モジュールタイプ調節計 SRZ

# 通信拡張モジュール **Z-COM**

## PLC 通信簡易取扱説明書 [データマップ編]

All Rights Reserved, Copyright © 2006, RKC INSTRUMENT INC

製品添付

Z-TIO 製品添付

IMS01T15-J4

本製品をお使いになる前に、本書をよくお読みいただき、内容を理解された上でご使用ください。なお、本書は大切に保管し、必要なときにご活用ください。

本書は Z-COM の PLC 通信データについて説明したものです。ホスト通信、設置・配線および詳細な取り扱いや各機能の説明については、必要に応じて、以下に示す取扱説明書を参照してください。 製品添付

Z-COM 設置・配線取扱説明書 (IMS01T05-J□): Z-COM ホスト通信簡易取扱説明書 (IMS01T09-J口)

Z-COM PLC 通信簡易取扱説明書 [準備編] (IMS01T14-J□):

• Z-COM 取扱説明書 (IMS01T22-J□):

 Z-COM ホスト通信取扱説明書 (IMS01T23-J□): • Z-TIO 取扱説明書 (IMS01T01-J□): Z-TIO ホスト通信簡易取扱説明書 (IMS01T02-J□):

 Z-DIO 取扱説明書 (IMS01T03-J□): SRZ 取扱説明書 (IMS01T04-J□):

● Z-CT 取扱説明書 (IMS01T16-Jロ): • Z-CT 取扱説明書 [詳細版] (IMS01T21-J□): 製品添付 別冊 (ダウンロードまたは別売り) 別冊 (ダウンロードまたは別売り) Z-TIO 製品添付

Z-DIO 製品添付 別冊 (ダウンロードまたは別売り) 別冊の説明書は、当社ホームページからダウンロードできます。 Z-CT 製品添付 ホームページアドレス: http://www.rkcinst.co.jp/down\_load.htm 別冊 (ダウンロードまたは別売り)

#### 1. データマップ項目の説明

PLC 通信データマップは、PLC と SRZ ユニットが通信できるデータをまとめたものです。

レジスタアドレス: PLC 通信データのレジスタアドレス (Z-CT モジュールのデータを除く)

16 CH: 16 チャネル仕様のレジスタアドレス 32 CH: 32 チャネル仕様のレジスタアドレス 48 CH: 48 チャネル仕様のレジスタアドレス 64 CH: 64 チャネル仕様のレジスタアドレス

本書のレジスタアドレスは、PLC 通信環境設定で次のように設定した場合の割り付け

レジスタ種類: 0 (三菱電機 MELSEC シリーズ: D レジスタ)

• レジスタ開始番号: 1000

オムロン SYSMAC シリーズおよび横河電機 FA-M3R の場合や、レジスタの種類

が異なる場合は、ご使用のレジスタに置き換えてお読みください。

C: チャネルごとのデータ <sup>1、2</sup> 構 浩: M:モジュールごとのデータ

U: SRZ ユニットごとのデータ

Z-TIO モジュール (2 チャネルタイプ) の場合は、チャネル 3 とチャネル 4 の 通信データは無効になります。

加熱冷却制御または位置比例制御の場合に、Z-TIO モジュールのチャネル2と チャネル4が無効になる通信データ (名称欄に♣マークのある通信データ) が あります。[読み出しの場合は「0」、書き込みの場合は無視]

属性:

データ範囲:

データ数:

RO: モニタ要求ビット「1」のときに、SRZ ユニットは PLC に 対してデータの書き込みを行います。 (PLC ← SRZ) R/W: 設定要求ビット「1」のときに、SRZ ユニットはPLC から

データの読み出しを行います。 モニタ要求ビット「1」のときに、SRZ ユニットは PLC に 対してデータの書き込みを行います。(PLC ↔ SRZ)

通信データの読み出し範囲または書き込み範囲

SRZ ユニット 1 台で扱える、通信データごとの最大個数です。 通信データの総数: 16 チャネル仕様: 524 項目\*

32 チャネル仕様: 1036 項目\* 48 チャネル仕様: 1548 項目

64 チャネル仕様: 2060 項目\* \*Z-CT モジュールの通信データの総数は含まれていません。

占有します。Z-COM モジュールに連結する、機能モジュール (Z-TIO、Z-DIO モジュール) の台数が少ない場合や、不使用の 通信データがあるときでも、レジスタの占有個数は変わりませ ん。機能モジュール (Z-TIO、Z-DIO モジュール) が接続されて いない場合や、不使用のデータは、SRZ ユニットから0を送信 します。

通信データの出荷値 出荷値:

#### 2. データマップ

● 16 チャネル仕様 システムデータ (モニタ項目): D01000~D01007 まで

モニタグループ: D01010~D01150 まで 設定グループ: D01008、D01009 と D01151~D01523 まで

● 32 チャネル仕様

システムデータ (モニタ項目): D01000~D01007 まで モニタグループ: D01010~D01290 まで 設定グループ: D01008、D01009 と D01291~D02035 まで ● 48 チャネル仕様

システムデータ (モニタ項目): D01000~D01007 まで モニタグループ: D01010~D01430 まで

D01008、D01009とD01431~D02547まで 設定グループ: ● 64 チャネル仕様

システムデータ (モニタ項目): D01000~D01007 まで

モニタグループ: D01010~D01570 まで 設定グループ: D01008、D01009とD01571~D03059まで □ このデータマップには、Z-CT モジュールの通信データは含ま れていません。

Z-CT モジュールの通信データに ついては、「3. Z-CT モジュール の通信データについて」を参照し てください。

| 名 称          | レジスタアドレス |        |        |        |    | 属性   | データ範囲   | データ数  | 出荷値 |
|--------------|----------|--------|--------|--------|----|------|---|-------|-----|
| 10 10        | 16 CH    | 32 CH  | 48 CH  | 64 CH  | 構造 | /均1工 | 7 大平均四  | 7 793 | 田利臣 |
| システム通信状態     | D01000   | D01000 | D01000 | D01000 | U  | RO   | ビットデータ<br>Bit 0: データ収集状態<br>Bit 1~Bit 15: 不使用<br>データ 0: データ収集完了前<br>1: データ収集完了<br>[10 進数表現 0、1]   | 1     | ı   |
| SRZ 正常通信フラグ  | D01001   | D01001 | D01001 | D01001 | U  | RO   | 0/1 切換 (通信確認用)<br>通信周期ごとに0と1を繰り返す。  | 1     | _   |
| _            | D01002   | D01002 | D01002 | D01002 | _  | _    | 内部処理<br>使用しないでください。   | 1     |     |
| _            | D01003   | D01003 | D01003 | D01003 | _  | _    | 内部処理<br>使用しないでください。   | 1     |     |
| PLC 通信エラーコード | D01004   | D01004 | D01004 | D01004 | U  | RO   | ビットデータ<br>Bit 0: PLC レジスタ読み書きエラー<br>Bit 1: スレーブ通信タイムアウト<br>Bit 2: 不使用<br>Bit 3: 内部通信エラー<br>Bit 4: マスタ通信タイムアウト<br>Bit 5~ Bit 15: 不使用<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現 0~31] | 1     | I   |
| ユニット認識フラグ    | D01005   | D01005 | D01005 | D01005 | U  | RO   | ビットデータ<br>Bit 0: SRZ ユニット 1<br>Bit 1: SRZ ユニット 2<br>Bit 2: SRZ ユニット 3<br>Bit 3: SRZ ユニット 4<br>Bit 4~Bit 15: 不使用<br>データ 0: ユニットなし 1: ユニットあり<br>[10 進数表現 0~15]              | 1     |     |
| 接続モジュール数モニタ  | D01006   | D01006 | D01006 | D01006 | U  | RO   | 0~31  | 1     |     |
| 有効グループ数      | D01007   | D01007 | D01007 | D01007 | U  | RO   | 0~128   | 1     |     |

| 名 称                               |                   |                   | アドレス              | T                 | 構造 | 属性  | データ範囲   | データ数   | 出荷値 |
|-----------------------------------|-------------------|-------------------|-------------------|-------------------|----|-----|---|--|-----|
| 要求コマンド                            | 16 CH<br>D01008   | 32 CH<br>D01008   | 48 CH<br>D01008   | 64 CH<br>D01008   | U  | R/W | ビットデータ<br>Bit 0: 設定要求ビット<br>Bit 1: モニタ要求ビット<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現: 0~3]   | 1  | 0   |
| 設定項目通信状態                          | D01009            | D01009            | D01009            | D01009            | U  | RO  | To 上海   | 1  | _   |
| 測定値 (PV)                          | D01010~<br>D01025 | D01010~<br>D01041 | D01010~<br>D01057 | D01010~<br>D01073 | С  | RO  | 入力スケール下限~入力スケール上限   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | _   |
| 総合イベント状態                          | D01026~<br>D01041 | D01042~<br>D01073 | D01058~<br>D01105 | D01074~<br>D01137 | С  | RO  | ビットデータ<br>Bit 0: イベント 1<br>Bit 1: イベント 2<br>Bit 2: イベント 3<br>Bit 3: イベント 4<br>Bit 4: ヒータ斯線警報<br>Bit 5: 昇温完了<br>Bit 6: パーンアウト<br>Bit 7~Bit 15: 不使用<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現: 0~127]     | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 |     |
| 運転モード状態モニタ                        | D01042~<br>D01057 | D01074~<br>D01105 | D01106~<br>D01153 | D01138~<br>D01201 | С  | RO  | ビットデータ<br>Bit 0: STOP<br>Bit 1: RUN<br>Bit 2: マニュアルモード<br>Bit 3: リモートモード<br>Bit 4~Bit 15: 不使用<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現: 0~15]  | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | -   |
| 操作出力値 (MV) モニタ<br>[加熱側]<br>       | D01058~<br>D01073 | D01106~<br>D01137 | D01154~<br>D01201 | D01202~<br>D01265 | С  | RO  | PID 制御、加熱冷却 PID 制御:<br>-5.0~+105.0 %<br>位置比例制御 (FBR 入力あり):<br>0.0~100.0 %   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | _   |
| 操作出力値 (MV) モニタ<br>[冷却側]           | D01074~<br>D01089 | D01138~<br>D01169 | D01202~<br>D01249 | D01266~<br>D01329 | С  | RO  | −5.0~+105.0 %   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | _   |
| 電流検出器 (CT) 入力値モニタ                 | D01090~<br>D01105 | D01170~<br>D01201 | D01250~<br>D01297 | D01330~<br>D01393 | С  | RO  | CTL-6-P-N: 0.0~30.0A<br>CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | _   |
| 設定値 (SV) モニタ                      | D01106~<br>D01121 | D01202~<br>D01233 | D01298~<br>D01345 | D01394~<br>D01457 | С  | RO  | 設定リミッタ下限〜設定リミッタ上限   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | _   |
| リモート設定 (RS) 入力値<br>モニタ            | D01122~<br>D01137 | D01234~<br>D01265 | D01346~<br>D01393 | D01458~<br>D01521 | С  | RO  | 設定リミッタ下限〜設定リミッタ上限   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | _   |
| 出力状態モニタ                           | D01138~<br>D01141 | D01266~<br>D01273 | D01394~<br>D01405 | D01522~<br>D01537 | М  | RO  | ビットデータ<br>Bit 0: OUT1<br>Bit 1: OUT2<br>Bit 2: OUT3<br>Bit 3: OUT4<br>Bit 4~Bit 15: 不使用<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現: 0~15]  | 16CH の場合: 4<br>32CH の場合: 8<br>48CH の場合: 12<br>64CH の場合: 16   | _   |
| デジタル入力 (DI) 状態 1                  | D01142~<br>D01145 | D01274~<br>D01281 | D01406~<br>D01417 | D01538~<br>D01553 | М  | RO  | ビットデータ<br>Bit 0: D11<br>Bit 1: D12<br>Bit 2: D13<br>Bit 3: D14<br>Bit 4: D15<br>Bit 5: D16<br>Bit 6: D17<br>Bit 7: D18<br>Bit 8~Bit 15: 不使用<br>データ 0: 接点ナーブン<br>1: 接点クローズ<br>[10 進数表現: 0~255] | 16CH の場合: 4<br>32CH の場合: 8<br>48CH の場合: 12<br>64CH の場合: 16   | _   |
| デジタル出力 (DO) 状態 1  ・ 加熱冷却制御または位置比( | D01146~<br>D01149 | D01282~<br>D01289 | D01418~<br>D01429 | D01554~<br>D01569 | M  | RO  | ビットデータ<br>Bit 0: DO1<br>Bit 1: DO2<br>Bit 2: DO3<br>Bit 3: DO4<br>Bit 4: DO5<br>Bit 5: DO6<br>Bit 6: DO7<br>Bit 7: DO8<br>Bit 8~Bit 15: 不使用<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現: 0~255]           | 16CH の場合: 4<br>32CH の場合: 8<br>48CH の場合: 12<br>64CH の場合: 16   | _   |

<sup>♣</sup> 加熱冷却制御または位置比例制御の場合に、Z-TIO モジュールのチャネル2とチャネル4が無効になる通信データ

| 名 称   | 16 CH                       | レジスタ<br>32 CH               | アドレス                        | 64 CH                       | 構造 | 属性   | データ範囲   | データ数   | 出荷値                                     |
|---|-----------------------------|-----------------------------|-----------------------------|-----------------------------|----|------|---|--|---|
| エラーコード  | 16 CH<br>D01150             | D01290                      | 48 CH<br>D01430             | D01570                      | U  | RO   | ビットデータ<br>Bit 0: SRAM 異常 * /調整データ異常<br>Bit 1: データバックアップエラー  | 1  | _                                       |
|   |                             |                             |                             |                             |    |      | Bit 2: A/D 変換値異常<br>Bit 3: 不使用<br>Bit 4: 不使用<br>Bit 5: 論理出データ異常<br>Bit 6: スタックオーバーフロー *                       |  |   |
|   |                             |                             |                             |                             |    |      | Bit ~ Bit 15: 不使用<br>データ 0: OFF 1: ON<br>[10 進数表現: 0~103]<br>* Z-COM モジュール単独のエラーコードです。                        |  |   |
| PID/AT 切換   | D01151~<br>D01166           | D01291~<br>D01322           | D01431~<br>D01478           | D01571~<br>D01634           | С  | RW   | 0: PID 制御<br>1: オートチューニング (AT) 実行<br>オートチューニング終了後は、自動的に 0 に戻りま  | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48                                 | 0                                       |
| オート/マニュアル切換                                       | D01167~<br>D01182           | D01323~<br>D01354           | D01479~<br>D01526           | D01635~<br>D01698           | С  | RW   | す。<br>0:オートモード<br>1: マニュアルモード   | 64CH の場合: 64<br>16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32                                 | 0                                       |
| イベント1設定値  | D01183~<br>D01198           | D01355~<br>D01386           | D01527~<br>D01574           | D01699~<br>D01762           | С  | RW   | 偏差動作、チャネル間偏差動作、昇温完了範囲 *:<br>-入カスパン~+入カスパン   | 48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64<br>16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32                 | 50                                      |
| ノベンより部中は  |                             |                             |                             |                             | С  | RW   |   | 48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64   | 50                                      |
| イベント 2 設定値  | D01199~<br>D01214           | D01387~<br>D01418           | D01575~<br>D01622           | D01763~<br>D01826           |    | R/VV | 入力スケール下限~入力スケール上限<br>操作出力値動作:<br>-5.0~+105.0 %  | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 50                                      |
| イベント3設定値  | D01215~<br>D01230           | D01419~<br>D01450           | D01623~<br>D01670           | D01827~<br>D01890           | С  | RW   |   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 50                                      |
| イベント4設定値  | D01231~<br>D01246           | D01451~<br>D01482           | D01671~<br>D01718           | D01891~<br>D01954           | С  | RW   |   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 50                                      |
| 設定値 (SV)  | D01247~<br>D01262           | D01483~<br>D01514           | D01719~<br>D01766           | D01955~<br>D02018           | С  | RW   | 設定リミッタ下限〜設定リミッタ上限   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | TC/RTD 入力: 0<br>V/I 入力: 0.0             |
| 比例帯 [加熱側]   | D01263~<br>D01278           | D01515~<br>D01546           | D01767~<br>D01814           | D02019~<br>D02082           | С  | RW   | 熱電対 (TC)/測温抵抗体 (RTD) 入力:<br>0(0.0)~入力スパン (単位: °C)<br>電圧 (Y)/電流 (I) 入力:<br>入力スパンの0.0~1000.0 %<br>0(0.0): 二位置動作 | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | TC/RTD 入力:<br>30 (30.0)<br>V/I 入力: 30.0 |
| 積分時間 [加熱側]  | D01279~<br>D01294           | D01547~<br>D01578           | D01815~<br>D01862           | D02083~<br>D02146           | С  | RW   | PID 制御、加熱冷却 PID 制御:<br>0~3600 秒または 0.0~1999.9 秒<br>(0、0.0: PD 動作)<br>位置比例制御:<br>1~3600 秒または 0.1~1999.9 秒      | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 240                                     |
| 微分時間 [加熱側]<br>♣                                   | D01295~<br>D01310           | D01579~<br>D01610           | D01863~<br>D01910           | D02147~<br>D02210           | С  | RW   | 0~3600 かまたは、0~1999.9 秒<br>(0、0.0: PI 動作)  | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 60                                      |
| 比例帯 [冷却側]<br>・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ | D01311~<br>D01326           | D01611~<br>D01642           | D01911~<br>D01958           | D02211~<br>D02274           | С  | RW   | 熟電対 (TC)/測温抵抗体 (RTD) 入力:<br>1 (0.1)~入力スパン (単位: °C)<br>電圧 (Y)/電流 (I) 入力:<br>入力スパンの 0.1~1000.0 %                | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | TC/RTD 入力:<br>30 (30.0)<br>V/I 入力: 30.0 |
| 積分時間 [冷却側]<br>♣                                   | D01327~<br>D01342           | D01643~<br>D01674           | D01959~<br>D02006           | D02275~<br>D02338           | С  | RW   | 0~3600 秒または0.0~1999.9 秒<br>(0、0.0: PD 動作)   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 240                                     |
| 微分時間 [冷却側]<br>♣                                   | D01343~<br>D01358           | D01675~<br>D01706           | D02007~<br>D02054           | D02339~<br>D02402           | С  | RW   | 0〜3600 秒または0.0〜1999.9 秒<br>(0、0.0: PI 動作)   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 60                                      |
| 制御応答パラメータ<br>♣                                    | D01359~<br>D01374           | D01707~<br>D01738           | D02055~<br>D02102           | D02403~<br>D02466           | С  | R/W  | 0: Slow<br>1: Medium<br>2: Fast<br>P、PD 動作時は無効  | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | PID 制御、位置比例<br>制御: 0<br>加熱冷却 PID 制御: 2  |
| オーバーラップ/デッドバンド<br>♣                               | D01375~<br>D01390           | D01739~<br>D01770           | D02103~<br>D02150           | D02467~<br>D02530           | С  | RW   | 熱電対 (TC)/測温抵抗体 (RTD) 入力:  -入力スパンペ+入力スパン (単位: °C) 電圧 (V)/電流 (I) 入力:  入力スパンの-100.0~+100.0 %                     | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 0                                       |
| 設定変化率リミッタ上昇                                       | D01391~                     | D01771~                     | D02151~                     | D02531~                     | С  | RW   | 0 (0.0)~入力スパン/単位時間  | 16CH の場合: 16   | 0 (0.0)                                 |
| 設定変化率リミッタ下降                                       | D01406<br>D01407~<br>D01422 | D01802<br>D01803~<br>D01834 | D02198<br>D02199~<br>D02246 | D02594<br>D02595~<br>D02658 | С  | RW   | 0 (0.0): 機能なし<br>単位時間: 60 秒 (出荷値)   | 32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                                 | 0 (0.0)                                 |
| ヒータ断線警報 (HBA) 設定値                                 | D01423~<br>D01438           | D01835~<br>D01866           | D02247~<br>D02294           | D02659~<br>D02722           | С  | RW   | CTL-6-P-N の場合:<br>0.0~30.0 A (0.0: 機能なし)<br>CTL-12-S56-10L-N:<br>0.0~100.0 A (0.0: 機能なし)                      | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 0.0                                     |
| ヒータ断線判断点  | D01439~<br>D01454           | D01867~<br>D01898           | D02295~<br>D02342           | D02723~<br>D02786           | С  | RW   | して 10000 1000 1000 1000 1000 1000 1000 1  | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64                 | 30.0                                    |
| ヒータ溶着判断点  | D01455~<br>D01470           | D01899~<br>D01930           | D02343~<br>D02390           | D02787~<br>D02850           | С  | RW   | ヒータ断線警報 (HBA) 設定値の 0.0~100.0 % (0.0: ヒータ溶着判断無効)   | 64CH の場合: 64<br>16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | 30.0                                    |
| PVバイアス  | D01471~<br>D01486           | D01931~<br>D01962           | D02391~<br>D02438           | D02851~<br>D02914           | С  | RW   | 入力スパン~+ 入力スパン   | 64CH の場合: 64<br>16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | 0                                       |

<sup>♣</sup> 加熱冷却制御または位置比例制御の場合に、Z-TIO モジュールのチャネル2とチャネル4が無効になる通信データ

| 名 称                     |                   | レジスタアドレス          |                   |                   |    |     | データ範囲  | データ数   | 出荷値 |
|-------------------------|-------------------|-------------------|-------------------|-------------------|----|-----|--|--|-----|
|                         | 16 CH             | 32 CH             | 48 CH             | 64 CH             | 構造 | 属性  | 7 一 岁 单四五  | ナータ数   | 出何但 |
| マニュアル操作出力値              | D01487~<br>D01502 | D01963~<br>D01994 | D02439~<br>D02486 | D02915~<br>D02978 | С  | RW  | PID 制御: 出カリミッタ下限〜出カリミッタ上限 加熱冷却 PID 制御: 一冷却側出カリミッタ上限〜 +加熱側出カリミッタ上限 位置比例制御 (FBR 入力あり): 出カリミッタ下限〜出カリミッタ上限 位置比例制御 (FBR 入力なし): ①: 閉側出カ OFF、開側出力 OFF 1: 閉側出力 ON、開側出力 OFF 2: 閉側出力 OFF、別側出力 ON   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | 0.0 |
| 運転モード                   | D01503~<br>D01518 | D01995~<br>D02026 | D02487~<br>D02534 | D02979~<br>D03042 | С  | R/W | 0: 不使用<br>1: モニタ<br>2: モニタ+イベント機能<br>3: 制御   | 16CH の場合: 16<br>32CH の場合: 32<br>48CH の場合: 48<br>64CH の場合: 64 | 3   |
| DO マニュアル出力 1            | D01519~<br>D01522 | D02027~<br>D02034 | D02535~<br>D02546 | D03043~<br>D03058 | М  | RW  | ビットデータ Bit 0: DO1 マニュアル出力 Bit 1: DO2 マニュアル出力 Bit 2: DO3 マニュアル出力 Bit 3: DO4 マニュアル出力 Bit 4: DO5 マニュアル出力 Bit 5: DO6 マニュアル出力 Bit 5: DO6 マニュアル出力 Bit 6: DO7 マニュアル出力 Bit 7: DO8 マニュアル出力 Bit 7: DO8 マニュアル出力 Bit 7: DO8 マニュアル出力 Bit 8-Bit 15: 不使用 データ 0: OFF 1: ON [10 進数表現 0~255] | 16CH の場合: 4<br>32CH の場合: 8<br>48CH の場合: 12<br>64CH の場合: 16   | 0   |
| RUN/STOP 切換<br>(ユニットごと) | D01523            | D02035            | D02547            | D03059            | U  | RW  | 0: STOP (制御停止)<br>1: RUN (制御開始)  | 1  | 0   |

♣ 加熱冷却制御または位置比例制御の場合に、Z-TIO モジュールのチャネル2とチャネル4が無効になる通信データ

■②E PLC 通信では設定できない、機能モジュール (Z-TIO、Z-DIO モジュール) の通信データ (エンジニアリングデータや運転データなど) は、ホスト通信で設定できます。 通信データについては、別冊の Z-COM ホスト通信取扱説明書 (IMS01T23-J口) または SRZ 取扱説明書 (IMS01T04-J口) を参照してください。

### 3. Z-CT モジュールの通信データについて

Z-CT モジュールの通信データは、出荷時にレジスタアドレスの割り付けがされていません。したがって、お客様でPLC のレジスタに通信データを割り付ける必要があります。レジスタの割り付けには、 当社製 PLC レジスタマッピングソフトウェアツール Zeal (以下、Zeal と称す) が利用できます。Zeal のヘルプを参考にして、PLC のレジスタに通信データを割り付けてください。

#### ■ Z-CT モジュールの PLC 通信データ

| 名 称                        | レジスタアドレス  | 構造 | 属性  | データ範囲  | データ数 | 出荷値 |
|----------------------------|-----------|----|-----|--|------|-----|
| 電流検出器 (CT) 入力値<br>モニタ      | 出荷時割り付けなし | С  | RO  | CTL-6-P-Z: 0.0~10.0 A<br>CTL-6-P-N: 0.0~30.0 A<br>CTL-12-S56-10L-N: 0.0~100.0 A                                    | 192  | _   |
| 負荷率換算 CT モニタ               | 出荷時割り付けなし | С  | RO  | 0.0∼100.0 A  | 192  | _   |
| ヒータ断線警報 (HBA) 状態<br>モニタ    | 出荷時割り付けなし | С  | RO  | 0: 正常<br>1: 断線<br>2: 溶着  | 192  | _   |
| ヒータ過電流警報状態モニタ              | 出荷時割り付けなし | С  | RO  | 0: 正常<br>1: ヒータ過電流   | 192  | _   |
| 自動設定状態モニタ                  | 出荷時割り付けなし | М  | RO  | 0: 通常状態<br>1: 自動設定中<br>2: 自動設定失敗   | 16   | _   |
| ヒータ断線/ヒータ過電流<br>警報自動設定選択   | 出荷時割り付けなし | С  | R/W | 0: 自動設定無効 (プッシュボタンと通信による自動設定無効)<br>1: ヒータ断線警報 (HBA) 自動設定有効<br>2: ヒータ過電流警報自動設定有効<br>3: ヒータ過線警報 (HBA)/ヒータ過電流警報自動設定有効 | 192  | 1   |
| 自動設定切換                     | 出荷時割り付けなし | С  | RW  | 0: 通常状態<br>1: 自動設定中<br>2: 自動設定失敗 (RO)  | 192  | 0   |
| ヒータ断線警報 (HBA) 設定値          | 出荷時割り付けなし | С  | R/W | 0.0~100.0 A<br>0.0: ヒータ断線警報 (HBA) 機能 OFF<br>(ただし、電流検出器 (CT) 入力値モニタは可能)   | 192  | 0.0 |
| ヒータ断線警報 (HBA) 選択           | 出荷時割り付けなし | С  | RW  | C: ヒータ断線警報 (HBA) 不使用     C: ヒータ断線警報 (HBA)     C: ヒータ断線警報 (HBA)     C: ヒータ断線警報 (HBA) (警報インターロック機能付き)                | 192  | 1   |
| ヒータ過電流警報設定値                | 出荷時割り付けなし | С  | R/W | 0.0~105.0 A<br>0.0: ヒータ過電流警報機能 OFF   | 192  | 0.0 |
| ヒータ過電流警報選択                 | 出荷時割り付けなし | С  | RW  | C: ヒータ過電流警報不使用     I: ヒータ過電流警報     2: ヒータ過電流警報 (警報インターロック機能付き)   | 192  | 1   |
| ヒータ断線警報 (HBA)<br>インターロック解除 | 出荷時割り付けなし | С  | R/W | 0: 通常時       1: インターロック解除実行  | 192  | 0   |
| ヒータ過電流警報<br>インターロック解除      | 出荷時割り付けなし | С  | R/W | O: 通常時<br>1: インターロック解除実行   | 192  | 0   |

■を含め、まの説明については、「1. データマップ項目の説明」を参照してください。

■② Z-CT モジュールの通信データの内容については、**Z-CT 取扱説明書 [詳細版] (IMS01T21-J□)** を参照してください。

ブログラマブルコントローラ (PLC) の各機器名は、各社の製品です。 その他、本書に記載されている会社名や商品名は、一般に各社の商標または登録商標です。

 RKC
 要化工業株式会社
 物 版: 2006 年 10 月 [IMQ00]

 本 社 〒146-8515 東京都大田区久が原 5-16-6

 TEL (03)3751-8111(代) FAX (03)3754-3316
 JUN. 2009