输入的设定值 (SV)	0902	0903	2306	2307	0994	0995	2452	2453	0A26	0A27	2598	2599
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	0904	0905	2308	2309	0996	0997	2454	2455	0A28	0A29	2600	2601
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	0906	0907	2310	2311	0998	0999	2456	2457	0A2A	0A2B	2602	2603
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	0908	0909	2312	2313	099A	099B	2458	2459	0A2C	0A2D	2604	2605
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	090A	090B	2314	2315	099C	099D	2460	2461	0A2E	0A2F	2606	2607
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	090C	090D	2316	2317	099E	099F	2462	2463	0A30	0A31	2608	2609
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	090E	090F	2318	2319	09A0	09A1	2464	2465	0A32	0A33	2610	2611
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	0910	0911	2320	2321	09A2	09A3	2466	2467	0A34	0A35	2612	2613
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	0912	0913	2322	2323	09A4	09A5	2468	2469	0A36	0A37	2614	2615
12	输入1的比例带 [加热侧]	0914	0915	2324	2325	09A6	09A7	2470	2471	0A38	0A39	2616	2617
13	输入1的积分时间 [加热侧]	0916	0917	2326	2327	09A8	09A9	2472	2473	0A3A	0A3B	2618	2619
14	输入1的微分时间 [加热侧]	0918	0919	2328	2329	09AA	09AB	2474	2475	0A3C	0A3D	2620	2621
15	输入1的控制应答参数	091A	091B	2330	2331	09AC	09AD	2476	2477	0A3E	0A3F	2622	2623
16	输入1的主动强度	091C	091D	2332	2333	09AE	09AF	2478	2479	0A40	0A41	2624	2625
17	输入1的手动重设	091E	091F	2334	2335	09B0	09B1	2480	2481	0A42	0A43	2626	2627
18	输入1的FF量	0920	0921	2336	2337	09B2	09B3	2482	2483	0A44	0A45	2628	2629
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	0922	0923	2338	2339	09B4	09B5	2484	2485	0A46	0A47	2630	2631
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0924	0925	2340	2341	09B6	09B7	2486	2487	0A48	0A49	2632	2633
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0926	0927	2342	2343	09B8	09B9	2488	2489	0A4A	0A4B	2634	2635
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	0928	0929	2344	2345	09BA	09BB	2490	2491	0A4C	0A4D	2636	2637
23	输入2的比例带	092A	092B	2346	2347	09BC	09BD	2492	2493	0A4E	0A4F	2638	2639
24	输入2的积分时间	092C	092D	2348	2349	09BE	09BF	2494	2495	0A50	0A51	2640	2641
25	输入2的微分时间	092E	092F	2350	2351	09C0	09C1	2496	2497	0A52	0A53	2642	2643
26	输入2的控制应答参数	0930	0931	2352	2353	09C2	09C3	2498	2499	0A54	0A55	2644	2645
27	输入2的主动强度	0932	0933	2354	2355	09C4	09C5	2500	2501	0A56	0A57	2646	2647
28	输入2的手动重设	0934	0935	2356	2357	09C6	09C7	2502	2503	0A58	0A59	2648	2649
29	输入2的FF量	0936	0937	2358	2359	09C8	09C9	2504	2505	0A5A	0A5B	2650	2651
30	输入2的输出值限幅上限	0938	0939	2360	2361	09CA	09CB	2506	2507	0A5C	0A5D	2652	2653
31	输入2的输出值限幅下限	093A	093B	2362	2363	09CC	09CD	2508	2509	0A5E	0A5F	2654	2655
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	093C	093D	2364	2365	09CE	09CF	2510	2511	0A60	0A61	2656	2657
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	093E	093F	2366	2367	09D0	09D1	2512	2513	0A62	0A63	2658	2659
34	输入1的比例带 [冷却侧]	0940	0941	2368	2369	09D2	09D3	2514	2515	0A64	0A65	2660	2661
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	0942	0943	2370	2371	09D4	09D5	2516	2517	0A66	0A67	2662	2663
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	0944	0945	2372	2373	09D6	09D7	2518	2519	0A68	0A69	2664	2665
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	0946	0947	2374	2375	09D8	09D9	2520	2521	0A6A	0A6B	2666	2667
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0948	0949	2376	2377	09DA	09DB	2522	2523	0A6C	0A6D	2668	2669
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	094A	094B	2378	2379	09DC	09DD	2524	2525	0A6E	0A6F	2670	2671
40	区切换的触发器选择	094C	094D	2380	2381	09DE	09DF	2526	2527	0A70	0A71	2672	2673
41	区域保温时间	094E	094F	2382	2383	09E0	09E1	2528	2529	0A72	0A73	2674	2675
42	连接对象区域编号	0950	0951	2384	2385	09E2	09E3	2530	2531	0A74	0A75	2676	2677
43	输入1的设定变化率限幅上升	0952	0953	2386	2387	09E4	09E5	2532	2533	0A76	0A77	2678	2679
44	输入1的设定变化率限幅下降	0954	0955	2388	2389	09E6	09E7	2534	2535	0A78	0A79	2680	2681
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	0956	0957	2390	2391	09E8	09E9	2536	2537	0A7A	0A7B	2682	2683
46	输入1的操作输出值 (区域)	0958	0959	2392	2393	09EA	09EB	2538	2539	0A7C	0A7D	2684	2685
47	输入2的设定变化率限幅上升	095A	095B	2394	2395	09EC	09ED	2540	2541	0A7E	0A7F	2686	2687
48	输入2的设定变化率限幅下降	095C	095D	2396	2397	09EE	09EF	2542	2543	0A80	0A81	2688	2689

存储区域8~10数据

No.	名 称	存储区域8				存储区域9				存储区域10			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
49	输入2的自动/手动切换选择 (区域)	095E	095F	2398	2399	09F0	09F1	2544	2545	0A82	0A83	2690	2691
50	输入2的操作输出值 (区域)	0960	0961	2400	2401	09F2	09F3	2546	2547	0A84	0A85	2692	2693
51	远程/本地切换选择 (区域)	0962	0963	2402	2403	09F4	09F5	2548	2549	0A86	0A87	2694	2695
52	输入1的断点数	0964	0965	2404	2405	09F6	09F7	2550	2551	0A88	0A89	2696	2697
53	输入1的断点输入值1	0966	0967	2406	2407	09F8	09F9	2552	2553	0A8A	0A8B	2698	2699
54	输入1的断点输入值2	0968	0969	2408	2409	09FA	09FB	2554	2555	0A8C	0A8D	2700	2701
55	输入1的断点输入值3	096A	096B	2410	2411	09FC	09FD	2556	2557	0A8E	0A8F	2702	2703
56	输入1的断点输入值4	096C	096D	2412	2413	09FE	09FF	2558	2559	0A90	0A91	2704	2705
57	输入1的断点输入值5	096E	096F	2414	2415	0A00	0A01	2560	2561	0A92	0A93	2706	2707
58	输入1的断点校正1	0970	0971	2416	2417	0A02	0A03	2562	2563	0A94	0A95	2708	2709
59	输入1的断点校正2	0972	0973	2418	2419	0A04	0A05	2564	2565	0A96	0A97	2710	2711
60	输入1的断点校正3	0974	0975	2420	2421	0A06	0A07	2566	2567	0A98	0A99	2712	2713
61	输入1的断点校正4	0976	0977	2422	2423	0A08	0A09	2568	2569	0A9A	0A9B	2714	2715
62	输入1的断点校正5	0978	0979	2424	2425	0A0A	0A0B	2570	2571	0A9C	0A9D	2716	2717
63	输入2的断点数	097A	097B	2426	2427	0A0C	0A0D	2572	2573	0A9E	0A9F	2718	2719
64	输入2的断点输入值1	097C	097D	2428	2429	0A0E	0A0F	2574	2575	0AA0	0AA1	2720	2721
65	输入2的断点输入值2	097E	097F	2430	2431	0A10	0A11	2576	2577	0AA2	0AA3	2722	2723
66	输入2的断点输入值3	0980	0981	2432	2433	0A12	0A13	2578	2579	0AA4	0AA5	2724	2725
67	输入2的断点输入值4	0982	0983	2434	2435	0A14	0A15	2580	2581	0AA6	0AA7	2726	2727
68	输入2的断点输入值5	0984	0985	2436	2437	0A16	0A17	2582	2583	0AA8	0AA9	2728	2729
69	输入2的断点校正1	0986	0987	2438	2439	0A18	0A19	2584	2585	0AAA	0AAB	2730	2731
70	输入2的断点校正2	0988	0989	2440	2441	0A1A	0A1B	2586	2587	0AAC	0AAD	2732	2733
71	输入2的断点校正3	098A	098B	2442	2443	0A1C	0A1D	2588	2589	0AAE	0AAF	2734	2735
72	输入2的断点校正4	098C	098D	2444	2445	0A1E	0A1F	2590	2591	0AB0	0AB1	2736	2737
73	输入2的断点校正5	098E	098F	2446	2447	0A20	0A21	2592	2593	0AB2	0AB3	2738	2739

存储区域11~13数据

No.	名 称	存储区域11				存储区域12				存储区域13			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
1	输入1的设定值 (SV)	0AB4	0AB5	2740	2741	0B46	0B47	2886	2887	0BD8	0BD9	3032	3033
2	输入2的设定值 (SV)	0AB6	0AB7	2742	2743	0B48	0B49	2888	2889	0BDA	0BDB	3034	3035
3	温差输入的设定值 (SV)	0AB8	0AB9	2744	2745	0B4A	0B4B	2890	2891	0BDC	0BDD	3036	3037
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	0ABA	0ABB	2746	2747	0B4C	0B4D	2892	2893	0BDE	0BDF	3038	3039
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	0ABC	0ABD	2748	2749	0B4E	0B4F	2894	2895	0BE0	0BE1	3040	3041
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	0ABE	0ABF	2750	2751	0B50	0B51	2896	2897	0BE2	0BE3	3042	3043
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	0AC0	0AC1	2752	2753	0B52	0B53	2898	2899	0BE4	0BE5	3044	3045
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	0AC2	0AC3	2754	2755	0B54	0B55	2900	2901	0BE6	0BE7	3046	3047
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	0AC4	0AC5	2756	2757	0B56	0B57	2902	2903	0BE8	0BE9	3048	3049
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	0AC6	0AC7	2758	2759	0B58	0B59	2904	2905	0BEA	0BEB	3050	3051
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	0AC8	0AC9	2760	2761	0B5A	0B5B	2906	2907	0BEC	0BED	3052	3053
12	输入1的比例带 [加热侧]	0ACA	0ACB	2762	2763	0B5C	0B5D	2908	2909	0BEE	0BEF	3054	3055
13	输入1的积分时间 [加热侧]	0ACC	0ACD	2764	2765	0B5E	0B5F	2910	2911	0BF0	0BF1	3056	3057
14	输入1的微分时间 [加热侧]	0ACE	0ACF	2766	2767	0B60	0B61	2912	2913	0BF2	0BF3	3058	3059
15	输入1的控制应答参数	0AD0	0AD1	2768	2769	0B62	0B63	2914	2915	0BF4	0BF5	3060	3061
16	输入1的主动强度	0AD2	0AD3	2770	2771	0B64	0B65	2916	2917	0BF6	0BF7	3062	3063
17	输入1的手动重设	0AD4	0AD5	2772	2773	0B66	0B67	2918	2919	0BF8	0BF9	3064	3065
18	输入1的FF量	0AD6	0AD7	2774	2775	0B68	0B69	2920	2921	0BFA	0BFB	3066	3067
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	0AD8	0AD9	2776	2777	0B6A	0B6B	2922	2923	0BFC	0BFD	3068	3069
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0ADA	0ADB	2778	2779	0B6C	0B6D	2924	2925	0BFE	0BFF	3070	3071
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0ADC	0ADD	2780	2781	0B6E	0B6F	2926	2927	0C00	0C01	3072	3073
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	0ADE	0ADF	2782	2783	0B70	0B71	2928	2929	0C02	0C03	3074	3075
23	输入2的比例带	0AE0	0AE1	2784	2785	0B72	0B73	2930	2931	0C04	0C05	3076	3077
24	输入2的积分时间	0AE2	0AE3	2786	2787	0B74	0B75	2932	2933	0C06	0C07	3078	3079
25	输入2的微分时间	0AE4	0AE5	2788	2789	0B76	0B77	2934	2935	0C08	0C09	3080	3081
26	输入2的控制应答参数	0AE6	0AE7	2790	2791	0B78	0B79	2936	2937	0C0A	0C0B	3082	3083
27	输入2的主动强度	0AE8	0AE9	2792	2793	0B7A	0B7B	2938	2939	0C0C	0C0D	3084	3085
28	输入2的手动重设	0AEA	0AEB	2794	2795	0B7C	0B7D	2940	2941	0C0E	0C0F	3086	3087
29	输入2的FF量	0AEC	0AED	2796	2797	0B7E	0B7F	2942	2943	0C10	0C11	3088	3089
30	输入2的输出值限幅上限	0AEE	0AEF	2798	2799	0B80	0B81	2944	2945	0C12	0C13	3090	3091
31	输入2的输出值限幅下限	0AF0	0AF1	2800	2801	0B82	0B83	2946	2947	0C14	0C15	3092	3093
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0AF2	0AF3	2802	2803	0B84	0B85	2948	2949	0C16	0C17	3094	3095
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	0AF4	0AF5	2804	2805	0B86	0B87	2950	2951	0C18	0C19	3096	3097
34	输入1的比例带 [冷却侧]	0AF6	0AF7	2806	2807	0B88	0B89	2952	2953	0C1A	0C1B	3098	3099
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	0AF8	0AF9	2808	2809	0B8A	0B8B	2954	2955	0C1C	0C1D	3100	3101
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	0AFA	0AFB	2810	2811	0B8C	0B8D	2956	2957	0C1E	0C1F	3102	3103
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	0AFC	0AFD	2812	2813	0B8E	0B8F	2958	2959	0C20	0C21	3104	3105
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0AFE	0AFF	2814	2815	0B90	0B91	2960	2961	0C22	0C23	3106	3107
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	0B00	0B01	2816	2817	0B92	0B93	2962	2963	0C24	0C25	3108	3109
40	区切换的触发器选择	0B02	0B03	2818	2819	0B94	0B95	2964	2965	0C26	0C27	3110	3111
41	区域保温时间	0B04	0B05	2820	2821	0B96	0B97	2966	2967	0C28	0C29	3112	3113
42	连接对象区域编号	0B06	0B07	2822	2823	0B98	0B99	2968	2969	0C2A	0C2B	3114	3115
43	输入1的设定变化率限幅上升	0B08	0B09	2824	2825	0B9A	0B9B	2970	2971	0C2C	0C2D	3116	3117
44	输入1的设定变化率限幅下降	0B0A	0B0B	2826	2827	0B9C	0B9D	2972	2973	0C2E	0C2F	3118	3119
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	0B0C	0B0D	2828	2829	0B9E	0B9F	2974	2975	0C30	0C31	3120	3121
46	输入1的操作输出值 (区域)	0B0E	0B0F	2830	2831	0BA0	0BA1	2976	2977	0C32	0C33	3122	3123
47	输入2的设定变化率限幅上升	0B10	0B11	2832	2833	0BA2	0BA3	2978	2979	0C34	0C35	3124	3125
48	输入2的设定变化率限幅下降	0B12	0B13	2834	2835	0BA4	0BA5	2980	2981	0C36	0C37	3126	3127

存储区域11~13数据

No.	名 称	存储区域11				存储区域12				存储区域13			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位	低位	高位
49	输入2的自动/手动切换选择 (区域)	0B14	0B15	2836	2837	0BA6	0BA7	2982	2983	0C38	0C39	3128	3129
50	输入2的操作输出值 (区域)	0B16	0B17	2838	2839	0BA8	0BA9	2984	2985	0C3A	0C3B	3130	3131
51	远程/本地切换选择 (区域)	0B18	0B19	2840	2841	0BAA	0BAB	2986	2987	0C3C	0C3D	3132	3133
52	输入1的断点数	0B1A	0B1B	2842	2843	0BAC	0BAD	2988	2989	0C3E	0C3F	3134	3135
53	输入1的断点输入值1	0B1C	0B1D	2844	2845	0BAE	0BAF	2990	2991	0C40	0C41	3136	3137
54	输入1的断点输入值2	0B1E	0B1F	2846	2847	0BB0	0BB1	2992	2993	0C42	0C43	3138	3139
55	输入1的断点输入值3	0B20	0B21	2848	2849	0BB2	0BB3	2994	2995	0C44	0C45	3140	3141
56	输入1的断点输入值4	0B22	0B23	2850	2851	0BB4	0BB5	2996	2997	0C46	0C47	3142	3143
57	输入1的断点输入值5	0B24	0B25	2852	2853	0BB6	0BB7	2998	2999	0C48	0C49	3144	3145
58	输入1的断点校正1	0B26	0B27	2854	2855	0BB8	0BB9	3000	3001	0C4A	0C4B	3146	3147
59	输入1的断点校正2	0B28	0B29	2856	2857	0BBA	0BBB	3002	3003	0C4C	0C4D	3148	3149
60	输入1的断点校正3	0B2A	0B2B	2858	2859	0BBC	0BBD	3004	3005	0C4E	0C4F	3150	3151
61	输入1的断点校正4	0B2C	0B2D	2860	2861	0BBE	0BBF	3006	3007	0C50	0C51	3152	3153
62	输入1的断点校正5	0B2E	0B2F	2862	2863	0BC0	0BC1	3008	3009	0C52	0C53	3154	3155
63	输入2的断点数	0B30	0B31	2864	2865	0BC2	0BC3	3010	3011	0C54	0C55	3156	3157
64	输入2的断点输入值1	0B32	0B33	2866	2867	0BC4	0BC5	3012	3013	0C56	0C57	3158	3159
65	输入2的断点输入值2	0B34	0B35	2868	2869	0BC6	0BC7	3014	3015	0C58	0C59	3160	3161
66	输入2的断点输入值3	0B36	0B37	2870	2871	0BC8	0BC9	3016	3017	0C5A	0C5B	3162	3163
67	输入2的断点输入值4	0B38	0B39	2872	2873	0BCA	0BCB	3018	3019	0C5C	0C5D	3164	3165
68	输入2的断点输入值5	0B3A	0B3B	2874	2875	0BCC	0BCD	3020	3021	0C5E	0C5F	3166	3167
69	输入2的断点校正1	0B3C	0B3D	2876	2877	0BCE	0BCF	3022	3023	0C60	0C61	3168	3169
70	输入2的断点校正2	0B3E	0B3F	2878	2879	0BD0	0BD1	3024	3025	0C62	0C63	3170	3171
71	输入2的断点校正3	0B40	0B41	2880	2881	0BD2	0BD3	3026	3027	0C64	0C65	3172	3173
72	输入2的断点校正4	0B42	0B43	2882	2883	0BD4	0BD5	3028	3029	0C66	0C67	3174	3175
73	输入2的断点校正5	0B44	0B45	2884	2885	0BD6	0BD7	3030	3031	0C68	0C69	3176	3177

存储区域14~16数据

No.	名 称	存储区域14				存储区域15				存储区域16			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		下位	上位	下位	上位	下位	上位	下位	上位	下位	上位	下位	上位
1	输入1的设定值 (SV)	0C6A	0C6B	3178	3179	0CFC	0CFD	3324	3325	0D8E	0D8F	3470	3471
2	输入2的设定值 (SV)	0C6C	0C6D	3180	3181	0CFE	0CFF	3326	3327	0D90	0D91	3472	3473
3	温差输入的设定值 (SV)	0C6E	0C6F	3182	3183	0D00	0D01	3328	3329	0D92	0D93	3474	3475
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	0C70	0C71	3184	3185	0D02	0D03	3330	3331	0D94	0D95	3476	3477
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	0C72	0C73	3186	3187	0D04	0D05	3332	3333	0D96	0D97	3478	3479
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	0C74	0C75	3188	3189	0D06	0D07	3334	3335	0D98	0D99	3480	3481
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	0C76	0C77	3190	3191	0D08	0D09	3336	3337	0D9A	0D9B	3482	3483
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	0C78	0C79	3192	3193	0D0A	0D0B	3338	3339	0D9C	0D9D	3484	3485
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	0C7A	0C7B	3194	3195	0D0C	0D0D	3340	3341	0D9E	0D9F	3486	3487
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	0C7C	0C7D	3196	3197	0D0E	0D0F	3342	3343	0DA0	0DA1	3488	3489
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	0C7E	0C7F	3198	3199	0D10	0D11	3344	3345	0DA2	0DA3	3490	3491
12	输入1的比例带 [加热侧]	0C80	0C81	3200	3201	0D12	0D13	3346	3347	0DA4	0DA5	3492	3493
13	输入1的积分时间 [加热侧]	0C82	0C83	3202	3203	0D14	0D15	3348	3349	0DA6	0DA7	3494	3495
14	输入1的微分时间 [加热侧]	0C84	0C85	3204	3205	0D16	0D17	3350	3351	0DA8	0DA9	3496	3497
15	输入1的控制应答参数	0C86	0C87	3206	3207	0D18	0D19	3352	3353	0DAA	0DAB	3498	3499
16	输入1的主动强度	0C88	0C89	3208	3209	0D1A	0D1B	3354	3355	0DAC	0DAD	3500	3501
17	输入1的手动重设	0C8A	0C8B	3210	3211	0D1C	0D1D	3356	3357	0DAE	0DAF	3502	3503
18	输入1的FF量	0C8C	0C8D	3212	3213	0D1E	0D1F	3358	3359	0DB0	0DB1	3504	3505
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	0C8E	0C8F	3214	3215	0D20	0D21	3360	3361	0DB2	0DB3	3506	3507
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0C90	0C91	3216	3217	0D22	0D23	3362	3363	0DB4	0DB5	3508	3509
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0C92	0C93	3218	3219	0D24	0D25	3364	3365	0DB6	0DB7	3510	3511
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	0C94	0C95	3220	3221	0D26	0D27	3366	3367	0DB8	0DB9	3512	3513
23	输入2的比例带	0C96	0C97	3222	3223	0D28	0D29	3368	3369	0DBA	0DBB	3514	3515
24	输入2的积分时间	0C98	0C99	3224	3225	0D2A	0D2B	3370	3371	0DBC	0DBD	3516	3517
25	输入2的微分时间	0C9A	0C9B	3226	3227	0D2C	0D2D	3372	3373	0DBE	0DBF	3518	3519
26	输入2的控制应答参数	0C9C	0C9D	3228	3229	0D2E	0D2F	3374	3375	0DC0	0DC1	3520	3521
27	输入2的主动强度	0C9E	0C9F	3230	3231	0D30	0D31	3376	3377	0DC2	0DC3	3522	3523
28	输入2的手动重设	0CA0	0CA1	3232	3233	0D32	0D33	3378	3379	0DC4	0DC5	3524	3525
29	输入2的FF量	0CA2	0CA3	3234	3235	0D34	0D35	3380	3381	0DC6	0DC7	3526	3527
30	输入2的输出值限幅上限	0CA4	0CA5	3236	3237	0D36	0D37	3382	3383	0DC8	0DC9	3528	3529
31	输入2的输出值限幅下限	0CA6	0CA7	3238	3239	0D38	0D39	3384	3385	0DCA	0DCB	3530	3531
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0CA8	0CA9	3240	3241	0D3A	0D3B	3386	3387	0DCC	0DCD	3532	3533
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	0CAA	0CAB	3242	3243	0D3C	0D3D	3388	3389	0DCE	0DCF	3534	3535
34	输入1的比例带 [冷却侧]	0CAC	0CAD	3244	3245	0D3E	0D3F	3390	3391	0DD0	0DD1	3536	3537
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	0CAE	0CAF	3246	3247	0D40	0D41	3392	3393	0DD2	0DD3	3538	3539
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	0CB0	0CB1	3248	3249	0D42	0D43	3394	3395	0DD4	0DD5	3540	3541
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	0CB2	0CB3	3250	3251	0D44	0D45	3396	3397	0DD6	0DD7	3542	3543
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	0CB4	0CB5	3252	3253	0D46	0D47	3398	3399	0DD8	0DD9	3544	3545
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	0CB6	0CB7	3254	3255	0D48	0D49	3400	3401	0DDA	0DDB	3546	3547
40	区切换的触发器选择	0CB8	0CB9	3256	3257	0D4A	0D4B	3402	3403	0DDC	0DDD	3548	3549
41	区域保温时间	0CBA	0CBB	3258	3259	0D4C	0D4D	3404	3405	0DDE	0DDF	3550	3551
42	连接对象区域编号	0CBC	0CBD	3260	3261	0D4E	0D4F	3406	3407	0DE0	0DE1	3552	3553
43	输入1的设定变化率限幅上升	0CBE	0CBF	3262	3263	0D50	0D51	3408	3409	0DE2	0DE3	3554	3555
44	输入1的设定变化率限幅下降	0CC0	0CC1	3264	3265	0D52	0D53	3410	3411	0DE4	0DE5	3556	3557
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	0CC2	0CC3	3266	3267	0D54	0D55	3412	3413	0DE6	0DE7	3558	3559
46	输入1的操作输出值 (区域)	0CC4	0CC5	3268	3269	0D56	0D57	3414	3415	0DE8	0DE9	3560	3561
47	输入2的设定变化率限幅上升	0CC6	0CC7	3270	3271	0D58	0D59	3416	3417	0DEA	0DEB	3562	3563
48	输入2的设定变化率限幅下降	0CC8	0CC9	3272	3273	0D5A	0D5B	3418	3419	0DEC	0DED	3564	3565

存储区域14~16数据

No.	名 称	存储区域14				存储区域15				存储区域16			
		寄存器地址				寄存器地址				寄存器地址			
		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)		HEX (16进制)		DEC (10进制)	
		下位	上位	下位	上位	下位	上位	下位	上位	下位	上位	下位	上位
49	输入2的自动/手动切换选择 (区域)	0CCA	0CCB	3274	3275	0D5C	0D5D	3420	3421	0DEE	0DEF	3566	3567
50	输入2的操作输出值 (区域)	0CCC	0CCD	3276	3277	0D5E	0D5F	3422	3423	0DF0	0DF1	3568	3569
51	远程/本地切换选择 (区域)	0CCE	0CCF	3278	3279	0D60	0D61	3424	3425	0DF2	0DF3	3570	3571
52	输入1的断点数	0CD0	0CD1	3280	3281	0D62	0D63	3426	3427	0DF4	0DF5	3572	3573
53	输入1的断点输入值1	0CD2	0CD3	3282	3283	0D64	0D65	3428	3429	0DF6	0DF7	3574	3575
54	输入1的断点输入值2	0CD4	0CD5	3284	3285	0D66	0D67	3430	3431	0DF8	0DF9	3576	3577
55	输入1的断点输入值3	0CD6	0CD7	3286	3287	0D68	0D69	3432	3433	0DFA	0DFB	3578	3579
56	输入1的断点输入值4	0CD8	0CD9	3288	3289	0D6A	0D6B	3434	3435	0DFC	0DFD	3580	3581
57	输入1的断点输入值5	0CDA	0CDB	3290	3291	0D6C	0D6D	3436	3437	0DFE	0DFF	3582	3583
58	输入1的断点校正1	0CDC	0CDD	3292	3293	0D6E	0D6F	3438	3439	0E00	0E01	3584	3585
59	输入1的断点校正2	0CDE	0CDF	3294	3295	0D70	0D71	3440	3441	0E02	0E03	3586	3587
60	输入1的断点校正3	0CE0	0CE1	3296	3297	0D72	0D73	3442	3443	0E04	0E05	3588	3589
61	输入1的断点校正4	0CE2	0CE3	3298	3299	0D74	0D75	3444	3445	0E06	0E07	3590	3591
62	输入1的断点校正5	0CE4	0CE5	3300	3301	0D76	0D77	3446	3447	0E08	0E09	3592	3593
63	输入2的断点数	0CE6	0CE7	3302	3303	0D78	0D79	3448	3449	0E0A	0E0B	3594	3595
64	输入2的断点输入值1	0CE8	0CE9	3304	3305	0D7A	0D7B	3450	3451	0E0C	0E0D	3596	3597
65	输入2的断点输入值2	0CEA	0CEB	3306	3307	0D7C	0D7D	3452	3453	0E0E	0E0F	3598	3599
66	输入2的断点输入值3	0CEC	0CED	3308	3309	0D7E	0D7F	3454	3455	0E10	0E11	3600	3601
67	输入2的断点输入值4	0CEE	0CEF	3310	3311	0D80	0D81	3456	3457	0E12	0E13	3602	3603
68	输入2的断点输入值5	0CF0	0CF1	3312	3313	0D82	0D83	3458	3459	0E14	0E15	3604	3605
69	输入2的断点校正1	0CF2	0CF3	3314	3315	0D84	0D85	3460	3461	0E16	0E17	3606	3607
70	输入2的断点校正2	0CF4	0CF5	3316	3317	0D86	0D87	3462	3463	0E18	0E19	3608	3609
71	输入2的断点校正3	0CF6	0CF7	3318	3319	0D88	0D89	3464	3465	0E1A	0E1B	3610	3611
72	输入2的断点校正4	0CF8	0CF9	3320	3321	0D8A	0D8B	3466	3467	0E1C	0E1D	3612	3613
73	输入2的断点校正5	0CFA	0CFB	3322	3323	0D8C	0D8D	3468	3469	0E1E	0E1F	3614	3615

6.3.3 数据映射地址 [MODBUS 双字节]

通过连续配置任意的数据 (最大 32 个), 可统一读出或写入所需的数据。

 关于数据映射, 请参照 5.8 MODBUS 数据映射的使用方法 (P. 5-15)。

■ 数据指定用

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
1	寄存器地址设定 1 [配置对象: 低位字 1500H、高位字 1501H]	1000	1001	4096	4097	R/W	设定配置到 1500H~153FH 的数据的寄存器地址。 10 进制: -1~20479 (-1: 无映射) 16 进制: FFFFH~4FFFH (FFFFH: 无映射) 数据指定用 (1000H~103FH) 与数据读出/写入用 (1500H~153FH) 的寄存器地址即使进行设定也无效 (无映射)。	-1
2	寄存器地址设定 2 [配置对象: 低位字 1502H、高位字 1503H]	1002	1003	4098	4099	R/W		-1
3	寄存器地址设定 3 [配置对象: 低位字 1504H、高位字 1505H]	1004	1005	4100	4101	R/W		-1
4	寄存器地址设定 4 [配置对象: 低位字 1506H、高位字 1507H]	1006	1007	4102	4103	R/W		-1
5	寄存器地址设定 5 [配置对象: 低位字 1508H、高位字 1509H]	1008	1009	4104	4105	R/W		-1
6	寄存器地址设定 6 [配置对象: 低位字 150AH、高位字 150BH]	100A	100B	4106	4107	R/W		-1
7	寄存器地址设定 7 [配置对象: 低位字 150CH、高位字 150DH]	100C	100D	4108	4109	R/W		-1
8	寄存器地址设定 8 [配置对象: 低位字 150EH、高位字 150FH]	100E	100F	4110	4111	R/W		-1
9	寄存器地址设定 9 [配置对象: 低位字 1510H、高位字 1511H]	1010	1011	4112	4113	R/W		-1
10	寄存器地址设定 10 [配置对象: 低位字 1512H、高位字 1513H]	1012	1013	4114	4115	R/W		-1
11	寄存器地址设定 11 [配置对象: 低位字 1514H、高位字 1515H]	1014	1015	4116	4117	R/W		-1
12	寄存器地址设定 12 [配置对象: 低位字 1516H、高位字 1517H]	1016	1017	4118	4119	R/W		-1

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
13	寄存器地址设定 13 [配置对象: 低位字 1518H、高位字 1519H]	1018	1019	4120	4121	R/W	设定配置到 1500H～153FH 的数据的寄存器地址。 10 进制: -1～20479 (-1: 无映射) 16 进制: FFFFH～4FFFH (FFFFH: 无映射) 数据指定用 (1000H～103FH) 与数据读出/写入用 (1500H～153FH) 的寄存器地址即使进行设定也无效 (无映射)。	-1
14	寄存器地址设定 14 [配置对象: 低位字 151AH、高位字 151BH]	101A	101B	4122	4123	R/W		-1
15	寄存器地址设定 15 [配置对象: 低位字 151CH、高位字 151DH]	101C	101D	4124	4125	R/W		-1
16	寄存器地址设定 16 [配置对象: 低位字 151EH、高位字 151FH]	101E	101F	4126	4127	R/W		-1
17	寄存器地址设定 17 [配置对象: 低位字 1520H、高位字 1521H]	1020	1021	4128	4129	R/W		-1
18	寄存器地址设定 18 [配置对象: 低位字 1522H、高位字 1523H]	1022	1023	4130	4131	R/W		-1
19	寄存器地址设定 19 [配置对象: 低位字 1524H、高位字 1525H]	1024	1025	4132	4133	R/W		-1
20	寄存器地址设定 20 [配置对象: 低位字 1526H、高位字 1527H]	1026	1027	4134	4135	R/W		-1
21	寄存器地址设定 21 [配置对象: 低位字 1528H、高位字 1529H]	1028	1029	4136	4137	R/W		-1
22	寄存器地址设定 22 [配置对象: 低位字 152AH、高位字 152BH]	102A	102B	4138	4139	R/W		-1
23	寄存器地址设定 23 [配置对象: 低位字 152CH、高位字 152DH]	102C	102D	4140	4141	R/W		-1
24	寄存器地址设定 24 [配置对象: 低位字 152EH、高位字 152FH]	102E	102F	4142	4143	R/W		-1
25	寄存器地址设定 25 [配置对象: 低位字 1530H、高位字 1531H]	1030	1031	4144	4145	R/W		-1
26	寄存器地址设定 26 [配置对象: 低位字 1532H、高位字 1533H]	1032	1033	4146	4147	R/W		-1
27	寄存器地址设定 27 [配置对象: 低位字 1534H、高位字 1535H]	1034	1035	4148	4149	R/W		-1

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
28	寄存器地址设定 28 [配置对象: 低位字 1536H、高位字 1537H]	1036	1037	4150	4151	R/W	设定配置到 1500H~153FH 的数据的寄存器地址。 10 进制: -1~20479 (-1: 无映射) 16 进制: FFFFH~4FFFH (FFFFH: 无映射) 数据指定用 (1000H~103FH) 与数据读出/写入用 (1500H~153FH) 的寄存器地址即使进行设定也无效 (无映射)。	-1
29	寄存器地址设定 29 [配置对象: 低位字 1538H、高位字 1539H]	1038	1039	4152	4153	R/W		-1
30	寄存器地址设定 30 [配置对象: 低位字 153AH、高位字 153BH]	103A	103B	4154	4155	R/W		-1
31	寄存器地址设定 31 [配置对象: 低位字 153CH、高位字 153DH]	103C	103D	4156	4157	R/W		-1
32	寄存器地址设定 32 [配置对象: 低位字 153EH、高位字 153FH]	103E	103F	4158	4159	R/W		-1

■ 数据读出/写入用

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
1	通过寄存器地址设定 1 (低位字 1000H、高位字 1001H) 指定的数据	1500	1501	5376	5377	根据通过 1000H～103FH 指定的数据而异。		
2	通过寄存器地址设定 2 (低位字 1002H、高位字 1003H) 指定的数据	1502	1503	5378	5379			
3	通过寄存器地址设定 3 (低位字 1004H、高位字 1005H) 指定的数据	1504	1505	5380	5381			
4	通过寄存器地址设定 4 (低位字 1006H、高位字 1007H) 指定的数据	1506	1507	5382	5383			
5	通过寄存器地址设定 5 (低位字 1008H、高位字 1009H) 指定的数据	1508	1509	5384	5385			
6	通过寄存器地址设定 6 (低位字 100AH、高位字 100BH) 指定的数据	150A	150B	5386	5387			
7	通过寄存器地址设定 7 (低位字 100CH、高位字 100DH) 指定的数据	150C	150D	5388	5389			
8	通过寄存器地址设定 8 (低位字 100EH、高位字 100FH) 指定的数据	150E	150F	5390	5391			
9	通过寄存器地址设定 9 (低位字 1010H、高位字 1011H) 指定的数据	1510	1511	5392	5393			
10	通过寄存器地址设定 10 (低位字 1012H、高位字 1013H) 指定的数据	1512	1513	5394	5395			
11	通过寄存器地址设定 11 (低位字 1014H、高位字 1015H) 指定的数据	1514	1515	5396	5397			
12	通过寄存器地址设定 12 (低位字 1016H、高位字 1017H) 指定的数据	1516	1517	5398	5399			
13	通过寄存器地址设定 13 (低位字 1018H、高位字 1019H) 指定的数据	1518	1519	5400	5401			
14	通过寄存器地址设定 14 (低位字 101AH、高位字 101BH) 指定的数据	151A	151B	5402	5403			
15	通过寄存器地址设定 15 (低位字 101CH、高位字 101DH) 指定的数据	151C	151D	5404	5405			
16	通过寄存器地址设定 16 (低位字 101EH、高位字 101FH) 指定的数据	151E	151F	5406	5407			

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
17	通过寄存器地址设定 17 (低位字 1020H、高位字 1021H) 指定的数据	1520	1521	5408	5409	根据通过 1000H～103FH 指定的数据而异。		
18	通过寄存器地址设定 18 (低位字 1022H、高位字 1023H) 指定的数据	1522	1523	5410	5411			
19	通过寄存器地址设定 19 (低位字 1024H、高位字 1025H) 指定的数据	1524	1525	5412	5413			
20	通过寄存器地址设定 20 (低位字 1026H、高位字 1027H) 指定的数据	1526	1527	5414	5415			
21	通过寄存器地址设定 21 (低位字 1028H、高位字 1029H) 指定的数据	1528	1529	5416	5417			
22	通过寄存器地址设定 22 (低位字 102AH、高位字 102BH) 指定的数据	152A	152B	5418	5419			
23	通过寄存器地址设定 23 (低位字 102CH、高位字 102DH) 指定的数据	152C	152D	5420	5421			
24	通过寄存器地址设定 24 (低位字 102EH、高位字 102FH) 指定的数据	152E	152F	5422	5423			
25	通过寄存器地址设定 25 (低位字 1030H、高位字 1031H) 指定的数据	1530	1531	5424	5425			
26	通过寄存器地址设定 26 (低位字 1032H、高位字 1033H) 指定的数据	1532	1533	5426	5427			
27	通过寄存器地址设定 27 (低位字 1034H、高位字 1035H) 指定的数据	1534	1535	5428	5429			
28	通过寄存器地址设定 28 (低位字 1036H、高位字 1037H) 指定的数据	1536	1537	5430	5431			
29	通过寄存器地址设定 29 (低位字 1038H、高位字 1039H) 指定的数据	1538	1539	5432	5433			
30	通过寄存器地址设定 30 (低位字 103AH、高位字 103BH) 指定的数据	153A	153B	5434	5435			
31	通过寄存器地址设定 31 (低位字 103CH、高位字 103DH) 指定的数据	153C	153D	5436	5437			
32	通过寄存器地址设定 32 (低位字 103EH、高位字 103FH) 指定的数据	153E	153F	5438	5439			

6.3.4 相当于 HA 系列的通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节]

即相当于本公司产品 HA 系列的 RKC 通信的通信识别符与 MODBUS 的寄存器地址。
所谓相当于本公司产品 HA 系列的数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 HA 系列的通信数据

-  输入数据类型为“2”时，变为相当于本公司产品 HA 系列的数据。
-  关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
1	输入 1 的测量值 (PV)	M1	7	0000	0001	0	1	RO	输入 1 的输入值范围下限 -(输入 1 的输入量程的 5 %以上) ~输入 1 的输入值范围上限 +(输入 1 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
2	输入 2 的测量值 (PV)	M0	7	0002	0003	2	3	RO	输入 2 的输入值范围下限 -(输入 2 的输入量程的 5 %以上) ~输入 2 的输入值范围上限 +(输入 2 的输入量程的 5 %以上) [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
3	虚拟数据 (开度反馈电阻输入值监视)	M2	7	0004	0005	4	5	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
4	电流检测器 1 (CT1) 输入值 监视	M3	7	0006	0007	6	7	RO	0.0~100.0 A	—
5	电流检测器 2 (CT2) 输入值 监视	M4	7	0008	0009	8	9	RO	0.0~100.0 A	—
6	输入 1 的设定值 (SV) 监视	MS	7	000A	000B	10	11	RO	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
7	输入 2 的设定值 (SV) 监视	MT	7	000C	000D	12	13	RO	输入 2 的设定值限幅下限~输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
8	远程设定输入值监视	S2	7	000E	000F	14	15	RO	输入 1 的设定值限幅下限～输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	—
9	虚拟数据 (串级监视)	KH	7	0010	0011	16	17	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
10	输入 1 的断线状态 监视	B1	7	0012	0013	18	19	RO	0: OFF 1: ON	—
11	输入 2 的断线状态 监视	B0	7	0014	0015	20	21	RO	0: OFF 1: ON	—
12	虚拟数据 (开度反馈电阻输入的断线状态 监视)	B2	7	0016	0017	22	23	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
13	事件 1 状态监视	AA	7	0018	0019	24	25	RO	0: OFF 1: ON	—
14	事件 2 状态监视	AB	7	001A	001B	26	27	RO	0: OFF 1: ON	—
15	事件 3 状态监视	AC	7	001C	001D	28	29	RO	0: OFF 1: ON	—
16	事件 4 状态监视	AD	7	001E	001F	30	31	RO	0: OFF 1: ON	—
17	加热器断线警报 1 (HBA1) 状态 监视	AE	7	0020	0021	32	33	RO	0: OFF 1: ON	—
18	加热器断线警报 2 (HBA2) 状态 监视	AF	7	0022	0023	34	35	RO	0: OFF 1: ON	—
19	输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	O1	7	0024	0025	36	37	RO	−5.0～+105.0 %	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
20	输入 2 的操作输出值监视	00	7	0026	0027	38	39	RO	-5.0～+105.0 %	—
21	错误代码	ER	7	0028	0029	40	41	RO	0～71 0: 正常 +1: 调整数据异常 +2: 数据备份错误 +4: A/D 变换值异常 (也包括温度补偿值异常) +64: 显示器异常 有多个相符时，合计每个的值。	—
22	DI 输入状态监视	L1	7	002A	002B	42	43	RO	RKC 通信时 DI 输入状态以 2 进制配置到各位。 Bit 0:DI1 Bit 1:DI2 Bit 2:DI3 Bit 3:DI4 Bit 4:DI5 Bit 5:DI6 Bit 6～Bit 7: 不使用 数据 0: 开启 1: 关闭	—
									MODBUS 时 0～63 0: 开启 +1: DI1 关闭 +2: DI2 关闭 +4: DI3 关闭 +8: DI4 关闭 +16: DI5 关闭 +32: DI6 关闭 有多个相符时，合计每个的值。	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
23	综合运行状态	L0	7	002C	002D	44	45	RO	0~511 0: OFF +1: STOP 状态 +2: 输入 1_手动模式状态 +4: 输入 2_手动模式状态 +8: 远程模式状态 (温差控制状态、 2 输入联动控制的输入 2 状态) +16: 输入 1_自整定 (AT) 状态 +32: 输入 2_自整定 (AT) 状态 +64: 输入 1_设定值变化中 +128: 输入 2_设定值变化中 +256: 通信监视结果 有多个相符时，合计每个的值。	—

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
24	存储区域运行经过时间监视	TR	7	002E	002F	46	47	RO	输入数据类型为“0”或“2”时 ● RKC 通信时 0 小时 00 分 00 秒～9 小时 59 分 59 秒 0 小时 00 分～99 小时 59 分 0 分 00 秒～199 分 59 秒 0.00 秒～59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) ● MODBUS 时 0～35999 秒 0～5999 分 0～11999 秒 0～5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	—
									输入数据类型为“1”时 ● RKC 通信时 0 小时 00 分～99 小时 59 分 0 分 00 秒～199 分 59 秒 0.00 秒～59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) ● MODBUS 时 (仅限单字节) 0～5999 分 0～11999 秒 0～5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	—
25	输入 1 的自整定 (AT)	G1	7	0030	0031	48	49	R/W	0: PID 控制 1: AT 实行 AT 结束后, 自动返回 0	0
26	输入 2 的自整定 (AT)	G0	7	0032	0033	50	51	R/W	0: PID 控制 1: AT 实行 AT 结束后, 自动返回 0	0
27	输入 1 的自动/手动切换	J1	7	0034	0035	52	53	R/W	0: 自动模式 1: 手动模式	0
28	输入 2 的自动/手动切换	J0	7	0036	0037	54	55	R/W	0: 自动模式 1: 手动模式	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
29	远程/本地切换	C1	7	0038	0039	56	57	R/W	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 0: 本地模式 1: 远程模式	0
									输入 2 的用途选择为“2 输入联动控制”时 0: 输入 1 1: 输入 2 在“2 输入联动 PV 切换触发器选择”选择了“按等级进行切换” 的场合, 为 RO (只读)。	0
									输入 2 的用途选择为“2 回路控制/温差控制”时 0: 2 回路控制 1: 温差控制	0
30	RUN/STOP 切换	SR	7	003A	003B	58	59	R/W	0: RUN (控制开始) 1: STOP (控制停止)	0
31	存储区域切换	ZA	7	003C	003D	60	61	R/W	1~16 通过 DI 功能选择, 选择了“区切换 (无 SET 信号)”, 且通过控制区域内部 (本地)/外部 (External) 切换设定为“外部模式”时 变为 RO (只读)。	1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
32	事件 1 设定值 (EV1) 事件 1 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 1 设定值 (EV1) [上侧] ★	A1	7	003E	003F	62	63	R/W	●偏差 配置到输入 1 或温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 配置到输入 2 时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择，选择了 2 输入联动控制时 -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] ●输入值或设定值 配置到输入 1 时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 配置到输入 2 时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 配置到温差输入时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择，选择了 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] ●操作输出值 -5.0~+105.0 %	TC/RTD 输入: 10 V/I 输入: 输入量程的 5 % <

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
34	事件 3 设定值 (EV3) 事件 3 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 3 设定值 (EV3) [上侧] ★	A3	7	0042	0043	66	67	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
35	输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	A5	7	0044	0045	68	69	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0
36	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	N1	7	0046	0047	70	71	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
37	事件 4 设定值 (EV4) 事件 4 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 4 设定值 (EV4) [上侧] ★	A4	7	0048	0049	72	73	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
38	输入 2 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	A6	7	004A	004B	74	75	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
39	输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	N2	7	004C	004D	76	77	R/W	0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
40	输入 1 的设定值 (SV) ★	S1	7	004E	004F	78	79	R/W	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
41	输入 1 的比例带 [加热侧] ★	P1	7	0050	0051	80	81	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~1000.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~1000.0 %) 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
42	输入 1 的积分时间 [加热侧] ★	I1	7	0052	0053	82	83	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
43	输入 1 的微分时间 [加热侧] ★	D1	7	0054	0055	84	85	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00
44	输入 1 的控制应答参数 ★	CA	7	0056	0057	86	87	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	PID 控制: 0 加热冷却 PID 控制: 2
45	未定义寄存器	—	—	0058	0059	88	89	—	—	—

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
46	输入 2 的设定值 (SV) ★	S0	7	005A	005B	90	91	R/W	输入 2 的设定值限幅下限～输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
47	输入 2 的比例带 ★	P0	7	005C	005D	92	93	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)～输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0～1000.0 % 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
48	输入 2 的积分时间 ★	I0	7	005E	005F	94	95	R/W	0～3600 秒、0.0～3600.0 秒、0.00～360.00 秒或 0.000～36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
49	输入 2 的微分时间 ★	D0	7	0060	0061	96	97	R/W	0～3600 秒、0.0～3600.0 秒、0.00～360.00 秒或 0.000～36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00
50	输入 2 的控制应答参数 ★	C9	7	0062	0063	98	99	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	0
51	未定义寄存器	—	—	0064	0065	100	101	—	—	—
52	输入 1 的 设定变化率限幅上升 ★	HH	7	0066	0067	102	103	R/W	0～输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0～联动输入的输入量程) 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
53	输入 1 的 设定变化率限幅下降 ★	HL	7	0068	0069	104	105	R/W	0～输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0～联动输入的输入量程) 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
54	输入 2 的 设定变化率限幅上升 ★	HX	7	006A	006B	106	107	R/W	0～输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
55	输入 2 的 设定变化率限幅下降★	HY	7	006C	006D	108	109	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
56	区域保温时间★	TM	7	006E	006F	110	111	R/W	输入数据类型为“0”或“2”时 ● RKC 通信时 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) ● MODBUS 时 0~35999 秒 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	RKC 通信: 0:00 (0.00 秒) MODBUS: 0
									输入数据类型为“1”时 ● RKC 通信时 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) ● MODBUS 时(仅限单字节) 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	RKC 通信: 0:00 (0.00 秒) MODBUS: 0
57	连接对象区域编号★	LP	7	0070	0071	112	113	R/W	0~16 0: 无功能	0
58	加热器断线警报 1 (HBA1) 设定值	A7	7	0072	0073	114	115	R/W	0.0~100.0 A 0.0: 无功能	0.0
59	加热器断线警报 2 (HBA2) 设定值	A8	7	0074	0075	116	117	R/W	0.0~100.0 A 0.0: 无功能	0.0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
60	输入 1 的 PV 偏置	PB	7	0076	0077	118	119	R/W	-(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) 〔 2 输入联动控制时: -(联动输入的输入量程)~+(联动输入的输入量程) 〕 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
61	输入 1 的 PV 数字滤波器	F1	7	0078	0079	120	121	R/W	0.00~10.00 秒 0.00: 无功能	0.00
62	输入 1 的 PV 比率	PR	7	007A	007B	122	123	R/W	0.500~1.500	1.000
63	输入 1 的 PV 低输入切去	DP	7	007C	007D	124	125	R/W	输入 1 的输入量程的 0.00~25.00 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.00~25.00 %)	0.00
64	OUT1 比例周期	T0	7	007E	007F	126	127	R/W	0.1~100.0 秒	继电器触点输出: 20.0 电压脉冲输出、 晶体管输出: Note
65	输入 1 的手动操作输出值	ON	7	0080	0081	128	129	R/W	为 PID 控制时 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] 加热冷却 PID 控制时 * -(输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]) ~+(输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧])	PID 控制: -5.0 加热冷却 PID 控制: 0.0

Note: OUT1 功能选择为“输入 1 的控制输出 [冷却侧]”, 且输入 1 的控制动作为“加热冷却 PID 控制 [气冷型] 或 [水冷型]”时: 20.0;
其它情况下: 2.0

* 加热冷却 PID 控制时, 在数据范围内有以下的例外条件。

- (1) 输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ≤ 0.0 % 时
 - 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ≤ 0.0 % 时: 0.0 % ~ +(输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧])
 - 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] > 0.0 % 时: 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ~ 输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧]
- (2) 输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ≤ 0.0 % 时
 - 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] ≤ 0.0 % 时: -(输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]) ~ 0.0 %
 - 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] > 0.0 % 时: -(输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧]) ~ -(输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧])
- (3) 输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ≤ 0.0 %, 且输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ≤ 0.0 % 时: 0.0 % (固定)

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
66	输入 2 的 PV 偏置 (RS 偏置)	PA	7	0082	0083	130	131	R/W	– (输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 在输入 2 的用途选择项选择了“远程设定输入”时，为 RS 偏置。	0
67	输入 2 的 PV 数字滤波器 (RS 数字滤波器)	F0	7	0084	0085	132	133	R/W	0.00~10.00 秒 0.00: 无功能 在输入 2 的用途选择项选择了“远程设定输入”时，为 RS 数字滤波器。	0.00
68	输入 2 的 PV 比率 (RS 比率)	PQ	7	0086	0087	134	135	R/W	输入 2 的 PV 比率 0.500~1.500 RS 比率 0.001~9.999 在输入 2 的用途选择项选择了“远程设定输入”时，为 RS 比率。	1.000
69	输入 2 的 PV 低输入切去	DO	7	0088	0089	136	137	R/W	输入 2 的输入量程的 0.00~25.00 %	0.00
70	OUT2 比例周期	T2	7	008A	008B	138	139	R/W	0.1~100.0 秒	继电器触点输出: 20.0 电压脉冲输出、 晶体管输出: Note
71	输入 2 的手动操作输出值	OM	7	008C	008D	140	141	R/W	输入 2 的输出值限幅下限~输入 2 的输出值限幅上限	–5.0
72	设定锁定等级	LK	7	008E	008F	142	143	R/W	RKC 通信时 设定锁定等级以 2 进制配置到各位。 Bit 0: SV 设定模式* + 参数选择模式 Bit 1: 运行切换模式 Bit 2: 参数设定模式 Bit 3 准备设定模式 Bit 4 工程模式 Bit 5~Bit 7: 不使用 数据 0: 可设定 1: 不可设定 * 设定值 (SV)、联锁解除	00000

Note: OUT2 功能选择为“输入 1 的控制输出 [冷却侧]”，且输入 1 的控制动作作为“加热冷却 PID 控制 [气冷型] 或 [水冷型]”时: 20.0;
其它情况下: 2.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
72	设定锁定等级	LK	7	008E	008F	142	143	R/W	MODBUS 时 0~31 0: 无 + 1: SV 设定模式* + 参数选择模式 + 2: 运行模式 + 4: 参数设定模式 + 8: 准备设定模式 +16: 工程模式 * 设定值 (SV)、联锁解除	0
73	虚拟数据 (EEPROM 状态)	EM	7	0090	0091	144	145	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
74	虚拟数据 (EEPROM 模式)	EB	7	0092	0093	146	147	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
75	虚拟数据 (加热器断线判断点 1)	NE	7	0094	0095	148	149	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
76	虚拟数据 (加热器熔断判断点 1)	NF	7	0096	0097	150	151	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
77	虚拟数据 (加热器断线判断点 2)	NH	7	0098	0099	152	153	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
78	虚拟数据 (加热器熔断判断点 2)	NI	7	009A	009B	154	155	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
—	非法寄存器	—	—	009C ⋮ 01FE	009D ⋮ 01FF	156 ⋮ 510	157 ⋮ 511	—	—	—
79	STOP 显示选择	DX	7	0200	0201	512	513	R/W	0: 在测量值 (PV) 显示器上显示 1: 在设定值 (SV) 显示器上显示 2: 在操作输出值 (MV) 显示器上显示 0~2	1

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
80	虚拟数据 (柱状图显示选择用)	DA	7	0202	0203	514	515	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
81	虚拟数据 (柱状图分辨率设定)	DE	7	0204	0205	516	517	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
82	未定义寄存器	—	—	0206	0207	518	519	—	—	—
83	虚拟数据 (自动/手动直接键选择)	DK	7	0208	0209	520	521	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
84	虚拟数据 (远程 (串级) /本地直接键选择)	DL	7	020A	020B	522	523	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
85	虚拟数据 (RUN/STOP 直接键选择)	DM	7	020C	020D	524	525	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
86	输入 1 的输入种类	XI	7	020E	020F	526	527	R/W	0: 热电偶 K 1: 热电偶 J 2: 热电偶 R 3: 热电偶 S 4: 热电偶 B 5: 热电偶 E 6: 热电偶 N 7: 热电偶 T 8: 热电偶 W5Re/W26Re 9: 热电偶 PLII 10: 热电偶 U 11: 热电偶 L 12: 热电偶 PR40-20 13: 测温电阻 Pt100 14: 测温电阻 JPt100 15: 电流 DC 0~20 mA 16: 电流 DC 4~20 mA 17: 电压 DC 0~10 V 18: 电压 DC 0~5 V 19: 电压 DC 1~5 V 20: 电压 DC 0~1 V 21: 电压 DC -10~+10 V 22: 电压 DC -5~+5 V 23: 电压 DC 0~100 mV 24: 电压 DC 0~10 mV	与订购时指定的输入值 范围代码相同的 输入种类
87	输入 1 的显示单位	PU	7	0210	0211	528	529	R/W	0: °C 1: °F	与订购时指定的输入值 范围代码相同的 显示单位

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
88	输入 1 的小数点位置	XU	7	0212	0213	530	531	R/W	0: 无小数点 1: 小数点后 1 位 2: 小数点后 2 位 3: 小数点后 3 位 4: 小数点后 4 位 热电偶 (TC) 输入 W5Re/W26Re、PR40-20: 0 (固定) 上述以外的热电偶: 0~1 测温电阻 (RTD) 输入 0~2 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入数据类型为“0”或“2”时: 0~4 输入数据类型为“1”时: 0~3 〔2 输入联动控制时: 采用输入 1 和输入 2 的小数点位置设定中较小一方的值 〕	与订购时指定的输入值 范围代码相同的 小数点位置 但是, 为 V/I 输入时: 1
89	输入 1 的输入值范围上限	XV	7	0214	0215	532	533	R/W	(输入 1 的输入值范围下限 + 1 digit) ~输入 1 的输入值范围最大值 [小数点位置取决于小数点位置设定]	订购时指定的输入值范 围代码的上限值 但是, 为 V/I 输入时: 100.0
90	输入 1 的输入值范围下限	XW	7	0216	0217	534	535	R/W	输入 1 的输入值范围最小值 ~(输入 1 的输入值范围上限 - 1 digit) [小数点位置取决于小数点位置设定]	订购时指定的输入值范 围代码的下限值 但是, 为 V/I 输入时: 0.0
91	输入 1 的输入异常判断点上限	AV	7	0218	0219	536	537	R/W	输入 1 的输入异常判断点下限 ~输入 1 的输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 1 的 输入值范围上限 + (输入 1 的输入量程的 5 %)
92	输入 1 的输入异常判断点下限	AW	7	021A	021B	538	539	R/W	输入 1 的输入值范围下限 - (输入 1 的输入量程的 5 %) * ~输入 1 的输入异常判断点上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] *输入 1 的种类为 RTD 输入时, 下限值相当于约 2 Ω 的值。 (Pt100: -245.5 °C [-409.8 °F], JPt100: -237.6 °C [-395.7 °F])	输入 1 的 输入值范围下限 - (输入 1 的输入量程的 5 %)
93	输入 1 的断线时方向	BS	7	021C	021D	540	541	R/W	0: 超过量程上限 1: 低于量程下限	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
94	输入 1 的开平方运算	XH	7	021E	021F	542	543	R/W	0: 无开平方运算 1: 有开平方运算	0
95	电源频率	JT	7	0220	0221	544	545	R/W	0: 50Hz 1: 60Hz	0
96	输入 2 的输入种类	XJ	7	0222	0223	546	547	R/W	0: 热电偶 K 1: 热电偶 J 2: 热电偶 R 3: 热电偶 S 4: 热电偶 B 5: 热电偶 E 6: 热电偶 N 7: 热电偶 T 8: 热电偶 W5Re/W26Re 9: 热电偶 PLII 10: 热电偶 U 11: 热电偶 L 12: 热电偶 PR40-20 · 订购时为选择了测量输入 2 时: 0~24 · 订购时为选择了远程设定输入时: 15~24 13: 测温电阻 Pt100 14: 测温电阻 JPt100 15: 电流 DC 0~20 mA 16: 电流 DC 4~20 mA 17: 电压 DC 0~10 V 18: 电压 DC 0~5 V 19: 电压 DC 1~5 V 20: 电压 DC 0~1 V 21: 电压 DC -10~+10 V 22: 电压 DC -5~+5 V 23: 电压 DC 0~100 mV 24: 电压 DC 0~10 mV	与输入 1 的输入种类相同 订购时已指定远程设定输入, 而未指定输入种类时: 17
97	输入 2 的显示单位	PT	7	0224	0225	548	549	R/W	0: °C 1: °F	与输入 1 的显示单位相同
98	输入 2 的小数点位置	XT	7	0226	0227	550	551	R/W	0: 无小数点 1: 小数点后 1 位 2: 小数点后 2 位 3: 小数点后 3 位 4: 小数点后 4 位 热电偶 (TC) 输入 W5Re/W26Re、PR40-20: 0 (固定) 上述以外的热电偶: 0~1 测温电阻 (RTD) 输入 0~2 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入数据类型为“0”或“2”时: 0~4 输入数据类型为“1”时: 0~3	与输入 1 的小数点位置设定相同

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
99	输入 2 的输入值范围上限	XX	7	0228	0229	552	553	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入及 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入以外时) (输入 2 的输入值范围下限 +1 digit) ~输入 2 的输入值范围最大值 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入时) (输入 2 的输入值范围下限 +1 digit) ~输入 1 的输入值范围最大值 [小数点位置取决于小数点位置设定]	与输入 1 的输入值范围 上限相同
100	输入 2 的输入值范围下限	XY	7	022A	022B	554	555	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入及 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入以外时) 输入 2 的输入值范围最小值 ~(输入 2 的输入值范围上限 -1 digit) 电压 (V)/电流 (I) 输入 (远程设定输入时) 输入 1 的输入值范围最小值 ~(输入 2 的输入值范围上限 -1 digit) [小数点位置取决于小数点位置设定]	与输入 1 的输入值范围 下限相同
101	输入 2 的输入异常判断点上限	AX	7	022C	022D	556	557	R/W	输入 2 的输入异常判断点下限 ~输入 2 的输入值范围上限 + (输入 2 的输入量程的 5 %) [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 输入值范围上限 + (输 入 2 的输入量程的 5 %)
102	输入 2 的输入异常判断点下限	AY	7	022E	022F	558	559	R/W	输入 2 的输入值范围下限 - (输入 2 的输入量程的 5 %) * ~输入 2 的输入异常判断点上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] *输入 2 的种类为 RTD 输入时, 下限值相当于约 2 Ω 的值。 (Pt100: -245.5 °C [-409.8 °F], JPt100: -237.6 °C [-395.7 °F])	输入 2 的 输入值范围下限 - (输 入 2 的输入量程的 5 %)
103	输入 2 的断线时方向	BR	7	0230	0231	560	561	R/W	0: 超过量程上限 1: 低于量程下限	0
104	输入 2 的开平方运算	XG	7	0232	0233	562	563	R/W	0: 无开平方运算 1: 有开平方运算	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
105	DI1 功能选择	H2	7	0234	0235	564	565	R/W	0: 无功能 1: RUN/STOP 切换 2: 自动/手动切换 (输入 1、2 通用) 3: 输入 1 的自动/手动切换 4: 输入 2 的自动/手动切换 5: 远程/本地切换 (2 输入联动 PV 切换、2 回路控制/温差控制切换) 6: 联锁解除 7: 保持重设 (输入 1、2 通用) 8: 输入 1 的保持重设 9: 输入 2 的保持重设 10: 自整定 (AT) (输入 1、2 通用) 11: 输入 1 的自整定 (AT) 12: 输入 2 的自整定 (AT) 13: 设定数据解锁/锁定切换 14: 正动作/逆动作切换 15: 区域切换 (2 点 无 SET 信号) 16: 区域切换 (8 点 无 SET 信号) 17: 区域切换 (8 点 有 SET 信号) 18: 区域切换 (16 点 无 SET 信号) 19: 区域切换 (16 点 有 SET 信号) 20: 区域跳转	根据型号代码

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
106	OUT1 功能选择	E0	7	0236	0237	566	567	R/W	0: 无配置 1: 输入 1 的控制输出 [加热侧] 2: 输入 1 的控制输出 [冷却侧] 3: 输入 2 的控制输出 4: 传输输出 5: 逻辑运算输出 (事件、HBA、LBA、输入异常) 6: RUN 状态输出 7: 输入 1 的手动模式状态输出 8: 输入 2 的手动模式状态输出 9: 远程模式状态输出 (温差控制状态输出、2 输入联动控制的输入 2 状态输出) 10: 输入 1 的自整定 (AT) 状态输出 11: 输入 2 的自整定 (AT) 状态输出 12: 在输入 1 的设定值变化过程中输出 13: 在输入 2 的设定值变化过程中输出 14: 通信监视结果的输出 15: FAIL 输出	根据型号代码
107	事件 1 计时器	TD	7	0238	0239	568	569	R/W	0.0~600.0 秒	0.0
108	事件 2 计时器	TG	7	023A	023B	570	571	R/W	与事件 1 计时器相同	
109	事件 3 计时器	TH	7	023C	023D	572	573	R/W	与事件 1 计时器相同	
110	事件 4 计时器	TI	7	023E	023F	574	575	R/W	与事件 1 计时器相同	
111	虚拟数据 (事件 5 计时器)	TJ	7	0240	0241	576	577	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
112	传输输出 1 种类	LA	7	0242	0243	578	579	R/W	0: 无传输输出 1: 输入 1 的测量值 (PV) 2: 输入 1 的本地 SV 值 3: 输入 1 的 SV 监视值 4: 输入 1 的偏差值 5: 输入 1 的操作输出值 [加热侧] 6: 输入 1 的操作输出值 [冷却侧] 7: 输入 2 的测量值 (PV) 8: 输入 2 的本地 SV 值 9: 输入 2 的 SV 监视值 10: 输入 2 的偏差值 11: 输入 2 的操作输出值 12: 远程设定输入值 13: 电流检测器 1 (CT1) 输入值 14: 电流检测器 2 (CT2) 输入值 15: 温差输入的测量值 (PV)	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
113	传输输出 1 刻度上限	HV	7	0244	0245	580	581	R/W	为无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限〕 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 1 的偏差值时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的偏差值时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为操作输出值时 -5.0~+105.0 % 为电流检测器 (CT) 输入值时 0.0~100.0 % 为温差输入的测量值 (PV) 时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值: 输入 1 的输入值范围上限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围上限〕 输入 1 的偏差值: +(输入 1 的输入量程) 输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值: 输入 2 的输入值范围上限 输入 2 的偏差值: +(输入 2 的输入量程) 操作输出值、电流检测器 (CT) 输入值: 100.0 温差输入的测量值 (PV): 100

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
114	传输输出 1 刻度下限	HW	7	0246	0247	582	583	R/W	为无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值时 输入 1 的输入值范围下限~输入 1 的输入值范围上限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限~联动输入的输入值范围上限〕 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 1 的偏差值时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值时 输入 2 的输入值范围下限~输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 为输入 2 的偏差值时 -(输入 2 的输入量程)~+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 为操作输出值时 -5.0~+105.0 % 为电流检测器 (CT) 输入值时 0.0~100.0 % 为温差输入的测量值 (PV) 时 -(输入 1 的输入量程)~+(输入 1 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	无传输输出、输入 1 的测量值 (PV)、输入 1 的本地 SV 值、输入 1 的 SV 监视值、远程设定输入值: 输入 1 的输入值范围下限 〔2 输入联动控制时: 联动输入的输入值范围下限〕 输入 1 的偏差值: -(输入 1 的输入量程) 输入 2 的测量值 (PV)、输入 2 的本地 SV 值、输入 2 的 SV 监视值: 输入 2 的输入值范围下限 输入 2 的偏差值: -(输入 2 的输入量程) 操作输出值、电流检测器 (CT) 输入值: 0.0 温差输入的测量值 (PV): -100
115	传输输出 2 种类	LB	7	0248	0249	584	585	R/W	与传输输出 1 种类相同	0
116	传输输出 2 刻度上限	CV	7	024A	024B	586	587	R/W	与传输输出 1 刻度上限相同	
117	传输输出 2 刻度下限	CW	7	024C	024D	588	589	R/W	与传输输出 1 刻度下限相同	
118	传输输出 3 种类	LC	7	024E	024F	590	591	R/W	与传输输出 1 种类相同	1
119	传输输出 3 刻度上限	EV	7	0250	0251	592	593	R/W	与传输输出 1 刻度上限相同	
120	传输输出 3 刻度下限	EW	7	0252	0253	594	595	R/W	与传输输出 1 刻度下限相同	

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
121	事件 1 种类	XA	7	0254	0255	596	597	R/W	0: 无事件功能 1: 上限偏差 (使用 SV 监视值) ^a 2: 下限偏差 (使用 SV 监视值) ^a 3: 上下限偏差 (使用 SV 监视值) ^a 4: 范围内偏差 (使用 SV 监视值) ^a 5: 上下限偏差 (使用 SV 监视值)[上限、下限个别设定] ^a 6: 范围内偏差 (使用 SV 监视值)[上限、下限个别设定] ^a 7: 上限设定值 (使用 SV 监视值) 8: 下限设定值 (使用 SV 监视值) 9: 上限输入值 ^b 10: 下限输入值 ^b 11: 上限偏差 (使用本地 SV 值) ^a 12: 下限偏差 (使用本地 SV 值) ^a 13: 上下限偏差 (使用本地 SV 值) ^a 14: 范围内偏差 (使用本地 SV 值) ^a 15: 上下限偏差 (使用本地 SV 值)[上限、下限个别设定] ^a 16: 范围内偏差 (使用本地 SV 值)[上限、下限个别设定] ^a 17: 上限设定值 (使用本地 SV 值) 18: 下限设定值 (使用本地 SV 值) 19: 上限操作输出值 [加热侧] ^b 20: 下限操作输出值 [加热侧] ^b 21: 上限操作输出值 [冷却侧] ^b 22: 下限操作输出值 [冷却侧] ^b 23: 上下限输入值 [上限、下限个别设定] ^b 24: 范围内输入值 [上限、下限个别设定] ^b ^a 可选择待机及再待机动作。 ^b 可选择待机动作。	订购时已指定事件种类代码时, 与事件种类代码相同的事件种类 未指定事件种类代码时: 1
122	事件 1 待机动作	WA	7	0256	0257	598	599	R/W	0: 无待机 1: 有待机 2: 有再待机 对于无法选择待机动作及再待机动作的事件种类, 即使设定待机动作及再待机动作也会被忽略。	订购时已指定事件种类代码时, 因事件种类代码不同, 待机动作的出厂值各异 未指定事件种类代码时: 0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
123	事件 1 动作间隙	HA	7	0258	0259	600	601	R/W	偏差、输入值、设定值 ●事件配置为输入 1 或温差输入 0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) ●事件配置为输入 2 0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定] 操作输出值 0.0~110.0 %	偏差、输入值、设定值: TC/RTD 输入: 2 V/I 输入: 输入量程的 0.2 % 操作输出值: 0.2
124	虚拟数据 (第 1 警报输入异常时的动作选择用)	OA	7	025A	025B	602	603	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
125	事件 1 配置	FA	7	025C	025D	604	605	R/W	1: 输入 1 用 2: 输入 2 用 3: 温差输入用	1
126	事件 2 种类	XB	7	025E	025F	606	607	R/W	与事件 1 种类相同	
127	事件 2 待机动作	WB	7	0260	0261	608	609	R/W	与事件 1 待机动作相同	
128	事件 2 动作间隙	HB	7	0262	0263	610	611	R/W	与事件 1 动作间隙相同	
129	虚拟数据 (第 2 警报输入异常时的动作选择用)	OB	7	0264	0265	612	613	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
130	事件 2 配置	FB	7	0266	0267	614	615	R/W	与事件 1 配置相同	
131	事件 3 种类	XC	7	0268	0269	616	617	R/W	与事件 1 种类相同	
132	事件 3 待机动作	WC	7	026A	026B	618	619	R/W	与事件 1 待机动作相同	
133	事件 3 动作间隙	HC	7	026C	026D	620	621	R/W	与事件 1 动作间隙相同	
134	虚拟数据 (第 3 警报输入异常时的动作选择用)	OC	7	026E	026F	622	623	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时, 对所有的值返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
135	事件 3 配置	FC	7	0270	0271	624	625	R/W	与事件 1 配置相同	
136	事件 4 种类	XD	7	0272	0273	626	627	R/W	与事件 1 种类相同	
137	事件 4 待机动作	WD	7	0274	0275	628	629	R/W	与事件 1 待机动作相同	
138	事件 4 动作间隙	HD	7	0276	0277	630	631	R/W	与事件 1 动作间隙相同	
139	虚拟数据 (第 4 警报输入异常时的动作选择用)	OD	7	0278	0279	632	633	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
140	事件 4 配置	FD	7	027A	027B	634	635	R/W	与事件 1 配置相同	
141	CT1 比率	XR	7	027C	027D	636	637	R/W	0~9999 若变更 CT 种类，自动变为以下值。 CTL-6-P-N: 800 CTL-12-S56-10L-N: 1000 CTL-6-P-Z: 800	订购时已将 CT 种类指定为 CTL-6-P-N 或 CTL-6-P-Z 时: 800 订购时已将 CT 种类指定为 CTL-12-S56-10L-N 时: 1000
142	CT1 配置	ZF	7	027E	027F	638	639	R/W	0: 无 1: OUT1 2: OUT2 3: OUT3	1
143	CT2 比率	XS	7	0280	0281	640	641	R/W	0~9999 若变更 CT 种类，自动变为以下值。 CTL-6-P-N: 800 CTL-12-S56-10L-N: 1000 CTL-6-P-Z: 800	订购时已将 CT 种类指定为 CTL-6-P-N 或 CTL-6-P-Z 时: 800 订购时已将 CT 种类指定为 CTL-12-S56-10L-N 时: 1000
144	CT2 配置	ZG	7	0282	0283	642	643	R/W	0: 无 1: OUT1 2: OUT2 3: OUT3	根据型号代码

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
145	热/冷启动	XN	7	0284	0285	644	645	R/W	0: 热启动 1 1: 热启动 2 2: 冷启动 3: STOP 启动	0
146	虚拟数据 (输入 2 的用途选择)	KM	7	0286	0287	646	647	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
147	虚拟数据 (串级比率)	RR	7	0288	0289	648	649	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
148	虚拟数据 (串级偏置)	RB	7	028A	028B	650	651	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
149	SV 跟踪	XL	7	028C	028D	652	653	R/W	0~3 0: 无 SV 跟踪 +1: 远程/本地切换时*的 SV 跟踪 * 2 回路控制/温差控制切换时 +2: 自动/手动切换时的 SV 跟踪 选择多个时，合计每个的值。	1
150	输入 1 的控制动作	XE	7	028E	028F	654	655	R/W	0: 卓越 II PID 控制 (正动作) 1: 卓越 II PID 控制 (逆动作) 2: 卓越 II 加热冷却 PID 控制 [水冷型] 3: 卓越 II 加热冷却 PID 控制 [气冷型] 4: 卓越 II 加热冷却 PID 控制 [冷却线性型]	订购时已指定的 控制动作
151	积分/微分时间小数点位置	PK	7	0290	0291	656	657	R/W	0: 无小数点 1: 小数点后 1 位 2: 小数点后 2 位 3: 小数点后 3 位	2
152	虚拟数据 (输入 1 的微分增益 1)	DG	7	0292	0293	658	659	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
153	输入 1 的两位置控制间隙上侧	IV	7	0294	0295	660	661	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~100.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~100.0 %)	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
154	输入 1 的两位置控制间隙下侧	IW	7	0296	0297	662	663	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~100.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~100.0 %)	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
155	输入 1 的输入异常时动作上限	WH	7	0298	0299	664	665	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 1 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 1 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
156	输入 1 的输入异常时动作下限	WL	7	029A	029B	666	667	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 1 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 1 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
157	输入 1 的输入异常时操作输出值	OE	7	029C	029D	668	669	R/W	为 PID 控制时 -5.0~+105.0 % 加热冷却 PID 控制时 -105.0~+105.0 %	PID 控制: -5.0 加热冷却 PID 控制: 0.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
158	输入 1 的输出变化率限幅上升 [加热侧]	PH	7	029E	029F	670	671	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
159	输入 1 的输出变化率限幅下降 [加热侧]	PL	7	02A0	02A1	672	673	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
160	输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ★	OH	7	02A2	02A3	674	675	R/W	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]~105.0 %	105.0
161	输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ★	OL	7	02A4	02A5	676	677	R/W	加热冷却 PID 控制时 输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧]~105.0 %	105.0
	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ★								为 PID 控制时 -5.0 %~输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] 变为与 RKC 通信识别符 OX 相同的数据。	-5.0
162	虚拟数据 (输入 1 的电源前馈的有无选择)	PF	7	02A6	02A7	678	679	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
163	输入 2 的控制动作	XF	7	02A8	02A9	680	681	R/W	0: 卓越 II PID 控制 (正动作) 1: 卓越 II PID 控制 (逆动作)	与输入 1 的控制动作相同
164	虚拟数据 (输入 2 的积分/微分时间小数点位置选择)	PJ	7	02AA	02AB	682	683	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
165	虚拟数据 (输入 2 的微分增益 2)	DJ	7	02AC	02AD	684	685	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
166	输入 2 的两位置控制间隙上侧	IX	7	02AE	02AF	686	687	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~100.0 %	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
167	输入 2 的两位置控制间隙下侧	IY	7	02B0	02B1	688	689	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~100.0 %	TC/RTD 输入: 1 V/I 输入: 0.1
168	输入 2 的输入异常时动作上限	WX	7	02B2	02B3	690	691	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 2 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 2 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
169	输入 2 的输入异常时动作下限	WY	7	02B4	02B5	692	693	R/W	0: 继续控制 (当前的输出) 1: 输入异常时的操作输出 (手动模式) 将运行模式切换到手动模式, 输出输入 2 的 输入异常时操作输出值 2: 输入异常时的操作输出 (自动模式) 运行模式保持为自动模式, 输出输入 2 的输入异常 时操作输出值, 从异常恢复时切换到 PID 控制	2
170	输入 2 的输入异常时操作输出值	OF	7	02B6	02B7	694	695	R/W	-5.0~+105.0 %	-5.0
171	输入 2 的输出变化率限幅 上升	PX	7	02B8	02B9	696	697	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0
172	输入 2 的输出变化率限幅 下降	PY	7	02BA	02BB	698	699	R/W	操作输出的 0.0~1000.0 %/秒 0.0: 无功能	0.0

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
173	输入 2 的输出值限幅上限 ★	OX	7	02BC	02BD	700	701	R/W	输入 2 的输出值限幅下限～105.0 %	105.0
174	输入 2 的输出值限幅下限 ★	OY	7	02BE	02BF	702	703	R/W	–5.0 %～输入 2 的输出值限幅上限	–5.0
175	虚拟数据 (输入 2 的电源前馈的有无选择)	PG	7	02C0	02C1	704	705	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
176	输入 1 的 AT 偏置	GB	7	02C2	02C3	706	707	R/W	–(输入 1 的输入量程)～+(输入 1 的输入量程) 〔 2 输入联动控制时: 〔–(联动输入的输入量程)～+(联动输入的输入量程) 〕 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
177	输入 1 的 AT 周值	G3	7	02C4	02C5	708	709	R/W	0: 1.5 周 1: 2.0 周 2: 2.5 周 3: 3.0 周 执行自整定 (AT) 时的 ON/OFF 周数。	1
178	虚拟数据 (输入 1 的 AT 动作间隙时间)	GH	7	02C6	02C7	710	711	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
179	输入 2 的 AT 偏置	GA	7	02C8	02C9	712	713	R/W	–(输入 2 的输入量程)～+(输入 2 的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
180	输入 2 的 AT 周值	G2	7	02CA	02CB	714	715	R/W	0: 1.5 周 1: 2.0 周 2: 2.5 周 3: 3.0 周 执行自整定 (AT) 时的 ON/OFF 周数。	1
181	虚拟数据 (输入 2 的 AT 动作间隙时间)	GG	7	02CC	02CD	716	717	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
182	虚拟数据 (开关输出中间带)	V2	7	02CE	02CF	718	719	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
183	虚拟数据 开关输出动作间隙	VH	7	02D0	02D1	720	721	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。输出的 0.1～5.0 %	0
184	虚拟数据 (开度反馈电阻 (FBR) 输入断线时的动作选择)	SY	7	02D2	02D3	722	723	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
185	虚拟数据 开度调整	FV	7	02D4	02D5	724	725	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
186	设定变化率限幅单位时间	HU	7	02D6	02D7	726	727	R/W	0.1～360.0 秒	0.1
187	保温时间单位	RU	7	02D8	02D9	728	729	R/W	输入数据类型为“0”或“2”时 0: 0 小时 00 分～99 小时 59 分 1: 0 分 00 秒～199 分 59 秒 2: 0 小时 00 分 00 秒～9 小时 59 分 59 秒 3: 0.00 秒～59.99 秒	3
									输入数据类型为“1”时 0: 0 小时 00 分～99 小时 59 分 1: 0 分 00 秒～199 分 59 秒 3: 0.00 秒～59.99 秒	3
188	输入 1 的设定值限幅上限	SH	7	02DA	02DB	730	731	R/W	输入 1 的设定值限幅下限～输入 1 的输入值范围上限 〔 2 输入联动控制时 输入 1 的设定值限幅下限～联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 〕	输入 1 的 输入值范围上限 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入值范围上限 〕
189	输入 1 的设定值限幅下限	SL	7	02DC	02DD	732	733	R/W	输入 1 的输入值范围下限～输入 1 的设定值限幅上限 〔 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限～输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定] 〕	输入 1 的 输入值范围下限 〔 2 输入联动控制时: 联动输入的 输入值范围下限 〕

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
190	输入 2 的设定值限幅上限	ST	7	02DE	02DF	734	735	R/W	输入 2 的设定值限幅下限～输入 2 的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的 输入值范围上限
191	输入 2 的设定值限幅下限	SU	7	02E0	02E1	736	737	R/W	输入 2 的输入值范围下限～输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	输入 2 的 输入值范围下限
192	ROM 版本显示	VR	7	02E2	02E3	738	739	RO	配备的 ROM 版本	—
193	累计运行时间	UT	7	02E4	02E5	740	741	RO	0～65535 小时	—
194	周围温度峰值保持监视	Hp	7	02E6	02E7	742	743	RO	-120～+120 °C	—
195	虚拟数据 (馈电变压器输入值)	HM	7	02E8	02E9	744	745	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答 信息，但会写入“0”。	0
196	虚拟数据 (开度反馈电阻 (FBR) 输入配置)	VG	7	02EA	02EB	746	747	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答 信息，但会写入“0”。	0
197	虚拟数据 (输入 1 的电源前馈增益)	PZ	7	02EC	02ED	748	749	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答 信息，但会写入“0”。	0
198	虚拟数据 (输入 2 的电源前馈增益)	PW	7	02EE	02EF	750	751	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答 信息，但会写入“0”。	0
199	虚拟数据 (加热器断线警报 1 (HBA1) 功 能选择)	ND	7	02F0	02F1	752	753	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答 信息，但会写入“0”。	0
200	加热器断线警报 1 (HBA1) 延时的次数	DH	7	02F2	02F3	754	755	R/W	0～255 次	5

No.	名 称	识别符	位数	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
				HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
				低位	高位	低位	高位			
201	虚拟数据 (加热器断线警报 2 (HBA2) 功能选择)	NG	7	02F4	02F5	756	757	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0
202	加热器断线警报 2 (HBA2) 延时的次数	DF	7	02F6	02F7	758	759	R/W	0~255 次	5
203	ALM 灯点亮条件	LY	7	02F8	02F9	760	761	R/W	0~4095 0: OFF +1: 事件 1 +2: 事件 2 +4: 事件 3 +8: 事件 4 +16: 加热器断线警报 1 (HBA1) +32: 加热器断线警报 2 (HBA2) +64: 控制回路断线警报 1 (LBA1) +128: 控制回路断线警报 2 (LBA2) +256: 输入 1 的输入异常上限 +512: 输入 1 的输入异常下限 +1024: 输入 2 的输入异常上限 +2048: 输入 2 的输入异常下限 选择多个时，合计每个的值。	255
204	虚拟数据 (警报灯点亮条件设定 2)	LZ	7	02FA	02FB	762	763	R/W	读出数据变为“0”。写入数据时，对所有的值返回正常时的应答信息，但会写入“0”。	0

6.3.5 相当于 HA 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 双字节]

寄存器地址 0500H~0534H 用于对属于存储区域的设定值进行确认及变更。

 关于存储区域，请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
1	存储区域切换	0500	0501	1280	1281	R/W	1～16 通过 DI 功能选择，选择了“区切换 (无 SET 信号)”，且通过控制区域内部 (本地)/外部 (External) 切换设定为“外部模式”时变为 RO (只读)。	1
2	事件 1 设定值 (EV1) 事件 1 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 1 设定值 (EV1) [上侧]	0502	0503	1282	1283	R/W	●偏差 配置到输入 1 或温差输入时 –(输入 1 的输入量程)～+(输入 1 的输入量程) 配置到输入 2 时 –(输入 2 的输入量程)～+(输入 2 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择，选择了 2 输入联动控制时 –(联动输入的输入量程)～+(联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	TC/RTD 输入: 10 V/I 输入: 输入量程的 5 %
							●输入值或设定值 配置到输入 1 时 输入 1 的输入值范围下限～输入 1 的输入值范围上限 配置到输入 2 时 输入 2 的输入值范围下限～输入 2 的输入值范围上限 配置到温差输入时 –(输入 1 的输入量程)～+(输入 1 的输入量程) 通过输入 2 的用途选择，选择了 2 输入联动控制时 联动输入的输入值范围下限～联动输入的输入值范围上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	
							●操作输出值 –5.0～+105.0 %	50.0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
3	事件 2 设定值 (EV2) 事件 2 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 2 设定值 (EV2) [上侧]	0504	0505	1284	1285	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
4	事件 3 设定值 (EV3) 事件 3 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 3 设定值 (EV3) [上侧]	0506	0507	1286	1287	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
5	输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0508	0509	1288	1289	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0
6	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	050A	050B	1290	1291	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
7	事件 4 设定值 (EV4) 事件 4 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 4 设定值 (EV4) [上侧]	050C	050D	1292	1293	R/W	与事件 1 设定值 (EV1)、事件 1 设定值 (EV1) [上侧] 相同	
8	输入 2 的控制回路断线警报 (LBA) 时间	050E	050F	1294	1295	R/W	0~7200 秒 0: 无功能	有 LBA: 480 无 LBA: 0
9	输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	0510	0511	1296	1297	R/W	0~输入 2 的输入量程 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
10	输入 1 的设定值 (SV)	0512	0513	1298	1299	R/W	输入 1 的设定值限幅下限~输入 1 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
11	输入 1 的比例带 [加热侧]	0514	0515	1300	1301	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 1 的输入量程 (单位: °C [°F]) (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 1 的输入量程的 0.0~1000.0 % (2 输入联动控制时: 联动输入的输入量程的 0.0~1000.0 %) 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0
12	输入 1 的积分时间 [加热侧]	0516	0517	1302	1303	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
13	输入 1 的微分时间 [加热侧]	0518	0519	1304	1305	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00
14	输入 1 的控制应答参数	051A	051B	1306	1307	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	PID 控制: 0 加热冷却 PID 控制: 2
15	未定义寄存器	051C	051D	1308	1309	—	—	—
16	输入 2 的设定值 (SV)	051E	051F	1310	1311	R/W	输入 2 的设定值限幅下限~输入 2 的设定值限幅上限 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
17	输入 2 的比例带	0520	0521	1312	1313	R/W	热电偶 (TC)/测温电阻 (RTD) 输入 0 (0.0、0.00)~输入 2 的输入量程 (单位: °C [°F]) [小数点位置取决于小数点位置设定] 电压 (V)/电流 (I) 输入 输入 2 的输入量程的 0.0~1000.0 % 0 (0.0、0.00): 两位置 (ON/OFF) 控制	TC/RTD 输入: 30 V/I 输入: 3.0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
18	输入 2 的积分时间	0522	0523	1314	1315	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PD 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	240.00
19	输入 2 的微分时间	0524	0525	1316	1317	R/W	0~3600 秒、0.0~3600.0 秒、0.00~360.00 秒或 0.000~36.000 秒 0 (0.0、0.00、0.000): PI 动作 [小数点位置取决于积分/微分时间的小数点位置设定]	60.00
20	输入 2 的控制应答参数	0526	0527	1318	1319	R/W	0: Slow 1: Medium 2: Fast [P、PD 动作时无效]	0
21	未定义寄存器	0528	0529	1320	1321	—	—	—
22	输入 1 的设定变化率限幅上升	052A	052B	1322	1323	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
23	输入 1 的设定变化率限幅下降	052C	052D	1324	1325	R/W	0~输入 1 的输入量程 (2 输入联动控制时: 0~联动输入的输入量程) 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
24	输入 2 的设定变化率限幅上升	052E	052F	1326	1327	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0
25	输入 2 的设定变化率限幅下降	0530	0531	1328	1329	R/W	0~输入 2 的输入量程 0: 无功能 [小数点位置取决于小数点位置设定]	0

No.	名 称	寄存器地址				属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)		DEC (10 进制)				
		低位	高位	低位	高位			
26	区域保温时间	0523	0533	1330	1331	R/W	输入数据类型为“0”或“2”时 ● RKC 通信时 0 小时 00 分 00 秒~9 小时 59 分 59 秒 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) ● MODBUS 时 0~35999 秒 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	RKC 通信: 0:00 (0.00 秒) MODBUS: 0
							输入数据类型为“1”时 ● RKC 通信时 0 小时 00 分~99 小时 59 分 0 分 00 秒~199 分 59 秒 0.00 秒~59.99 秒 (其中, 每 50 ms 进行一次运算) ● MODBUS 时(仅限单字节) 0~5999 分 0~11999 秒 0~5999 (10 ms) (其中, 每 50 ms 进行一次运算) [时间单位取决于保温时间单位设定]	RKC 通信: 0:00 (0.00 秒) MODBUS: 0
27	连接对象区域编号	0534	0535	1332	1333	R/W	0~16 0: 无功能	0

6.4 MODBUS (单字节) 数据

6.4.1 GZ400/GZ900 通信数据 [MODBUS 单字节]

是 MODBUS 单字节的寄存器地址。关于属性、数据范围及出厂值，请参照 6.3.1 GZ400/900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)。



输入数据类型为“1”时，变为 MODBUS 单字节。



MODBUS 的单字节/双字节的切换通过输入数据类型进行。
关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
1	输入 1 的测量值 (PV)	2000	8192	1
2	输入 1 的设定值 (SV) 监视	2001	8193	2
3	输入 2 的测量值 (PV)	2002	8194	3
4	输入 2 的设定值 (SV) 监视	2003	8195	4
5	联动输入的测量值 (PV)	2004	8196	5
6	温差输入的测量值 (PV)	2005	8197	6
7	温差输入的设定值 (SV) 监视	2006	8198	7
8	输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	2007	8199	8
9	输入 1 的操作输出值监视 [冷却侧]	2008	8200	9
10	输入 2 的操作输出值监视	2009	8201	10
11	电流检测器 1 (CT1) 输入值监视	200A	8202	11
12	电流检测器 2 (CT2) 输入值监视	200B	8203	12
13	存储区域运行经过时间监视	200C	8204	13
14	远程设定输入值监视	200D	8205	14
15	事件 1 状态监视	200E	8206	15
16	事件 2 状态监视	200F	8207	16
17	事件 3 状态监视	2010	8208	17

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
18	事件 4 状态监视	2011	8209	18
19	加热器断线警报 1 (HBA1) 状态监视	2012	8210	19
20	加热器断线警报 2 (HBA2) 状态监视	2013	8211	20
21	控制回路断线警报 1 (LBA1) 状态监视	2014	8212	21
22	控制回路断线警报 2 (LBA2) 状态监视	2015	8213	22
23	综合事件状态	2016	8214	23
24	输入 1 的断线状态监视	2017	8215	24
25	输入 2 的断线状态监视	2018	8216	25
26	DI 输入状态监视	2019	8217	26
27	OUT 状态监视	201A	8218	27
28	DO 状态监视	201B	8219	28
29	综合运行状态	201C	8220	29
30	输入 1 的 PID 存储	201D	8221	30
31	输入 2 的 PID 存储	201E	8222	31
32	输入 1 的峰值保持监视	201F	8223	32
33	输入 1 的谷值保持监视	2020	8224	33
34	输入 2 的峰值保持监视	2021	8225	34

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
35	输入 2 的谷值保持监视	2022	8226	35
36	输入 1 的 AT 剩余时间监视	2023	8227	36
37	输入 2 的 AT 剩余时间监视	2024	8228	37
38	输入 1 的 AT/ST 状态监视	2025	8229	38
39	输入 2 的 AT/ST 状态监视	2026	8230	39
40	错误代码	2027	8231	40
41	累计运行时间	2028	8232	41
42	周围温度峰值保持监视	2029	8233	42
43	传输输出 1 的小数点位置	202A	8234	46
44	传输输出 2 的小数点位置	202B	8235	47
45	传输输出 3 的小数点位置	202C	8236	48
46	事件 1 小数点位置	202D	8237	49
47	事件 2 小数点位置	202E	8238	50
48	事件 3 小数点位置	202F	8239	51
49	事件 4 小数点位置	2030	8240	52
50	联锁解除	2031	8241	53
51	存储区域切换	2032	8242	54
52	输入 1 的保持重设	2033	8243	55
53	输入 2 的保持重设	2034	8244	56
54	谷值抑制启动信号	2035	8245	57
55	RUN/STOP 切换	2036	8246	58
56	输入 1 的自整定 (AT)	2037	8247	59
57	输入 2 的自整定 (AT)	2038	8248	60
58	输入 1 的启动整定 (ST)	2039	8249	61

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
59	输入 2 的启动整定 (ST)	203A	8250	62
60	输入 1 的自动/手动切换	203B	8251	63
61	输入 2 的自动/手动切换	203C	8252	64
62	远程/本地切换	203D	8253	65
63	控制区内部 (本地)/外部 (External) 切换	203E	8254	66
64	输入 1 的设定值 (SV) ★	203F	8255	67
65	输入 2 的设定值 (SV) ★	2040	8256	68
66	温差输入的设定值 (SV) ★	2041	8257	69
67	事件 1 设定值 (EV1) 事件 1 设定值 (EV1) [上侧] ★	2042	8258	70
68	事件 1 设定值 (EV1') [下侧] ★	2043	8259	71
69	事件 2 设定值 (EV2) 事件 2 设定值 (EV2) [上侧] ★	2044	8260	72
70	事件 2 设定值 (EV2') [下侧] ★	2045	8261	73
71	事件 3 设定值 (EV3) 事件 3 设定值 (EV3) [上侧] ★	2046	8262	74
72	事件 3 设定值 (EV3') [下侧] ★	2047	8263	75
73	事件 4 设定值 (EV4) 事件 4 设定值 (EV4) [上侧] ★	2048	8264	76
74	事件 4 设定值 (EV4') [下侧] ★	2049	8265	77
75	输入 1 的比例带 [加热侧] ★	204A	8266	78
76	输入 1 的积分时间 [加热侧] ★	204B	8267	79
77	输入 1 的微分时间 [加热侧] ★	204C	8268	80
78	输入 1 的控制应答参数 ★	204D	8269	81
79	输入 1 的主动强度 ★	204E	8270	82

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
80	输入 1 的手动重设 ★	204F	8271	83
81	输入 1 的 FF 量 ★	2050	8272	84
82	输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ★	2051	8273	85
83	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ★	2052	8274	86
84	输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	2053	8275	87
85	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	2054	8276	88
86	输入 2 的比例带 ★	2055	8277	89
87	输入 2 的积分时间 ★	2056	8278	90
88	输入 2 的微分时间 ★	2057	8279	91
89	输入 2 的控制应答参数 ★	2058	8280	92
90	输入 2 的主动强度 ★	2059	8281	93
91	输入 2 的手动重设 ★	205A	8282	94
92	输入 2 的 FF 量 ★	205B	8283	95
93	输入 2 的输出值限幅上限 ★	205C	8284	96
94	输入 2 的输出值限幅下限 ★	205D	8285	97
95	输入 2 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	205E	8286	98
96	输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	205F	8287	99
97	输入 1 的比例带 [冷却侧] ★	2060	8288	100
98	输入 1 的积分时间 [冷却侧] ★	2061	8289	101
99	输入 1 的微分时间 [冷却侧] ★	2062	8290	102
100	输入 1 的重叠/不感带 (死区) ★	2063	8291	103
101	输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ★	2064	8292	104

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
102	输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] ★	2065	8293	105
103	区切换的触发器选择 ★	2066	8294	106
104	区域保温时间 ★	2067	8295	107
105	连接对象区域编号 ★	2068	8296	108
106	输入 1 的设定变化率限幅上升 ★	2069	8297	109
107	输入 1 的设定变化率限幅下降 ★	206A	8298	110
108	输入 1 的自动/手动切换选择 (区域) ★	206B	8299	111
109	输入 1 的操作输出值 (区域) ★	206C	8300	112
110	输入 2 的设定变化率限幅上升 ★	206D	8301	113
111	输入 2 的设定变化率限幅下降 ★	206E	8302	114
112	输入 2 的自动/手动切换选择 (区域) ★	206F	8303	115
113	输入 2 的操作输出值 (区域) ★	2070	8304	116
114	远程/本地切换选择 (区域) ★	2071	8305	117
115	输入 1 的断点数 ★	2072	8306	118
116	输入 1 的断点输入值 1 ★	2073	8307	119
117	输入 1 的断点输入值 2 ★	2074	8308	120
118	输入 1 的断点输入值 3 ★	2075	8309	121
119	输入 1 的断点输入值 4 ★	2076	8310	122
120	输入 1 的断点输入值 5 ★	2077	8311	123
121	输入 1 的断点校正值 1 ★	2078	8312	124
122	输入 1 的断点校正值 2 ★	2079	8313	125
123	输入 1 的断点校正值 3 ★	207A	8314	126

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
124	输入 1 的断点校正值 4 ★	207B	8315	127
125	输入 1 的断点校正值 5 ★	207C	8316	128
126	输入 2 的断点数 ★	207D	8317	129
127	输入 2 的断点输入值 1 ★	207E	8318	130
128	输入 2 的断点输入值 2 ★	207F	8319	131
129	输入 2 的断点输入值 3 ★	2080	8320	132
130	输入 2 的断点输入值 4 ★	2081	8321	133
131	输入 2 的断点输入值 5 ★	2082	8322	134
132	输入 2 的断点校正值 1 ★	2083	8323	135
133	输入 2 的断点校正值 2 ★	2084	8324	136
134	输入 2 的断点校正值 3 ★	2085	8325	137
135	输入 2 的断点校正值 4 ★	2086	8326	138
136	输入 2 的断点校正值 5 ★	2087	8327	139
137	显示更新周期	2088	8328	140
138	输入 1 的 PV 偏置	2089	8329	141
139	输入 1 的 PV 数字滤波器	208A	8330	142
140	输入 1 的 PV 比率	208B	8331	143
141	输入 1 的 PV 低输入切去	208C	8332	144
142	输入 2 的 PV 偏置 (RS 偏置)	208D	8333	145
143	输入 2 的 PV 数字滤波器 (RS 数字滤波器)	208E	8334	146
144	输入 2 的 PV 比率 (RS 比率)	208F	8335	147
145	输入 2 的 PV 低输入切去	2090	8336	148

★ 存储区域对应数据

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
146	OUT1 比例周期	2091	8337	149
147	OUT2 比例周期	2092	8338	150
148	OUT3 比例周期	2093	8339	151
149	OUT1 比例周期的最低 ON/OFF 时间	2094	8340	152
150	OUT2 比例周期的最低 ON/OFF 时间	2095	8341	153
151	OUT3 比例周期的最低 ON/OFF 时间	2096	8342	154
152	加热器断线警报 1 (HBA1) 设定值	2097	8343	155
153	加热器断线警报 1 (HBA1) 延时的次数	2098	8344	156
154	加热器断线警报 2 (HBA2) 设定值	2099	8345	157
155	加热器断线警报 2 (HBA2) 延时的次数	209A	8346	158
156	输入 1 的手动操作输出值	209B	8347	159
157	输入 1 的等级 PID 设定 1	209C	8348	160
158	输入 1 的等级 PID 设定 2	209D	8349	161
159	输入 1 的等级 PID 设定 3	209E	8350	162
160	输入 1 的等级 PID 设定 4	209F	8351	163
161	输入 1 的等级 PID 设定 5	20A0	8352	164
162	输入 1 的等级 PID 设定 6	20A1	8353	165
163	输入 1 的等级 PID 设定 7	20A2	8354	166
164	输入 1 的两位置控制间隙	20A3	8355	167
165	输入 1 的两位置控制间隙上侧	20A4	8356	168
166	输入 1 的两位置控制间隙下侧	20A5	8357	169
167	输入 2 的手动操作输出值	20A6	8358	170
168	输入 2 的等级 PID 设定 1	20A7	8359	171

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
169	输入 2 的等级 PID 设定 2	20A8	8360	172
170	输入 2 的等级 PID 设定 3	20A9	8361	173
171	输入 2 的等级 PID 设定 4	20AA	8362	174
172	输入 2 的等级 PID 设定 5	20AB	8363	175
173	输入 2 的等级 PID 设定 6	20AC	8364	176
174	输入 2 的等级 PID 设定 7	20AD	8365	177
175	输入 2 的两位置控制间隙	20AE	8366	178
176	输入 2 的两位置控制间隙上侧	20AF	8367	179
177	输入 2 的两位置控制间隙下侧	20B0	8368	180
178	输入 1 的 AT 偏置	20B1	8369	181
179	输入 2 的 AT 偏置	20B2	8370	182
180	FF 量学习	20B3	8371	183
181	输入 1 的外部干扰判断点	20B4	8372	184
182	输入 2 的外部干扰判断点	20B5	8373	185
183	2 输入联动 PV 切换等级	20B6	8374	186
184	2 输入联动 PV 切换时间	20B7	8375	187

No.185~380 为工程模式数据。



警告

工程模式的内容是符合使用条件的最初设定的数据，之后在通常使用的情况下，是无需变更的项目。而且，请注意如果擅自变更设定，会导致仪器的错误动作，形成故障。对于此时发生的仪器故障、损坏，本公司不承担任何责任。



重要

若要进行工程模式的设定，需处于 STOP (控制停止)。但是，若仅需确认，也可在 RUN 状态下进行。

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
185	STOP 显示选择	20B8	8376	188
186	ALM 灯点亮条件	20B9	8377	189
187	输入异常时的 PV 闪烁显示	20BA	8378	190
188	输入 1 的 SV 显示/不显示	20BB	8379	191
189	输入 2 的 SV 显示/不显示	20BC	8380	192
190	输入 1 的 MV 显示/不显示	20BD	8381	193
191	输入 2 的 MV 显示/不显示	20BE	8382	194
192	监视模式选择不显示	20BF	8383	195
193	运行切换模式选择不显示	20C0	8384	196
194	数据确定方式选择	20C1	8385	197
195	FUNC 键配置	20C2	8386	198
196	FUNC 键操作选择	20C3	8387	199
197	输入 1 的输入种类	20C4	8388	200

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
198	输入 1 的显示单位	20C5	8389	201
199	输入 1 的小数点位置	20C6	8390	202
200	输入 1 的输入值范围上限	20C7	8391	203
201	输入 1 的输入值范围下限	20C8	8392	204
202	输入 1 的输入异常判断点上限	20C9	8393	205
203	输入 1 的输入异常判断点下限	20CA	8394	206
204	输入 1 的温度补偿运算	20CB	8395	207
205	输入 1 的断线时方向	20CC	8396	208
206	输入 1 的折线功能有无选择	20CD	8397	209
207	输入 1 的校正设定方法选择	20CE	8398	210
208	输入 1 的断点校正限制值	20CF	8399	211
209	输入 1 的开平方运算	20D0	8400	212
210	输入 1 的反相输入	20D1	8401	213

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
211	输入数据类型	20D2	8402	214
212	电源频率	20D3	8403	215
213	输入 2 的输入种类	20D4	8404	216
214	输入 2 的显示单位	20D5	8405	217
215	输入 2 的小数点位置	20D6	8406	218
216	输入 2 的输入值范围上限	20D7	8407	219
217	输入 2 的输入值范围下限	20D8	8408	220
218	输入 2 的输入异常判断点上限	20D9	8409	221
219	输入 2 的输入异常判断点下限	20DA	8410	222
220	输入 2 的温度补偿运算	20DB	8411	223
221	输入 2 的断线时方向	20DC	8412	224
222	输入 2 的折线功能有无选择	20DD	8413	225
223	输入 2 的校正值设定方法选择	20DE	8414	226
224	输入 2 的断点校正限制值	20DF	8415	227
225	输入 2 的开平方运算	20E0	8416	228
226	输入 2 的反相输入	20E1	8417	229
227	DI1 功能选择	20E2	8418	230
228	DI2 功能选择	20E3	8419	231
229	DI3 功能选择	20E4	8420	232
230	DI4 功能选择	20E5	8421	233
231	DI5 功能选择	20E6	8422	234
232	DI6 功能选择	20E7	8423	235
233	DI 逻辑反相	20E8	8424	236
234	区切换时间 (无 SET 信号)	20E9	8425	237

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
235	OUT1 功能选择	20EA	8426	238
236	OUT2 功能选择	20EB	8427	239
237	OUT3 功能选择	20EC	8428	240
238	OUT1 逻辑运算选择	20ED	8429	241
239	OUT2 逻辑运算选择	20EE	8430	242
240	OUT3 逻辑运算选择	20EF	8431	243
241	励磁/非励磁选择	20F0	8432	244
242	联锁选择	20F1	8433	245
243	STOP 时的输出动作	20F2	8434	246
244	通用输出的种类选择 (OUT3)	20F3	8435	247
245	传输输出 1 种类	20F4	8436	248
246	传输输出 1 刻度上限	20F5	8437	249
247	传输输出 1 刻度下限	20F6	8438	250
248	传输输出 2 种类	20F7	8439	251
249	传输输出 2 刻度上限	20F8	8440	252
250	传输输出 2 刻度下限	20F9	8441	253
251	传输输出 3 种类	20FA	8442	254
252	传输输出 3 刻度上限	20FB	8443	255
253	传输输出 3 刻度下限	20FC	8444	256
254	DO1 功能选择	20FD	8445	257
255	DO2 功能选择	20FE	8446	258
256	DO3 功能选择	20FF	8447	259
257	DO4 功能选择	2100	8448	260
258	DO1 逻辑运算选择	2101	8449	261

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
259	DO2 逻辑运算选择	2102	8450	262
260	DO3 逻辑运算选择	2103	8451	263
261	DO4 逻辑运算选择	2104	8452	264
262	事件 1 配置	2105	8453	265
263	事件 1 种类	2106	8454	266
264	事件 1 待机动作	2107	8455	267
265	事件 1 动作间隙	2108	8456	268
266	事件 1 计时器	2109	8457	269
267	事件 2 配置	210A	8458	270
268	事件 2 种类	210B	8459	271
269	事件 2 待机动作	210C	8460	272
270	事件 2 动作间隙	210D	8461	273
271	事件 2 计时器	210E	8462	274
272	事件 3 配置	210F	8463	275
273	事件 3 种类	2110	8464	276
274	事件 3 待机动作	2111	8465	277
275	事件 3 动作间隙	2112	8466	278
276	事件 3 计时器	2113	8467	279
277	事件 4 配置	2114	8468	280
278	事件 4 种类	2115	8469	281
279	事件 4 待机动作	2116	8470	282
280	事件 4 动作间隙	2117	8471	283
281	事件 4 计时器	2118	8472	284
282	CT1 配置	2119	8473	285

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
283	CT1 种类	211A	8474	286
284	CT1 比率	211B	8475	287
285	CT1 低输入切去	211C	8476	288
286	CT2 配置	211D	8477	289
287	CT2 种类	211E	8478	290
288	CT2 比率	211F	8479	291
289	CT2 低输入切去	2120	8480	292
290	热/冷启动	2121	8481	293
291	手动操作输出值选择	2122	8482	294
292	SV 跟踪	2123	8483	295
293	积分/微分时间小数点位置	2124	8484	296
294	ST 启动条件	2125	8485	297
295	输入 1 的控制动作	2126	8486	298
296	输入 1 的输出变化率限幅上升 [加热侧]	2127	8487	299
297	输入 1 的输出变化率限幅下降 [加热侧]	2128	8488	300
298	输入 1 的输入异常时动作上限	2129	8489	301
299	输入 1 的输入异常时动作下限	212A	8490	302
300	输入 1 的输入异常时操作输出值	212B	8491	303
301	输入 1 的 STOP 时操作输出值 [加热侧]	212C	8492	304
302	输入 1 的启动判断点	212D	8493	305
303	输入 1 的等级 PID 动作选择	212E	8494	306
304	输入 1 的等级 PID 动作间隙	212F	8495	307
305	输入 2 的控制动作	2130	8496	308
306	输入 2 的输出变化率限幅上升	2131	8497	309

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
307	输入 2 的输出变化率限幅下降	2132	8498	310
308	输入 2 的输入异常时动作上限	2133	8499	311
309	输入 2 的输入异常时动作下限	2134	8500	312
310	输入 2 的输入异常时操作输出值	2135	8501	313
311	输入 2 的 STOP 时操作输出值	2136	8502	314
312	输入 2 的启动判断点	2137	8503	315
313	输入 2 的等级 PID 动作选择	2138	8504	316
314	输入 2 的等级 PID 动作间隙	2139	8505	317
315	输入 1 的输出变化率限幅上升 [冷却侧]	213A	8506	318
316	输入 1 的输出变化率限幅下降 [冷却侧]	213B	8507	319
317	输入 1 的 STOP 时操作输出值 [冷却侧]	213C	8508	320
318	下冲抑制系数	213D	8509	321
319	重叠/不感带 (死区) 基准点	213E	8510	322
320	谷值抑制功能	213F	8511	323
321	输入 2 的用途选择	2140	8512	324
322	2 输入联动 PV 切换触发器选择	2141	8513	325
323	输入回路异常警报设定值	2142	8514	326
324	选择通信协议	2143	8515	327
325	设备地址	2144	8516	328
326	通信速度	2145	8517	329
327	数据位构成	2146	8518	330
328	间隔时间	2147	8519	331
329	寄存器种类	2148	8520	332
330	寄存器开始编号 (前 4 位)	2149	8521	333

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
331	寄存器开始编号 (后 16 位)	214A	8522	334
332	监视项目寄存器偏置	214B	8523	335
333	设定项目寄存器偏置	214C	8524	336
334	仪器连接识别时间	214D	8525	337
335	PLC 应答等待时间	214E	8526	338
336	PLC 通信开始时间	214F	8527	339
337	从属寄存器偏置	2150	8528	340
338	仪器识别台数	2151	8529	341
339	区号	2152	8530	342
340	PC 编号	2153	8531	343
341	监视项目选择 1	2154	8532	344
342	监视项目选择 2	2155	8533	345
343	监视项目选择 3	2156	8534	346
344	设定项目选择 1	2157	8535	347
345	设定项目选择 2	2158	8536	348
346	设定项目选择 3	2159	8537	349
347	设定项目选择 4	215A	8538	350
348	设定项目选择 5	215B	8539	351
349	设定项目选择 6	215C	8540	352
350	设定项目选择 7	215D	8541	353
351	设定项目选择 8	215E	8542	354
352	设定变化率限幅单位时间	215F	8543	355
353	保温时间单位	2160	8544	356
354	输入 1 的设定值限幅上限	2161	8545	357

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
355	输入 1 的设定值限幅下限	2162	8546	358
356	输入 2 的设定值限幅上限	2163	8547	359
357	输入 2 的设定值限幅下限	2164	8548	360
358	初始化	2165	8549	361
359	设定数据解锁/锁定切换	2166	8550	362
360	设定锁定等级	2167	8551	363
361	区域锁定	2168	8552	364
362	屏蔽功能选择	2169	8553	365
363	参数固定选择	216A	8554	366
364	参数选择直接录入	216B	8555	367
365	参数选择设定 1	216C	8556	368
366	参数选择设定 2	216D	8557	369
367	参数选择设定 3	216E	8558	370
368	参数选择设定 4	216F	8559	371
369	参数选择设定 5	2170	8560	372
370	参数选择设定 6	2171	8561	373
371	参数选择设定 7	2172	8562	374
372	参数选择设定 8	2173	8563	375
373	参数选择设定 9	2174	8564	376
374	参数选择设定 10	2175	8565	377
375	参数选择设定 11	2176	8566	378
376	参数选择设定 12	2177	8567	379
377	参数选择设定 13	2178	8568	380
378	参数选择设定 14	2179	8569	381

No.	名 称	寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
379	参数选择设定 15	217A	8570	382
380	参数选择设定 16	217B	8571	383

6.4.2 存储区域数据 (直接指定方式) [MODBUS 单字节]

寄存器地址 2500H～282FH 用于对属于存储区域的设定值进行确认及变更。

关于属性、数据范围及出厂值，请参照 6.3.2 存储区域数据 [MODBUS 双字节] (直接指定方式) 的 ■ 存储区域 1 数据 (P. 6-80)。

■  关于存储区域，请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

存储区域1~3数据

No.	名 称	存储区域1		存储区域2		存储区域3		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
1	输入1的设定值 (SV)	2500	9472	2549	9545	2592	9618	1
2	输入2的设定值 (SV)	2501	9473	254A	9546	2593	9619	2
3	温差输入的设定值 (SV)	2502	9474	254B	9547	2594	9620	3
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	2503	9475	254C	9548	2595	9621	4
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	2504	9476	254D	9549	2596	9622	5
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	2505	9477	254E	9550	2597	9623	6
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	2506	9478	254F	9551	2598	9624	7
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	2507	9479	2550	9552	2599	9625	8
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	2508	9480	2551	9553	259A	9626	9
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	2509	9481	2552	9554	259B	9627	10
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	250A	9482	2553	9555	259C	9628	11
12	输入1的比例带 [加热侧]	250B	9483	2554	9556	259D	9629	12
13	输入1的积分时间 [加热侧]	250C	9484	2555	9557	259E	9630	13
14	输入1的微分时间 [加热侧]	250D	9485	2556	9558	259F	9631	14
15	输入1的控制应答参数	250E	9486	2557	9559	25A0	9632	15
16	输入1的主动强度	250F	9487	2558	9560	25A1	9633	16
17	输入1的手动重设	2510	9488	2559	9561	25A2	9634	17
18	输入1的FF量	2511	9489	255A	9562	25A3	9635	18
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	2512	9490	255B	9563	25A4	9636	19
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	2513	9491	255C	9564	25A5	9637	20
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	2514	9492	255D	9565	25A6	9638	21
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	2515	9493	255E	9566	25A7	9639	22
23	输入2的比例带	2516	9494	255F	9567	25A8	9640	23
24	输入2的积分时间	2517	9495	2560	9568	25A9	9641	24
25	输入2的微分时间	2518	9496	2561	9569	25AA	9642	25
26	输入2的控制应答参数	2519	9497	2562	9570	25AB	9643	26
27	输入2的主动强度	251A	9498	2563	9571	25AC	9644	27
28	输入2的手动重设	251B	9499	2564	9572	25AD	9645	28
29	输入2的FF量	251C	9500	2565	9573	25AE	9646	29
30	输入2的输出值限幅上限	251D	9501	2566	9574	25AF	9647	30
31	输入2的输出值限幅下限	251E	9502	2567	9575	25B0	9648	31
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	251F	9503	2568	9576	25B1	9649	32
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	2520	9504	2569	9577	25B2	9650	33
34	输入1的比例带 [冷却侧]	2521	9505	256A	9578	25B3	9651	34
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	2522	9506	256B	9579	25B4	9652	35
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	2523	9507	256C	9580	25B5	9653	36
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	2524	9508	256D	9581	25B6	9654	37
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	2525	9509	256E	9582	25B7	9655	38
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	2526	9510	256F	9583	25B8	9656	39
40	区切换的触发器选择	2527	9511	2570	9584	25B9	9657	40
41	区域保温时间	2528	9512	2571	9585	25BA	9658	41
42	连接对象区域编号	2529	9513	2572	9586	25BB	9659	42
43	输入1的设定变化率限幅上升	252A	9514	2573	9587	25BC	9660	43
44	输入1的设定变化率限幅下降	252B	9515	2574	9588	25BD	9661	44
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	252C	9516	2575	9589	25BE	9662	45
46	输入1的操作输出值 (区域)	252D	9517	2576	9590	25BF	9663	46

存储区域1~3数据

No.	名 称	存储区域1		存储区域2		存储区域3		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
47	输入2的设定变化率限幅上升	252E	9518	2577	9591	25C0	9664	47
48	输入2的设定变化率限幅下降	252F	9519	2578	9592	25C1	9665	48
49	输入2的自动/手动切换选择（区域）	2530	9520	2579	9593	25C2	9666	49
50	输入2的操作输出值（区域）	2531	9521	257A	9594	25C3	9667	50
51	远程/本地切换选择（区域）	2532	9522	257B	9595	25C4	9668	51
52	输入1的断点数	2533	9523	257C	9596	25C5	9669	52
53	输入1的断点输入值1	2534	9524	257D	9597	25C6	9670	53
54	输入1的断点输入值2	2535	9525	257E	9598	25C7	9671	54
55	输入1的断点输入值3	2536	9526	257F	9599	25C8	9672	55
56	输入1的断点输入值4	2537	9527	2580	9600	25C9	9673	56
57	输入1的断点输入值5	2538	9528	2581	9601	25CA	9674	57
58	输入1的断点校正值1	2539	9529	2582	9602	25CB	9675	58
59	输入1的断点校正值2	253A	9530	2583	9603	25CC	9676	59
60	输入1的断点校正值3	253B	9531	2584	9604	25CD	9677	60
61	输入1的断点校正值4	253C	9532	2585	9605	25CE	9678	61
62	输入1的断点校正值5	253D	9533	2586	9606	25CF	9679	62
63	输入2的断点数	253E	9534	2587	9607	25D0	9680	63
64	输入2的断点输入值1	253F	9535	2588	9608	25D1	9681	64
65	输入2的断点输入值2	2540	9536	2589	9609	25D2	9682	65
66	输入2的断点输入值3	2541	9537	258A	9610	25D3	9683	66
67	输入2的断点输入值4	2542	9538	258B	9611	25D4	9684	67
68	输入2的断点输入值5	2543	9539	258C	9612	25D5	9685	68
69	输入2的断点校正值1	2544	9540	258D	9613	25D6	9686	69
70	输入2的断点校正值2	2545	9541	258E	9614	25D7	9687	70
71	输入2的断点校正值3	2546	9542	258F	9615	25D8	9688	71
72	输入2的断点校正值4	2547	9543	2590	9616	25D9	9689	72
73	输入2的断点校正值5	2548	9544	2591	9617	25DA	9690	73

存储区域4~6数据

No.	名 称	存储区域4		存储区域5		存储区域6		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
1	输入1的设定值 (SV)	25DB	9691	2624	9764	266D	9837	1
2	输入2的设定值 (SV)	25DC	9692	2625	9765	266E	9838	2
3	温差输入的设定值 (SV)	25DD	9693	2626	9766	266F	9839	3
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	25DE	9694	2627	9767	2670	9840	4
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	25DF	9695	2628	9768	2671	9841	5
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	25E0	9696	2629	9769	2672	9842	6
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	25E1	9697	262A	9770	2673	9843	7
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	25E2	9698	262B	9771	2674	9844	8
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	25E3	9699	262C	9772	2675	9845	9
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	25E4	9700	262D	9773	2676	9846	10
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	25E5	9701	262E	9774	2677	9847	11
12	输入1的比例带 [加热侧]	25E6	9702	262F	9775	2678	9848	12
13	输入1的积分时间 [加热侧]	25E7	9703	2630	9776	2679	9849	13
14	输入1的微分时间 [加热侧]	25E8	9704	2631	9777	267A	9850	14
15	输入1的控制应答参数	25E9	9705	2632	9778	267B	9851	15
16	输入1的主动强度	25EA	9706	2633	9779	267C	9852	16
17	输入1的手动重设	25EB	9707	2634	9780	267D	9853	17
18	输入1的FF量	25EC	9708	2635	9781	267E	9854	18
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	25ED	9709	2636	9782	267F	9855	19
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	25EE	9710	2637	9783	2680	9856	20
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	25EF	9711	2638	9784	2681	9857	21
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	25F0	9712	2639	9785	2682	9858	22
23	输入2的比例带	25F1	9713	263A	9786	2683	9859	23
24	输入2的积分时间	25F2	9714	263B	9787	2684	9860	24
25	输入2的微分时间	25F3	9715	263C	9788	2685	9861	25
26	输入2的控制应答参数	25F4	9716	263D	9789	2686	9862	26
27	输入2的主动强度	25F5	9717	263E	9790	2687	9863	27
28	输入2的手动重设	25F6	9718	263F	9791	2688	9864	28
29	输入2的FF量	25F7	9719	2640	9792	2689	9865	29
30	输入2的输出值限幅上限	25F8	9720	2641	9793	268A	9866	30
31	输入2的输出值限幅下限	25F9	9721	2642	9794	268B	9867	31
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	25FA	9722	2643	9795	268C	9868	32
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	25FB	9723	2644	9796	268D	9869	33
34	输入1的比例带 [冷却侧]	25FC	9724	2645	9797	268E	9870	34
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	25FD	9725	2646	9798	268F	9871	35
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	25FE	9726	2647	9799	2690	9872	36
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	25FF	9727	2648	9800	2691	9873	37
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	2600	9728	2649	9801	2692	9874	38
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	2601	9729	264A	9802	2693	9875	39
40	区切换的触发器选择	2602	9730	264B	9803	2694	9876	40
41	区域保温时间	2603	9731	264C	9804	2695	9877	41
42	连接对象区域编号	2604	9732	264D	9805	2696	9878	42
43	输入1的设定变化率限幅上升	2605	9733	264E	9806	2697	9879	43
44	输入1的设定变化率限幅下降	2606	9734	264F	9807	2698	9880	44
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	2607	9735	2650	9808	2699	9881	45
46	输入1的操作输出值 (区域)	2608	9736	2651	9809	269A	9882	46

存储区域4~6数据

No.	名 称	存储区域4		存储区域5		存储区域6		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
47	输入2的设定变化率限幅上升	2609	9737	2652	9810	269B	9883	47
48	输入2的设定变化率限幅下降	260A	9738	2653	9811	269C	9884	48
49	输入2的自动/手动切换选择（区域）	260B	9739	2654	9812	269D	9885	49
50	输入2的操作输出值（区域）	260C	9740	2655	9813	269E	9886	50
51	远程/本地切换选择（区域）	260D	9741	2656	9814	269F	9887	51
52	输入1的断点数	260E	9742	2657	9815	26A0	9888	52
53	输入1的断点输入值1	260F	9743	2658	9816	26A1	9889	53
54	输入1的断点输入值2	2610	9744	2659	9817	26A2	9890	54
55	输入1的断点输入值3	2611	9745	265A	9818	26A3	9891	55
56	输入1的断点输入值4	2612	9746	265B	9819	26A4	9892	56
57	输入1的断点输入值5	2613	9747	265C	9820	26A5	9893	57
58	输入1的断点校正值1	2614	9748	265D	9821	26A6	9894	58
59	输入1的断点校正值2	2615	9749	265E	9822	26A7	9895	59
60	输入1的断点校正值3	2616	9750	265F	9823	26A8	9896	60
61	输入1的断点校正值4	2617	9751	2660	9824	26A9	9897	61
62	输入1的断点校正值5	2618	9752	2661	9825	26AA	9898	62
63	输入2的断点数	2619	9753	2662	9826	26AB	9899	63
64	输入2的断点输入值1	261A	9754	2663	9827	26AC	9900	64
65	输入2的断点输入值2	261B	9755	2664	9828	26AD	9901	65
66	输入2的断点输入值3	261C	9756	2665	9829	26AE	9902	66
67	输入2的断点输入值4	261D	9757	2666	9830	26AF	9903	67
68	输入2的断点输入值5	261E	9758	2667	9831	26B0	9904	68
69	输入2的断点校正值1	261F	9759	2668	9832	26B1	9905	69
70	输入2的断点校正值2	2620	9760	2669	9833	26B2	9906	70
71	输入2的断点校正值3	2621	9761	266A	9834	26B3	9907	71
72	输入2的断点校正值4	2622	9762	266B	9835	26B4	9908	72
73	输入2的断点校正值5	2623	9763	266C	9836	26B5	9909	73

存储区域7~9数据

No.	名 称	存储区域7		存储区域8		存储区域9		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
1	输入1的设定值 (SV)	26B6	9910	26FF	9983	2748	10056	1
2	输入2的设定值 (SV)	26B7	9911	2700	9984	2749	10057	2
3	温差输入的设定值 (SV)	26B8	9912	2701	9985	274A	10058	3
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	26B9	9913	2702	9986	274B	10059	4
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	26BA	9914	2703	9987	274C	10060	5
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	26BB	9915	2704	9988	274D	10061	6
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	26BC	9916	2705	9989	274E	10062	7
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	26BD	9917	2706	9990	274F	10063	8
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	26BE	9918	2707	9991	2750	10064	9
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	26BF	9919	2708	9992	2751	10065	10
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	26C0	9920	2709	9993	2752	10066	11
12	输入1的比例带 [加热侧]	26C1	9921	270A	9994	2753	10067	12
13	输入1的积分时间 [加热侧]	26C2	9922	270B	9995	2754	10068	13
14	输入1的微分时间 [加热侧]	26C3	9923	270C	9996	2755	10069	14
15	输入1的控制应答参数	26C4	9924	270D	9997	2756	10070	15
16	输入1的主动强度	26C5	9925	270E	9998	2757	10071	16
17	输入1的手动重设	26C6	9926	270F	9999	2758	10072	17
18	输入1的FF量	26C7	9927	2710	10000	2759	10073	18
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	26C8	9928	2711	10001	275A	10074	19
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	26C9	9929	2712	10002	275B	10075	20
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	26CA	9930	2713	10003	275C	10076	21
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	26CB	9931	2714	10004	275D	10077	22
23	输入2的比例带	26CC	9932	2715	10005	275E	10078	23
24	输入2的积分时间	26CD	9933	2716	10006	275F	10079	24
25	输入2的微分时间	26CE	9934	2717	10007	2760	10080	25
26	输入2的控制应答参数	26CF	9935	2718	10008	2761	10081	26
27	输入2的主动强度	26D0	9936	2719	10009	2762	10082	27
28	输入2的手动重设	26D1	9937	271A	10010	2763	10083	28
29	输入2的FF量	26D2	9938	271B	10011	2764	10084	29
30	输入2的输出值限幅上限	26D3	9939	271C	10012	2765	10085	30
31	输入2的输出值限幅下限	26D4	9940	271D	10013	2766	10086	31
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	26D5	9941	271E	10014	2767	10087	32
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	26D6	9942	271F	10015	2768	10088	33
34	输入1的比例带 [冷却侧]	26D7	9943	2720	10016	2769	10089	34
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	26D8	9944	2721	10017	276A	10090	35
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	26D9	9945	2722	10018	276B	10091	36
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	26DA	9946	2723	10019	276C	10092	37
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	26DB	9947	2724	10020	276D	10093	38
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	26DC	9948	2725	10021	276E	10094	39
40	区切换的触发器选择	26DD	9949	2726	10022	276F	10095	40
41	区域保温时间	26DE	9950	2727	10023	2770	10096	41
42	连接对象区域编号	26DF	9951	2728	10024	2771	10097	42
43	输入1的设定变化率限幅上升	26E0	9952	2729	10025	2772	10098	43
44	输入1的设定变化率限幅下降	26E1	9953	272A	10026	2773	10099	44
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	26E2	9954	272B	10027	2774	10100	45
46	输入1的操作输出值 (区域)	26E3	9955	272C	10028	2775	10101	46

存储区域7~9数据

No.	名 称	存储区域7		存储区域8		存储区域9		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
47	输入2的设定变化率限幅上升	26E4	9956	272D	10029	2776	10102	47
48	输入2的设定变化率限幅下降	26E5	9957	272E	10030	2777	10103	48
49	输入2的自动/手动切换选择（区域）	26E6	9958	272F	10031	2778	10104	49
50	输入2的操作输出值（区域）	26E7	9959	2730	10032	2779	10105	50
51	远程/本地切换选择（区域）	26E8	9960	2731	10033	277A	10106	51
52	输入1的断点数	26E9	9961	2732	10034	277B	10107	52
53	输入1的断点输入值1	26EA	9962	2733	10035	277C	10108	53
54	输入1的断点输入值2	26EB	9963	2734	10036	277D	10109	54
55	输入1的断点输入值3	26EC	9964	2735	10037	277E	10110	55
56	输入1的断点输入值4	26ED	9965	2736	10038	277F	10111	56
57	输入1的断点输入值5	26EE	9966	2737	10039	2780	10112	57
58	输入1的断点校正值1	26EF	9967	2738	10040	2781	10113	58
59	输入1的断点校正值2	26F0	9968	2739	10041	2782	10114	59
60	输入1的断点校正值3	26F1	9969	273A	10042	2783	10115	60
61	输入1的断点校正值4	26F2	9970	273B	10043	2784	10116	61
62	输入1的断点校正值5	26F3	9971	273C	10044	2785	10117	62
63	输入2的断点数	26F4	9972	273D	10045	2786	10118	63
64	输入2的断点输入值1	26F5	9973	273E	10046	2787	10119	64
65	输入2的断点输入值2	26F6	9974	273F	10047	2788	10120	65
66	输入2的断点输入值3	26F7	9975	2740	10048	2789	10121	66
67	输入2的断点输入值4	26F8	9976	2741	10049	278A	10122	67
68	输入2的断点输入值5	26F9	9977	2742	10050	278B	10123	68
69	输入2的断点校正值1	26FA	9978	2743	10051	278C	10124	69
70	输入2的断点校正值2	26FB	9979	2744	10052	278D	10125	70
71	输入2的断点校正值3	26FC	9980	2745	10053	278E	10126	71
72	输入2的断点校正值4	26FD	9981	2746	10054	278F	10127	72
73	输入2的断点校正值5	26FE	9982	2747	10055	2790	10128	73

存储区域10~12数据

No.	名 称	存储区域10		存储区域11		存储区域12		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
1	输入1的设定值 (SV)	2791	10129	27DA	10202	2823	10275	1
2	输入2的设定值 (SV)	2792	10130	27DB	10203	2824	10276	2
3	温差输入的设定值 (SV)	2793	10131	27DC	10204	2825	10277	3
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	2794	10132	27DD	10205	2826	10278	4
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	2795	10133	27DE	10206	2827	10279	5
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	2796	10134	27DF	10207	2828	10280	6
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	2797	10135	27E0	10208	2829	10281	7
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	2798	10136	27E1	10209	282A	10282	8
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	2799	10137	27E2	10210	282B	10283	9
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	279A	10138	27E3	10211	282C	10284	10
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	279B	10139	27E4	10212	282D	10285	11
12	输入1的比例带 [加热侧]	279C	10140	27E5	10213	282E	10286	12
13	输入1的积分时间 [加热侧]	279D	10141	27E6	10214	282F	10287	13
14	输入1的微分时间 [加热侧]	279E	10142	27E7	10215	2830	10288	14
15	输入1的控制应答参数	279F	10143	27E8	10216	2831	10289	15
16	输入1的主动强度	27A0	10144	27E9	10217	2832	10290	16
17	输入1的手动重设	27A1	10145	27EA	10218	2833	10291	17
18	输入1的FF量	27A2	10146	27EB	10219	2834	10292	18
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	27A3	10147	27EC	10220	2835	10293	19
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	27A4	10148	27ED	10221	2836	10294	20
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	27A5	10149	27EE	10222	2837	10295	21
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	27A6	10150	27EF	10223	2838	10296	22
23	输入2的比例带	27A7	10151	27F0	10224	2839	10297	23
24	输入2的积分时间	27A8	10152	27F1	10225	283A	10298	24
25	输入2的微分时间	27A9	10153	27F2	10226	283B	10299	25
26	输入2的控制应答参数	27AA	10154	27F3	10227	283C	10300	26
27	输入2的主动强度	27AB	10155	27F4	10228	283D	10301	27
28	输入2的手动重设	27AC	10156	27F5	10229	283E	10302	28
29	输入2的FF量	27AD	10157	27F6	10230	283F	10303	29
30	输入2的输出值限幅上限	27AE	10158	27F7	10231	2840	10304	30
31	输入2的输出值限幅下限	27AF	10159	27F8	10232	2841	10305	31
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	27B0	10160	27F9	10233	2842	10306	32
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	27B1	10161	27FA	10234	2843	10307	33
34	输入1的比例带 [冷却侧]	27B2	10162	27FB	10235	2844	10308	34
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	27B3	10163	27FC	10236	2845	10309	35
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	27B4	10164	27FD	10237	2846	10310	36
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	27B5	10165	27FE	10238	2847	10311	37
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	27B6	10166	27FF	10239	2848	10312	38
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	27B7	10167	2800	10240	2849	10313	39
40	区切换的触发器选择	27B8	10168	2801	10241	284A	10314	40
41	区域保温时间	27B9	10169	2802	10242	284B	10315	41
42	连接对象区域编号	27BA	10170	2803	10243	284C	10316	42
43	输入1的设定变化率限幅上升	27BB	10171	2804	10244	284D	10317	43
44	输入1的设定变化率限幅下降	27BC	10172	2805	10245	284E	10318	44
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	27BD	10173	2806	10246	284F	10319	45
46	输入1的操作输出值 (区域)	27BE	10174	2807	10247	2850	10320	46

存储区域10~12数据

No.	名 称	存储区域10		存储区域11		存储区域12		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
47	输入2的设定变化率限幅上升	27BF	10175	2808	10248	2851	10321	47
48	输入2的设定变化率限幅下降	27C0	10176	2809	10249	2852	10322	48
49	输入2的自动/手动切换选择（区域）	27C1	10177	280A	10250	2853	10323	49
50	输入2的操作输出值（区域）	27C2	10178	280B	10251	2854	10324	50
51	远程/本地切换选择（区域）	27C3	10179	280C	10252	2855	10325	51
52	输入1的断点数	27C4	10180	280D	10253	2856	10326	52
53	输入1的断点输入值1	27C5	10181	280E	10254	2857	10327	53
54	输入1的断点输入值2	27C6	10182	280F	10255	2858	10328	54
55	输入1的断点输入值3	27C7	10183	2810	10256	2859	10329	55
56	输入1的断点输入值4	27C8	10184	2811	10257	285A	10330	56
57	输入1的断点输入值5	27C9	10185	2812	10258	285B	10331	57
58	输入1的断点校正值1	27CA	10186	2813	10259	285C	10332	58
59	输入1的断点校正值2	27CB	10187	2814	10260	285D	10333	59
60	输入1的断点校正值3	27CC	10188	2815	10261	285E	10334	60
61	输入1的断点校正值4	27CD	10189	2816	10262	285F	10335	61
62	输入1的断点校正值5	27CE	10190	2817	10263	2860	10336	62
63	输入2的断点数	27CF	10191	2818	10264	2861	10337	63
64	输入2的断点输入值1	27D0	10192	2819	10265	2862	10338	64
65	输入2的断点输入值2	27D1	10193	281A	10266	2863	10339	65
66	输入2的断点输入值3	27D2	10194	281B	10267	2864	10340	66
67	输入2的断点输入值4	27D3	10195	281C	10268	2865	10341	67
68	输入2的断点输入值5	27D4	10196	281D	10269	2866	10342	68
69	输入2的断点校正值1	27D5	10197	281E	10270	2867	10343	69
70	输入2的断点校正值2	27D6	10198	281F	10271	2868	10344	70
71	输入2的断点校正值3	27D7	10199	2820	10272	2869	10345	71
72	输入2的断点校正值4	27D8	10200	2821	10273	286A	10346	72
73	输入2的断点校正值5	27D9	10201	2822	10274	286B	10347	73

存储区域13~15数据

No.	名 称	存储区域13		存储区域14		存储区域15		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
1	输入1的设定值 (SV)	286C	10348	28B5	10421	28FE	10494	1
2	输入2的设定值 (SV)	286D	10349	28B6	10422	28FF	10495	2
3	温差输入的设定值 (SV)	286E	10350	28B7	10423	2900	10496	3
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	286F	10351	28B8	10424	2901	10497	4
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	2870	10352	28B9	10425	2902	10498	5
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	2871	10353	28BA	10426	2903	10499	6
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	2872	10354	28BB	10427	2904	10500	7
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	2873	10355	28BC	10428	2905	10501	8
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	2874	10356	28BD	10429	2906	10502	9
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	2875	10357	28BE	10430	2907	10503	10
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	2876	10358	28BF	10431	2908	10504	11
12	输入1的比例带 [加热侧]	2877	10359	28C0	10432	2909	10505	12
13	输入1的积分时间 [加热侧]	2878	10360	28C1	10433	290A	10506	13
14	输入1的微分时间 [加热侧]	2879	10361	28C2	10434	290B	10507	14
15	输入1的控制应答参数	287A	10362	28C3	10435	290C	10508	15
16	输入1的主动强度	287B	10363	28C4	10436	290D	10509	16
17	输入1的手动重设	287C	10364	28C5	10437	290E	10510	17
18	输入1的FF量	287D	10365	28C6	10438	290F	10511	18
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	287E	10366	28C7	10439	2910	10512	19
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	287F	10367	28C8	10440	2911	10513	20
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	2880	10368	28C9	10441	2912	10514	21
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	2881	10369	28CA	10442	2913	10515	22
23	输入2的比例带	2882	10370	28CB	10443	2914	10516	23
24	输入2的积分时间	2883	10371	28CC	10444	2915	10517	24
25	输入2的微分时间	2884	10372	28CD	10445	2916	10518	25
26	输入2的控制应答参数	2885	10373	28CE	10446	2917	10519	26
27	输入2的主动强度	2886	10374	28CF	10447	2918	10520	27
28	输入2的手动重设	2887	10375	28D0	10448	2919	10521	28
29	输入2的FF量	2888	10376	28D1	10449	291A	10522	29
30	输入2的输出值限幅上限	2889	10377	28D2	10450	291B	10523	30
31	输入2的输出值限幅下限	288A	10378	28D3	10451	291C	10524	31
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	288B	10379	28D4	10452	291D	10525	32
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	288C	10380	28D5	10453	291E	10526	33
34	输入1的比例带 [冷却侧]	288D	10381	28D6	10454	291F	10527	34
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	288E	10382	28D7	10455	2920	10528	35
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	288F	10383	28D8	10456	2921	10529	36
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	2890	10384	28D9	10457	2922	10530	37
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	2891	10385	28DA	10458	2923	10531	38
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	2892	10386	28DB	10459	2924	10532	39
40	区切换的触发器选择	2893	10387	28DC	10460	2925	10533	40
41	区域保温时间	2894	10388	28DD	10461	2926	10534	41
42	连接对象区域编号	2895	10389	28DE	10462	2927	10535	42
43	输入1的设定变化率限幅上升	2896	10390	28DF	10463	2928	10536	43
44	输入1的设定变化率限幅下降	2897	10391	28E0	10464	2929	10537	44
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	2898	10392	28E1	10465	292A	10538	45
46	输入1的操作输出值 (区域)	2899	10393	28E2	10466	292B	10539	46

存储区域13~15数据

No.	名 称	存储区域13		存储区域14		存储区域15		6. 3. 2项 参照No.
		寄存器地址		寄存器地址		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	HEX (16进制)	DEC (10进制)	
47	输入2的设定变化率限幅上升	289A	10394	28E3	10467	292C	10540	47
48	输入2的设定变化率限幅下降	289B	10395	28E4	10468	292D	10541	48
49	输入2的自动/手动切换选择（区域）	289C	10396	28E5	10469	292E	10542	49
50	输入2的操作输出值（区域）	289D	10397	28E6	10470	292F	10543	50
51	远程/本地切换选择（区域）	289E	10398	28E7	10471	2930	10544	51
52	输入1的断点数	289F	10399	28E8	10472	2931	10545	52
53	输入1的断点输入值1	28A0	10400	28E9	10473	2932	10546	53
54	输入1的断点输入值2	28A1	10401	28EA	10474	2933	10547	54
55	输入1的断点输入值3	28A2	10402	28EB	10475	2934	10548	55
56	输入1的断点输入值4	28A3	10403	28EC	10476	2935	10549	56
57	输入1的断点输入值5	28A4	10404	28ED	10477	2936	10550	57
58	输入1的断点校正值1	28A5	10405	28EE	10478	2937	10551	58
59	输入1的断点校正值2	28A6	10406	28EF	10479	2938	10552	59
60	输入1的断点校正值3	28A7	10407	28F0	10480	2939	10553	60
61	输入1的断点校正值4	28A8	10408	28F1	10481	293A	10554	61
62	输入1的断点校正值5	28A9	10409	28F2	10482	293B	10555	62
63	输入2的断点数	28AA	10410	28F3	10483	293C	10556	63
64	输入2的断点输入值1	28AB	10411	28F4	10484	293D	10557	64
65	输入2的断点输入值2	28AC	10412	28F5	10485	293E	10558	65
66	输入2的断点输入值3	28AD	10413	28F6	10486	293F	10559	66
67	输入2的断点输入值4	28AE	10414	28F7	10487	2940	10560	67
68	输入2的断点输入值5	28AF	10415	28F8	10488	2941	10561	68
69	输入2的断点校正值1	28B0	10416	28F9	10489	2942	10562	69
70	输入2的断点校正值2	28B1	10417	28FA	10490	2943	10563	70
71	输入2的断点校正值3	28B2	10418	28FB	10491	2944	10564	71
72	输入2的断点校正值4	28B3	10419	28FC	10492	2945	10565	72
73	输入2的断点校正值5	28B4	10420	28FD	10493	2946	10566	73

存储区域16数据

No.	名 称	存储区域16		6.3.2项 参照No.
		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	
1	输入1的设定值 (SV)	2947	10567	1
2	输入2的设定值 (SV)	2948	10568	2
3	温差输入的设定值 (SV)	2949	10569	3
4	事件1设定值 (EV1) 事件1设定值 (EV1) [上侧]	294A	10570	4
5	事件1设定值 (EV1') [下侧]	294B	10571	5
6	事件2设定值 (EV2) 事件2设定值 (EV2) [上侧]	294C	10572	6
7	事件2设定值 (EV2') [下侧]	294D	10573	7
8	事件3设定值 (EV3) 事件3设定值 (EV3) [上侧]	294E	10574	8
9	事件3设定值 (EV3') [下侧]	294F	10575	9
10	事件4设定值 (EV4) 事件4设定值 (EV4) [上侧]	2950	10576	10
11	事件4设定值 (EV4') [下侧]	2951	10577	11
12	输入1的比例带 [加热侧]	2952	10578	12
13	输入1的积分时间 [加热侧]	2953	10579	13
14	输入1的微分时间 [加热侧]	2954	10580	14
15	输入1的控制应答参数	2955	10581	15
16	输入1的主动强度	2956	10582	16
17	输入1的手动重设	2957	10583	17
18	输入1的FF量	2958	10584	18
19	输入1的输出值限幅上限 [加热侧]	2959	10585	19
20	输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	295A	10586	20
21	输入1的控制回路断线警报 (LBA) 时间	295B	10587	21
22	输入1的LBA不感带 (死区) (LBD)	295C	10588	22
23	输入2的比例带	295D	10589	23
24	输入2的积分时间	295E	10590	24
25	输入2的微分时间	295F	10591	25
26	输入2的控制应答参数	2960	10592	26
27	输入2的主动强度	2961	10593	27
28	输入2的手动重设	2962	10594	28
29	输入2的FF量	2963	10595	29
30	输入2的输出值限幅上限	2964	10596	30
31	输入2的输出值限幅下限	2965	10597	31
32	输入2的控制回路断线警报 (LBA) 时间	2966	10598	32
33	输入2的LBA不感带 (死区) (LBD)	2967	10599	33
34	输入1的比例带 [冷却侧]	2968	10600	34
35	输入1的积分时间 [冷却侧]	2969	10601	35
36	输入1的微分时间 [冷却侧]	296A	10602	36
37	输入1的重叠/不感带 (死区)	296B	10603	37
38	输入1的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入1的输出值限幅下限 [加热侧]	296C	10604	38
39	输入1的输出值限幅下限 [冷却侧]	296D	10605	39
40	区切换的触发器选择	296E	10606	40
41	区域保温时间	296F	10607	41
42	连接对象区域编号	2970	10608	42
43	输入1的设定变化率限幅上升	2971	10609	43
44	输入1的设定变化率限幅下降	2972	10610	44
45	输入1的自动/手动切换选择 (区域)	2973	10611	45
46	输入1的操作输出值 (区域)	2974	10612	46

存储区域16数据

No.	名 称	存储区域16		6.3.2项 参照No.
		寄存器地址		
		HEX (16进制)	DEC (10进制)	
47	输入2的设定变化率限幅上升	2975	10613	47
48	输入2的设定变化率限幅下降	2976	10614	48
49	输入2的自动/手动切换选择（区域）	2977	10615	49
50	输入2的操作输出值（区域）	2978	10616	50
51	远程/本地切换选择（区域）	2979	10617	51
52	输入1的断点数	297A	10618	52
53	输入1的断点输入值1	297B	10619	53
54	输入1的断点输入值2	297C	10620	54
55	输入1的断点输入值3	297D	10621	55
56	输入1的断点输入值4	297E	10622	56
57	输入1的断点输入值5	297F	10623	57
58	输入1的断点校正值1	2980	10624	58
59	输入1的断点校正值2	2981	10625	59
60	输入1的断点校正值3	2982	10626	60
61	输入1的断点校正值4	2983	10627	61
62	输入1的断点校正值5	2984	10628	62
63	输入2的断点数	2985	10629	63
64	输入2的断点输入值1	2986	10630	64
65	输入2的断点输入值2	2987	10631	65
66	输入2的断点输入值3	2988	10632	66
67	输入2的断点输入值4	2989	10633	67
68	输入2的断点输入值5	298A	10634	68
69	输入2的断点校正值1	298B	10635	69
70	输入2的断点校正值2	298C	10636	70
71	输入2的断点校正值3	298D	10637	71
72	输入2的断点校正值4	298E	10638	72
73	输入2的断点校正值5	298F	10639	73

6.4.3 数据映射地址 [MODBUS 单字节]

通过连续配置任意的数据 (最大 32 个), 可统一读出或写入所需的数据。

为 GZ400/GZ900 数据时: 最大 32 个 (可通过寄存器地址设定 1~32 进行指定)

为相当于本公司产品 FB 系列的数据时: 最大 16 个 (可通过寄存器地址设定 1~16 进行指定)

 关于数据映射, 请参照 5.8 MODBUS 数据映射的使用方法 (P. 5-15)。

■ 数据指定用

No.	名 称	寄存器地址		属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)			
1	寄存器地址设定 1 [配置对象: 1500H]	1000	4096	R/W	设定配置到 1500H~151FH 的数据的寄存器地址。 10 进制: -1~20479 (-1: 无映射) 16 进制: FFFFH~4FFFH (FFFFH: 无映射) 数据指定用 (1000H~101FH) 与数据读出/写入用 (1500H~151FH) 的寄存器地址即使进行设定也无效 (无映射)。	-1
2	寄存器地址设定 2 [配置对象: 1501H]	1001	4097	R/W		-1
3	寄存器地址设定 3 [配置对象: 1502H]	1002	4098	R/W		-1
4	寄存器地址设定 4 [配置对象: 1503H]	1003	4099	R/W		-1
5	寄存器地址设定 5 [配置对象: 1504H]	1004	4100	R/W		-1
6	寄存器地址设定 6 [配置对象: 1505H]	1005	4101	R/W		-1
7	寄存器地址设定 7 [配置对象: 1506H]	1006	4102	R/W		-1
8	寄存器地址设定 8 [配置对象: 1507H]	1007	4103	R/W		-1
9	寄存器地址设定 9 [配置对象: 1508H]	1008	4104	R/W		-1
10	寄存器地址设定 10 [配置对象: 1509H]	1009	4105	R/W		-1
11	寄存器地址设定 11 [配置对象: 150AH]	100A	4106	R/W		-1
12	寄存器地址设定 12 [配置对象: 150BH]	100B	4107	R/W		-1
13	寄存器地址设定 13 [配置对象: 150CH]	100C	4108	R/W		-1
14	寄存器地址设定 14 [配置对象: 150DH]	100D	4109	R/W		-1
15	寄存器地址设定 15 [配置对象: 150EH]	100E	4110	R/W		-1
16	寄存器地址设定 16 [配置对象: 150FH]	100F	4111	R/W		-1

No.	名 称	寄存器地址		属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)			
17	寄存器地址设定 17 [配置对象: 1510H]	1010	4112	R/W	设定配置到 1500H~151FH 的数据的寄存器地址。 10 进制: -1~20479 (-1: 无映射) 16 进制: FFFFH~4FFFH (FFFFH: 无映射) 数据指定用 (1000H~101FH) 与数据读出/写入用 (1500H~151FH) 的寄存器地址即使进行设定也无效 (无映射)。	-1
18	寄存器地址设定 18 [配置对象: 1511H]	1011	4113	R/W		-1
19	寄存器地址设定 19 [配置对象: 1512H]	1012	4114	R/W		-1
20	寄存器地址设定 20 [配置对象: 1513H]	1013	4115	R/W		-1
21	寄存器地址设定 21 [配置对象: 1514H]	1014	4116	R/W		-1
22	寄存器地址设定 22 [配置对象: 1515H]	1015	4117	R/W		-1
23	寄存器地址设定 23 [配置对象: 1516H]	1016	4118	R/W		-1
24	寄存器地址设定 24 [配置对象: 1517H]	1017	4119	R/W		-1
25	寄存器地址设定 25 [配置对象: 1518H]	1018	4120	R/W		-1
26	寄存器地址设定 26 [配置对象: 1519H]	1019	4121	R/W		-1
27	寄存器地址设定 27 [配置对象: 151AH]	101A	4122	R/W		-1
28	寄存器地址设定 28 [配置对象: 151BH]	101B	4123	R/W		-1
29	寄存器地址设定 29 [配置对象: 151CH]	101C	4124	R/W		-1
30	寄存器地址设定 30 [配置对象: 151DH]	101D	4125	R/W		-1
31	寄存器地址设定 31 [配置对象: 151EH]	101E	4126	R/W		-1
32	寄存器地址设定 32 [配置对象: 151FH]	101F	4127	R/W		-1

■ 数据读出/写入用

No.	名 称	寄存器地址		属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)			
1	通过寄存器地址设定 1 (1000H) 指定的数据	1500	5376	根据通过 1000H～101FH 指定的数据而异。		
2	通过寄存器地址设定 2 (1001H) 指定的数据	1501	5377			
3	通过寄存器地址设定 3 (1002H) 指定的数据	1502	5378			
4	通过寄存器地址设定 4 (1003H) 指定的数据	1503	5379			
5	通过寄存器地址设定 5 (1004H) 指定的数据	1504	5380			
6	通过寄存器地址设定 6 (1005H) 指定的数据	1505	5381			
7	通过寄存器地址设定 7 (1006H) 指定的数据	1506	5382			
8	通过寄存器地址设定 8 (1007H) 指定的数据	1507	5383			
9	通过寄存器地址设定 9 (1008H) 指定的数据	1508	5384			
10	通过寄存器地址设定 10 (1009H) 指定的数据	1509	5385			
11	通过寄存器地址设定 11 (100AH) 指定的数据	150A	5386			
12	通过寄存器地址设定 12 (100BH) 指定的数据	150B	5387			
13	通过寄存器地址设定 13 (100CH) 指定的数据	150C	5388			
14	通过寄存器地址设定 14 (100DH) 指定的数据	150D	5389			
15	通过寄存器地址设定 15 (100EH) 指定的数据	150E	5390			
16	通过寄存器地址设定 16 (100FH) 指定的数据	150F	5391			
17	通过寄存器地址设定 17 (1010H) 指定的数据	1510	5392			
18	通过寄存器地址设定 18 (1011H) 指定的数据	1511	5393			
19	通过寄存器地址设定 19 (1012H) 指定的数据	1512	5394			
20	通过寄存器地址设定 20 (1013H) 指定的数据	1513	5395			
21	通过寄存器地址设定 21 (1014H) 指定的数据	1514	5396			
22	通过寄存器地址设定 22 (1015H) 指定的数据	1515	5397			

No.	名 称	寄存器地址		属性	数据范围	出厂值
		HEX (16 进制)	DEC (10 进制)			
23	通过寄存器地址设定 23 (1016H) 指定的数据	1516	5398	根据通过 1000H～101FH 指定的数据而异。		
24	通过寄存器地址设定 24 (1017H) 指定的数据	1517	5399			
25	通过寄存器地址设定 25 (1018H) 指定的数据	1518	5400			
26	通过寄存器地址设定 26 (1019H) 指定的数据	1519	5401			
27	通过寄存器地址设定 27 (101AH) 指定的数据	151A	5402			
28	通过寄存器地址设定 28 (101BH) 指定的数据	151B	5403			
29	通过寄存器地址设定 29 (101CH) 指定的数据	151C	5404			
30	通过寄存器地址设定 30 (101DH) 指定的数据	151D	5405			
31	通过寄存器地址设定 31 (101EH) 指定的数据	151E	5406			
32	通过寄存器地址设定 32 (101FH) 指定的数据	151F	5407			

6.4.4 相当于 FB 系列的通信数据 [MODBUS 单字节]

即相当于本公司产品 FB 系列的数据的寄存器地址。
关于属性、数据范围及出厂值，请参照 6.3.1 GZ400/GZ900 通信数据 [RKC 通信识别符/MODBUS 双字节] (P. 6-12)。
所谓相当于本公司产品 FB 系列的数据，是指可以与 GZ400/GZ900 数据兼容的本公司产品 FB 系列的通信数据

 输入数据类型为“1”时，变为 MODBUS 单字节 (包括相当于本公司产品 FB 系列的数据)。

 MODBUS 的单字节/双字节的切换通过输入数据类型进行。
关于输入数据类型，请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
1	测量值 (PV)	输入 1 的测量值 (PV)	0000	0	1
2	电流检测器 1 (CT1) 输入值监视	电流检测器 1 (CT1) 输入值监视	0001	1	11
3	电流检测器 2 (CT2) 输入值监视	电流检测器 2 (CT2) 输入值监视	0002	2	12
4	设定值 (SV) 监视	输入 1 的设定值 (SV) 监视	0003	3	2
5	远程设定 (RS) 输入值监视	远程设定输入值监视	0004	4	14
6	断线状态监视	输入 1 的断线状态监视	0005	5	25
7	未定义寄存器 (开度反馈电阻输入的断线状态监视)	未定义寄存器 (无该功能)	0006	6	—
8	事件 1 状态监视	事件 1 状态监视	0007	7	16
9	事件 2 状态监视	事件 2 状态监视	0008	8	17
10	事件 3 状态监视	事件 3 状态监视	0009	9	18
11	事件 4 状态监视	事件 4 状态监视	000A	10	19
12	加热器断线警报 1 (HBA1) 状态监视	加热器断线警报 1 (HBA1) 状态监视	000B	11	20
13	加热器断线警报 2 (HBA2) 状态监视	加热器断线警报 2 (HBA2) 状态监视	000C	12	21
14	操作输出值 (MV1) 监视 [加热侧]	输入 1 的操作输出值监视 [加热侧]	000D	13	8
15	操作输出值 (MV2) 监视 [冷却侧]	输入 1 的操作输出值监视 [冷却侧]	000E	14	9

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
16	错误代码	错误代码	000F	15	40
17	未定义寄存器 (数字输入 (DI) 状态监视)	未定义寄存器 (无该功能)	0010	16	—
18	未定义寄存器 (输出状态监视)	未定义寄存器 (无该功能)	0011	17	—
19	未定义寄存器 (运行模式状态监视)	未定义寄存器 (无该功能)	0012	18	—
20	存储区域运行经过时间监视	存储区域运行经过时间监视	0013	19	13
21	累计运行时间监视	累计运行时间	0014	20	41
22	周围温度峰值保持值监视	周围温度峰值保持监视	0015	21	42
23	未定义寄存器 (电源前馈输入值监视)	未定义寄存器 (无该功能)	0016	22	—
24	未定义寄存器 (备份存储状态监视)	未定义寄存器 (无该功能)	0017	23	—
25	未定义寄存器	未定义寄存器	0018	24	—
26	未定义寄存器	未定义寄存器	0019	25	—
27	未定义寄存器	未定义寄存器	001A	26	—
28	未定义寄存器	未定义寄存器	001B	27	—
29	未定义寄存器	未定义寄存器	001C	28	—
30	未定义寄存器	未定义寄存器	001D	29	—
31	未定义寄存器	未定义寄存器	001E	30	—
32	未定义寄存器	未定义寄存器	001F	31	—
33	PID/AT 切换	输入 1 的自整定 (AT)	0020	32	59
34	自动/手动切换	输入 1 的自动/手动切换	0021	33	63
35	远程/本地切换	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 远程/本地切换	0022	34	65
		输入 2 的用途选择为“2 输入联动控制”时 2 输入联动控制的输入切换			
		输入 2 的用途选择为“2 回路控制/温差控制”时 2 回路控制/温差控制切换			
36	RUN/STOP 切换	RUN/STOP 切换	0023	35	58
37	存储区域切换	存储区域切换	0024	36	54

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
38	联锁解除	联锁解除	0025	37	55
39	事件 1 设定值	事件 1 设定值 (EV1) ★	0026	38	70
		★ 事件 1 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 1 设定值 (EV1) [上侧] ★			
40	事件 2 设定值	事件 2 设定值 (EV2) ★	0027	39	72
		★ 事件 2 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 2 设定值 (EV2) [上侧] ★			
41	事件 3 设定值	事件 3 设定值 (EV3) ★	0028	40	74
		★ 事件 3 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 3 设定值 (EV3) [上侧] ★			
42	事件 4 设定值	事件 4 设定值 (EV4) ★	0029	41	76
		★ 事件 4 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 4 设定值 (EV4) [上侧] ★			
43	控制回路断线警报 (LBA) 时间	★ 输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间 ★	002A	42	87
44	LBA 不感带 (死区) (LBD)	★ 输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD) ★	002B	43	88
45	设定值 (SV)	★ 输入 1 的设定值 (SV) ★	002C	44	67
46	比例带 [加热侧]	★ 输入 1 的比例带 [加热侧] ★	002D	45	78
47	积分时间 [加热侧]	★ 输入 1 的积分时间 [加热侧] ★	002E	46	79
48	微分时间 [加热侧]	★ 输入 1 的微分时间 [加热侧] ★	002F	47	80
49	控制应答参数	★ 输入 1 的控制应答参数 ★	0030	48	81
50	比例带 [冷却侧]	★ 输入 1 的比例带 [冷却侧] ★	0031	49	100
51	积分时间 [冷却侧]	★ 输入 1 的积分时间 [冷却侧] ★	0032	50	101
52	微分时间 [冷却侧]	★ 输入 1 的微分时间 [冷却侧] ★	0033	51	102
53	重叠/不感带 (死区)	★ 输入 1 的重叠/不感带 (死区) ★	0034	52	103
54	手动重设	★ 输入 1 的手动重设 ★	0035	53	83
55	设定变化率限幅上升	★ 输入 1 的设定变化率限幅上升 ★	0036	54	109
56	设定变化率限幅下降	★ 输入 1 的设定变化率限幅下降 ★	0037	55	110

★ 存储区域对应数据

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
57	区域保温时间 ★	区域保温时间 ★	0038	56	107
58	连接对象区域编号 ★	连接对象区域编号 ★	0039	57	108
59	加热器断线警报 1 (HBA1) 设定值	加热器断线警报 1 (HBA1) 设定值	003A	58	155
60	未定义寄存器 (加热器断线判断点 1)	未定义寄存器 (无该功能)	003B	59	—
61	未定义寄存器 (加热器熔断判断点 1)	未定义寄存器 (无该功能)	003C	60	—
62	加热器断线警报 2 (HBA2) 设定值	加热器断线警报 2 (HBA2) 设定值	003D	61	157
63	未定义寄存器 (加热器断线判断点 2)	未定义寄存器 (无该功能)	003E	62	—
64	未定义寄存器 (加热器熔断判断点 2)	未定义寄存器 (无该功能)	003F	63	—
65	PV 偏置	输入 1 的 PV 偏置	0040	64	141
66	PV 数字滤波器	输入 1 的 PV 数字滤波器	0041	65	142
67	PV 比率	输入 1 的 PV 比率	0042	66	143
68	PV 低输入切去	输入 1 的 PV 低输入切去	0043	67	144
69	RS 偏置 串级控制: 串级偏置 比率设定: 比率设定偏置	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 RS 偏置 输入 2 的 PV 偏置 无该功能 串级偏置 比率设定偏置	0044	68	145
70	RS 数字滤波器 串级控制: 串级数字滤波器 比率设定: 比率设定数字滤波器	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 RS 数字滤波器 输入 2 的 PV 数字滤波器 无该功能 串级数字滤波器 比率设定数字滤波器	0045	69	146

★ 存储区域对应数据

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
71	RS 比率 串级控制: 串级比率 比率设定: 比率设定比率	输入 2 的用途选择为“远程设定输入”时 RS 比率 输入 2 的 PV 比率 无该功能 串级比率 比率设定比率	0046	70	147
72	比例周期 [加热侧]	OUT1 比例周期	0047	71	149
73	比例周期 [冷却侧]	OUT2 比例周期	0048	72	150
74	手动操作输出值 (MV)	输入 1 的手动操作输出值	0049	73	159
75	设定锁定等级	设定锁定等级	004A	74	363
76	STOP 显示位置	STOP 显示选择	004B	75	188
77	未定义寄存器 (柱状图显示)	未定义寄存器 (无该功能)	004C	76	—
78	未定义寄存器 (柱状图显示分辨率)	未定义寄存器 (无该功能)	004D	77	—
79	未定义寄存器 (直接键 1)	未定义寄存器 (无该功能)	004E	78	—
80	未定义寄存器 (直接键 2)	未定义寄存器 (无该功能)	004F	79	—
81	未定义寄存器 (直接键 3)	未定义寄存器 (无该功能)	0050	80	—
82	未定义寄存器 (直接键种类)	未定义寄存器 (无该功能)	0051	81	—
83	输入种类	输入 1 的输入种类	0052	82	200
84	显示单位	输入 1 的显示单位	0053	83	201
85	小数点位置	输入 1 的小数点位置	0054	84	202
86	输入刻度上限	输入 1 的输入值范围上限	0055	85	203
87	输入刻度下限	输入 1 的输入值范围下限	0056	86	204
88	输入异常判断点上限	输入 1 的输入异常判断点上限	0057	87	205
89	输入异常判断点下限	输入 1 的输入异常判断点下限	0058	88	206
90	断线时方向	输入 1 的断线时方向	0059	89	208

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
91	开平方运算	输入 1 的开平方运算	005A	90	212
92	电源频率	电源频率	005B	91	215
93	未定义寄存器 (取样周期)	未定义寄存器 (无该功能)	005C	92	—
94	未定义寄存器 (远程设定输入种类)	未定义寄存器 (无该功能)	005D	93	—
95	未定义寄存器 (数字输入 (DI) 配置)	未定义寄存器 (无该功能)	005E	94	—
96	未定义寄存器 (输出配置)	未定义寄存器 (无该功能)	005F	95	—
97	未定义寄存器 (计时器 1)	未定义寄存器 (无该功能)	0060	96	—
98	未定义寄存器 (计时器 2)	未定义寄存器 (无该功能)	0061	97	—
99	未定义寄存器 (计时器 3)	未定义寄存器 (无该功能)	0062	98	—
100	未定义寄存器 (计时器 4)	未定义寄存器 (无该功能)	0063	99	—
101	励磁/非励磁	励磁/非励磁选择	0064	100	244
102	警报灯点亮条件 1	ALM 灯点亮条件	0065	101	189
103	未定义寄存器 (警报灯点亮条件 2)	未定义寄存器 (无该功能)	0066	102	—
104	STOP 时的输出状态	STOP 时的输出动作	0067	103	246
105	未定义寄存器	未定义寄存器	0068	104	—
106	未定义寄存器	未定义寄存器	0069	105	—
107	未定义寄存器	未定义寄存器	006A	106	—
108	未定义寄存器	未定义寄存器	006B	107	—
109	未定义寄存器	未定义寄存器	006C	108	—
110	未定义寄存器	未定义寄存器	006D	109	—
111	传输输出种类	传输输出 1 种类	006E	110	248
112	传输输出刻度上限	传输输出 1 刻度上限	006F	111	249
113	传输输出刻度下限	传输输出 1 刻度下限	0070	112	250
114	事件 1 种类	事件 1 种类	0071	113	266

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
115	事件 1 待机动作	事件 1 待机动作	0072	114	267
116	未定义寄存器 (事件 1 联锁)	未定义寄存器 (无该功能)	0073	115	—
117	事件 1 动作间隙	事件 1 动作间隙	0074	116	268
118	事件 1 延迟计时器	事件 1 计时器	0075	117	269
119	未定义寄存器 (事件 1 动作的强制 ON 选择)	未定义寄存器 (无该功能)	0076	118	—
120	事件 2 种类	事件 2 种类	0077	119	271
121	事件 2 待机动作	事件 2 待机动作	0078	120	272
122	未定义寄存器 (事件 2 联锁)	未定义寄存器 (无该功能)	0079	121	—
123	事件 2 动作间隙	事件 2 动作间隙	007A	122	273
124	事件 2 延迟计时器	事件 2 计时器	007B	123	274
125	未定义寄存器 (事件 2 动作的强制 ON 选择)	未定义寄存器 (无该功能)	007C	124	—
126	事件 3 种类	事件 3 种类	007D	125	276
127	事件 3 待机动作	事件 3 待机动作	007E	126	277
128	未定义寄存器 (事件 3 联锁)	未定义寄存器 (无该功能)	007F	127	—
129	事件 3 动作间隙	事件 3 动作间隙	0080	128	278
130	事件 3 延迟计时器	事件 3 计时器	0081	129	279
131	未定义寄存器 (事件 3 动作的强制 ON 选择)	未定义寄存器 (无该功能)	0082	130	—
132	事件 4 种类	事件 4 种类	0083	131	281
133	事件 4 待机动作	事件 4 待机动作	0084	132	282
134	未定义寄存器 (事件 4 联锁)	未定义寄存器 (无该功能)	0085	133	—
135	事件 4 动作间隙	事件 4 动作间隙	0086	134	283
136	事件 4 延迟计时器	事件 4 计时器	0087	135	284
137	未定义寄存器 (事件 4 动作的强制 ON 选择)	未定义寄存器 (无该功能)	0088	136	—

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
138	CT1 比率	CT1 比率	0089	137	287
139	CT1 配置	CT1 配置	008A	138	285
140	未定义寄存器 (加热器断线警报 1 (HBA1) 种类)	未定义寄存器 (无该功能)	008B	139	—
141	加热器断线警报 1 (HBA1) 延时的次数	加热器断线警报 1 (HBA1) 延时的次数	008C	140	156
142	CT2 比率	CT2 比率	008D	141	291
143	CT2 配置	CT2 配置	008E	142	289
144	未定义寄存器 (加热器断线警报 2 (HBA2) 种类)	未定义寄存器 (无该功能)	008F	143	—
145	加热器断线警报 1 (HBA2) 延时的次数	加热器断线警报 2 (HBA2) 延时的次数	0090	144	158
146	热/冷启动	热/冷启动	0091	145	293
147	启动判断点	输入 1 的启动判断点	0092	146	305
148	外部输入种类	输入 2 的用途选择	0093	147	324
149	未定义寄存器 (主频道选择)	未定义寄存器 (无该功能)	0094	148	—
150	SV 跟踪	SV 跟踪	0095	149	295
151	MV 传送功能 [自动模式 → 切换到手动模式时的动作]	手动操作输出值选择	0096	150	294
152	控制动作	输入 1 的控制动作	0097	151	298
153	积分/微分时间小数点位置	积分/微分时间小数点位置	0098	152	296
154	未定义寄存器 (微分动作选择)	未定义寄存器 (无该功能)	0099	153	—
155	下冲抑制系数	下冲抑制系数	009A	154	321
156	未定义寄存器 (微分增益)	未定义寄存器 (无该功能)	009B	155	—
157	两位置控制间隙上侧	输入 1 的两位置控制间隙上侧	009C	156	168
158	两位置控制间隙下侧	输入 1 的两位置控制间隙下侧	009D	157	179
159	输入异常时动作上限	输入 1 的输入异常时动作上限	009E	158	301
160	输入异常时动作下限	输入 1 的输入异常时动作下限	009F	159	302

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
161	输入异常时的操作输出值	输入 1 的输入异常时操作输出值	00A0	160	303
162	STOP 时的操作输出值 (MV1) [加热侧]	输入 1 的 STOP 时操作输出值 [加热侧]	00A1	161	304
163	STOP 时的操作输出值 (MV2) [冷却侧]	输入 1 的 STOP 时操作输出值 [冷却侧]	00A2	162	320
164	输出变化率限幅上升 (MV1)	输入 1 的输出变化率限幅上升 [加热侧]	00A3	163	299
165	输出变化率限幅下降 (MV1)	输入 1 的输出变化率限幅下降 [加热侧]	00A4	164	300
166	输出值限幅上限 (MV1)	输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧] ★	00A5	165	85
167	输出值限幅下限 (MV1)	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧] ★	00A6	166	86
168	输出变化率限幅上升 (MV2)	输入 1 的输出变化率限幅上升 [冷却侧]	00A7	167	318
169	输出变化率限幅下降 (MV2)	输入 1 的输出变化率限幅下降 [冷却侧]	00A8	168	319
170	输出值限幅上限 (MV2)	输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] ★	00A9	169	104
171	输出值限幅下限 (MV2)	输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧] ★	00AA	170	105
172	未定义寄存器 (电源前馈选择)	未定义寄存器 (无该功能)	00AB	171	—
173	未定义寄存器 (电源前馈增益)	未定义寄存器 (无该功能)	00AC	172	—
174	AT 偏置	输入 1 的 AT 偏置	00AD	173	181
175	未定义寄存器 (AT 周值)	未定义寄存器 (无该功能)	00AE	174	—
176	未定义寄存器 (AT ON 输出值)	未定义寄存器 (无该功能)	00AF	175	—
177	未定义寄存器 (AT OFF 输出值)	未定义寄存器 (无该功能)	00B0	176	—
178	未定义寄存器 (AT 动作间隙时间)	未定义寄存器 (无该功能)	00B1	177	—
179	未定义寄存器 (比例带调整系数 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B2	178	—
180	未定义寄存器 (积分时间调整系数 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B3	179	—
181	未定义寄存器 (微分时间调整系数 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B4	180	—
182	未定义寄存器 (比例带调整系数 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B5	181	—
183	未定义寄存器 (积分时间调整系数 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B6	182	—

★ 存储区域对应数据

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
184	未定义寄存器 (微分时间调整系数 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B7	183	—
185	未定义寄存器 (比例带限幅上限 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B8	184	—
186	未定义寄存器 (比例带限幅下限 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00B9	185	—
187	未定义寄存器 (积分时间限幅上限 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00BA	186	—
188	未定义寄存器 (积分时间限幅下限 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00BB	187	—
189	未定义寄存器 (微分时间限幅上限 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00BC	188	—
190	未定义寄存器 (微分时间限幅下限 [加热侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00BD	189	—
191	未定义寄存器 (比例带限幅上限 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00BE	190	—
192	未定义寄存器 (比例带限幅下限 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00BF	191	—
193	未定义寄存器 (积分时间限幅上限 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00C0	192	—
194	未定义寄存器 (积分时间限幅下限 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00C1	193	—
195	未定义寄存器 (微分时间限幅上限 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00C2	194	—
196	未定义寄存器 (微分时间限幅下限 [冷却侧])	未定义寄存器 (无该功能)	00C3	195	—
197	未定义寄存器 (开关输出中间带)	未定义寄存器 (无该功能)	00C4	196	—
198	未定义寄存器 (开关输出动作间隙)	未定义寄存器 (无该功能)	00C5	197	—
199	未定义寄存器 (开度反馈电阻 (FBR) 输入断线时的动作)	未定义寄存器 (无该功能)	00C6	198	—
200	未定义寄存器 (开度调整)	未定义寄存器 (无该功能)	00C7	199	—
201	未定义寄存器 (可控电机时间)	未定义寄存器 (无该功能)	00C8	200	—
202	未定义寄存器 (累计输出值限幅)	未定义寄存器 (无该功能)	00C9	201	—
203	未定义寄存器 (STOP 时的阀门动作)	未定义寄存器 (无该功能)	00CA	202	—
204	启动整定 (ST)	输入 1 的启动整定 (ST)	00CB	203	61
205	未定义寄存器 (ST 比例带调整系数)	未定义寄存器 (无该功能)	00CC	204	—
206	未定义寄存器 (ST 积分时间调整系数)	未定义寄存器 (无该功能)	00CD	205	—
207	未定义寄存器 (ST 微分时间调整系数)	未定义寄存器 (无该功能)	00CE	206	—

No.	名 称		寄存器地址		6.3.1 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
208	ST 启动条件选择	ST 启动条件	00CF	207	297
209	未定义寄存器 (自动升温组)	未定义寄存器 (无该功能)	00D0	208	—
210	未定义寄存器 (自动升温学习)	未定义寄存器 (无该功能)	00D1	209	—
211	未定义寄存器 (自动升温浪费时间)	未定义寄存器 (无该功能)	00D2	210	—
212	未定义寄存器 (自动升温倾斜数据)	未定义寄存器 (无该功能)	00D3	211	—
213	未定义寄存器 (RUN/STOP 组)	未定义寄存器 (无该功能)	00D4	212	—
214	设定变化率限幅单位时间	设定变化率限幅单位时间	00D5	213	355
215	保温时间单位	保温时间单位	00D6	214	356
216	设定值限幅上限	输入 1 的设定值限幅上限	00D7	215	357
217	设定值限幅下限	输入 1 的设定值限幅下限	00D8	216	358
218	未定义寄存器 (PV 传送功能)	未定义寄存器 (无该功能)	00D9	217	—
219	输入异常时的 PV 闪烁显示	输入异常时的 PV 闪烁显示	00DA	218	190
220	重叠/不感带 (死区) 基准点	重叠/不感带 (死区) 基准点	00DB	219	322
221	未定义寄存器 (开度输出保持功能)	未定义寄存器 (无该功能)	00DC	220	—
222	未定义寄存器	未定义寄存器	00DD	221	—
223	未定义寄存器	未定义寄存器	00DE	222	—
224	未定义寄存器	未定义寄存器	00DF	223	—
225	控制区域内部 (本地)/外部 (External) 切换	控制区内部 (本地)/外部 (External) 切换	00E0	224	66

6.4.5 相当于 FB 系列的存储区域数据 (区域指定方式) [MODBUS 单字节]

寄存器地址 0500H~0548H 用于对属于存储区域的设定值进行确认及变更。
关于属性、数据范围及出厂值，请参照 6.3.2 存储区域数据 [MODBUS 双字节] (直接指定方式) 的■ 存储区域 1 数据 (P. 6-80)。
■  关于存储区域，请参照 5.9 存储区域数据的使用方法 (P. 5-18)。

No.	名 称		寄存器地址		6.3.2 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
1	设定存储区域编号 指定存储区域编号。 数据范围: 1~16 (出厂值: 1)		0500	1280	—
2	事件 1 设定值	事件 1 设定值 (EV1)	0501	1281	4
		事件 1 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 1 设定值 (EV1) [上侧]			
3	事件 2 设定值	事件 2 设定值 (EV2)	0502	1282	6
		事件 2 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 2 设定值 (EV2) [上侧]			
4	事件 3 设定值	事件 3 设定值 (EV3)	0503	1283	8
		事件 3 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 3 设定值 (EV3) [上侧]			
5	事件 4 设定值	事件 4 设定值 (EV4)	0504	1284	10
		事件 4 种类为上限、下限个别设定的类型时 事件 4 设定值 (EV4) [上侧]			
6	控制回路断线警报 (LBA) 时间	输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0505	1285	21
7	LBA 不感带 (死区) (LBD)	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	0506	1286	22
8	设定值 (SV)	输入 1 的设定值 (SV)	0507	1287	1
9	比例带 [加热侧]	输入 1 的比例带 [加热侧]	0508	1288	12
10	积分时间 [加热侧]	输入 1 的积分时间 [加热侧]	0509	1289	13
11	微分时间 [加热侧]	输入 1 的微分时间 [加热侧]	050A	1290	14

No.	名 称		寄存器地址		6.3.2 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
12	控制应答参数	输入 1 的控制应答参数	050B	1291	15
13	比例带 [冷却侧]	输入 1 的比例带 [冷却侧]	050C	1292	34
14	积分时间 [冷却侧]	输入 1 的积分时间 [冷却侧]	050D	1293	35
15	微分时间 [冷却侧]	输入 1 的微分时间 [冷却侧]	050E	1294	36
16	重叠/不感带 (死区)	输入 1 的重叠/不感带 (死区)	050F	1295	37
17	手动重设	输入 1 的手动重设	0510	1296	17
18	设定变化率限幅上升	输入 1 的设定变化率限幅上升	0511	1297	43
19	设定变化率限幅下降	输入 1 的设定变化率限幅下降	0512	1298	44
20	区域保温时间	区域保温时间	0513	1299	41
21	连接对象区域编号	连接对象区域编号	0514	1300	42
22	未定义寄存器	未定义寄存器	0515	1301	—
23	_____	输入 1 的设定值 (SV)	0516	1302	1
24	_____	输入 2 的设定值 (SV)	0517	1303	2
25	_____	温差输入的设定值 (SV)	0518	1304	3
26	_____	事件 1 设定值 (EV1) 事件 1 设定值 (EV1) [上侧]	0519	1305	4
27	_____	事件 1 设定值 (EV1') [下侧]	051A	1306	5
28	_____	事件 2 设定值 (EV2) 事件 2 设定值 (EV2) [上侧]	051B	1307	6
29	_____	事件 2 设定值 (EV2') [下侧]	051C	1308	7
30	_____	事件 3 设定值 (EV3) 事件 3 设定值 (EV3) [上侧]	051D	1309	8
31	_____	事件 3 设定值 (EV3') [下侧]	051E	1310	9
32	_____	事件 4 设定值 (EV4) 事件 4 设定值 (EV4) [上侧]	051F	1311	10
33	_____	事件 4 设定值 (EV4') [下侧]	0520	1312	11

No.	名 称		寄存器地址		6.3.2 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
34	_____	输入 1 的比例带 [加热侧]	0521	1313	12
35	_____	输入 1 的积分时间 [加热侧]	0522	1314	13
36	_____	输入 1 的微分时间 [加热侧]	0523	1315	14
37	_____	输入 1 的控制应答参数	0524	1316	15
38	_____	输入 1 的主动强度	0525	1317	16
39	_____	输入 1 的手动重设	0526	1318	17
40	_____	输入 1 的 FF 量	0527	1319	18
41	_____	输入 1 的输出值限幅上限 [加热侧]	0528	1320	19
42	_____	输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]	0529	1321	20
43	_____	输入 1 的控制回路断线警报 (LBA) 时间	052A	1322	21
44	_____	输入 1 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	052B	1323	22
45	_____	输入 2 的比例带	052C	1324	23
46	_____	输入 2 的积分时间	052D	1325	24
47	_____	输入 2 的微分时间	052E	1326	25
48	_____	输入 2 的控制应答参数	052F	1327	26
49	_____	输入 2 的主动强度	0530	1328	27
50	_____	输入 2 的手动重设	0531	1329	28
51	_____	输入 2 的 FF 量	0532	1330	29
52	_____	输入 2 的输出值限幅上限	0533	1331	30
53	_____	输入 2 的输出值限幅下限	0534	1332	31
54	_____	输入 2 的控制回路断线警报 (LBA) 时间	0535	1333	32
55	_____	输入 2 的 LBA 不感带 (死区) (LBD)	0536	1334	33

No.	名 称		寄存器地址		6.3.2 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
56	_____	输入 1 的比例带 [冷却侧]	0537	1335	34
57	_____	输入 1 的积分时间 [冷却侧]	0538	1336	35
58	_____	输入 1 的微分时间 [冷却侧]	0539	1337	36
59	_____	输入 1 的重叠/不感带 (死区)	053A	1338	37
60	_____	输入 1 的输出值限幅上限 [冷却侧] 输入 1 的输出值限幅下限 [加热侧]	053B	1339	38
61	_____	输入 1 的输出值限幅下限 [冷却侧]	053C	1340	39
62	_____	区切换的触发器选择	053D	1341	40
63	_____	区域保温时间	053E	1342	41
64	_____	连接对象区域编号	053F	1343	42
65	_____	输入 1 的设定变化率限幅上升	0540	1344	43
66	_____	输入 1 的设定变化率限幅下降	0541	1345	44
67	_____	输入 1 的自动/手动切换选择 (区域)	0542	1346	45
68	_____	输入 1 的操作输出值 (区域)	0543	1347	46
69	_____	输入 2 的设定变化率限幅上升	0544	1348	47
70	_____	输入 2 的设定变化率限幅下降	0545	1349	48
71	_____	输入 2 的自动/手动切换选择 (区域)	0546	1350	49
72	_____	输入 2 的操作输出值 (区域)	0547	1351	50
73	_____	远程/本地切换选择 (区域)	0548	1352	51
74	_____	输入 1 的断点数	0549	1353	52
75	_____	输入 1 的断点输入值 1	054A	1354	53
76	_____	输入 1 的断点输入值 2	054B	1355	54
77	_____	输入 1 的断点输入值 3	054C	1356	55
78	_____	输入 1 的断点输入值 4	054D	1357	56
79	_____	输入 1 的断点输入值 5	054E	1358	57

No.	名 称		寄存器地址		6.3.2 项 参照 No.
	相当于本公司产品 FB 系列的数据	相符的 GZ400/GZ900 数据	HEX (16 进制)	DEC (10 进制)	
80	_____	输入 1 的断点校正 1	054F	1359	58
81	_____	输入 1 的断点校正 2	0550	1360	59
82	_____	输入 1 的断点校正 3	0551	1361	60
83	_____	输入 1 的断点校正 4	0552	1362	61
84	_____	输入 1 的断点校正 5	0553	1363	62
85	_____	输入 2 的断点数	0554	1364	63
86	_____	输入 2 的断点输入 1	0555	1365	64
87	_____	输入 2 的断点输入 2	0556	1366	65
88	_____	输入 2 的断点输入 3	0557	1367	66
89	_____	输入 2 的断点输入 4	0558	1368	67
90	_____	输入 2 的断点输入 5	0559	1369	68
91	_____	输入 2 的断点校正 1	055A	1370	69
92	_____	输入 2 的断点校正 2	055B	1371	70
93	_____	输入 2 的断点校正 3	055C	1372	71
94	_____	输入 2 的断点校正 4	055D	1373	72
95	_____	输入 2 的断点校正 5	055E	1374	73

故障的分析 及处理

7

本章对通信中故障时的对应进行说明。

7.1 RKC 通信	7-3
7.2 MODBUS	7-4

警告

- 为了防止触电和防止仪器故障，请务必在更换仪器前关闭系统的电源。
- 为了防止触电和防止仪器故障，请务必在关闭电源后，再进行仪器的安装、拆卸。
- 为了防止触电和防止仪器故障，在配线全部完成前请勿接通电源。
此外，在为本仪器通电前请务必确认配线是否正确。
- 为了防止触电和防止仪器故障，请勿接触仪器内部。
- 请由接受过基础电气相关培训或有实际经验者进行作业。

注意

为了防止触电、仪器故障、误动作，请在电源、输出、输入等所有配线完成后再开启电源。
另外，在进行输入断线的修复、接触器、SSR 的更换等输出相关修复时，也请先将电源关闭，等所有配线完成后，再开启电源。

以下记载了通信时的故障症状、仪器不良以外的推测原因及其处理方法。

如需咨询除下述以外的原因，请在确认仪器的型号名称/规格的基础上，与本公司或本公司代理商联系。

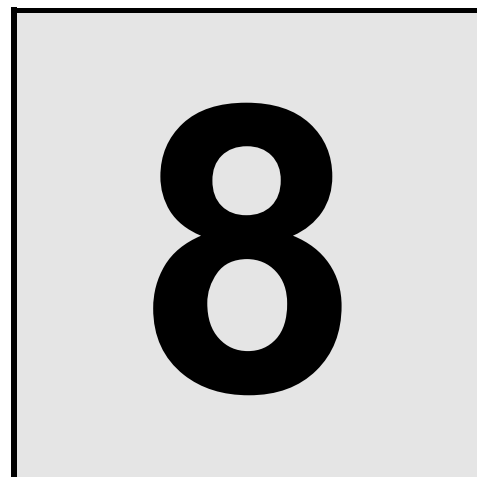
7.1 RKC 通信

症 状	推测原因	处理方法
无应答	通信电缆的接续错误，未接续，脱落	确认接续方法和接续状态，正确接续
	通信电缆断线，接触不良，接线错误	确认配线和接口，修理或更换
	通信速度、数据位构成的设定与主计算机不一致	确认设定，正确设定
	地址的设定错误	
	数据形成存在错误	重新研究通信程序
	发送后，未将传输线调为接收状态 (RS-485 时)	
	通信协议的设定错误	请参照 3.1 通信参数的设定(P. 3-2)，将通信协议设定为“0: RKC 通信”
EOT 回送	通信识别符无效	确认有否识别符错误或未被指定的无附加功能的识别符，更正为正确的识别符
	数据形成存在错误	重新研究通信程序
NAK 回送	发生回线上的错误 (奇偶校验错误、帧同步错误等)	确认错误原因，进行必要的处理 (发送数据的确认以及再发送等)
	发生 BCC 错误	
	数据在设定范围之外	确认设定范围，调为正确数据
	通信识别符无效	确认有否识别符错误或未被指定的无附加功能的识别符，更正为正确的识别符

7.2 MODBUS

症 状	推测原因	处理方法
无应答	通信电缆的接续错误，未接续，脱落	确认接续方法和接续状态，正确接续
	通信电缆断线，接触不良，接线错误	确认配线和接口，修理或更换
	通信速度、数据位构成的设定与主计算机不一致	确认设定，正确设定
	地址的设定错误	
	检测出传输错误 (溢出错误、帧同步错误、奇偶校验错误、或是 CRC-16 错误)	超时后再发送 或 主侧程序的确认
	构成信息的数据与数据之间的时间间隔在 24 比特时间以上	超时后再发送 或 主侧程序的确认
	通信协议的设定错误	请参照 3.1 通信参数的设定 (P. 3-2)，将通信协议设定为“1”或“2” 1: MODBUS (数据传输顺序: 高位字→低位字) 2: MODBUS (数据传输顺序: 低位字→高位字)
错误 代码: 1	功能代码不良 (指定的功能代码不支持)	功能代码的确认
错误 代码: 2	指定了不对应的地址时	保持寄存器地址的确认
错误 代码: 3	超过读出保持寄存器内容的最大个数时	设定数据的确认
错误 代码: 4	自我诊断错误	请将电源关闭一次。 如再次启动电源后，仍处于错误状态，请与本公司营业所或代理店联系。

规格



本章对主机通信的规格进行说明。

8.1 RKC 通信	8-2
8.2 MODBUS	8-3
8.3 RKC 专用通信	8-4

8.1 RKC 通信

接口:	依据 EIA 规格 RS-485 依据 EIA 规格 RS-422A
接续方式:	2 线式半双工多分支接续
同步方式:	起止同步式
通信速度:	2400 bps、4800 bps、9600 bps、19200 bps、38400 bps、57600 bps、115200 bps
协议:	依据 ANSI X3.28-1976 子分类 2.5、A4 查询/选择方式
数据位构成:	起始位: 1 数据位: 7 或 8 奇偶校验位: 无、奇数、偶数 停止位: 1 或 2
错误控制:	垂直奇偶检验 (有奇偶校验位时) 水平奇偶检验 (BCC 检查)
通信代码:	JIS/ASCII 7 位代码
终端电阻:	利用外部 (端子) 接续 (120 Ω 1/2 W)
Xon/Xoff 控制:	无
最大接续点数:	31 点
信号电压和信号逻辑:	RS-485/RS-422A

信号电压	信号逻辑
$V(A) - V(B) \geq 1.5\text{ V}$	0 (空格)
$V(A) - V(B) \leq -1.5\text{ V}$	1 (符号)

$V(A) - V(B)$ 间的电压为相对于 B 端子的 A 端子电压。

传输距离: 1.2 km (为规格上的最大值, 受产品规格限制。)

8.2 MODBUS

接口:	依据 EIA 规格 RS-485 依据 EIA 规格 RS-422A
接续方式:	2 线式半双工多分支接续
同步方式:	起止同步式
通信速度:	2400 bps、4800 bps、9600 bps、19200 bps、38400 bps、57600 bps、115200 bps
数据位构成:	起始位: 1 数据位: 8 奇偶校验位: 无、奇数、偶数 停止位: 1 或 2
协议:	MODBUS
传输模式:	Remote Terminal Unit (RTU) 模式
功能代码:	03H (读出保持寄存器内容) 06H (写入单一保持寄存器) 08H (通信诊断: 环路回送检查) 10H (写入复数保持寄存器)
错误检验方式:	CRC-16
错误代码:	1: 功能代码不良 2: 指定了不对应的地址时 3: • 超过“读出保持寄存器的内容”或“写入复数保持寄存器” 的最大个数时 • “写入复数保持寄存器”时, 数据数 (要求字节数) 设定未达到 要求个数设定的 2 倍时 4: 自我诊断错误时的应答
终端电阻:	利用外部 (端子) 接续 (例: 120 Ω 1/2 W)
最大接续点数:	31 点
信号电压和信号逻辑:	RS-485/RS-422A

信号电压	信号逻辑
$V(A) - V(B) \geq 1.5 \text{ V}$	0 (空格)
$V(A) - V(B) \leq -1.5 \text{ V}$	1 (符号)

$V(A) - V(B)$ 间的电压为相对于 B 端子的 A 端子电压。

传输距离: 1.2 km (为规格上的最大值, 受产品规格限制。)

8.3 RKC 专用通信

协议:	RKC 通信专用 (依据 ANSI X3.28-1976 子分类 2.5、A4)		
同步方式:	起止同步式		
通信速度:	38400 bps		
数据位构成:	起始位:	1	
	数据位:	8	
	奇偶校验位:	无	
	停止位:	1	
	数据位数:	固定 7 位	
最大接续数:	1 点		
接续方式:	专用电缆 W-BV-05		
间隔时间:	10 ms		



- 本仪器的电源断开时，可以通过 COM-K2 或 COM-KG 向本仪器供电。但是，由于为参数设定专用，因此变为以下的动作。
- 控制停止 (输出 OFF、继电器开启状态)。
 - 主机通信停止。
 - PV/SV 监视画面中，测量值 (PV) 显示器显示“LoRd”，设定值 (SV) 显示器显示“-----”，LCD 背景灯的一部分灭灯。

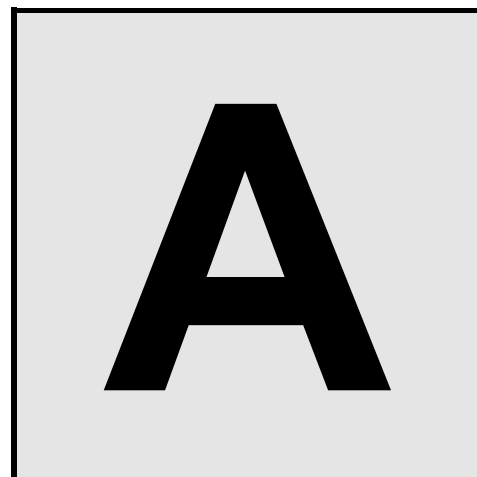


从 COM-K2 或 COM-KG 向本仪器供电的状态下，本仪器的电源接通时，本仪器重置启动并正常运行。



本仪器的电源接通时，可与主机通信同时使用。

附录



A.1 JIS/ASCII 7 位代码表	A-2
A.2 关于相当于本公司产品 REX-F400/F700/F900 的通信数据.....	A-3

A.1 JIS/ASCII 7 位代码表

请仅在 RKC 通信时予以参考。

					b7	0	0	0	0	1	1	1	1
					b6	0	0	1	1	0	0	1	1
					b5	0	1	0	1	0	1	0	1
b5 to b7	b4	b3	b2	b1		0	1	2	3	4	5	6	7
	0	0	0	0	0	NUL	DLE	SP	0	@	P	'	p
	0	0	0	1	1	SOH	DC2	!	1	A	Q	a	q
	0	0	1	0	2	STX	DC2	”	2	B	R	b	r
	0	0	1	1	3	ETX	DC3	#	3	C	S	c	s
	0	1	0	0	4	EOT	DC4	\$	4	D	T	d	t
	0	1	0	1	5	ENQ	NAK	%	5	E	U	e	u
	0	1	1	0	6	ACK	SYM	&	6	F	V	f	v
	0	1	1	1	7	BEL	ETB	,	7	G	W	g	w
	1	0	0	0	8	BS	CAN	(	8	H	X	h	x
	1	0	0	1	9	HT	EM	)	9	I	Y	i	y
	1	0	1	0	A	LF	SUB	*	:	J	Z	j	z
	1	0	1	1	B	VT	ESC	+	;	K	[	k	{
	1	1	0	0	C	FF	FS	,	<	L	\	l	
	1	1	0	1	D	CR	GS	-	=	M	]	m	}
	1	1	1	0	E	SO	RS	.	>	N	^	n	~
	1	1	1	1	F	SI	US	/	?	O	_	O	DEL

A.2 关于相当于本公司产品 REX-F400/F700/F900 的通信数据

使用本公司产品 REX-F400/F700/F900 的 RKC 通信识别符,可以使用与本公司产品 REX-F400/F700/F900 通信数据相符的 GZ400/GZ900 的通信数据。但是,没有与 GZ400/GZ900 相符的通信数据时,将变为虚拟数据。

为了使用相当于本公司产品 REX-F400/F700/F900 的数据,需将输入数据类型 (Input) 设定为“1”(RKC 通信数据位数 6 位)。

 关于输入数据类型,请参照 3.2 通信数据类型的选择 (P. 3-5)。

没有与 GZ400/GZ900 相符通信数据的本公司产品 REX-F400/F700/F900 通信数据

REX-F400/F700/F900 通信数据 名称	识别符	位数	属性	数据范围	出厂值
柱状图显示选择	DA	6	R/W	虚拟数据 读出数据变为“0”。 写入数据时,对所有的值 返回正常时的应答信息, 但会写入“0”。	0
第 2 警报 励磁/非励磁选择用	NB	6	R/W		0
本地/电脑模式识别	RA	6	RO		0
有无运行执行/停止显示	DH	6	R/W		0
第 1 警报输入异常时的动作选择	OA	6	R/W		0
第 2 警报输入异常时的动作选择	OB	6	R/W		0

MEMO

为了进行改良，在没有事先预告的情况下，有可能变更本说明书的记载内容。请谅解。



网址：
<https://www.rkcinst.co.jp/chinese/>



公司总部：日本国东京都大田区久原 5-16-6 邮政编码：146-8515

电话号码：03-3751-9799 (+81 3 3751 9799)

电子信箱：info@rkcinst.co.jp