PLC 通信変換器

COM-JE [RBシリーズ対応版]

rved, Copyright © 2009, RKC INSTRUMENT INC.

本書は COM-JE の通信データについて説明したものです。設置・配線および詳細な取り扱 いや各機能の操作については、必要に応じて、以下に示す取扱説明書を参照してください。

- COM-JE [RB シリーズ対応版] 設置・配線取扱説明書 (IMR01Y38-Jロ): 製品添付
- COM-JE [RB シリーズ対応版] 簡易取扱説明書 (IMR01Y39-Jロ): 製品添付
- COM-JE [RB シリーズ対応版] 取扱説明書 (IMR01Y41-J口):

* ダウンロードまたは別売り

別冊の説明書は、当社ホームページからダウンロードできます。 ホームページアドレス: http://www.rkcinst.co.jp/down_load.htm

1. PLC 通信データマップ

PLC 通信データマップは、PLC とコントローラ (RB100/RB400/RB500/RB700/RB900) が 通信できるデータをまとめたものです。

1.1 データマップの見方 -

(1) 	(2) •	(3)	(4) ↓	(5) 	(6) ↓	(7)
名 称	レジスタ アドレス	設定項目	構造	属性	データ範囲	出荷値
要求コマンド	D01000		U	R/W	0~242	0

- 诵信データの名称 (1) 名 称:
- (2) レジスタアドレス: PLC 通信データのレジスタアドレス

本書におけるレジスタアドレスは、以下の条件下でのアドレスです。

- 三菱製 PLC MELSEC シリーズ A 互換 1C フレーム (形式 4) AnA/AnUCPU 共通コマンド (QR/QW)
- (オムロン製PLCの場合でも、データ内容に変わりはありません。)
- 通信環境設定:

PIC 通信最大コントローラ数: 10 レジスタ開始番号: 1000

レジスタ種類: 0 (D レジスタ) モニタ項目選択 4079 (全項目)

レジスタアドレスの割り付けは、「PLC 通信最大コントローラ数」 と「レジスタ開始番号」の設定によって決まります。

名 称	レジスタ アドレス	
要求コマンド	D01000	◆ ── レジスタ開始番号
COM-JE	D01001	
通信状態		
:	•	測定値 (PV) _ コントローラ 1~10
測定値 (PV) モニタ	D01030~D01039	4 」 □ フトロー フ 1~ 10
電流検出器 1 (CT1)	D01040~D01049	◆ 電流検出器1 (CT1) モニタコントローラ 1~10
入力値モニタ		コントローラ 1~10
電流検出器 2 (CT2)	D01050~D01059	◆ 電流検出器2 (CT2) モニタ
入力値モニタ		コントローラ 1~10

PLC 通信環境設定については、COM-JE [RB シリーズ対応版] 簡易 取扱説明書 (IMR01Y39-Jロ) を参照してください。

(3) 設定項目:

要求コマンドで特定の設定項目に対して、読み出しまたは書き込み する場合に設定する番号です。(13、14は不使用)

(4) 構 造:

U: コントローラ通信ユニット単位のデータ * C: コントローラ単位のデータ

* コントローラ通信ユニットとは、1 台の COM-JE と数台のコントロー ラが、コントローラ通信 (RS-485、MODBUS) で接続されているものを指します。

(5) 属 性:

RO: 読み出しのみ可能 (PLC ← コントローラ) R/W: 読み出し/書き込み可能 (PLC ◆→ コントローラ)

(6) データ範囲:

通信データの読み出し範囲または書き込み範囲

ビットデータのビットイメージは以下のとおりです。 16 ビットデータ

(7) 出荷値: 通信データの出荷値

1.2 データマップ一覧

名 称	レジスタ アドレス	設定項目	構造	属性	データ範囲	出荷值
要求コマンド	D01000	_	U	R/W	0~242	0
					│	
					• コマンド選択 (1 位の桁)	
					0: モニタ (PLC ← コントローラ)	
					(PLC ← コフトローラ) 1: 設定	
					(PLC → コントローラ)	
					2: 設定値モニタ (PLC ← コントローラ)	
					コマンド対象項目	
					(10 位、100 位の桁) 0: 全項目	
					0: 全項目 1~24: 設定項目番号	
COM-JE	D01001	_	U	RO	0: 不使用	_
通信状態					1: モニタ書込 属性 RO のモニタデータを	
					PLCに書き込み中	
					2: 設定読出 属性 RW の設定データを	
					PLC から読み出し中	
					3: 設定書込	
					属性 RW の設定データを PLC に書き込み中	
COM-JE	D01002	_	U	RO	0/1 切換 (通信確認用)	_
正常通信フラグ					通信周期ごとに0と1を繰り返す	
_	D01003	_	_	_	内部処理で使用しているので、この	_
_	D01004	_	_	_	レジスタアドレスは使用しないで ください。	_
PLC 通信	D01005		U	RO	ビットデータ	_
エラーコード	201000	_	ັ		Bit 0: PLC レジスタ読み書きエラー	
					Bit 1: スレーブ通信タイムアウト	
					データ 0: OFF 1: ON	
ユニット認識	D01006	<u> </u>	U	RO	[10 進数表現: 0~3] ビットデータ	_
フラグ	201000		ľ	1.0	Bit 0: コントローラ通信ユニット 1	
					Bit 1: コントローラ通信ユニット 2	
					Bit 2: コントローラ通信ユニット3 Bit 3: コントローラ通信ユニット4	
					データ 0: ユニットなし	
					1: ユニットあり	
PLC 通信	D01007		U	RO	[10 進数表現: 0~15] 1~31 台	
最大コントローラ数	D01007		"	110	1 31 6	
コントローラ通信	D01008	_	U	RO	1~31 台	_
接続コントローラ数 設定変更フラグ	D01009	_	U	RO	0: コントローラ設定変更なし	_
以足及史フラフ	D01003		"	110	1: コントローラ設定変更あり	
					要求コマンド 2 で PLC ヘデータを	
					書き込んだときに「O」となる。また、コントローラが PLC へ書き込	
					んだ値から変化があったときに「1」	
	Bososo		L	D44/	となる。	_
先頭アドレス ^a	D01010	_	U	R/W	ホスト通信 (MODBUS) のレジス タアドレス範囲から任意に指定	0
転送個数 a	D01011	_	U	R/W	1~16 ワード (0: 転送動作なし)	0
コントロール	D01012	_	U	R/W	0: 転送動作なし	0
ワード1 ^a					1: 設定 (PLC → コントローラ)	
(要求コマンド) コントロール	D01013		U		2: モニタ (PLC ← コントローラ) 0: 不使用	
コンドロ /レ ワード2 ^a	D01013		-	RO.		
				RO	0: 不使用 1: 転送動作なし	_
(通信状態)				RO	1: 転送動作なし 2: 設定読出	_
(通信状態)				RO	1: 転送動作なし 2: 設定読出 PLC からデータ読み出し中	_
(通信状態)				RO	 転送動作なし 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 	
,	D01014~D01029	_	U	RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ	0
転送データ ^a	D01014~D01029		U		1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限~	0
転送データ ^a 則定値 (PV) モニタ	D01030~D01039		С	R/W RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限~ 入力スケール上限	
転送データ ^a 則定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1)	D01030~D01039			R/W	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLCからデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLCヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール下限~ 入力スケール上限 b CTL-6-P-N:	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049		С	R/W RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限~ 入力スケール上限	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値モニタ 電流検出器 2 (CT2) 入力値モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059		C	R/W RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLCからデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLCヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール上限 CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-SS6-10L-N: 0.0~100.0 A	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値モニタ 電流検出器 2 (CT2) 入力をモニタ 設定変化率リミッ	D01030~D01039 D01040~D01049		C	RW RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLCからデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLCヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限〜 入カスケール上限 b CTL-6-P-N: 0.0〜30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0〜100.0 A 設定リミッタ下限〜	
(通信状態) a a mix file (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力・値モニタ 電流検出器 2 (CT2) 及定動作モニタ 変化率リミ値 (SV) 表示モニタ (SV) 表示モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059		C	R/W RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLCからデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLCヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール上限 CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-SS6-10L-N: 0.0~100.0 A	
転送データ ⁸ 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値検出器 2 (CT2) 入力変化率リミック 動作中の設定 (SV) 表示モニタ 操作出力値 (MV1)	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059		C	R/W RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLCからデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLCヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限〜 入カスケール上限 b CTL-6-P-N: 0.0〜30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0〜100.0 A 設定リミッタ下限〜	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値モニタ 電流検出器 2 (CT2) 入力変を化率リミッ 設更動作表示モニタ (SY) 出力値 (MV1) モニタ [加熱側]	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079	_	C C C	R/W RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限~ 入カスケール上限 b CTL-6P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタ上限 b	
	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089		C	RW RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入カスケール下限~ 入カスケール上限 b CTL-6P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタ上限 b	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値検出器 2 (CT2) 及力変を化率リミッ 多動作中の設定地 いり表示値 (MV1) モニタ 操作出力値 (MV2) モニタ [冷却側] デジタル入力 (DI)	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079	_	C C C	R/W RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLCからデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLCヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が襲なります。 入カスケール下限~ 入力スケール上限 b CTL-6-PN: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタが開内 出カリミッタ範囲内	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値検出器 2 (CT2) 及力変を化率リミッ 多動作中の設定地 いり表示値 (MV1) モニタ 操作出力値 (MV2) モニタ [冷却側] デジタル入力 (DI)	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089	_	C C C C	RW RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が襲なります。 入カスケール上限 b CTL-6-P-N: 00~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタ・限 出カリミッタ範囲内	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値モニタ 入力値モニタ 設定動作車の設定値 (SV) 表示モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089	_	C C C C	RW RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が襲なります。 入カスケール下限~ 入カスケール上限 b CTL-6P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを上限 b 出カリミッタ節囲内 ピットデータ Bは 0: D11 Bit 1: D12 Bit 12~Bit 15: 不使用	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値検出器 2 (CT2) 及力変を化率リミッ 多動作中の設定地 いり表示値 (MV1) モニタ 操作出力値 (MV2) モニタ [冷却側] デジタル入力 (DI)	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089	_	C C C C	RW RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータによってデータ範囲が襲なります。 入カスケール上限 b CTL-6-P-N: 00~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~30.0 A ETL-12-S56-10L-N: 0.0~30.0 A UD-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A UD-12-S56-10L-N: 0.0~10.0 A UD-12-S56-10L-N: 0.0 A UD-12-S56-10L	
版送データ ^a 別定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値検出器 2 (CT2) 入力変化率リミッ を対しまっての設定が シリ表示値 (MV1) モニタ [加熱側] 操作出力値 (MV2) デジタル入力 (DI)	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089	_	C C C C	RW RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール下限~ 入力スケール上限 CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを上限 出力リミッタ範囲内 ビットデータ Bit 0: DI1 Bit 1: DI2 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オープン 1: クローズ	
転送データ [®] 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力値検出器 2 (CT2) 入力変化率リミック 多別く表示モニタ 操作出力値 (MV1) モニタ [加敷側] 操作出り値 (MV2) デジタル入力 (DI)	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089	_	C C C C	RW RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が関なります。 入カスケールト限 00~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを開内 ピットデータ Bit 0: D11 Bit 1: D12 Bit 1: D12 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オープン 1: クローズ [10 進数表現: 0~3] ピットデータ	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力機とエニタ 電力流検出モニタ 電力流検出モニタリミ値 変変作中の設定を 医変作のモニタ 操作エラリー値 (MV1) モニタル入力 (DI) 状態モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089 D01090~D01099	_	C C C C C	RW RO RO RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール上限 して1-6-P・N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを上限 出カリミッタ範囲内 ビットデータ Bit 0: D11 Bit 1: D12 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オープーズ [10 進数表現・0~3] Lジットデータ Bit 0: 出カ 1 (OUT1)	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力機とエニタ 電力流検出モニタ 電力流検出モニタリミ値 変変作中の設定を 医変作のモニタ 操作エラリー値 (MV1) モニタル入力 (DI) 状態モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089 D01090~D01099	_	C C C C C	RW RO RO RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータを開か関なります。 入力スケール下限~ 入力スケールト限。 (CTL-6-PN: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを上限 出力リミッタ範囲内 ビットデータ Bit 0: D11 Bit 1: D12 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オーロズ [10 進数表現・0~3] ビットデータ Bit 0: Uカ1 (OUT1) Bit 1: 出力 2 (OUT2)	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力機とエニタ 電力流検出モニタ 電力流検出モニタリミ値 変変作中の設定を 医変作のモニタ 操作エラリー値 (MV1) モニタル入力 (DI) 状態モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089 D01090~D01099	_	C C C C C	RW RO RO RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール下限~ 入力スケール下限~ 入力スケールに限。 CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを上限 出カリミッタ範囲内 ビットデータ Bit 0: D1 Bit 1: D12 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オープン [10 進数表現。0~3] ビットデータ Bit 0: 世カ 1 (OUT1) Bit 1: 出カ 2 (OUT2) Bit 2: デジタル出カ 1 (DO1) Bit 3: デジタル出カ 2 (DO2)	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力機とエニタ 電力流検出モニタ 電力流検出モニタリミ値 変変作中の設定を 医変作のモニタ 操作エラリー値 (MV1) モニタル入力 (DI) 状態モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089 D01090~D01099	_	C C C C C	RW RO RO RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC へデータ書き込み中 「先頭アデータ部囲が襲なります。 入力スケール下限~ 入力スケールト限。	
転送データ ^a 測定値 (PV) モニタ 電流検出器 1 (CT1) 入力機とエニタ 電力流検出モニタ 電力流検出モニタリミ値 変変作中の設定を 医変作のモニタ 操作エラリー値 (MV1) モニタル入力 (DI) 状態モニタ	D01030~D01039 D01040~D01049 D01050~D01059 D01060~D01069 D01070~D01079 D01080~D01089 D01090~D01099	_	C C C C C	RW RO RO RO RO RO RO	1: 転送動作なし 2: 設定誘出 PLC からデータ読み出し中 3: モニタ書込 PLC ヘデータ書き込み中 「先頭アドレス」で指定したデータ によってデータ範囲が異なります。 入力スケール下限~ 入力スケール下限~ 入力スケールに限。 CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A 設定リミッタ下限~ 設定リミッタを上限 出カリミッタ範囲内 ビットデータ Bit 0: D1 Bit 1: D12 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オープン [10 進数表現。0~3] ビットデータ Bit 0: 世カ 1 (OUT1) Bit 1: 出カ 2 (OUT2) Bit 2: デジタル出カ 1 (DO1) Bit 3: デジタル出カ 2 (DO2)	

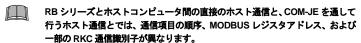
[®] 指定データ転送方式で使用するデータです。指定データ転送方式については、別冊の COM-JE [RB シリーズ] 取扱説明書 (IMR01Y41-J口) を参照してください。

夕 社	レジスタ	設定	構造	厚州	<i>二</i>	山井店
名 称 コントローラ状態1	アドレス D01110~D01110	項目	悟垣 C	属性 RO	データ範囲	出荷値
(総合警報状態)	Doilio~Doilis	_		KO	Bit 0: バーンアウト状態	_
					Bit 1: 不使用 Bit 2: イベント 1 状態	
					Bit 3: イベント 2 状態 Bit 4: イベント 3 状態	
					Bit 5: イベント 4 状態	
					Bit 6~Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON	
コントローラ仕能り	D01120~D01129		С	RO	[10 進数表現: 0~61] ビットデータ	
コンドローブ状態2(エラーコード)	D01120~D01129			KO	Bit 0: 調整データ異常	_
					Bit 1: データバックアップエラー Bit 2: A/D 変換値異常	
					Bit 3~Bit 14: 不使用	
					Bit 15:コントローラ通信異常 データ 0: OFF 1: ON	
コントローニ体能の	D04420 - D04420		С	RO	[10 進数表現: 0~32775] ビットデータ	
コントローラ状態3 (運転モード状態)	D01130~D01139	_		RO	Bit 0: STOP	_
					Bit 1: RUN Bit 2: マニュアルモード	
					(RUN 中)	
					Bit 3~Bit 13: 不使用 Bit 14: EEPROM ステータス	
					Bit 15: オートチューニング (AT) データ 0: OFF 1: ON	
± 1 = "	Double Transfer		_		[10 進数表現: 0~49159]	
オートチューニング (AT)	D01140∼D01149	1	С	R/W	0: PID 制御 1: オートチューニング(AT) 実行	0
オート/	D01150~D01159	2	С	R/W	0: オート (AUTO) モード	0
マニュアル切換 RUN/STOP 切換	D01160~D01169	3	С	R/W	1: マニュアル (MAN) モード 0: RUN	0
イベント1設定値 ¹	D01170~D01179	4	С	R/W	1: STOP 偏差動作:	TC/RTD
イベント2設定値 ¹	D01180~D01189	5	С	R/W	入力スパン~+ 入力スパン ² 入力値動作または設定値動作:	入力: 50
- *ン * Z 設定値 ¹	D01190~D01199	6	С	R/W	入力レンジと同じ2	(50.0)
O	D01200~D01209	7	С	R/W		V/I 入力: 5.0
設定値 1 (SV1)	D01210~D01219	8	С	R/W	設定リミッタ下限~	0 (0.0)
比例帯 [加熱側]	D01220~D01229	9	С	R/W	設定リミッタ上限 ² 熱電対入力 (TC)/	TC/RTD
Print [Hanker]					測温抵抗体入力 (RTD):	入力: 30
					1 (0.1)~入力スパン ² (単位: ℃ [°F])	(30.0)
					電圧 (V) 入力/電流 (I) 入力: 入力スパンの 0.1~100.0 %	V/I 入力: 3.0
T± /) n± 88	Dates Dates	40		D.44/	0 (0.0): 二位置動作	
積分時間	D01230~D01239	10	С	R/W	1~3600 秒 (0: PD 動作)	240
微分時間	D01240~D01249	11	С	R/W		60
比例帯 [冷却側]	D01250~D01259	12	С	R/W	加熱側比例帯の 1~1000 % (冷却側のみの二位置動作は不可)	100
オーバーラップ/ デッドバンド	D01260~D01269	15	С	R/W	熱電対入力 (TC)/ 測温抵抗体入力 (RTD):	0 (0.0)
7919191					-10 (-10.0)~+10 (+10.0) ²	
					(単位: °C [°F]) 電圧 (V) 入力://電流 (I) 入力:	
					入力スパンの-10.0~+10.0%	
					マイナス (-) を設定するとオー バーラップとなります。	
設定変化率	D01270~D01279	16	С	R/W	0~入力スパン2	0 (0.0)
リミッタ上昇 設定変化率	D01280~D01289	17	С	R/W	(単位: °C [°F]/単位時間) [出荷時の単位時間: 0 (1 分単位)]	0 (0.0)
<u>リミッタ下降</u> ヒータ断線警報 1	D01290~D01299	18	С	R/W	CTL-6-P-N:	0.0
(HBA1) 設定値 ヒータ断線警報 2	D01300~D01309	19	С	R/W	0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N:	0.0
(HBA2) 設定値				.,	0.0~100.0 A	
PV バイアス	D01310~D01319	20	С	R/W	熱電対入力 (TC)/ 測温抵抗体入力 (RTD):	0 (0.0)
					-1999 (-199.9) ~	
					+9999 (+999.9) ² (単位: °C [°F])	
					電圧 (V) 入力/電流 (I) 入力: -入力スパン~+入力スパン ²	
マニュアル	D01320~D01329	21	С	R/W	PID 制御:	0.0
操作出力値 (MV)					出カリミッタ下限~ 出カリミッタ上限	
					加熱冷却 PID 制御: -冷却出力リミッタ上限~	
	Douge Time		_		+加熱出力リミッタ上限	
EEPROM モード	D01330~D01339	22	С	R/W	0: バックアップモード 設定変更時 EEPROM へ設定	0
					値を保存する 1: バッファモード	
					設定変更時 EEPROM へ設定	
アンチリセット	D01340~D01349	23	С	R/W	値を保存しない 加熱側比例帯の1~100%	100
ワインドアップ		20	Ŭ		(0: 積分動作は常に OFF)	100
(ARW) POST チューニング	D01350~D01359	24	С	R/W	_3 ~ +3	0
1 / 2 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1			III A · ·		0: 機能 OFF	

イベント種類が上限・下限個別設定タイプの場合は、イベント設定値 [上限] になります。

2. ホスト通信データマップ

ホスト通信データマップは、ホストコンピュータとコントローラ (RB100/RB400/RB500/ RB700/RB900) が通信できるデータをまとめたものです。また、MODBUS レジスタアドレ スは、PLC 通信の指定データ転送方式の場合にも使用します。



• MODBUS レジスタアドレス

HEX: 16 進数 DEC: 10 進数

各項目の先頭アドレスです。(空き番号は不使用となります)

属性

RO: 読み出しのみ可能 (ホストコンピュータ ← コントローラ) RW: 読み出しおよび書き込み可能 (ホストコンピュータ ◆→ コントローラ)

データ

16 ビットデータ

RKC 通信時のデータはすべて7桁です。

不使用項目の読み出しデータはデフォルト値となります。また、不使用項目に書 き込んでも無効となります。ただし、エラーにはなりません。

指定データ転送方式については、別冊の COM-JE [RB シリーズ対応版] 取扱説明 書 (IMR01Y41-Jロ) を参照してください。

DICO MODBUS											
	RKC	MOD レジ		データ							
名 称	通信	アド	レス	数	属性	データ範囲	出荷値				
	識別子	HEX		30							
測定値 (PV) モニタ	M1	0000	0	31	RO	入力スケール下限~ 入力スケール上限 ¹	_				
電流検出器 1 (CT1) 入力値モニタ	M3 ²	0020	32	31	RO	CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A	_				
電流検出器 2 (CT2) 入力値モニタ	M4 ²	0040	64	31	RO	CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A	_				
設定変化率リミッタ 動作中の設定値 (SV) 表示モニタ	MS	0060	96	31	RO	設定リミッタ下限~ 設定リミッタ上限 ¹	_				
バーンアウト状態 モニタ	B1	00A0	160	31	RO	0: OFF 1: ON	_				
イベント 1 状態モニタ	AA	00E0	224	31	RO	0: OFF	_				
イベント2状態モニタ	AB	0100	256	31	RO	1: ON					
イベント3状態モニタ	AC	0120	288	31	RO		_				
イベント 4 状態モニタ	AD	0140	320	31	RO		_				
操作出力値 (MV1) モニタ [加熱側]	01	01A0	416	31	RO	出力リミッタ範囲内					
操作出力値 (MV2) モニタ [冷却側]	O2	01C0	448	31	RO						
エラーコード	ER	01E0	480	31	RO	ビットデータ Bit 0: 調整データ異常 Bit 1: データバックアップエラー Bit 2: A/D 変換値異常 (温度補償値異常も含む) Bit 3~Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現: 0~7]					
デジタル入力 (DI) 状態モニタ	L1	0200	512	31	RO	ビットデータ Bit 0: D11 Bit 1: D12 Bit 2~Bit 15: 不使用 データ 0: オープン 1: クローズ [10 進数表現: 0~3]	ı				
出力状態モニタ	Q1 ²	0220	544	31	RO	ビットデータ Bit 0: 出力 1 (OUT1) Bit 1: 出力 2 (OUT2) Bit 2: デジタル出力 1 (DO1) Bit 3: デジタル出力 2 (DO2) Bit 4: デジタル出力 3 (DO3) 3 Bit 5: デジタル出力 4 (DO4) 3 Bit 6~Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON					
運転モード状態 モニタ	LO	0240	576	31	RO	ビットデータ Bit 0: STOP Bit 1: RUN Bit 2: マニュアルモード (RUN 中) Bit 3~Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現: 0~7]					
EEPROM 状態	EM	02E0	736	31	RO	0: RAM と EEPROM の内容 不一致 1: RAM と EEPROM の内容 一致	_				
オートチューニング (AT)	G1	0400	1024	31	R/W	0: PID 制御 1: オートチューニング(AT) 実行	0				
オート/マニュアル 切換	J1	0420	1056	31	R/W	0: オート (AUTO) モード 1: マニュアル (MAN) モード	0				
RUN/STOP 切換	SR	0460	1120	31	R/W	0: RUN 1: STOP	0				
インターロック解除	IL ²	04A0	1184	31	R/W	0: インターロック解除 1: インターロック状態 (モニタのみ)	0				

小数点位置は小数点位置設定によって異なります。

RB100 の場合は不使用となります。

小数点位置は小数点位置設定によって異なります。

RBシリーズの通信識別子と異なります。

³ RB100 の場合は不使用となります。

	RKC	MOD レジ		データ			
名 称	通信 識別子	アド HEX		数	属性	データ範囲	出荷値
イベント 1 設定値 ^a	A1	04C0	1216	31	R/W	偏差動作:	TC/RTD
イベント 2 設定値 ^a	A2 A3 ^b	04E0 0500	1248 1280	31 31	R/W R/W	-入力スパン~+入力スパン ^c 入力値動作または設定値動作:	入力: 50 (50.0)
<u>イベント3設定値^a</u> イベント4設定値 ^a	A4 ^b	0520	1312	31	R/W	入力レンジと同じ [°]	V/I 入力: 5.0
制御ループ断線警報	A5	0540	1344	31	R/W	0~7200 秒 (0: 機能 OFF)	480
(LBA) 時間 LBA デッドバンド (LBD)	N1 ^b	0560	1376	31	R/W	0~入力スパン	0
(LBD) 設定値 1 (SV1)	S1	0580	1408	31	R/W	設定リミッタ下限~ 設定リミッタ上限 [°]	0 (0.0)
比例帯 [加熱側]	P1	05A0	1440	31	R/W	熱電対入力 (TC)/ 測温抵抗体入力 (RTD):	TC/RTD 入力:
						1 (0.1)~入カスパン° (単位: ℃[°F]) 電圧 (ソ) 入カ/電流 (I) 入力: 入カスパンの 0.1~100.0 % (0.0): 二位置動作	30 (30.0) V/I 入力: 3.0
積分時間	I1	05C0	1472	31	R/W	1~3600 秒 (0: PD 動作)	240
微分時間	D1	05E0	1504	31	R/W	1~3600 秒 (0: PI 動作)	60
比例帯 [冷却側]	P2	0620	1568	31	R/W	加熱側比例帯の 1~1000 %	100
オーバーラップ/ デッドバンド	V1	0680	1664	31	R/W	(冷却側のみの三位置動作は不可) 熱電対入力 (TC)/ 測温抵抗体入力 (RTD): -10 (-10.0)~+10 (+10.0) ° (単位: °C [°F]) 電圧 (V) 入力:/一電流 (I) 入力:	0 (0.0)
						入力スパンの-10.0~+10.0 % マイナス (-) を設定するとオー バーラップとなります。	
設定変化率リミッタ 上昇	HH	06C0	1728	31	R/W	0~入力スパン [°] (単位: °C [°F]/単位時間)	0 (0.0)
設定変化率リミッタ 下降	HL	06E0	1760	31	R/W	[出荷時の単位時間: 0 (1 分単位)]	0 (0.0)
ヒータ断線警報1	A7 ^b	0740	1856	31	R/W	CTL-6-P-N:	0.0
(HBA1) 設定値 ヒータ断線警報 2	A8 ^b	07A0	1952	31	R/W	0.0~30.0 A CTL-12-S56-10L-N:	0.0
(HBA2) 設定値	PB		2048	31	RW	0.0∼100.0 A	
PV バイアス	PB	0800	2048	31	K/VV	熱電対入力 (TC)/ 測温抵抗体入力 (RTD): -1999 (-199.9)~ +9999 (+999.9)° (単位:で[下]) 電圧 (V) 入力/電流 (I) 入力:	0 (0.0)
D)/ ごごちょっ , ケ	F4	0000	2000	24	DAA	-入力スパン~+入力スパン °	
PV デジタルフィルタ	F1	0820	2080	31	RW	0~100 秒 (0: 機能 OFF)	1 + + + +
比例周期 [加熱側]	Т0	08E0	2272	31	R/W	0~100 秒 0: 比例周期 [加熱側] の時間設定 (識別子: TV、レジスタアドレス:	リレー接点 出力: 20 電圧パルス
比例周期 [冷却側]	T1	0900	2304	31	RW	46C0H) の設定が有効 0~100 秒	出力、トラ イアック出
201112191 [1124-03]	''	0000	200.			0: 比例周期 [冷却側] の時間設定	カ、オープ
						(識別子: TW、レジスタアドレス: 46E0H) の設定が有効	ンコレクタ 出力: 2
マニュアル 操作出力値 (MV)	ON	0920	2336	31		PID 制御: 出カリミッタ下限~ 出カリミッタ上限 加熱冷却 PID 制御: 冷却出カリミッタ上限~ +加熱出カリミッタ上限	0.0
設定ロックレベル	LK	0940	2368	31	R/W	0: 全設定可能 1: F01~F10 設定不可 2: F02~F10 設定不可 3: F03~F10 設定不可 4: F04~F10 設定不可 5: F05~F10 設定不可 6: F06~F10 設定不可 7: F07~F10 設定不可 8: F08~F10 設定不可 9: F09~F10 設定不可 10: F10 設定不可	0
ここには、エンジニア データについては、別						「入ります。 扱説明書 (IMR01Y41-J口) を参照して	てください。
タイマ1	TH					1~5999 (秒または分)	1
<u>タイマ2</u> タイマ3	TI TJ	0C20 0C40			R/W R/W		1
タイマ 4 ここには、エンジニア	TK	0C60	3168	31	R/W	 } }	1
データについては、別	mの CO	M-JE [R	Βシリ	一ズ対応	版]取	吸説明書 (IMR01Y41-J□) を参照して	
出カリミッタ上限 (加熱側出カリミッタ 上限)	OH	14A0	5280			PID 制御: 出力リミッタ下限〜105.0 % 加熱冷却 PID 制御: 0.0〜105.0 %	105.0
出力リミッタ下限 (冷却側出力リミッタ 上限)	OL	14C0	5312		R/W	PID 制御: -5.0 %~出カリミッタ上限 (出カリミッタ上限 > 出カリミッタ下限) 加熱冷却 PID 制御: 0.0~105.0 %	PID 制御: -5.0 加熱冷却 PID 制御: 105.0
ここには、エンジニアデータについては、別	リング: 冊の CO	モード(M-JE IR	F21 以 B シリ	降) のテ 一ズ対応	一タが版)取	「入ります。 阪説明書 (IMR01Y41-Jロ) を参照して	こください。
スタートアップ チューニング (ST)	ST	1960	6496		_	0: ST 不使用 2: 毎回実行 1: 1回実行* * スタートアップチューニングが 終了すると、自動的に「0: ST 不 使用」に戻ります。	0
ここには、エンジニア						入ります。	-/4*4
					_	級説明書 (IMR01Y41-Jロ) を参照して ぶいた記字値 [上限] になります	ください。

[。]イベント種類が上限・下限個別設定タイプの場合は、イベント設定値 [上限] になります。 b RB シリーズの通信識別子と異なります。 c 小数点位置は小数点位置設定によって異なります。

名 称	RKC 通信 識別子	MOD レジ アド HEX	スタ レス	データ 数	属性	データ範囲	出荷値
総合警報状態	AM		14336	1	RO	ビットデータ Bit 0: パーンアウト状態 Bit 1: 不使用 Bit 2: イベント 1 状態 Bit 3: イベント 2 状態 Bit 4: イベント 3 状態 Bit 5: イベント 4 状態 Bit 6~Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~61] コントローラ状態 1 (議別子 AK、 レジスタアドレス 3820H) の各 ビットの全コントローラの OR	
コントローラ 警報 状態 ^a	AN	3801	14337	2	RO	ビットデータ グループ 1: Bit 0~Bit 15: コントローラ 1~16 グループ 2: Bit 0~Bit 14: コントローラ 17~31 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~65535] コントローラ状態 1 (識別子 AK、 レジスタアドレス 3820H) の OR	_
エラー状態 ^a	EZ	3803	14339	2	RO	ビットデータ グルーブ 1: Bit 0~Bit 15: コントローラ 1~16 グルーブ 2: Bit 0~Bit 14: コントローラ 17~31 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~65535] コントローラ状態 2 (識別子 AQ、 レジスタアドレス 3840H) の OR	_
RUNSTOP ^a	SW	3805	14341	2	R/W	ビットデータ グルーブ1: Bit 0~Bit 15: コントローラ 1~16 グルーブ2: Bit 0~Bit 14: コントローラ 17~31 データ 0: RUN 1: STOP [10 進数表現 0~65535] RUN/STOP 切換 (識別子 SR、レジスタアドレス 0460H) と連動	0
データ更新中フラグ	CZ	3807	14343	1	RO	0: データ更新なし 1: データ更新中	_
コントローラ状態 1	AK		14368		RO	ビットデータ Bit 0: バーンアウト状態 Bit 1: 不使用 Bit 2: イベント 1 状態 Bit 3: イベント 2 状態 Bit 5: イベント 3 状態 Bit 5: イベント 4 状態 Bit 6- Cit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~61]	_
コントローラ状態 2	AQ		14400		RO	ビットデータ Bit 0: 調整データ異常 Bit 1: データバックアップエラー Bit 2: A/D 変換値異常 Bit 3~Bit 14: 不使用 Bit 15: コントローラ通信異常 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現: 0~32775]	_
コントローラ状態3	AS	3860	14432	31	RO	ビットデータ Bit 0: STOP Bit 1: RUN Bit 2: マニュアルモード (RUN 中) Bit 3~Bit 13: 不使用 Bit 14:EEPROM ステータス Bit 15:オートチューニング (AT) データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~49159]	_
アンチリセット ワインドアップ	W2 ^b	4020	16416	31	R/W	加熱側比例帯の 1~100 % (0: 積分動作は常に OFF)	100
(ARW) EEPROM モード	EB	4040	16448	31	R/W	0: バックアップモード 設定変更時 EEPROM へ設定 値を保存する 1: バッファモード 設定変更時 EEPROM へ設定 値を保存しない	0
操作出力 ON/OFF 状態モニタ [加熱側]	Q3 ^b	4200	16896	31	RO	0: 出力 OFF 1: 出力 ON	_
操作出力 ON/OFF 状態モニタ [冷却側]	Q4 ^b	4220	16928	31	RO		_
状態セータ [市却明] 総合イベント状態	AJ	4240	16960	31	RO	ピットデータ Bit 0: イベント 1 (EV1) Bit 1: イベント 2 (EV2) Bit 2: イベント 3 (EV3) Bit 3: イベント 4 (EV4) Bit 4: バーンアウト Bit 5 ~ Git 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~31]	_
残り時間モニタ	TT b		16992	31	RO	0~5999 (秒または分)	
実際のSV選択番号	LXb	4280	17024		RO	1~4 タイマ機能3、タイマ機能4によって変化しているときの SV 値番号です。	_

グループ1およびグループ2は RKC 通信の場合に指定します。 MODBUS の場合は、MODBUS レジスタアドレスの小さい方がグループ1のデータ、大きい方がグルー

	DICO	MOD	BUS				
名 称	RKC 通信	レジ	スタ	データ	属性	データ範囲	出荷値
,	識別子	アド HEX		数	<i>n</i> , 1.	, , , , ,	
モニタ非表示選択	MP ^a		17056	31	R/W	ビットデータ	0
						Bit 0: 電流検出器 1 (CT1) 入力値 モニタ	
						Bit 1: 電流検出器 2 (CT2) 入力値	
						モニタ Bit 2: 操作出力値 (MV) モニタ*	
						Bit 3: 残り時間モニタ	
						Bit 4~Bit 15: 不使用 データ 0: 表示 1: 非表示	
						[10 進数表現: 0~15]	
						* 加熱冷却 PID 制御時:	
						操作出力値 1 (MV1) モニタ [加 熱側]、操作出力値 2 (MV2) モニ	
						タ [冷却側] ともに非表示	
モード非表示選択	MO ^a	42C0	17088	31	R/W	ビットデータ Dian to L /フェーフリ 打物 1	0
						Bit 0: オート/マニュアル切換 ¹ Bit 1: 設定データアンロック/	
						ロック切換 1	
						Bit 2: インターロック解除 ¹ Bit 3: <r run="" s="" stop<="" td="" キーでの=""><td></td></r>	
						切換禁止 ²	
						Bit 4~Bit 6: 不使用 Bit 7: F21 以降を表示 ³	
						Bit 8~Bit 15: 不使用	
						¹ データ 0: OFF (表示)	
						1: ON (非表示) ² データ 0: OFF (キー操作有効)	
						1: ON (キー操作無効)	
						³ データ 0: F21 以降を非表示 1: F21 以降を表示	
						[10 進数表現: 0~143]	
設定値 2 (SV2)	S5 a		17120	_	RW	設定リミッタ下限~ 設定リミッタ上限 ^b	0 (0.0)
設定値 3 (SV3)	S6 a		17152	31	R/W R/W	設定グミグダエ限	0 (0.0)
設定値 4 (SV4) SV 選択	S7 ^a ZB	4340	17184 17216	31 31	R/W	1~4	0 (0.0)
F01 ブロックの	FE a	4360	17248		R/W	0: 表示	1
非表示選択 タイマ機能選択	ZC	4380	17280	31	RW	1: 非表示 0: タイマ機能なし	0
ブイマ1成形送1八	20	4300	17200	31	10,44	1: タイマ機能1	U
						2: タイマ機能 2	
						3: タイマ機能3 4: タイマ機能4	
リピート実行回数	RC a		17312		R/W	0~9999 (9999 で無限回)	0
F02 ブロックの	FK ^a	43C0	17344	31	R/W	0: 表示	1
非表示選択 F03 ブロックの	FL ^a	43E0	17376	31	R/W	1: 非表示 0: 表示	1
非表示選択						1: 非表示	
イベント 1 設定値 (EV1') [下側]	BT	4400	17408	31	R/W	-入力スパン~+入力スパン ^b	TC/RTD 入力:
イベント2設定値	BU	4420	17440	31	R/W		-50
(EV2') [下側]	D)/	4440	47470	04	DAA		(5 0.0) V/I 入力:
イベント3設定値 (EV3') [下側]	BV	4440	17472	31	R/W		-5.0
イベント4設定値	BW	4460	17504	31	R/W		
(EV4') [下側] F04 ブロックの	FM ^a	448O	17536	31	RΜ	0: 表示	0
非表示選択	FIVI	4400	17330	31	1000	1: 非表示	0
F05 ブロックの	FN ^a	44A0	17568	31	R/W	0: 表示	0
非表示選択 POST チューニング	СВ	44C0	17600	31	R/W	1: 非表示 -3~+3	0
設定						0: 機能 OFF	
F06 ブロックの 非表示選択	DO	44E0	17632	31	R/W	0: 表示	0
<u>非表示選択</u> F07 ブロックの	FQ ^a	4500	17664	31	R/W	1: 非表示 0: 表示	0
非表示選択						1: 非表示	
比例周期 [加熱側] の 最低 ON/OFF 時間	VI	4520	17696	31	R/W	0~1000 ms	0
比例周期 [冷却側] の	VJ	4540	17728	31	R/W		0
最低 ON/OFF 時間	^	4500	43300	~	DAM	o. ==	
F08 ブロックの 非表示選択	FR ^a	4560	17760	31	R/W	0: 表示 1: 非表示	0
F09 ブロックの	FS ^a	4580	17792	31	R/W	0: 表示	0
非表示選択 F10 ブロックの	DT	4540	17824	31	R/W	1: 非表示 0: 表示	0
非表示選択						1: 非表示	Ū
ここには、エンジニアデータについては、別田						バ入ります。 &説明書 (IMR01Y41-J□) を参照して	ください
テータについては、別HI	QV QV		32768		_	対説明書 (IMRU1Y41-JLL) を参照して 10~31	ください。
(ステーション番号)							
PC 番号 (CPU 番号) c	QW		32769		RW	0~255	255
レジスタ開始番号 ^d PLC 通信	QX QY	8002 8003	32770 32771	1	R/W R/W	0~65535 1~31	1000
RLC 通信 最大コントローラ数	ایک	5005	JETT 1		1044		10
レジスタ種類	QZ	8004	32772	1	R/W	●三菱製 PLC の場合	0
						0: D レジスタ ¹ 1: R レジスタ ¹	
						2: W レジスタ ¹	
						3: ZR レジスタ ² 4: D レジスタ ²	
						4: D レンスタ ⁻ 5: R レジスタ ²	
						6: W レジスタ ²	
						7~29: 設定しないでください (D: データレジスタ、R: ファイル	
						レジスタ、W: リンクレジスタ)	
						I iAg換 1じ ノレーム	
2			<u> </u>			² QnA 互換 3C フレーム	

RB シリーズの通信識別子と異なります。

	RKC	MOD	BUS スタ	=			
名 称	通信 識別子	アド HEX		データ 数	属性	データ範囲	出荷値
レジスタ種類	QZ	8004	32772	1	R/W	●オムロン製 PLC の場合 0: DM レジスタ (データメモリ) 10~22: EM レジスタ (拡張データメモリ) バンク No.指定] バンク No.+10 を設定してください 29: EM レジスタ (拡張データメモリ) [カレントパンク指定] 1~9, 23~28: 設定しないでください	0
モニタ項目選択	QS	8006	32774	1	RW	ビットデータ Bit 0: 測定値 (PV) モニタ Bit 1: 電流検出器 1 (CT1) 入力値 モニタ Bit 2: 電流検出器 2 (CT2) 入力値 モニタ Bit 3: 設定変化率リミッタ動作中 の設定値 (SV) 表示モニタ Bit 4: 予備 (0 固定) Bit 5: 操作出力値 (MV1) モニタ [加熱側] Bit 6: 操作出力値 (MV2) モニタ Bit 8: 出力状態モニタ Bit 8: 出力状態モニタ Bit 10: コントローラ状態 2 Bit 11: コントローラ状態 3 Bit 12: 予備 (0 固定) Bit 13: 発伸間 モニタ Bit 14: 実際の SV 選別 3 Bit 14: 実際の SV 選択番号 Bit 14: 実際の SV 選択番号 Bit 15: 予備 (0 固定) F備 (15) を (15)	4079
COM-JE リンク認識時間 ¹	QT		32775		R/W	0~255 秒	10
COM-JE エラーコード	ES	8008	32776	1	RO	ビットデータ Bit 0: バックアップエラー Bit 1: 不使用 Bit 2: コントローラ通信エラー Bit 3~Bit 6: 不使用 Bit 7: PLC 通信エラー Bit 8~Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~133]	
PLC スキャンタイム コントローラ通信	VT QP	8009 800B	32777 32779	1	R/W RO	0~3000 ms 0~31	255
接続コントローラ数							^
動作モード選択	RZ	800C	32780	1	R/W	ビットデータ Bit 0: アドレス指定方法 0: 連続設定 1: 自由設定 Bit 1: PLC レジスタ読み書き エラー解除方法 0: 手動解除 1: 自動解除 Bit 2~Bit 7: 予備 (0 固定) 予備には1を設定しないでください [10 進数表現: 0~3]	0
コントローラ通信ブロック選択 ²						Bit 0: コントローラ通信ブロック 0: RB シリーズの MODBUS レジスタ アドレス0000H〜0060H が通信対象 1: RB シリーズの全通信 データが通信対象 Bit 1〜Bit 15: 不使用 [10 進数表現: 0〜1]	
PLC 通信開始時間 レジスタ開始番号	R5 VX	800F 8012	32783 32786	1	R/W	1~255秒 0~15	5 0
<u>上位 4 bit ³</u> コントローラ通信	ZZ	8018	32792	1	R/W	0~100 ms	0
送信待ち時間	IN				RW		
イニシャルセット モード ⁴		8020	32800			0: 通常設定モード 1: イニシャルセットモード	0
¹ コントローラ通信ユ ² コントロール通信コ	ニットの	Dマスタ 選択でお	(COM-	旧アド 通信項	レス:0.	、4、8、C) に対してのみ設定が必要と が通信可能となります。また、ここ	なります。 で指定した

コントローフ通信ユニットのマスタ (COMN-LE アトレス: 0、4、8、C) に対しての分設定が必要となります。
2 コントロール通信ブロック選択で指定した通信項目のみが通信可能となります。また、ここで指定した通信項目のみ、指定データ転送方式で通信可能となります。
データについては、RB100/RB400/RB500/RB700/RB900 通信取扱説明書 (IMR02C16-Jロ) を参照してください。

PLC 通信環境設定項目 設定変更後、電源を1度OFFにし、再度電源をONにすると設定が有効になります。 PLC 通信環境設定は、ホスト通信で設定する以外にCOM-JE のスイッチで設定することも可能です。スイッチでの PLC 通信環境設定については、COM-JE (RB シリーズ) 簡易取扱説明書 (IMR01Y39-Jロ) を参照してください。

MODBUS は Schneider Electric の登録商標です。 プログラマブルコントローラ (PLC) の各機器名は、各社の製品です。 その他、本書に記載されている会社名や商品名は、一般に各社の商標または登録商標です。

RKC 理化工業株式会社 ® RKC INSTRUMENT INC.

本 社 〒146-8515 東京都大田区久が原 5-16-6 [ホームページ: http://www.rkcinst.co.jp/] TEL (03)3751-8111(代) FAX (03)3754-3316 FEB. 2013

技術的なお問い合わせは、カスタマーサービス専用電話 TEL (03) 3755-6622 をご利用ください。 The English manuals can be downloaded from the official RKC website: http://www.rkcinst.com/english/manual_load.htm.

プ2のデータとなります。 BBシリーズの通信識別子と異なります。

RD シリースの週間線が一て具なります。

・ 小数点位置は小数点位置設定によって異なります。

・ オムロン製 PLC SYSMAC シリーズの場合は設定しないでください。

ロースの場合は設定しないでください。

ロースの場合、設定範囲は「0~9937」となります。

³ 三菱製 PLC QnA 互換 3C フレームの場合 (R レジスタを除く) のみ有効。

⁴ イニシャルセットモードについては、別冊の COM-JE [RB シリーズ] 取扱説明書 (IMR01Y41-Jロ) を参照してください。